

Zebra Aurora Focus



ZEBRA

Guide de l'utilisateur

2025/01/16

ZEBRA et l'illustration de la tête de zèbre sont des marques commerciales de Zebra Technologies Corporation, déposées dans de nombreuses juridictions dans le monde entier. Toutes les autres marques commerciales appartiennent à leurs propriétaires respectifs. ©2024 Zebra Technologies Corporation et/ou ses filiales. Tous droits réservés.

Les informations contenues dans ce document peuvent être modifiées sans préavis. Le logiciel décrit dans ce document est fourni sous accord de licence ou accord de confidentialité. Le logiciel peut être utilisé ou copié uniquement conformément aux conditions de ces accords.

Pour de plus amples informations concernant les déclarations juridiques et propriétaires, rendez-vous sur :

LOGICIELS : zebra.com/informationpolicy.

COPYRIGHTS ET MARQUES COMMERCIALES: zebra.com/copyright.

BREVET: ip.zebra.com.

GARANTIE: zebra.com/warranty.

CONTRAT DE LICENCE D'UTILISATEUR FINAL: zebra.com/eula.

Conditions d'utilisation

Déclaration de propriété

Ce manuel contient des informations propriétaires de Zebra Technologies Corporation et de ses filiales (« Zebra Technologies »). Il est fourni uniquement à des fins d'information et d'utilisation par les parties décrites dans le présent document, chargées de faire fonctionner l'équipement et d'en assurer la maintenance. Ces informations propriétaires ne peuvent pas être utilisées, reproduites ou divulguées à d'autres parties pour toute autre fin sans l'autorisation écrite expresse de Zebra Technologies.

Amélioration des produits

L'amélioration continue des produits est une stratégie de Zebra Technologies. Toutes les spécifications et indications de conception sont susceptibles d'être modifiées sans préavis.

Clause de non-responsabilité

Zebra Technologies met tout en œuvre pour s'assurer de l'exactitude des caractéristiques techniques et des manuels d'ingénierie publiés. Toutefois, des erreurs peuvent se produire. Zebra Technologies se réserve le droit de corriger ces erreurs et décline toute responsabilité pour les dommages qui pourraient en résulter.

Limitation de responsabilité

En aucun cas Zebra Technologies ou toute autre personne impliquée dans la création, la production ou la livraison du produit joint (y compris le matériel et les logiciels) ne sauraient être tenus pour responsables des dommages de quelque nature que ce soit (y compris, sans limitation, les dommages consécutifs, notamment la perte de profits, l'interruption d'activité ou la perte d'informations) découlant de l'utilisation de, des résultats de l'utilisation de ou de l'impossibilité d'utiliser ce produit, même si Zebra Technologies a été prévenu de l'éventualité de tels dommages. Certaines juridictions n'autorisant pas l'exclusion ou la limitation de dommages fortuits ou consécutifs, il se peut que les exclusions ou les limitations susmentionnées ne s'appliquent pas à votre cas.

Table des matières

À propos de ce guide.....	9
Conventions concernant les icônes.....	9
Conventions de notation.....	9
Informations sur l'assistance.....	10
Configuration minimale requise pour le PC.....	10
Installation.....	11
Localisation.....	11
Présentation du logiciel Zebra Aurora Focus.....	12
Fonctionnalités de Zebra Aurora Focus.....	12
Aperçu de l'IU.....	13
Localisation.....	15
Localisation du clavier HID.....	15
Aide et ressources supplémentaires.....	16
Découverte des appareils.....	16
Configurer un nouvel appareil.....	17
Ajout d'appareils via l'adresse IP.....	18
Afficher les appareils.....	18
Configuration du réseau.....	22
Configuration des paramètres de l'appareil.....	23
Paramètres généraux.....	23
Paramètres de communication.....	29
Mappage GPIO.....	36
Configuration des tâches.....	37
Capturer.....	38

Build.....	49
Connect.....	57
Génération d'un code-barres de configuration.....	65
Accès à l'IHM Web.....	68
Menu supérieur de l'IHM Web.....	68
Tableau de bord de l'IHM Web.....	69
Surveillance en temps réel avec l'IHM Web.....	70
Affichage de l'historique des résultats.....	71
Affichage de la liste des tâches.....	73
Affichage de l'Activity Log (Journal des activités).....	74
Mise à jour du micrologiciel de l'appareil.....	75
Configuration matérielle de l'USB-A vers l'USB-C.....	75
Mise à jour du micrologiciel.....	75
Réinitialisation d'usine.....	79
Utilisation d'outils fixes de numérisation industrielle.....	80
Modification et déploiement de tâches FS.....	80
Utilisation de la barre d'outils de tâches.....	80
Paramètres de numérisation industrielle fixe.....	81
Utilisation du BQM pour les tâches de numérisation fixes.....	82
Avancé.....	83
Banques d'images.....	85
Symbologies.....	86
ManyCode.....	90
Utilisation d'outils de traitement de l'image.....	92
Déploiement des tâches VS.....	92
Paramètres communs des outils de traitement de l'image.....	92
Utilisation des types d'image.....	92
Outils Locate.....	93
Localiser un objet.....	93
Locate Object Plus.....	96

Locate Edge.....	98
Locate Blob.....	99
Locate Circle.....	102
Outils de filtrage.....	104
Binarize.....	105
Dilate.....	105
Erode.....	106
Open.....	107
Close.....	108
Gradient Full.....	109
Gradient Horizontal.....	110
Gradient Vertical.....	110
Outils d'identification.....	111
Read Barcode.....	112
Lire les paramètres DPM.....	114
Read DPM and Barcode.....	115
Datacode.....	116
OCR basée sur le Deep Learning.....	120
Outils Presence/Absence.....	125
Object Presence Absence (Présence Absence d'objet).....	126
Présence/Absence d'objet Plus.....	128
Brightness.....	129
Contrast.....	130
Edge Detect.....	131
Blob Presence Absence.....	132
Outils de mesure.....	133
Distance.....	133
Circle Diameter.....	134
Measure Object Width.....	136
Outils de comptage.....	137
Pixel Count.....	138
Blob Count.....	139
Edge Count.....	140
Locate Object Count.....	141

Détection des défauts.....	142
Edges.....	143
Intensity.....	144
Mise à jour d'une licence FS/VS Tools.....	146
Licence FS/VS.....	146
Acquisition d'une licence.....	146
Modes d'acquisition des licences.....	146
Acquisition d'un identifiant d'activation.....	147
Application d'une licence de mise à niveau d'appareil (en ligne).....	148
Application d'une licence de mise à niveau d'appareil (hors ligne).....	150
Téléchargement du fichier .bin de mise à niveau de la licence hors ligne.....	150
Application d'une licence en mode hors ligne.....	156
Modification du temps.....	157
Renvoi d'une licence.....	158
Ensemble d'outils fixes de numérisation industrielle.....	159
Ensembles d'outils de traitement de l'image.....	160
Établissement d'un pont entre une connexion Internet et des appareils FS/VS.....	161
Licences de passerelle.....	164
Types de licences.....	165
Appareils API compatibles.....	165
Consignes de connectivité.....	167
Communication réseau.....	167
Définition d'une adresse IP statique.....	167
Modification du nom d'hôte.....	167
Communication TCP/IP.....	168
Configuration du déclenchement TCP/IP.....	168
Activation de la sortie TCP/IP dans les paramètres de l'appareil.....	168
Configuration des tâches pour qu'elles acceptent les déclencheurs TCP/IP.....	168
Envoi de déclencheurs TCP/IP à l'appareil.....	169
Écoute des événements de sortie TCP/IP.....	170

Configuration du matériel RS-232.....	172
Configuration du déclenchement RS-232.....	174
Activation de la sortie RS-232 dans les paramètres de l'appareil.....	174
Configuration d'une tâche sur l'appareil pour accepter les déclencheurs en série.....	175
Envoi d'un déclencheur série à l'appareil.....	175
Résultats RS-232.....	177
Écoute des événements de sortie RS-232.....	179
Écoute des événements de sortie de l'USB-CDC.....	181
Configuration de la sortie série CDC dans les paramètres de l'appareil.....	181
Écoute sur connexion USB CDC-Serial.....	182
Paramètres USB.....	182
Activation du clavier HID.....	182
Ajout d'un délai pour la chaîne de touches.....	183
Protocole PLC.....	183
Dépannage.....	184
Dépannage du micrologiciel.....	185
Résolution des problèmes de licence.....	186
Dépannage FTP.....	186
Test de la connexion FTP.....	189
Configuration du pare-feu.....	190
Présentation de RegEx.....	194
Exemples de RegEx.....	194
Utilisation de Zebra Easy Text Interface.....	213
Activation des connexions Telnet.....	213
Commandes ZETI.....	214
autotune.....	215
backuprestore.....	216
calibrate.....	216
deletejob.....	217

download.....	217
dwsideload.....	217
exposure.....	218
factoryreset.....	218
firmwareupdate.....	218
focus.....	219
gain.....	219
getAttribute.....	219
getcalibration.....	219
getcodes.....	220
getdecodes.....	220
getimage.....	220
getimagersettings.....	221
getgpiostatus.....	221
getgpiosetting.....	222
getjoblist.....	222
getlogfiles.....	223
getquantity.....	223
getresultimage.....	224
help.....	224
internallight.....	224
loadjob.....	225
protocolconfig.....	225
reboot.....	225
setAttribute.....	225
setgpiosetting.....	226
setgpiostatus.....	226
trigger.....	227
uploadjob.....	269

À propos de ce guide

Conventions concernant les icônes

La documentation a été conçue pour donner des repères visuels au lecteur. Les indicateurs visuels suivants sont utilisés dans toute la documentation.



REMARQUE : Ce texte introduit des informations complémentaires destinées à l'utilisateur, mais qui ne sont pas essentielles à l'exécution d'une tâche.



IMPORTANT : Ce texte indique des informations importantes à connaître par l'utilisateur.



ATTENTION : Le non-respect de cette précaution peut entraîner des blessures mineures ou modérées à l'utilisateur.



AVERTISSEMENT : Si le danger n'est pas évité, l'utilisateur PEUT être gravement blessé ou tué.



DANGER : Si le danger n'est pas évité, l'utilisateur SERA gravement blessé ou tué.

Conventions de notation

Les conventions de notation suivantes facilitent la navigation dans le contenu de ce document.

- Le texte en **gras** est utilisé pour mettre en évidence les éléments suivants :
 - Nom de boîtes de dialogue, de fenêtres et d'écrans
 - Noms de listes déroulantes et de zones de listes déroulantes
 - Noms de cases à cocher et de boutons radio
 - Icônes sur un écran
 - Noms de touches sur un clavier
 - Noms de boutons sur un écran

- Les puces (•) indiquent :
 - Des éléments d'action
 - Des listes d'alternatives
 - Des listes d'étapes requises qui ne sont pas forcément séquentielles
- Les listes séquentielles (par exemple, les listes décrivant les procédures pas à pas) s'affichent sous la forme de listes numérotées.

Informations sur l'assistance

Si vous rencontrez des problèmes avec votre équipement, contactez le service d'assistance Zebra Global Customer Support de votre région. Les informations de contact sont disponibles à l'adresse : zebra.com/support.

Lorsque vous contactez le service d'assistance, munissez-vous des informations suivantes :

- Numéro de série de l'appareil
- Numéro du modèle ou nom du produit
- Type de logiciel et numéro de version

Zebra répond aux appels par e-mail, téléphone ou fax conformément aux délais stipulés dans les accords d'assistance.

Si le service d'assistance Zebra ne parvient pas à régler votre problème, vous devrez peut-être renvoyer votre appareil pour qu'il soit réparé. Vous recevrez alors des instructions spécifiques. Zebra n'est pas responsable des dommages éventuels subis lors du transport si l'emballage de transport utilisé n'est pas agréé. Le choix d'un mode d'expédition non approprié peut entraîner l'annulation de la garantie.

Si vous avez acheté votre produit Zebra auprès d'un partenaire commercial Zebra, cette personne est votre point de contact.

Configuration minimale requise pour le PC

Consultez le tableau ci-dessous pour vous assurer que votre configuration répond aux exigences de l'application.

Tableau 1 Configuration minimale requise

Élément	Description
Processeur	Processeur Intel ou AMD 64 bits
Fichiers de mémoire vive (RAM)	4 Go (recommandé : 8 Go)
Processeur graphique	GTX 1030, Intel UHD 620 ou équivalent
Mémoire graphique	2 Go (recommandé : 4 Go)
Espace disque	4 Go d'espace disque disponible
Résolution du moniteur	1 280 x 800 pixels (recommandé : 1 920 – 1 080)
Système d'exploitation	Windows 10 ou version ultérieure

Installation

Zebra Aurora Focus peut être téléchargé sur le site Web de Zebra : [Téléchargements de logiciels Zebra Aurora Focus](#). Une fois le téléchargement terminé, installez l'application en tant qu'administrateur et activez Zebra Aurora Focus dans Windows Defender.

Localisation

Traduisez l'interface utilisateur de Zebra Aurora Focus dans d'autres langues en sélectionnant la langue souhaitée dans le menu situé dans le coin supérieur droit de l'écran d'accueil.



Présentation du logiciel Zebra Aurora Focus

L'application Zebra Aurora Focus fournit une plateforme unifiée avec une interface intuitive pour configurer, déployer et exécuter des tâches de numérisation industrielle fixe ou de système de vision afin de contrôler les solutions d'automatisation de la fabrication et de la logistique à l'échelle de l'entreprise. Cet outil peut également évoluer pour prendre en charge de nouveaux codes et augmenter la vitesse de balayage, avec la possibilité de passer à la fonctionnalité de traitement de l'image par le biais d'une mise à jour de la licence logicielle.

Fonctionnalités de Zebra Aurora Focus

L'application Zebra Aurora Focus offre plusieurs caractéristiques spécifiques permettant de traiter, d'évaluer et de comparer rapidement plusieurs images dans diverses conditions d'éclairage, sans modifier la configuration du matériel.

Fonctionnalités :

- QuickDraw : permet à l'utilisateur de dessiner directement sur une image pour créer un outil avec un minimum d'étapes.
- Localisation d'objets et correspondance de motifs : les algorithmes de Zebra et les paramètres par défaut intuitifs permettent aux utilisateurs de créer et de déployer des outils efficaces de manière homogène, avec moins d'essais et d'erreurs.
- Comparatif d'image maître : permet aux utilisateurs d'identifier et de résoudre efficacement les problèmes en comparant n'importe quelle image à une image idéale créée lors de la configuration. Cet outil permet d'accélérer considérablement les activités de dépannage en diagnostiquant et en corrigeant immédiatement la source de la dégradation.
- Image Perfect : capture jusqu'à 16 images différentes, chacune avec des réglages uniques pour la mise au point, l'exposition, le gain et le contrôle de l'éclairage en un seul événement de capture.
- Reconnaissance optique de caractères (OCR) basée sur le Deep Learning : utilise des outils de Deep Learning pour lire rapidement une variété de polices dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur sans entraîner l'outil avec un grand ensemble de données.

Aperçu de l'IU

L'écran d'accueil propose des fonctionnalités de base telles que l'affichage et la configuration des appareils connectés ou émulés et des paramètres pour les tâches de numérisation industrielle fixe ou de traitement de l'image.

Menu

Get Started

Setup New Device

View Devices

Configuration Barcodes



Setup New Device

Setup a camera or emulator. Con

SETUP NEW DEVICE

Recent Activities



Type	Name
Device	FS4082b1 Camera
Device	FS40 2MP Emulator
Device	VS70 5MP Emulator
Device	FS40 5MP Emulator
Device	FS70 2MP Emulator
Device	VS40 2MP Emulator
Device	VS70 2MP Emulator
Device	FS70 2MP Emulator
Device	VS40 5MP Emulator
Device	FS40 2MP Emulator
Device	VS40 2MP Emulator

Tableau 2 Accueil Zebra Aurora Focus

Paramètre	Description
Setup New Device (Configurer un nouvel appareil)	Permet d'accéder à la configuration des paramètres des appareils existants (précédemment connectés) et virtuels (émulés), ainsi qu'aux tâches de programmation.
View Devices (Afficher les appareils)	Affichez les appareils connectés à votre réseau.
Settings (Paramètres)	Cliquez sur Settings (Paramètres) pour gérer les paramètres de localisation et de notification ou effacer le cache. Les options Enable Automatic Fixturing (Activer la fixation automatique) et les paramètres Image Capture Disk Management (Gestion du disque de capture d'images) dans l'onglet Job Management (Gestion des tâches) .

Cliquez sur le menu déroulant **Recent Activities (Activités récentes)** pour trier par :

- Recent Activities (Activités récentes)
- Recent Jobs (Tâches récentes)
- Recent Jobs (Appareils récents)

Cliquez sur l'icône de filtre pour filtrer par :

- Type
- Name (Nom)
- Model Name (Nom du modèle)
- IP
- Last Accessed (Dernier accès)

Localisation

Traduisez l'interface utilisateur de Zebra Aurora Focus dans d'autres langues en sélectionnant la langue souhaitée dans le menu situé dans le coin supérieur droit de l'écran d'accueil.



Localisation du clavier HID

Zebra Aurora Focus prend en charge les langues de clavier HID suivants :

- Anglais (Amérique du Nord)
- Windows français (France)
- Windows allemand
- Windows espagnol (Windows Espagne)
- Windows italien

- Linux allemand
- Linux tchèque
- Linux espagnol (Mexique)
- Linux français (France)
- Linux polonais
- Linux espagnol (Espagne)
- Linux italien
- Linux portugais (Brésil)

Aide et ressources supplémentaires

Pour obtenir de l'aide et des ressources supplémentaires, cliquez sur **Help (Aide)** dans le menu supérieur.

Des ressources supplémentaires sont disponibles :

- Guides de l'utilisateur
- Vidéos explicatives
- Didacticiels
- Centre d'assistance
- Informations sur la licence
- À propos de l'application

Découverte des appareils

Les appareils émulés sont accessibles sous la rubrique **Virtual Devices (Appareils virtuels)** de l'écran **Setup New Device (Configurer un nouvel appareil)**. Les appareils qui sont physiquement connectés au système et qui sont disponibles pour être connectés et configurés sont affichés sous **Existing Devices (Appareils existants)**.

Configurer un nouvel appareil

Cliquez sur **Setup New Device (Configurer un nouvel appareil)** sur l'écran d'accueil pour configurer un émulateur FS ou VS.

Sélectionnez Emulator Selection (Sélection de l'émulateur) et configurez les paramètres de votre émulateur dans le menu déroulant.

Tableau 3 Setup New Device (Configurer un nouvel appareil)

Paramètre	Description
Type	Sélectionnez le type d'ensemble d'outils pour l'émulateur.
Résolution	Sélectionnez la résolution souhaitée de l'émulateur.
Model (Modèle)	Sélectionnez un modèle d'appareil pour l'émulateur.

Tableau 3 Setup New Device (Configurer un nouvel appareil) (Continued)

Paramètre	Description
License (Licence)	Sélectionnez le type de licence de l'émulateur.

Ajout d'appareils via l'adresse IP

Connectez-vous à une caméra en saisissant manuellement son adresse IP et en cliquant sur **Add Via IP Address (Ajouter via l'adresse IP)** dans le coin inférieur droit de l'écran **View Devices (Afficher les appareils)**. Utilisez cette fonction pour les appareils dont l'adresse IP est connue et qui ne sont pas automatiquement détectables dans Zebra Aurora Focus. Vous pouvez également vous connecter via l'adresse IP en saisissant l'adresse IP (ou le nom d'hôte) dans le champ **Add New Device via IP Address (Ajouter un nouvel appareil via l'adresse IP)** et en cliquant sur **Connect (Connecter)**.

Afficher les appareils

Cliquez sur **View Devices (Afficher les appareils)** pour accéder à des informations supplémentaires sur les appareils, telles que leur nom, leur référence, leur adresse IP, leur numéro de série, la version du micrologiciel et leur statut.

The screenshot shows the Zebra Aurora Focus web interface. On the left is a sidebar menu with 'View Devices' selected. The main content area shows a table of devices. The first device is 'FS4082b1 Camera' with IP '169.254.130.177'. A context menu is open over this device, listing various management actions. At the bottom right, there is a button labeled 'ADD VIA IP ADDRESS'.



REMARQUE : Cliquez sur l'adresse IP de l'appareil pour accéder à l'IHM Web Zebra.

Tableau 4 Device Information (Informations relatives à l'appareil)

Élément IU	Description
Backup Device (Sauvegarder l'appareil)	Créer une sauvegarde de l'appareil sélectionné. Le fichier résultant est une archive cryptée qui peut être utilisée uniquement par la fonction de restauration.
Restore Device (Restaurer l'appareil)	Sélectionner un fichier de sauvegarde et restaurer la configuration de l'appareil. Le processus déclenche également un redémarrage complet de l'appareil. <div style="display: flex; align-items: center;"> AVERTISSEMENT : L'application d'une sauvegarde d'un type de modèle à un autre peut poser des problèmes. </div>
Update Firmware (Mettre à jour le micrologiciel)	Mettre à jour le micrologiciel de l'appareil. Cette opération peut également être effectuée à l'aide de l'IHM Web.
Download Logs (Télécharger les journaux)	Actualiser la liste des appareils détectables sur le réseau.
Zebra Connectivity Gateway HMI (IHM de passerelle de connectivité Zebra)	Accéder à l'IHM Zebra Connectivity Gateway.
Reboot (Redémarrer)	Redémarrer l'appareil.
Réinitialisation aux paramètres d'usine	Réinitialiser les paramètres d'usine de l'appareil.

Cliquez sur la ligne de l'appareil pour afficher des informations supplémentaires sur l'appareil.



REMARQUE : Copiez le numéro de série, la référence et la version du micrologiciel de l'appareil avant de contacter l'assistance technique.

<input checked="" type="checkbox"/>	Name ▼	Model Name	Part Number	IP	SN	Firmware	Status																										
<input checked="" type="checkbox"/>	↔ FS4082b1 Camera	FS40	FS40-WA50F4-2C00W	169.254.130.177	...0022	CAAESS00-003-R24	● Managed	Manage	⋮																								
<div style="display: flex; align-items: flex-start;"> <div style="width: 10%; text-align: center;"> </div> <div style="width: 90%;"> <table style="width: 100%; border-collapse: collapse;"> <thead> <tr> <th style="width: 25%;">OVERVIEW</th> <th style="width: 25%;">COMMUNICATIONS</th> <th style="width: 25%;">SYSTEM</th> <th style="width: 25%;">STATUS</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>FW Version: CAAESS00-003-R24</td> <td>Current Connection Type: ETHERNET</td> <td>DHCP Timeout (s): 30</td> <td>Lens Type: Wide Angle</td> </tr> <tr> <td>SN: 21363520180022</td> <td>IP Mode (Static/DHCP): DHCP</td> <td>Uptime: 5 days, 20:17:03</td> <td>Illumination type: White, Red, Green, Infrared</td> </tr> <tr> <td>Mfg. Date: 29DEC21</td> <td></td> <td>Sensor Type: 5.1MP Mono</td> <td>External Illumination: True</td> </tr> <tr> <td>Core Service Version: 1.7.2-RC.8</td> <td></td> <td>Sensor Firmware: CAAFLS00-001-R07</td> <td>External Illumination GPIO: True</td> </tr> <tr> <td>ChiCore Library Version: 1.717-IMGKIT</td> <td></td> <td>Focus Calibration: Diopter Calibrated</td> <td>Available GPIOs: 9</td> </tr> </tbody> </table> </div> </div>										OVERVIEW	COMMUNICATIONS	SYSTEM	STATUS	FW Version: CAAESS00-003-R24	Current Connection Type: ETHERNET	DHCP Timeout (s): 30	Lens Type: Wide Angle	SN: 21363520180022	IP Mode (Static/DHCP): DHCP	Uptime: 5 days, 20:17:03	Illumination type: White, Red, Green, Infrared	Mfg. Date: 29DEC21		Sensor Type: 5.1MP Mono	External Illumination: True	Core Service Version: 1.7.2-RC.8		Sensor Firmware: CAAFLS00-001-R07	External Illumination GPIO: True	ChiCore Library Version: 1.717-IMGKIT		Focus Calibration: Diopter Calibrated	Available GPIOs: 9
OVERVIEW	COMMUNICATIONS	SYSTEM	STATUS																														
FW Version: CAAESS00-003-R24	Current Connection Type: ETHERNET	DHCP Timeout (s): 30	Lens Type: Wide Angle																														
SN: 21363520180022	IP Mode (Static/DHCP): DHCP	Uptime: 5 days, 20:17:03	Illumination type: White, Red, Green, Infrared																														
Mfg. Date: 29DEC21		Sensor Type: 5.1MP Mono	External Illumination: True																														
Core Service Version: 1.7.2-RC.8		Sensor Firmware: CAAFLS00-001-R07	External Illumination GPIO: True																														
ChiCore Library Version: 1.717-IMGKIT		Focus Calibration: Diopter Calibrated	Available GPIOs: 9																														

Tableau 5 Device Information (Informations relatives à l'appareil)

Élément IU	Description
Overview (Présentation)	Affichez les informations relatives à l'appareil, notamment la version du micrologiciel, le numéro de série, la date de fabrication, la version des services de base et la version de la bibliothèque ChiCore.
Communications	Affichez les paramètres de communication, y compris le type de connexion et le mode IP.
System (Système)	Affichez les paramètres du système, y compris les délais DHCP, le temps de fonctionnement, le type de capteur et la version du micrologiciel, ainsi que le type d'étalonnage de la mise au point.
Status (Statut)	Affichez les paramètres de l'objectif et de l'éclairage, notamment le type d'objectif, le type d'éclairage, l'éclairage externe, l'éclairage externe GPIO et le nombre de GPIO disponibles.

Gestion de plusieurs appareils

Gérer plusieurs caméras à partir d'Aurora Focus en utilisant la liste **View Devices (Afficher les appareils)**.

The screenshot shows the 'View Devices' interface in Zebra Aurora Focus. The left sidebar contains a menu with options: Get Started, Setup New Device, View Devices (selected), and Configuration Barcodes. The main area displays a table of device information with the following columns: Name, Model Name, Part Number, IP, SN, Firmware, and Status. A single device is listed: FS4082b1 Camera, Model Name FS40, Part Number FS40-WA50F4-2C00W, IP 172.16.107.22 (USB), SN ...0022, Firmware CAAESS00-004-N27, and Status Connected. A 'Manage' link is visible next to the status. At the bottom right, there is an 'ADD VIA IP ADDRESS' button.

Name	Model Name	Part Number	IP	SN	Firmware	Status
FS4082b1 Camera	FS40	FS40-WA50F4-2C00W	172.16.107.22 (USB)	...0022	CAAESS00-004-N27	Connected

Sauvegarde de plusieurs appareils

1. Sélectionnez un appareil dans la liste **View Devices (Afficher les appareils)** pour sauvegarder sa configuration, ses tâches ou les deux (par défaut).
2. Cliquez sur **Create Backup (Créer une sauvegarde)** pour sélectionner un chemin d'accès pour la sauvegarde.

La sauvegarde est effectuée sur les appareils **connectés**. Le statut de la sauvegarde est affiché dans la colonne **Status (Statut)**.

The screenshot shows the Zebra Aurora Focus software interface. A dialog box titled "Update Firmware (4 devices)" is open, displaying a table of devices to be updated. The table has columns for Camera, Firmware version, Build, and Status. Below the table, there is a section "About the process" with instructions on how to update the firmware, including a warning not to remove power during the process. There are also options to "Install New Firmware via:" with radio buttons for "FTP / FTPS Server" and "File Based Upload" (which is selected). A "CHOOSE FILE" button is present. At the bottom of the dialog, there are checkboxes for "Forced Update", "Dual Update", and "Persist Zebra Integrator Projects". "CANCEL" and "UPDATE FIRMWARE" buttons are at the bottom right of the dialog. In the background, a table of devices is visible, with a "Status" column showing "Connected" for several devices. A button "ADD VIA IP ADDRESS" is visible at the bottom right of the interface.

Camera	Firmware version	Build	Status
FS407013 Camera	CAAESS00-004-R01	RELEASE-527	Not Started
FS409860 Camera	CAAESS00-004-R01	RELEASE-527	Not Started
FS40f4f3 Camera	CAAESS00-004-R01	RELEASE-527	Not Started
VS2078d3 Camera	CAAFFS00-004-R01	RELEASE-527	Not Started

About the process

Update the firmware on the device via a .scnplg2 firmware file located on the local PC or FTP/FTPS server. The process will stop the running job, the LEDs will flash red, and the device will reboot after the update is successfully applied. This process will take a few minutes to complete - DO NOT REMOVE POWER FROM THE DEVICE DURING THE UPDATE PROCESS.

Device firmware and corresponding Aurora Focus software downloads are available at the Zebra Technologies Support and Downloads website (Note: Firmware download pages list the device compatibility for that version) - [Industrial Machine Vision and Fixed Scanners Support & Downloads | Zebra](#)

Install New Firmware via:

FTP / FTPS Server File Based Upload

Forced Update Dual Update Persist Zebra Integrator Projects



REMARQUE : L'exécution d'une sauvegarde interrompt l'exécution de la tâche en cours.

Restauration de plusieurs appareils

Pour effectuer une restauration sur les appareils connectés :

1. Sélectionnez un appareil dans la liste **View Devices (Afficher les appareils)** pour restaurer une sauvegarde.
2. Sélectionnez le fichier de sauvegarde.
3. Cliquez sur **Restore Device (Restaurer l'appareil)** pour lancer le redémarrage de l'appareil.

Mise à jour du micrologiciel sur plusieurs appareils

Sélectionnez des appareils dans la liste **View Devices (Afficher les appareils)** pour effectuer une mise à jour du micrologiciel.

Mise à jour des appareils à l'aide d'un fichier stocké sur un serveur FTP/FTPS ou téléchargement du fichier sur l'appareil (par défaut).

- Spécifiez l'hôte, le nom d'utilisateur, le mot de passe, le chemin d'accès au fichier et, si le serveur fonctionne en mode FTPS, utilisez l'option Serveur FTP / FTPS.
- Sélectionnez un fichier de micrologiciel dans l'Explorateur de fichiers pour utiliser l'option de téléchargement par fichier.

Utilisez l'option **Dual Update (Double mise à jour)** pour mettre à jour la partition principale de l'appareil, redémarrez l'appareil, mettez à jour la partition secondaire et redémarrez l'appareil.

Utilisez l'option **Force Update (Mise à jour forcée)** pour appliquer la même version du micrologiciel à tous les appareils.

Les mises à jour du micrologiciel sont effectuées uniquement sur les appareils connectés.



REMARQUE : Il n'est pas possible d'ouvrir plus d'une fenêtre **Update Firmware (Mettre à jour le micrologiciel)**.

Configuration du réseau

Zebra Aurora Focus peut connecter l'appareil via un câble Ethernet ou USB-C-à-A (ou C ; côté hôte) au PC hôte. Une fois connecté, accédez à l'écran **View Devices (Afficher les appareils)** pour afficher tous les appareils connectés et leurs propriétés, telles que le **Name, Model Name, Part Number, IP Address, Serial Number, Firmware Version (nom, le nom du modèle, le numéro de référence, l'adresse IP, le numéro de série, la version)** et le **Status (statut)** du firmware.

Il existe trois options pour connecter un appareil et le découvrir dans Zebra Aurora Focus :

1. Connecter l'appareil directement à un PC à l'aide d'un câble USB. L'utilisation de cette méthode ne permet pas d'accéder à une source internet par défaut. Dans ce cas, reliez votre connexion internet à l'aide d'un adaptateur. Reportez-vous à la section Liaison d'une connexion Internet pour plus d'informations.
2. Utiliser un câble M12-ETH pour connecter l'appareil (M12) directement au port Ethernet du PC. Cette option ne permet pas d'accéder à Internet externe par défaut. Dans ce cas, reliez votre connexion internet à l'aide d'un adaptateur. Reportez-vous à la section Liaison d'une connexion Internet pour plus d'informations.
3. Utiliser un câble M12-ETH pour connecter l'appareil (M12) à un commutateur ou un routeur (ETH) sur le même sous-réseau que le PC. Dans cette configuration, l'appareil reçoit généralement une adresse IP du routeur fourni par un fournisseur d'accès à Internet et peut atteindre l'extérieur d'Internet pour atteindre un serveur de licences. Il s'agit de la configuration recommandée lors des mises à niveau de licence et ne nécessite généralement pas de connexion par liaison ascendante.

Si l'accès est restreint en raison d'un pare-feu :

- Contacter le service informatique pour autoriser le trafic réseau.
- Créer un serveur proxy pour autoriser le trafic vers le serveur de licences.
- Déplacer le PC vers un réseau domestique et essayer de vous reconnecter avec une configuration de pare-feu moins contraignante.

Voir aussi

[Liaison d'une connexion Internet](#)

Configuration des paramètres de l'appareil

Les paramètres configurables de l'appareil comprennent des détails sur l'appareil, un signal sonore général, des paramètres d'alimentation et de LED, des paramètres de communication et le mappage des GPIO.

Paramètres généraux

Configurez les paramètres du signal sonore, de l'alimentation et des voyants à l'aide de l'onglet **General Settings (Paramètres généraux)**. Les paramètres du signal sonore peuvent être activés ou désactivés, et

Présentation du logiciel Zebra Aurora Focus

le volume, la tonalité et la durée du signal peuvent être configurés pour répondre aux besoins d'un cas d'utilisation spécifique.

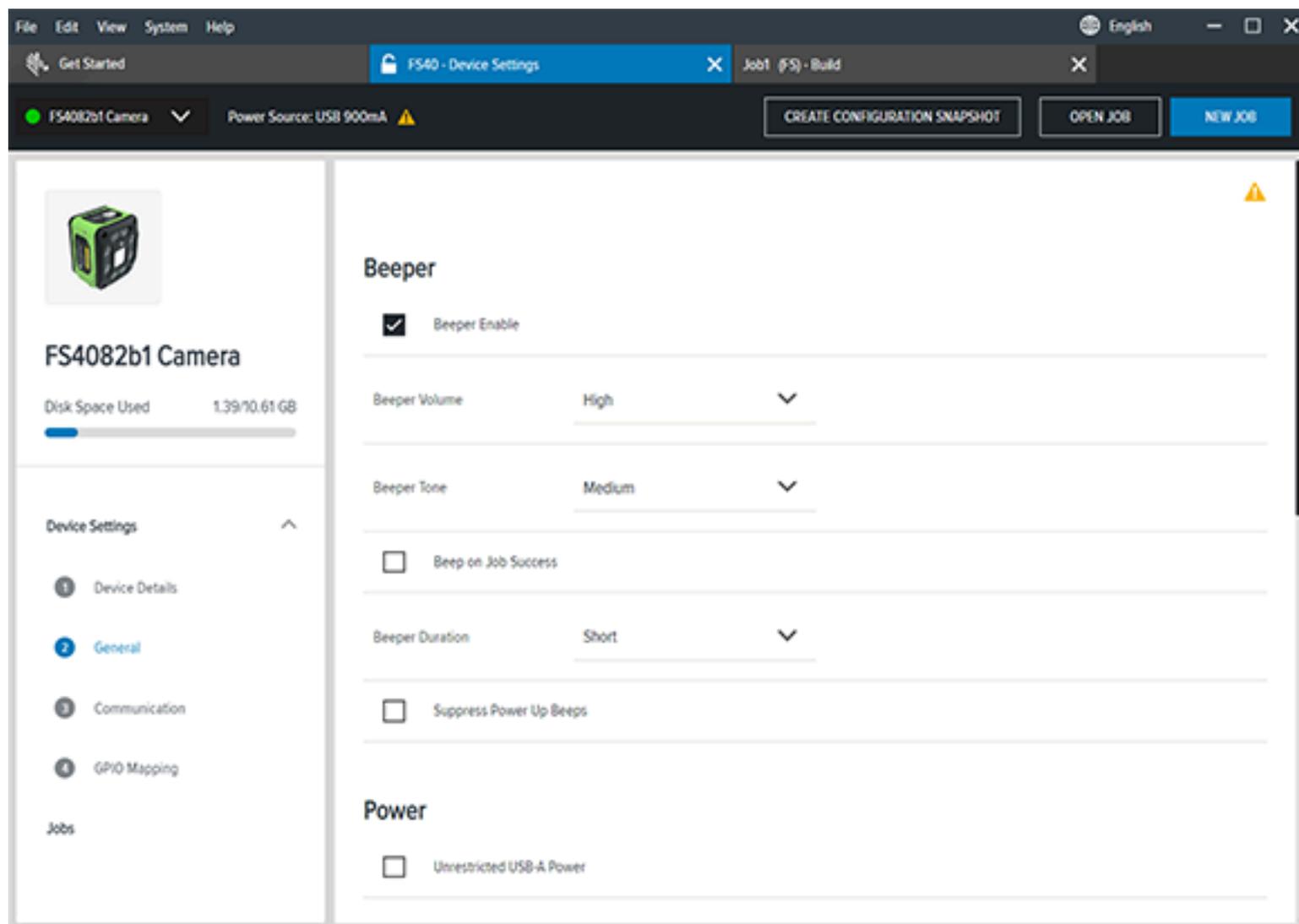


Tableau 6 Paramètres généraux

Paramètre	Description
Signal sonore	
Beeper Enable (Signal sonore activé)	Active le signal sonore sur l'appareil.
Beeper Volume (Volume du signal sonore)	Configure le volume du signal sonore. <ul style="list-style-type: none">• High (Élevé)• Medium (Moyen)• Low (Bas)• Off (Désactivé)

Tableau 6 Paramètres généraux (Continued)

Paramètre	Description
Beeper Tone (Tonalité du signal sonore)	Configure la tonalité du signal sonore. <ul style="list-style-type: none"> • High (Élevé) • Medium (Moyen) • Low (Bas) • Off (Désactivé)
Beep on Job Success (Signal sonore de réussite de la tâche)	Lorsque cette option est activée, l'appareil émet un signal sonore à la fin d'une tâche.
Beeper Duration (Durée des avertisseurs sonores)	Configure la tonalité du signal sonore. <ul style="list-style-type: none"> • Forme courte • Medium (Moyen) • Long (Long)
Suppress Power Up Beeps (Supprimer les signaux sonores à la mise sous tension)	Lorsque cette option est activée, les signaux sonores de mise sous tension qui retentissent au démarrage de l'appareil sont émis à un niveau réduit.
Alimentation	
Unrestricted USB-A Power (Alimentation USB-A illimitée)	Lorsque cette option est activée, l'appareil reçoit une alimentation illimitée d'une source d'alimentation USB-A. Ceci est nécessaire pour activer l'éclairage interne pleine puissance.
Boutons matériels	
Tune Button Enable (Activation du bouton de réglage)	Activez ou désactivez le bouton de réglage de la caméra intelligente.
Trigger Button Enable (Activation du bouton de déclenchement)	Activez ou désactivez le bouton de déclenchement de la caméra intelligente.
Codes-barres de configuration	
Enable Parameter Barcodes (Activer les codes-barres des paramètres)	Lorsque cette option est activée, la configuration de l'appareil peut être modifiée à l'aide d'un code-barres
Timeout (Délai de mise en veille)	Configurez la durée maximale en ms pour tenter de générer le code-barres avant qu'un délai ne se produise.
LED 360	
Number of Flashes (Nombre de clignotements)	Utilisez le curseur pour configurer le nombre de clignotements du voyant qui s'allume lors du décodage.
Time per Flash (Durée par clignotement)	Utilisez le curseur pour configurer le nombre de fois en ms que la LED s'allume lors du décodage.

Tableau 6 Paramètres généraux (Continued)

Paramètre	Description
Configurer la journalisation	
Logging Options (Options de journalisation)	Sélectionnez Basic (Basique) ou All (Tous) pour activer la journalisation afin de générer des fichiers journaux qui fournissent des informations supplémentaires sur l'exécution des tâches. Téléchargez les fichiers journaux de l'appareil à l'aide de l'IHM Web.
Acquisition en continu - Enregistrement des images	
Mode de débogage pour l'enregistrement d'images en acquisition continue	Lorsque ce paramètre est activé, le mode de débogage pour les modes de déclenchement Continuous Level (Niveau continu) et Presentation (Présentation) enregistre toutes les images des tâches en mode de déclenchement continu jusqu'à ce que le seuil maximal d'images enregistrées soit atteint (la valeur par défaut est 100). Ces images enregistrées peuvent être utilisées pour fournir des informations sur les images acquises au cours d'une session de déclenchement qui n'a pas donné un résultat de réussite. Ce mode diffère de la fonctionnalité standard No Read Image (Enregistrement d'image sans lecture) qui n'enregistre pas les images sans lecture pendant l'acquisition continue.
Nombre maximal d'images enregistrées	Définit le nombre maximal d'images enregistrées pendant une session d'acquisition continue. De nouvelles sessions se lancent lors du changement de tâches, les tâches démarrent après le redémarrage d'un appareil et passent du mode Edit (Édition) au mode Deploy (Déploiement).
Les nouvelles sessions effacent les anciennes images de débogage	Option permettant de supprimer toutes les images du Mode Continuous Acquisition Image Saving Debug (Débogage pour l'enregistrement d'images en acquisition continue) précédemment enregistrées lorsqu'une nouvelle session est lancée. Cette option est utile pour s'assurer que toutes les images de débogage sont examinées dans la même session.

Affichage et téléchargement des journaux

Activez les journaux qui peuvent être visualisés à l'aide de Perfetto Trace Viewer ui.perfetto.dev/. Les journaux sont enregistrés toutes les deux minutes sur l'appareil. Jusqu'à 10 fichiers journaux sont stockés sur l'appareil (les plus anciens sont remplacés par les plus récents).

Pour activer les journaux Perfetto à l'aide d'Aurora Focus, définissez les paramètres **Logging Options (Options de journalisation)** dans la section **Configure Logging (Configurer la journalisation)** de **General Settings (Paramètres généraux)** sur **Basic (Basique)** ou **All (Tous)**.

The screenshot displays the Zebra Aurora Focus web interface for configuring an FS4082b1 Camera. On the left, a sidebar shows the device icon and navigation menu: Device Settings (expanded), Device Details, General, Communication, GPIO Mapping, and Jobs. The main content area shows the following settings:

- Trigger Button Enable:**
- Configuration Barcodes:** Enable Configuration Barcodes. Timeout: 5 s.
- 360 LED:** Hold Until Next Trigger. Number of Flashes: 1. Time per Flash: 50 ms.
- Configure logging:** Logging options: Off (selected), Basic, All.

- Basic (Basique) : permet une journalisation standard de l'appareil.
- All (Tous) : permet d'enregistrer les journaux de support Zebra.

Téléchargement des journaux de base

Téléchargez les informations du journal de base à l'aide d'Aurora Focus ou de l'IHM Zebra Web lorsque les journaux de base sont activés.

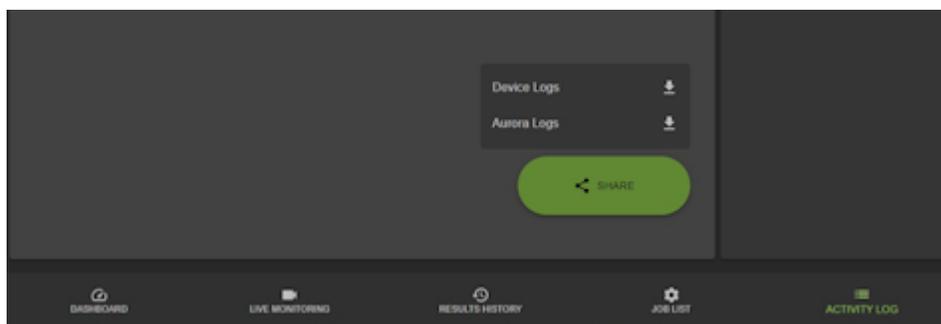
À l'aide d'Aurora Focus, accédez à **View Devices (Afficher les appareils)**, sélectionnez un appareil et cliquez sur **Download Logs (Télécharger les journaux)** ou cliquez sur les points de suspension pour télécharger les journaux d'un sous-ensemble d'appareils spécifiques.

Présentation du logiciel Zebra Aurora Focus

The screenshot shows the Zebra Aurora Focus web interface. The top navigation bar includes 'Setup Device', 'FS40 - Device Settings', and 'g (FS) - Capture'. The left sidebar contains 'Menu', 'Get Started', 'Setup New Device', 'View Devices', and 'Configuration Barcodes'. The main area displays a table of devices with columns for Name, Model Name, Part Number, IP, SN, Firmware, and Status. A dropdown menu is open for the 'FS4082b1 Camera' device, showing options like 'Blink LED', 'Beep Beeper', 'Backup Device', 'Restore Device', 'Firmware Update', 'Download Logs', 'Zebra Connectivity Gateway HMI', 'Reboot', and 'Factory Reset'. At the bottom, there are 'Settings' and 'v6.2.6' indicators, and an 'ADD VIA IP ADDRESS' button.

Name	Model Name	Part Number	IP	SN	Firmware	Status
FS4082b1 Camera	FS40	FS40-WA50F4-2C00W	169.254.130.177	...0022	CAAESS00-003-R24	Managed

À l'aide de l'IHM Zebra Web, accédez à l'onglet **Activity Logs (Journaux des activités)** et cliquez sur Share (Partager) pour télécharger les journaux de l'appareil ou d'Aurora.



REMARQUE : Les fichiers de journaux téléchargés doivent être décompressés.

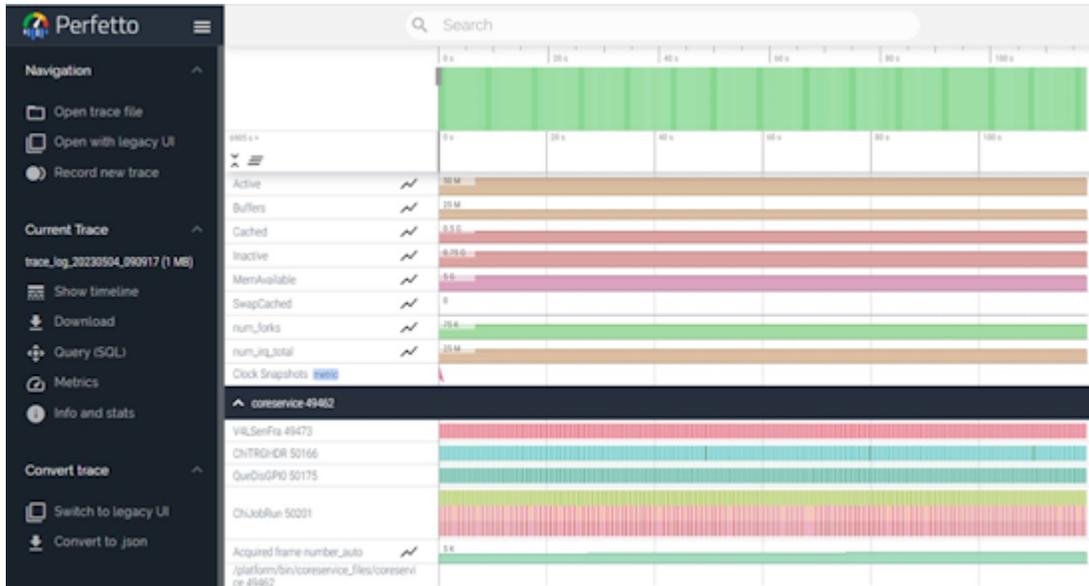
Téléchargement de tous les journaux

Lorsque l'option All logs (Tous les journaux) est activée, téléchargez les journaux à l'aide de l'IHM Web Zebra.

L'accès au téléchargement des journaux est disponible dans l'onglet **Activity Logs (Journaux des activités)** à l'aide de l'option **Device Logs (Journaux de l'appareil)**.

Affichage des journaux Perfetto

Glissez-déposez le fichier journal sur l'interface utilisateur de Perfetto ou utilisez l'option **Open trace file (Ouvrir le fichier de trace)** dans le menu de gauche pour lancer l'Explorateur de fichiers et localiser le fichier journal à importer.



Paramètres de communication

Les paramètres de communication configurables comprennent le réseau, le DNS, la date et l'heure, le protocole PLC et les paramètres USB. Pour plus d'informations sur le protocole PLC et l'Ethernet industriel, reportez-vous au FS/VS Industrial Ethernet User Guide.

Cliquez sur **Enable Edit Mode (Activer le mode Modification)** pour modifier la configuration sur l'appareil.

Network Settings APPLY

Ethernet Port 1
USB

Enable DHCP ⚠ Network controls are read-only when DHCP is enabled.

Network

IP Address . . .

Subnet Mask . . .

Default Gateway . . .

Current Network

IP Address

Subnet Mask

Default Gateway

DNS

Preferred DNS Server

Alternate DNS Server

DNS Domain Name

Current DNS

Preferred DNS Server

Alternate DNS Server

DNS Domain Name

General

DHCP Timeout 30 s

Host Name FS4082b1

Paramètres réseau

Les paramètres réseau configurables comprennent les paramètres réseau et DNS et les paramètres généraux tels que le délai d'attente DHCP et le nom d'hôte. Les paramètres réseau varient pour chaque interface réseau : Port Ethernet 1, Port Ethernet 2 et USB.

Tableau 7 Paramètres réseau

Paramètre	Description
Enable DHCP (Activer DHCP)	Activez DHCP pour permettre l'autoconfiguration de l'appareil dans un réseau industriel.
IP Address (Adresse IP)	Définissez l'adresse IP du réseau.
Subnet Mask (Masque de sous-réseau)	Définissez le masque de sous-réseau du réseau.
Default Gateway (Passerelle par défaut)	Définissez la passerelle par défaut pour transmettre les informations à l'appareil.
Preferred DNS Server (Serveur DNS préféré)	Définissez le serveur DNS préféré auquel connecter l'appareil.
Alternate DNS Server (Serveur DNS secondaire)	Définissez un autre serveur DNS si le serveur préféré n'est pas disponible.
DNS Domain Name (Nom du domaine DNS)	Définissez un nom de domaine DNS.

Tableau 7 Paramètres réseau (Continued)

Paramètre	Description
DHCP Timeout (Délai DHCP)	Définissez un délai d'expiration pour la durée pendant laquelle l'appareil peut utiliser le serveur DHCP.
Host Name (Nom d'hôte)	Définissez le nom d'hôte.

Paramètres TCP/IP

Configurez les paramètres TCP/IP, tels que l'activation du contrôle TCP/IP, la sélection d'un numéro de port, la sélection d'un terminateur ou la définition d'une chaîne de déclenchement.

Tableau 8 Paramètres TCP/IP

Paramètre	Description
Paramètres TCP/IP	
Enable TCP/IP Control (Activer le contrôle TCP/IP)	L'activation de l'interface de contrôle TCP/IP permet à l'appareil de recevoir des déclencheurs via une connexion TCP/IP.  REMARQUE : Il est recommandé de désactiver cette interface lorsqu'elle n'est pas utilisée.
Même port pour le contrôle et le résultat	Lorsque cette option est activée, les communications d'entrée et de sortie TCP/IP se trouvent sur le même numéro de port.
Connection Type (Type de connexion)	Serveur (par défaut) : les systèmes hôtes relient l'appareil au numéro de port de contrôle, les données sont envoyées avec le Control Terminator (Terminateur de contrôle). Client : l'appareil se connectera à un système hôte à l'adresse IP et au numéro de port spécifiés, et utilisera Control Terminator (Terminateur de contrôle) pour envoyer le paquet de données.
IP Address (Adresse IP)	Entrez l'adresse IP de l'hôte lorsque le type de connexion est défini sur Client.
Control Port Number (Numéro de port de contrôle)	Sélectionnez un numéro de port qui accepte les chaînes de commande ASCII pour l'appareil.
Control Terminator (Terminateur de contrôle)	Sélectionnez un Terminateur qui suit la chaîne de commande ASCII entrante.
Trigger String (Chaîne de déclenchement)	Définissez une commande de déclenchement personnalisable. L'envoi de cette chaîne au port de contrôle à l'aide de Control Terminator (Terminateur de contrôle) déclenche la tâche déployée sur la caméra lorsque le déclencheur TCP/IP est sélectionné dans le chevron Capture (Capturer).
Résultats (Résultats)	

Tableau 8 Paramètres TCP/IP (Continued)

Paramètre	Description
Enable TCP/IP Results (Activer les résultats TCP/IP)	L'activation de l'interface de résultats TCP/IP permet à l'appareil d'émettre des données de résultats via une connexion TCP/IP.  REMARQUE : Il est recommandé de désactiver cette interface lorsqu'elle n'est pas utilisée.
Connection Type (Type de connexion)	Le système hôte du serveur se connecte à l'appareil sur le numéro de port du résultat. Les données sont envoyées avec Results Terminator (Termineur de résultats). L'appareil se connecte à un système hôte lorsque le client est activé à l'adresse IP spécifiée. Le numéro de port utilise Results Terminator (Termineur de résultats) pour envoyer le paquet de données.
IP Address (Adresse IP)	Si le type de connexion est défini sur Client, entrez l'adresse IP.
Results Port Number (Numéro de port des résultats)	En mode serveur, le port sur lequel l'appareil envoie les données. En mode Client, le port auquel le système hôte de l'appareil se connecte.
Results Terminator (Termineur de résultats)	Pour les modes Client et Serveur, Results Terminator (Termineur de résultats) est le texte de fin de l'ensemble de données de la chaîne. Le réglage par défaut est CR+LF.
Timeout (Délai de mise en veille)	En mode Client, le temps pendant lequel l'appareil tente de se connecter au système hôte.
Vérification de connectivité en mode Déployer	
Enable TCP/IP Heartbeat (Activer la vérification de connectivité TCP/IP)	Lorsqu'il est activé, ce paramètre invite l'appareil à envoyer un message de vérification à l'intervalle défini à l'hôte de résultat TCP connecté. L'hôte utilise ce message pour vérifier que la connexion avec l'appareil est active.  REMARQUE : Ce paramètre n'envoie un message de vérification que pendant le déploiement d'une tâche. La vérification s'arrête lorsque l'appareil est en mode Edit (Édition) et se réinitialise après chaque sortie TCP/IP.
Heartbeat Interval (Intervalle de vérification de connectivité)	Définissez l'intervalle de temps de vérification.
Heartbeat Sequence (Séquence de vérification de connectivité)	Créez une séquence arbitraire de texte et de caractères spéciaux pour le message de vérification.

Paramètres RS-232

Configurez divers paramètres RS-232 tels qu'un terminateur, une chaîne de déclenchement, un débit en bauds ou une parité.



REMARQUE : L'activation du contrôle RS-232 permet à l'appareil de recevoir des messages de contrôle de RS-232. Pour plus d'informations, reportez-vous à la section Connectivity Guidelines (Consignes de connectivité).

Tableau 9 Paramètres RS-232

Paramètre	Description
Contrôle	Configurer les paramètres de contrôle de l'appareil via RS232
Enable RS-232 Control (Activer le contrôle RS-232)	Activez ou désactivez les messages de contrôle envoyés à l'appareil via le port série RS-232.
Control Terminator (Terminateur de contrôle)	Identifiez un terminateur.
Trigger String (Chaîne de déclenchement)	Identifiez une commande de déclenchement personnalisable. L'envoi de cette chaîne au port de contrôle avec le terminateur de contrôle a déclenché la tâche active sur l'appareil dont le déclencheur TCP/IP est sélectionné dans le chevron Capture (Capturer).
Résultats (Résultats)	Activez ou désactivez la transmission du message de résultat au port série.
Speed (Baud Rate) (Vitesse (débit en bauds))	Configurez la vitesse à laquelle les informations sont transférées vers l'appareil.
Data Bits (Bits de données)	Déterminez le nombre de bits par bloc de données transmis.
Parity (Parité)	Sélectionnez un bit de contrôle d'erreur qui renvoie une logique en fonction du nombre de bits de données attendus.
Stop Bits (Bits de stop)	Déterminez le nombre de périodes de bits à attendre avant d'envoyer le bit de démarrage suivant.

Paramètres de la date et de l'heure

Configurez les paramètres de date et d'heure en fournissant un serveur NTP.



REMARQUE : L'appareil n'a pas de batterie interne et les réglages de la date et de l'heure ne sont donc pas conservés.

Tableau 10 Paramètres de la date et de l'heure

Paramètre	Description
NTP Server 1 (Serveur NTP 1)	L'adresse IP du serveur primaire Network Time Protocol sur lequel se synchroniser. Par défaut : 0.pool.ntp.org
NTP Server 2 (Serveur NTP 2)	L'adresse IP du deuxième serveur Network Time Protocol sur lequel se synchroniser. Par défaut : 1.pool.ntp.org

Protocole PLC

Déterminez le protocole PLC approprié en fonction de votre cas d'utilisation.

Sélectionnez le protocole PLC parmi les choix suivants : None (Aucun), EtherNet/IP, Profinet ou Modbus TCP. Pour plus d'informations, reportez-vous au FS/VS Smart Camera Series Industrial Ethernet User Guide.

Tableau 11 Protocole PLC

Settings (Paramètres)	Description
Options Industrial Ethernet/PLC	Sélectionnez le protocole industriel souhaité pour la communication avec l'appareil.

Paramètres USB

Activez des paramètres USB spécifiques tels qu'un clavier HID, un délai de frappe ou un terminateur.

Tableau 12 Paramètres USB

Settings (Paramètres)	Description
Enable HID Keyboard (Activer le clavier HID)	<p>L'activation de l'interface HID Keyboard permet à l'appareil de générer des données de résultat en mode clavier HID. Cela entraînera le redémarrage de la communication USB en tant que clavier de classe Appareil d'interface humaine pour émuler les frappes.</p> <p> REMARQUE : Il est recommandé de désactiver cette interface lorsqu'elle n'est pas utilisée. L'appareil peut être configuré en mode clavier HID ou en mode USB CDC-Serial. Les deux modes ne peuvent pas être activés simultanément.</p>
Keyboard Country Type (Type de pays/clavier)	<p>Sélectionnez votre pays dans la liste des types de pays/clavier disponibles.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Anglais (Amérique du Nord) • Windows français (France) • Windows allemand • Windows espagnol (Espagne) • Windows italien • Linux allemand • Linux tchèque • Linux espagnol (Mexique) • Linux français (France) • Linux polonais • Linux espagnol (Espagne) • Linux italien • Linux portugais (Brésil)

Tableau 12 Paramètres USB (Continued)

Settings (Paramètres)	Description
Keystroke Delay (Délai de frappe de touche)	Définissez le délai, en millisecondes, entre les frappes émulées lorsque HID est activé.
Special Key Keystroke Delay (Délai de frappe d'une touche spéciale)	Définissez le délai, en millisecondes, entre les frappes spéciales émulées lorsque HID est activé.
Contrôle	
Enable USB CDC-Serial Control (Activer USB CDC-Serial Control)	Activez la gestion des commandes spéciales reçues par le port série CDC.
Control Terminator (Termineur de contrôle)	Définissez le termineur de message qui suit la chaîne de commande ASCII entrante.
Trigger String (Chaîne de déclenchement)	Chaîne de commande utilisée pour déclencher une nouvelle acquisition d'image.
Résultats (Résultats)	
Enable USB CDC-Serial Results (Activer USB CDC-Serial Results)	Activez la transmission des résultats sur le port série CDC.

Mappage GPIO

Configurez les GPIO sur les connecteurs à 12 et 5 broches en sélectionnant le GPIO et en configurant sa direction et son type de signal. Activez le mode d'éclairage externe pour le connecteur à 5 broches en spécifiant son mode.

The screenshot displays the 'Device Settings' window for an FS4082b1 Camera. The interface is divided into a left sidebar and a main content area. The sidebar includes 'Device Settings' with sub-items: Device Details, General, Communication, and GPIO Mapping (highlighted). Below this is a 'Jobs' section. The main content area is titled '12 pin Connector' and contains a table with columns 'GPIO', 'Direction', and 'Signal Type'. A dropdown menu is open for GPIO 0, showing options: Select, Input, Output, Static High, and Static Low. Below the 12-pin section is the '5 pin Connector' section, which includes a table with columns 'GPIO', 'Direction', and 'Signal Type'. To the right of this table are controls for 'External Illumination Mode' (a toggle switch), 'PNP' (a dropdown menu), and 'Strobe' (a dropdown menu). The top of the window shows a navigation bar with 'View Devices', 'FS40 - Device Settings', and 'Job1 (FS) - Build'. A status bar at the top indicates 'FS4082b1 Camera' and 'Power Source: USB 900mA'. Buttons for 'CREATE CONFIGURATION SNAPSHOT', 'OPEN JOB', and 'NEW JOB' are visible.

Tableau 13 Mappage GPIO

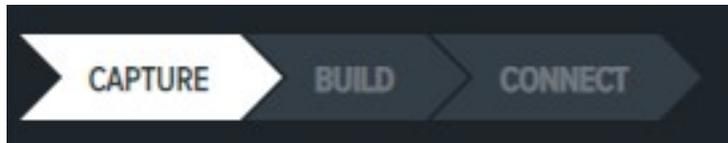
Paramètre	Description
Direction	<p>Configurez les signaux d'entrée entrant dans l'appareil ou les signaux de sortie envoyés.</p> <p>Sélectionnez la configuration du port GPIO : Input (Entrée), Output (Sortie), Static High (Statique élevé) et Static Low (Statique faible).</p> <p>Static High (Statique élevé) génère le courant pour une charge externe. Static Low (Statique faible) absorbe le courant d'une charge externe.</p>

Tableau 13 Mappage GPIO (Continued)

Paramètre	Description
Signal Type (Type de signal)	Configurez le type de signal, tel qu'un déclencheur manuel ou matériel. Utilisez le signal d'entrée pour vous connecter à un déclencheur matériel ou logiciel. Utilisez la sortie pour vous connecter au résultat de la tâche ou utilisez-la comme stroboscope de lumière externe.
Advanced Settings (Paramètres avancés)	Utilisez Input pour configurer l'anti-rebond d'entrée et le délai d'entrée. Utilisez Output pour configurer la largeur d'impulsion et le délai de sortie.
External Illumination Mode (Mode d'éclairage externe)	Utilisez ce paramètre pour configurer automatiquement les broches de ce port pour alimenter et contrôler l'éclairage externe.

Configuration des tâches

La configuration et le déploiement des travaux FIS ou MV sont facilités par les chevrons Capture (Capturer), Build (Créer) et Connect (Connecter).



- **Capture (Capturer)** : configure le mode Job (Tâche) et les paramètres de la source dans l'onglet Triggers (Déclencheurs) et les paramètres de l'imageur dans l'onglet Acquisition Settings (Paramètres d'acquisition).
- **Build (Créer)** : en fonction de l'ensemble d'outils (FIS ou MV), configure les paramètres et les symbologies ou les outils utilisés pour réaliser une tâche spécifique.
- **Connect (Connecter)** : enregistre et configure les paramètres de l'image et les connexions réseau telles que l'Ethernet industriel, le formatage des sorties et le mappage GPIO.

Capturer

Le chevron de capture configure les **Triggers (déclencheurs)** et les **Acquisition Settings (paramètres d'acquisition)** pour les tâches de lecture industrielle fixe ou de vision industrielle.

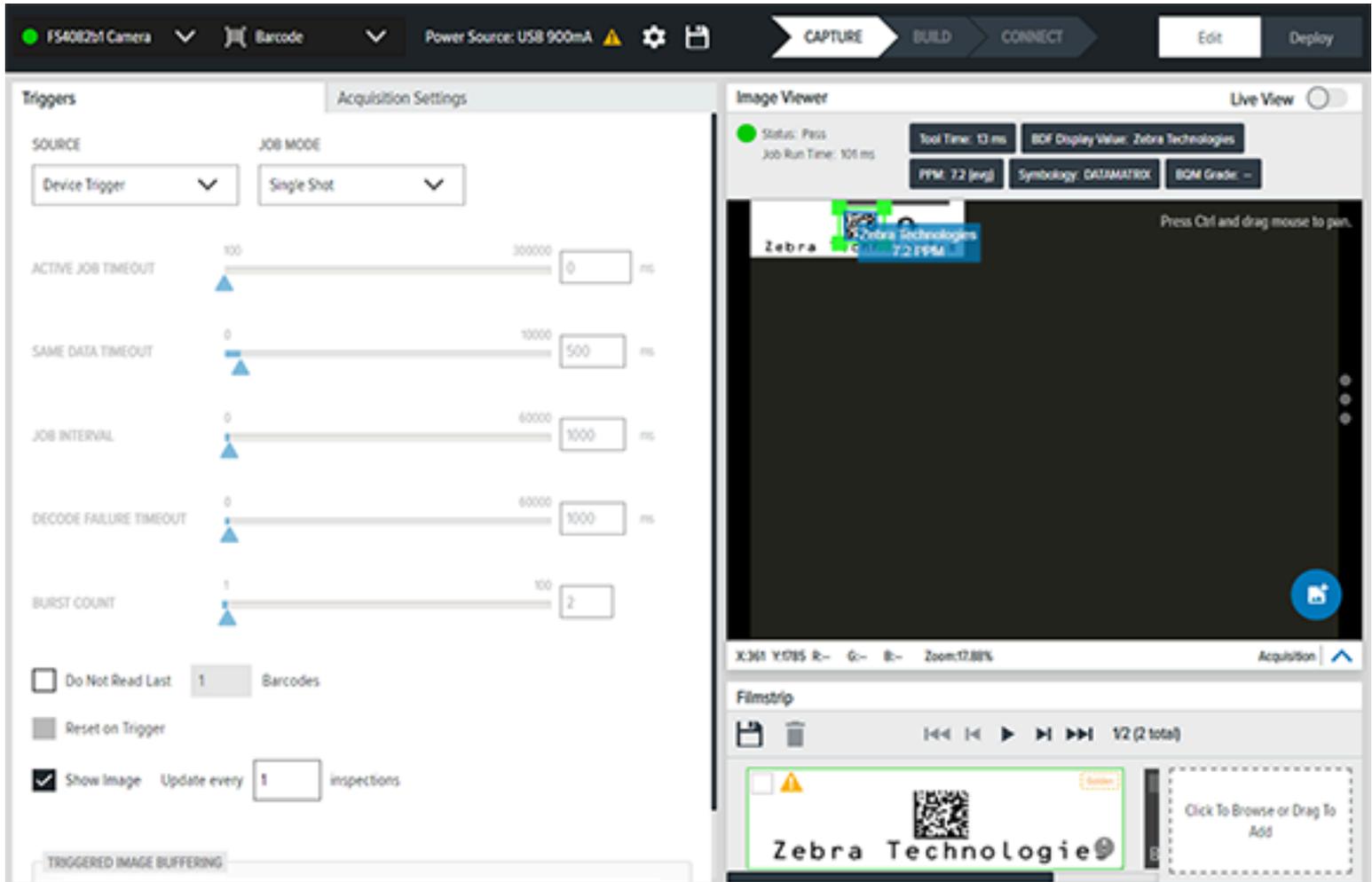


Tableau 14 Paramètres de déclenchement

Élément	Description
Source	Sélectionnez la source de déclenchement dans GPIO, Déclencheur de l'appareil, Série, PLC, TCP/IP Auto, Déclencheur de test
Mode Tâche	Sélectionnez le mode de tâche entre Prise unique, Niveau continu, Série (rafales), Prise unique périodique, Continu, Présentation

Tableau 14 Paramètres de déclenchement (Continued)

Élément	Description
Entrées GPIO	<p>Lorsque le déclencheur Source est défini sur GPIO, utilisez ce menu déroulant pour sélectionner l'entrée GPIO. Cela est utile si plusieurs GPIO sont configurés en tant qu'entrée. Le nombre correspond au numéro GPIO et la description correspond à la configuration actuelle du GPIO, par exemple :</p> <ul style="list-style-type: none"> • 0 : Bord montant • 1 : Bord montant • 4 : Bord descendant
Délai de la tâche active	Il s'agit de la durée maximale de la tâche d'inspection
Ne pas lire en dernier	Utilisez cette option pour ignorer la lecture des derniers codes-barres. Généralement, le mode de présentation ou le mode continu est utilisé pour garantir que les codes sont décodés deux fois.
Afficher l'image	Désactivez cette option pour accélérer le décodage.

Les paramètres d'acquisition déterminent la configuration utilisée pour capturer des images avec l'appareil.

Présentation du logiciel Zebra Aurora Focus

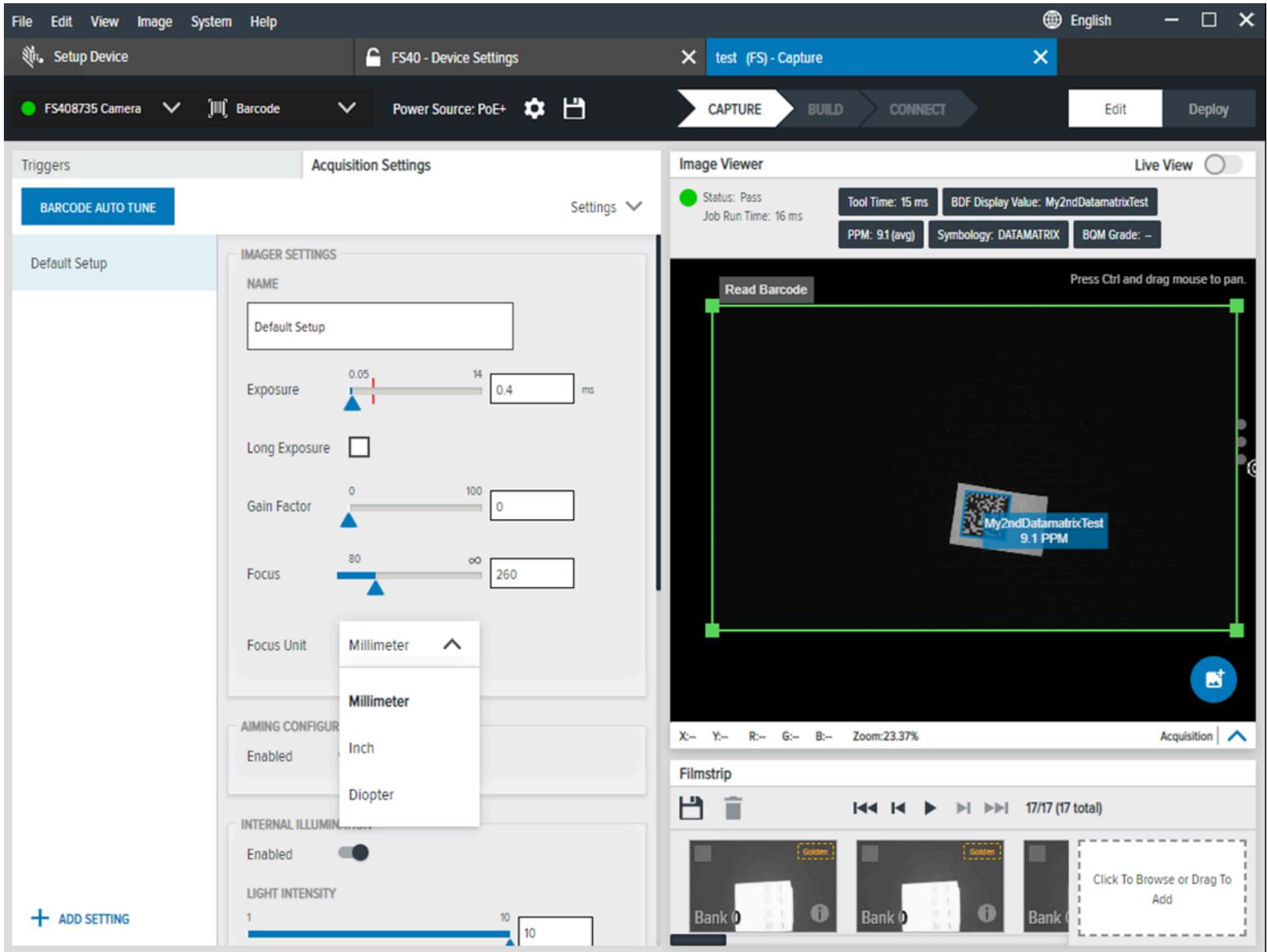


Tableau 15 Acquisition

Réglage	Description
Réglage automatique du code-barres	Utilisez ce bouton pour forcer une procédure de réglage automatique qui configure l'appareil photo pour lire le code-barres ou Datamatrix, en ajustant. Exposition, Facteur de gain et Mise au point.
Réglage automatique des paramètres	Ouvrez la boîte de dialogue pour régler les paramètres de réglage automatique.
Configuration Image Perfect+	La liste de configuration à gauche est la configuration possible pour Image Perfect+.
Ajouter des paramètres	Utilisez cette commande pour ajouter une nouvelle configuration à Image Perfect+

Tableau 15 Acquisition (Continued)

Réglage	Description
Nom	Attribuer un nom à la configuration d'acquisition d'image
Exposition	Temps d'exposition en ms.
Exposition longue	Activez cette option pour régler le temps d'exposition de 33 à 750 ms.
Facteur de gain	Utilisez ce curseur pour régler le facteur de gain du capteur de 0 à 100.
Mise au point	Utilisez ce curseur pour régler la longueur de mise au point.
Unité de mise au point	<p>Sélectionnez millimètre, pouce ou dioptrie pour configurer les unités de mesure de mise au point sur l'appareil.</p> <p> REMARQUE : En fonction de la version matérielle de votre appareil, des mesures Millimeter (Millimètre) et Inch (Pouces) sont disponibles en plus de la Diopter (dioptrie). Bien que les valeurs de distance en millimètres et en pouces calculées dans l'application puissent légèrement différer de la valeur de distance réelle, cela n'affecte pas les performances de l'appareil.</p>
Configuration de la visée	L'activation de cette fonction projette une trame de visée sur la surface dirigée par l'appareil photo et permet de positionner l'appareil photo en identifiant le point focal du champ de vision.
Éclairage interne	Ce paramètre ne peut être activé qu'avec une alimentation USB illimitée, PoE et une alimentation externe 24V.
Intensité lumineuse	<p>Utilisez le curseur pour augmenter l'intensité lumineuse en faisant glisser vers la droite.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Minimum : 1 • Valeur par défaut : 4 • Maximum : 10

Tableau 15 Acquisition (Continued)

Réglage	Description
Mode Lampe	Lorsque cette option est activée, les lumières internes de l'appareil sont alimentées par une tension CC statique sans clignotement ni surcharge. Les images résultantes ne sont pas aussi lumineuses en mode Lampe. Cela peut être utile pour les cas d'utilisation qui ne présentent pas de mouvement et nécessitent une exposition plus longue.
Voyant rouge	<ul style="list-style-type: none"> • Haut : activez ce paramètre pour utiliser l'éclairage supérieur de l'appareil. • Partie inférieure : activez ce paramètre pour utiliser l'éclairage inférieur de l'appareil. • Droite : activez ce paramètre pour utiliser l'éclairage approprié sur l'appareil. • À gauche : activez ce paramètre pour utiliser l'éclairage gauche de l'appareil.
Éclairage externe	L'éclairage externe ne peut être activé que lorsqu'une alimentation 24V CC fournit l'alimentation.
Intensité lumineuse	<p>Cette fonction contrôle la tension analogique sur la broche de sortie analogique.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Minimum : 1 • Valeur par défaut : 8 • Maximum : 10

Voir aussi

[Afficher les appareils](#)

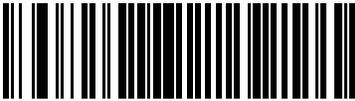
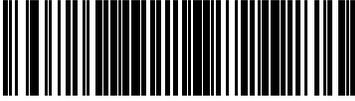
Utilisation codes-barres de mise au point automatique

Utilisez les codes-barres d'étalonnage pour définir automatiquement les paramètres de mise au point de l'appareil.



REMARQUE : Ce processus permet uniquement d'ajuster le réglage de la mise au point sur l'appareil et ne règle pas l'exposition ou le gain.

Placez l'un des codes-barres d'étalonnage suivants dans le champ de vision de l'appareil :

 Délai de 5 s	
	 Délai de 8 s
 Délai de 13 s	

1. Lisez l'un des codes-barres de mise au point automatique pour lancer le processus de réglage de la mise au point en fonction du délai sélectionné (8 s, 13 s ou 18 s).



REMARQUE : Observez le clignotement de la LED d'état toutes les 500 ms pendant le délai, ce qui donne le temps d'amener le code-barres de test dans le champ de vision pour régler la mise au point sur celui-ci.

2. Pendant ce délai, amenez le code-barres de test souhaité dans le champ de vision pour que le processus de mise au point automatique l'utilise comme référence. Il est recommandé de régler la mise au point de l'appareil en fonction du type de code-barres couramment décodé dans votre cas d'utilisation.



REMARQUE : N'utilisez pas le code-barres d'étalonnage comme code-barres de test pour étalonner la mise au point.

3. Après ce délai, le processus de mise au point automatique démarre et se poursuit pendant 5 à 15 secondes.

4. Écoutez la séquence de signaux sonores de confirmation indiquant que le processus d'étalonnage de la mise au point est terminé.



REMARQUE : Consultez la section ZETI pour obtenir des instructions sur le réglage de la mise au point de l'appareil à l'aide de la commande de mise au point automatique.

Modes de déclenchement PLC

L'appareil prend en charge les modes de déclenchement Prise unique, Niveau continu, Série (rafale), Prise unique périodique, Continu et Présentation pour différents cas d'utilisation.

Prise unique

Comportement PLC

Lorsque la tâche est en mode de déclenchement de prise unique, l'appareil exécute une tâche sur chaque déclencheur et décode le code-barres.

Basculez le bit de déclenchement de 0 à 1 pour effectuer un déclenchement. La tâche s'arrête lorsque le déclenchement est terminé. Basculez le bit de déclenchement pour exécuter à nouveau la tâche. Le basculement du bit de déclenchement de 0 à 1 exécute la tâche une fois.

Niveau continu

Comportement PLC

Niveau continu lance une capture d'image sur un déclencheur de niveau pour les objets en mouvement. Ce mode de déclenchement est utile pour les cas d'utilisation impliquant une bande de transport. Ce mode capture systématiquement l'image pendant la durée spécifiée dans le paramètre Délai d'expiration de la tâche active. Lorsque cette durée expire, la tâche cesse de capturer l'image.

Pour déclencher la tâche pour la première fois, l'état du bit de déclenchement doit être basculé de 0 à 1. La tâche s'exécute pendant la durée spécifiée dans Délai d'expiration de la tâche active et s'arrête. Basculez l'état du bit de déclenchement de 0 à 1 pour déclencher la tâche pour la première fois. Basculez le bit de déclenchement de 0 à 1 avant le délai d'expiration de la tâche active pour arrêter manuellement la tâche. Basculez à nouveau le bit de déclenchement de 0 à 1 pour déclencher à nouveau la tâche.



REMARQUE : Le basculement du bit de déclenchement de 1 à 0 n'affecte pas la tâche.

Série (rafales)

Comportement PLC

Le mode Rafale lance une série de captures d'images. Cela est utile pour les cas d'utilisation qui nécessitent de capturer une série d'images en fonction d'une quantité spécifiée d'intervalles et de fréquences de déclenchement.

Dans ce mode, le premier événement de déclenchement (basculement du bit de déclenchement de 0 à 1) démarre la séquence de salve. Les événements déclencheurs consécutifs n'ont aucun effet tant que la séquence de salve précédente n'est pas terminée. L'événement de déclenchement suivant (basculement du bit de déclenchement de 0 à 1) lance à nouveau la séquence de salve.

Prise unique périodique

Comportement PLC

Le mode de prise unique périodique lance une capture d'image unique après une durée spécifiée. Cela est utile pour le débogage de cas d'utilisation.

Une seule prise périodique maintient la tâche de déclenchement périodiquement après une période spécifiée. Envoyez à nouveau le déclencheur pour arrêter la tâche en cours. Lorsque vous utilisez PLC, le premier déclencheur (basculement du bit de déclenchement de 0 à 1) lance la tâche et un deuxième événement de déclenchement (basculement du bit de déclenchement de 0 à 1) arrête la tâche.

Continu

Comportement PLC

Le mode continu lance rapidement une série de captures d'images. Ce mode est utile pour les applications de lecture de codes-barres.

En mode continu, le comportement de l'API est le même qu'en mode de prise unique périodique.

Présentation

Comportement PLC

Le mode Présentation présente une fenêtre de lecture éclairée lorsque le capteur détecte un mouvement. Le mode de présentation est utile pour les applications de borne et de point de vente au détail.

Le premier événement de déclenchement (basculement du bit de déclenchement de 0 à 1) démarre le mode Présentation. Envoyez le deuxième événement de déclenchement (basculement du bit de déclenchement de 0 à 1) avant de lire le code-barres pour annuler le mode Présentation.



REMARQUE :

Le mode Présentation s'arrête une fois le code-barres décodé avec succès et redémarre lorsque le prochain événement de déclenchement se produit

Paramètres de déclenchement

En fonction du mode de tâche, différents paramètres de déclenchement sont activés.

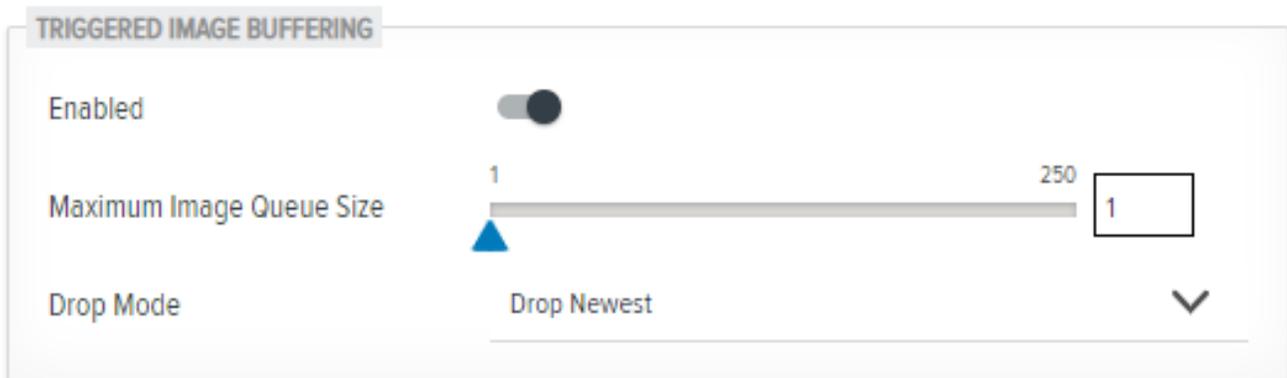
- Single Shot (Prise de vue unique) : déclenche une capture d'image unique. L'option Single Shot (Prise de vue unique) permet d'inspecter une image.
- Level Continuous (Niveau continu) : déclenche une capture d'image sur un niveau de déclenchement pour les objets en mouvement. L'option Level Continuous (Niveau continu) est utile pour les cas d'utilisation impliquant un tapis roulant.
- Series (Burst Mode) (Série (Mode rafale)) : lance une série de captures d'images. Le Burst Mode (Mode rafale) est utile pour les cas d'utilisation qui nécessitent une série de captures basées sur un nombre d'intervalles de déclenchement et une fréquence définis par l'utilisateur.
- Periodic Single Shot (Prise de vue unique périodique) : déclenche une capture d'image unique après une période définie par l'utilisateur. L'option Periodic Single Shot (Prise de vue unique périodique) est utile pour le débogage.
- Continuous (Continu) : déclenche rapidement une série de captures. Cette option est utile pour les applications de lecture de codes-barres.
- Presentation (Présentation) : présente une fenêtre de numérisation éclairée lorsque le capteur détecte un mouvement. Le mode Presentation (Présentation) est utile pour les kiosques et les points de vente.

Mise en mémoire tampon de l'image déclenchée

Lorsque Triggered Image Buffering (Mise en mémoire tampon déclenchée) est activée, un événement de traitement d'image et un événement de mise en mémoire tampon se produit entre chaque occurrence de déclenchement.

Augmentez la valeur **Maximum Image Queue Size (Taille maximale de la file d'attente d'images)** pour déterminer la taille de la file d'attente d'images.

Sélectionnez **Drop Mode (Mode d'abandon)** dans le menu pour déterminer quand les images ne doivent plus être incluses dans la file d'attente.

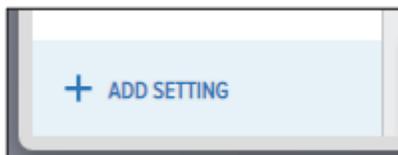
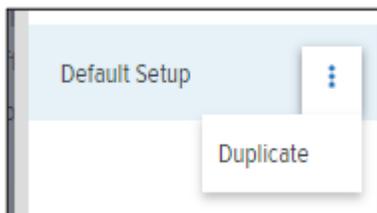


Utilisation d'ImagePerfect+

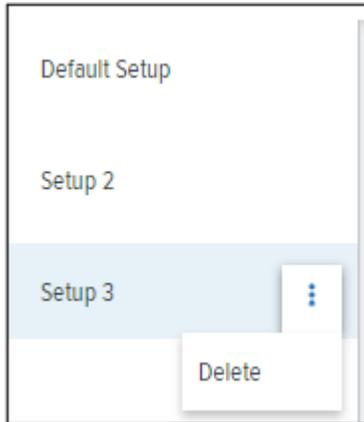
ImagePerfect+ est une fonctionnalité intuitive qui permet d'obtenir des images supplémentaires à partir du même déclencheur en utilisant un ensemble de paramètres d'acquisition. Elle est utile dans l'acquisition d'images avec différents obturateurs, gain, mise au point ou différentes configurations d'éclairage.

La prise de vue unique et la prise de vue unique périodique sont prises en charge lorsqu'on utilise ImagePerfect+.

Cliquez sur **Default Setup (Configuration par défaut)** pour cloner la configuration actuelle ou cliquez sur **Add Settings (Ajouter des paramètres)** au bas de la page pour créer une nouvelle configuration.



Supprimez une configuration en cliquant sur les points de suspension :



REMARQUE : Les appareils FS10/xS20 prennent en charge un maximum de trois paramètres d'acquisition.

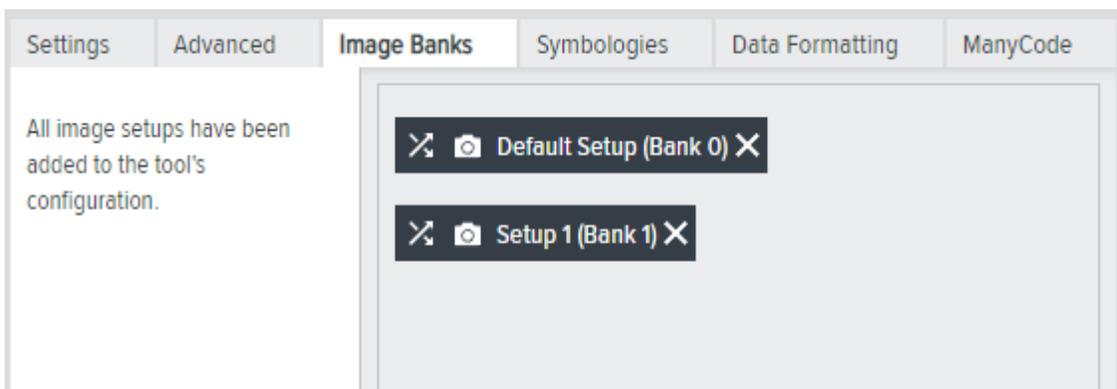


REMARQUE : Les appareils xS40 et xS70 prennent en charge un maximum de 16 paramètres d'acquisition.

Enregistrement des images ImagePerfect+

La caméra intelligente n'enregistre que les images traitées par le décodeur.

Pour que le FTP enregistre les banques 0 et 1, il est important d'ajouter les deux banques lors de la configuration dans **Build > Image Banks (Créer > Banques d'images)**.



Utilisation du Comparatif d'image maître

Utilisez le Comparatif d'image maître pour inspecter deux images simultanément.

1. Acquérir une trame à l'aide du bouton de capture situé dans le coin inférieur droit de la trame.
2. Sélectionnez les trames à définir comme candidats d'image maître en cliquant sur l'icône rectangle jaune transparent dans le coin supérieur droit de chaque trame de la pellicule.
3. Ensuite, capturez une nouvelle image ou sélectionnez des trames dans la pellicule pour les comparer à l'image maître.
4. Passez le curseur de la souris sur les points d'ellipse à droite de la trame pour afficher le menu de la boîte de dialogue et sélectionnez le bouton jaune Comparatif d'image maître en bas du menu.

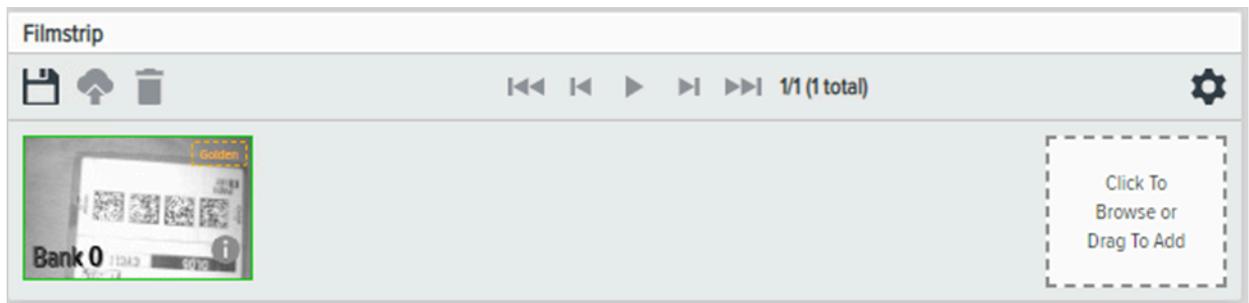
5. Sélectionnez le candidat d'image maître à comparer à l'image actuelle dans la trame et cliquez sur **Next (Suivant)**.
6. Observez la fenêtre du Comparatif d'image maître pour inspecter simultanément l'image maître et l'image actuelle dans la trame côte à côte.
7. Maintenez le bouton CTRL du clavier enfoncé tout en faisant défiler et en effectuant un zoom avant ou arrière à l'aide de la molette de défilement du curseur.



REMARQUE : Faites défiler et effectuez un zoom avant ou arrière pour inspecter la même zone de chaque image côte à côte. Affichez les valeurs de position XY et les valeurs de couleur RVB d'un pixel donné au bas de chaque image à l'aide de la moitié de la fenêtre à partir de laquelle le curseur est positionné.

Utilisation de la pellicule

Faites glisser des images sur la Filmstrip (Pellicule) depuis votre PC pour les ajouter à la banque d'images.



Build

Le chevron Build (Créer) facilite la configuration et le déploiement des tâches pour les outils FIS et MV.

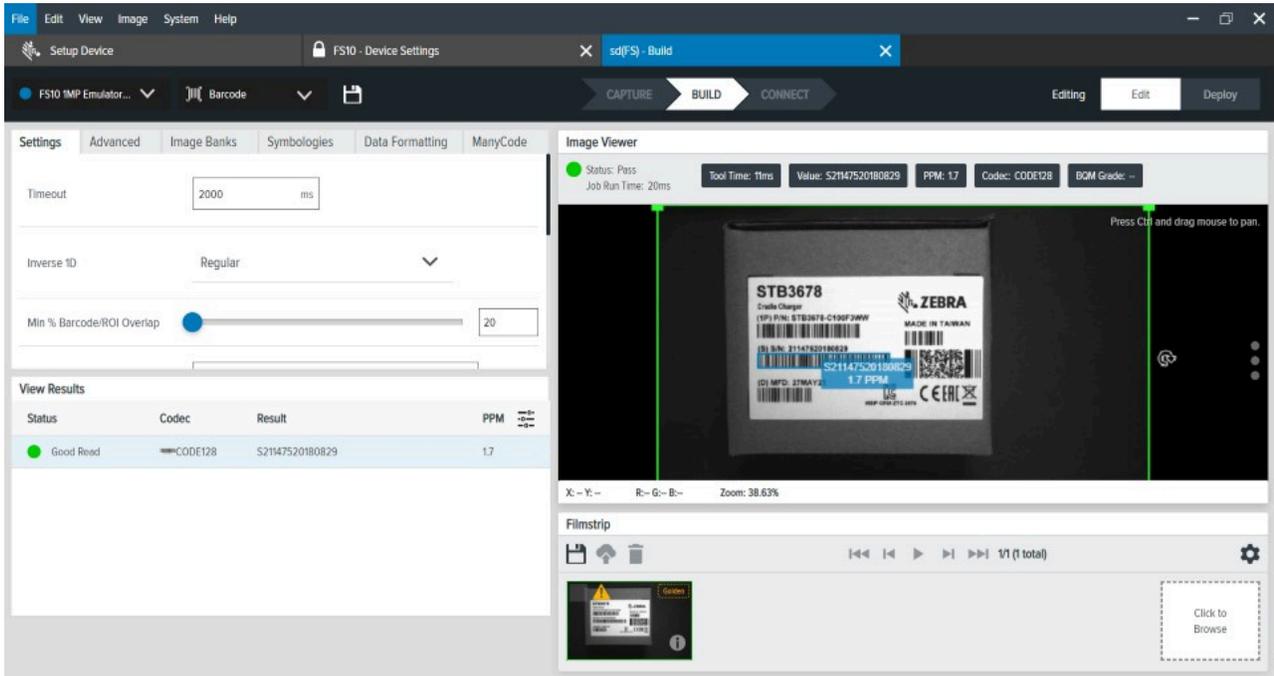


Tableau 16 Paramètres de Build

Settings (Paramètres)	Description
View Results (Afficher les résultats)	Consultez les résultats des tâches récentes.
Image Viewer (Visionneuse d'images)	Observez l'analyse de l'image par l'outil.
Filmstrip (Pellicule)	Visualisez la série d'images capturées par l'appareil ou téléchargez une série d'images précédemment capturées.
Deploy (Déployer)	Exécutez la tâche telle que configurée dans FlowBuilder.

Paramètres de qualité des codes-barres

Les paramètres de qualité des codes-barres (BQM) sont utilisés pour vérifier la qualité de votre code-barres imprimé afin que vous sachiez s'il peut être utilisé. L'activation du processus BQM permet d'obtenir une note globale pour le code-barres décodé et une note basée sur divers sous-composants.



REMARQUE : Le mécanisme BQM de Zebra Aurora Focus applique la norme ISO15415/ISO15416. Selon les spécifications ISO, le dispositif de référence optique doit avoir une résolution élevée, c'est-à-dire une résolution effective d'au moins dix pixels par module en largeur et en hauteur. Référez-vous à la norme ISO 15415 pour plus d'informations.

Zebra BQM mesure la qualité du code-barres dans l'image capturée, et non le code-barres lui-même. La stabilité de la note BQM dépend de la stabilité de la qualité de l'image. Pour calculer la qualité du code-barres, il faut le mesurer de manière strictement contrôlée à l'aide d'une procédure d'acquisition d'images.

Le processus BQM dans Zebra Aurora Focus utilise une classification globale. Par exemple, l'incrément de notation est 1, conformément aux spécifications de la norme ISO. Un score spécifique de 2,9 est classé 2 (C), bien qu'il soit proche de 3 (B).

Meilleures pratiques BQM



REMARQUE : Bien que les spécifications ISO recommandent un minimum de 10 PPM, il est recommandé d'atteindre un PPM de 15 ou plus pour garantir des résultats cohérents dans le cadre du BQM (Paramètres de qualité des codes-barres).

Suivez les meilleures pratiques décrites dans cette section pour garantir une performance optimale du BQM.

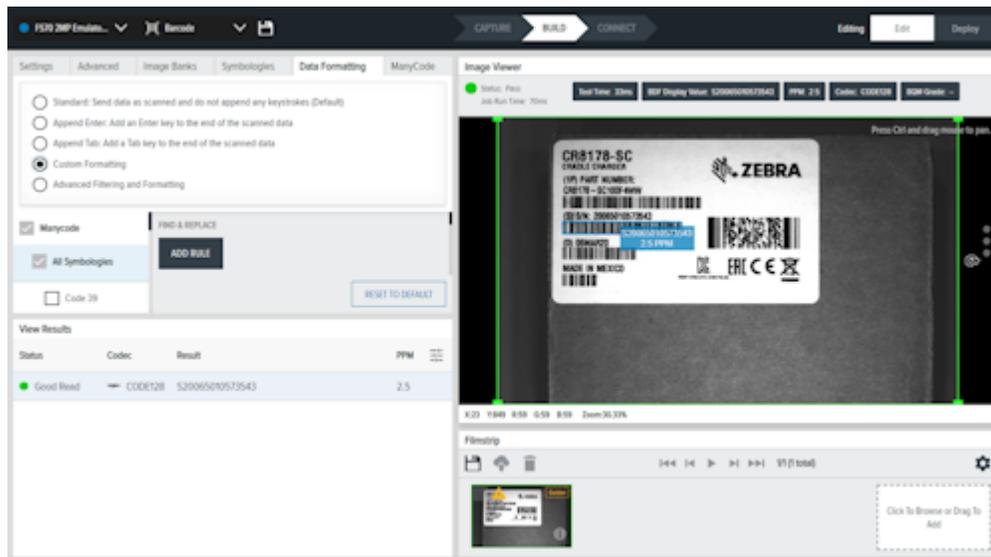
- Un éclairage cohérent avec un contraste élevé, peu ou pas de gradient, et une mise au point claire est essentiel pour obtenir des résultats optimaux en matière de BQM. L'intensité maximale des pixels doit se situer entre 160 et 200 environ, avec un contraste raisonnablement bon. Assurez-vous que l'image ne présente pas de défauts ou de reflets ; il ne doit pas y avoir de taches spéculaires.
- Envisagez d'utiliser un filtre polarisé pour éliminer les reflets. Un code-barres net et homogène est essentiel pour la notation BQM ; un polariseur peut être utile pour éliminer les reflets qui pourraient compromettre l'image du code-barres.
- Placez le code-barres près du centre du champ de vision (FoV) afin de minimiser toute distorsion optique et assurez-vous que le code-barres est parallèle au plan de la caméra de l'appareil afin que les bords soient parallèles à la bordure de l'image.

Formatage personnalisé

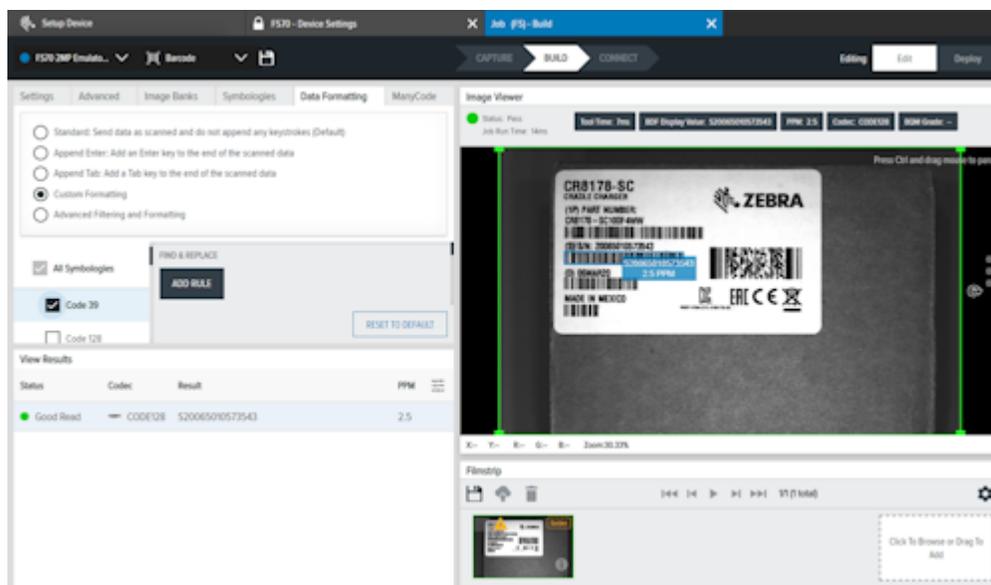
Utilisez le formatage personnalisé pour récupérer des données spécifiques en ajoutant des règles et des séparateurs.

Pour configurer l'option **Custom Formatting (Formatage personnalisé)**, accédez à l'onglet **Data Formatting (Formatage des données)** à partir du chevron **Build (Créer)**.

1. Sélectionnez la case d'option **Custom Formatting (Formatage personnalisé)**.

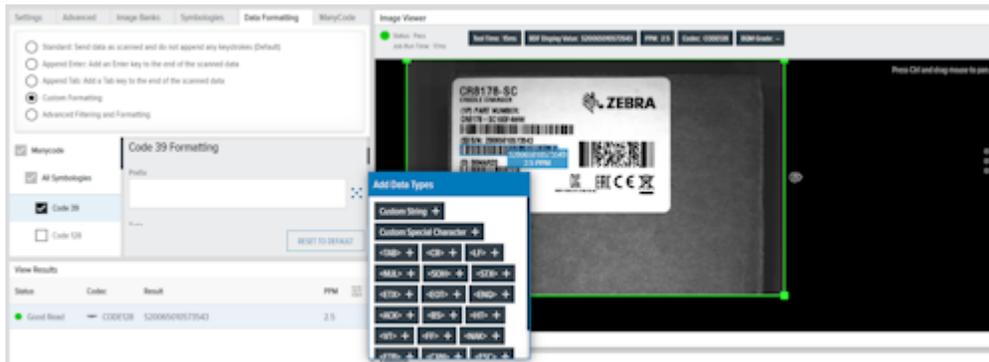


2. Sélectionnez une symbologie dans la liste **All Symbologies (Toutes les symbologies)**.

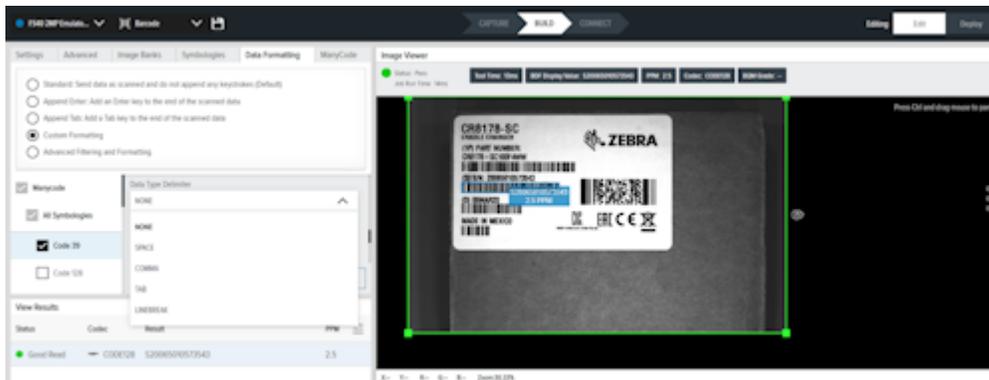


3. En fonction de la symbologie, cliquez sur **Add Rule (Ajouter une règle)** pour ajouter une règle de recherche et de remplacement.
4. Cliquez sur  en regard de **Find (Rechercher)** pour ajouter un type de données à identifier.
5. Ensuite, cliquez sur  en regard de **Replace With (Remplacer par)** pour désigner un type de données qui remplacera le type de données identifié dans le champ du formulaire de recherche.

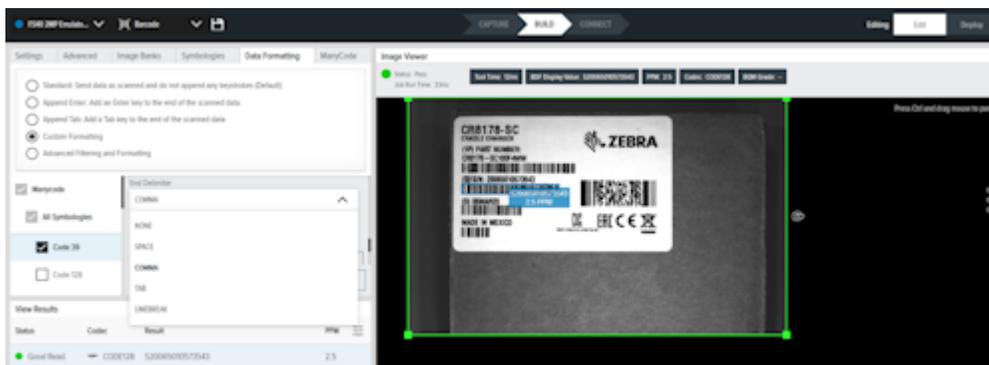
6. Cliquez sur  en regard du champ de formulaire **Prefix (Préfixe)** pour ajouter un type de données. Suivez les mêmes étapes pour **Data (Données)** et **Suffix (Suffixe)**.



7. Sélectionnez un **Data Type Delimiter (Séparateur de type de données)** dans le menu déroulant.



8. Sélectionnez un **End Delimiter (Séparateur de fin)** dans le menu déroulant.



9. Cliquez sur **Get Last (Obtenir le dernier)** pour récupérer la **String (Chaîne)** ou le **Result (Résultat)**.

String

S20065010573543

GET LAST

Result

RESET TO DEFAULT

Filtrage et formatage avancés

Sélectionnez l'onglet **Data formatting (formatage des données)** pour accéder à **Advanced Filtering and formatting (Filtrage et formatage avancés)**.

1. Sélectionnez le bouton d'option **Advanced Filtering and Formatting (Filtrage et formatage avancés)**.
2. Cliquez sur **Edit Rules (Modifier les règles)** pour créer une nouvelle règle ou modifier une règle existante. Renommez la règle si nécessaire.

Settings Advanced Image Banks Symbologies **Data Formatting** ManyCode

Standard: Send data as scanned and do not append any keystrokes (Default)

Append Enter: Add an Enter key to the end of the scanned data

Append Tab: Add a Tab key to the end of the scanned data

Custom Formatting

Advanced Filtering and Formatting

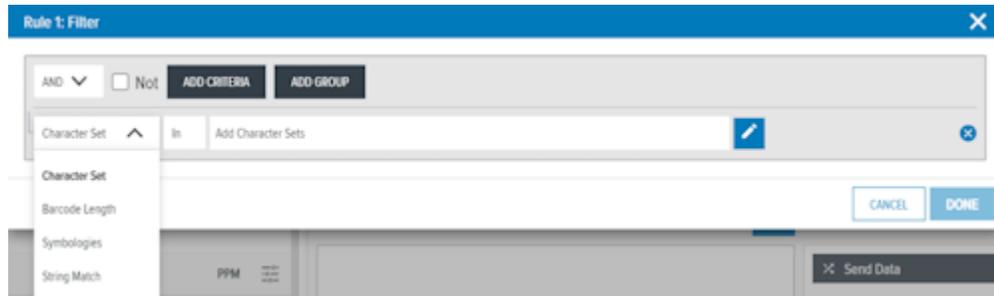
2 rule(s) are active

EDIT RULES

3. Pour ajouter un élément **Filter (Filtre)**, cliquez sur **Edit (Modifier)** et sélectionnez **And (Et)** ou **Or (Ou)** dans le menu déroulant ou cochez la case **Not (Non)** pour inverser le résultat.



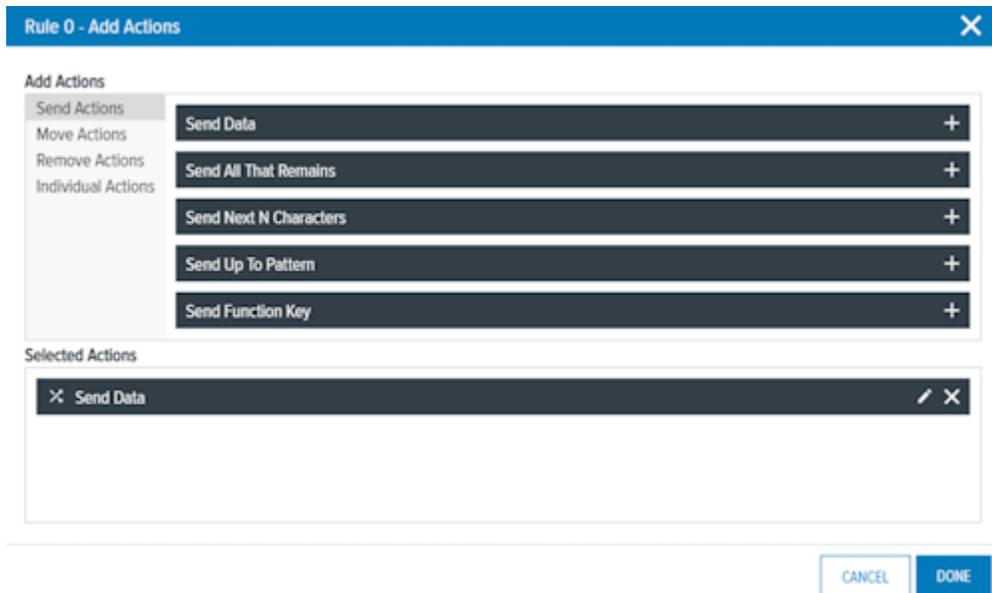
- a. Cliquez sur **Add Criteria (Ajouter un critère)** pour ajouter une condition à la règle dans le menu déroulant.



- b. Cliquez sur **Add Group (Ajouter un groupe)** pour ajouter un bloc de parenthèses contenant des règles séparées par le même combinateur.

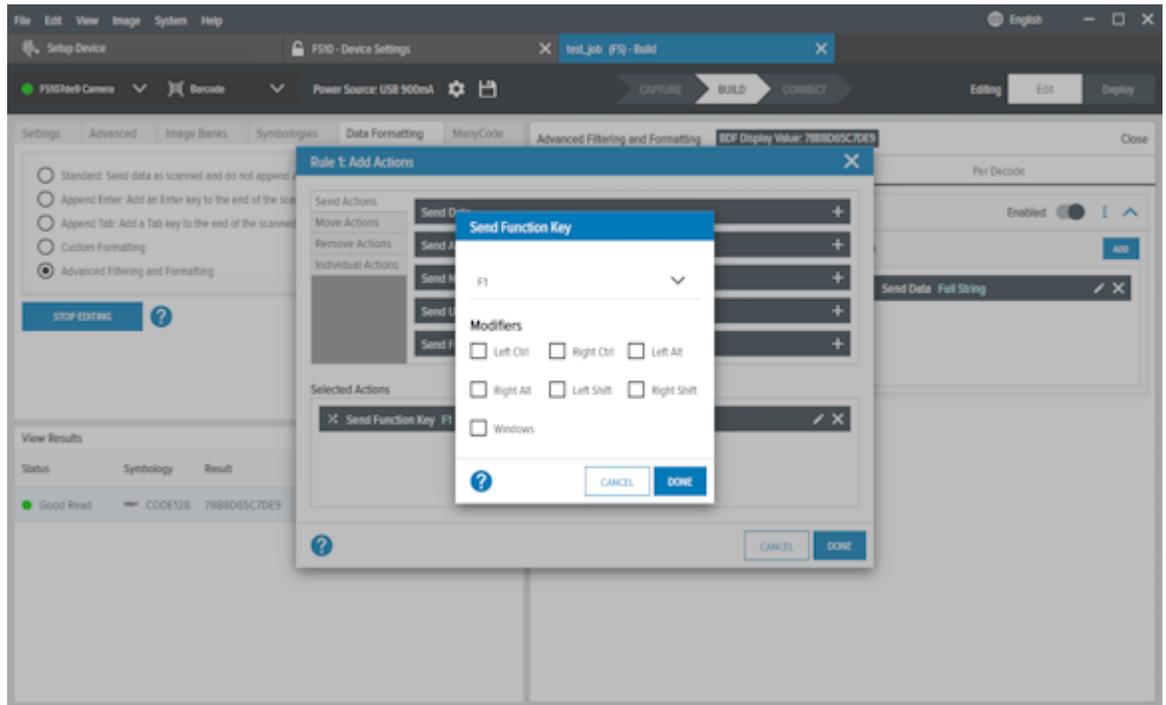


4. Pour ajouter une **Action (Action)**, cliquez sur **Add (Ajouter)**.
 - a. Sélectionnez un type d'**Action (Action)** (envoyer, déplacer, retirer, ou individuel).
 - b. Spécifiez **+** une **Action (Action)** à ajouter à la liste des actions sélectionnées en cliquant sur le signe plus.

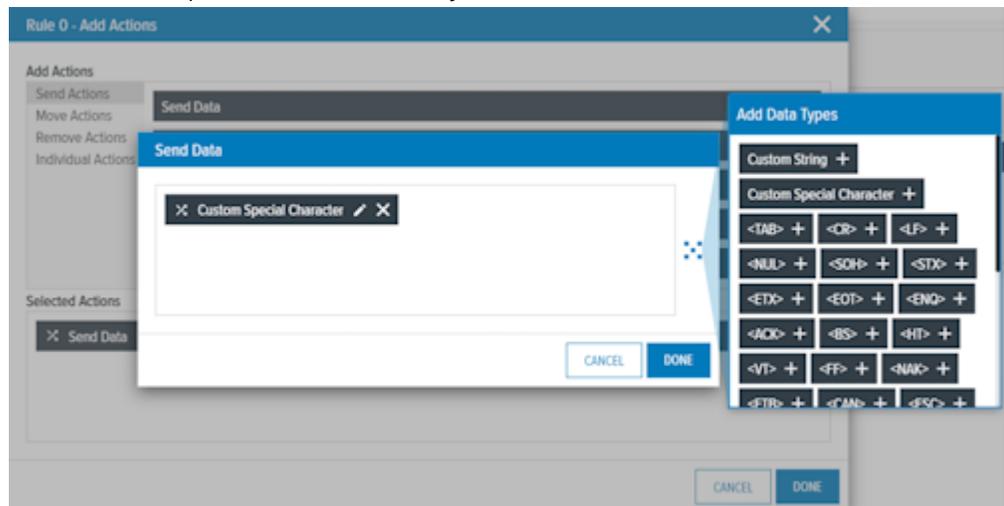


- c. L'option **Send Function Key (Envoyer la touche de fonction)** permet de configurer la touche de fonction à envoyer comme touche d'interface de sortie HID. La plage de touches s'étend de F1 à

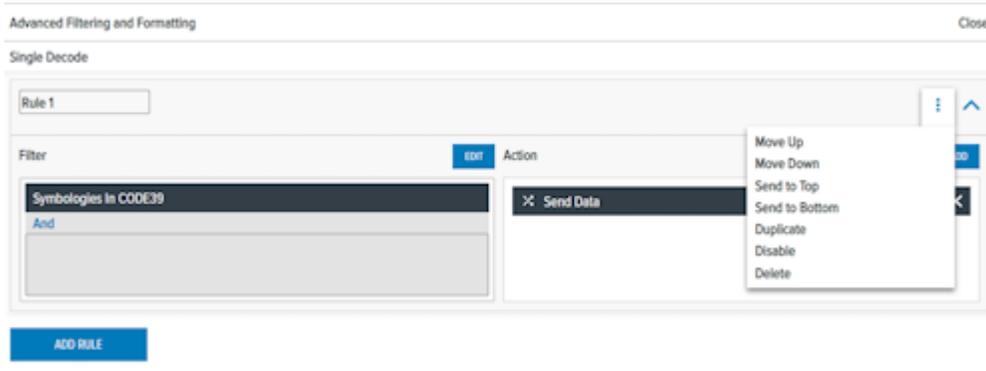
F24. Ajoutez des modificateurs le cas échéant, notamment Ctrl gauche, Ctrl droite, Alt gauche, Alt droite, Maj gauche, Maj droite et Fenêtres.



d. Modifiez l'action en cliquant sur l'icône du crayon sur l'action sélectionnée.



5. Après avoir identifié un élément **Filter (Filtre)** et une **Action (Action)** pour la règle, les règles sont gérées en cliquant sur les points de suspension.



Connect

Le chevron Connect (Connecter) permet d'accéder à l'Ethernet industriel, au formatage des sorties et au mappage GPIO pour la configuration, ainsi qu'à la configuration des paramètres de **Save Image (Enregistrer l'image)** pour les résultats de type réussite/échec.

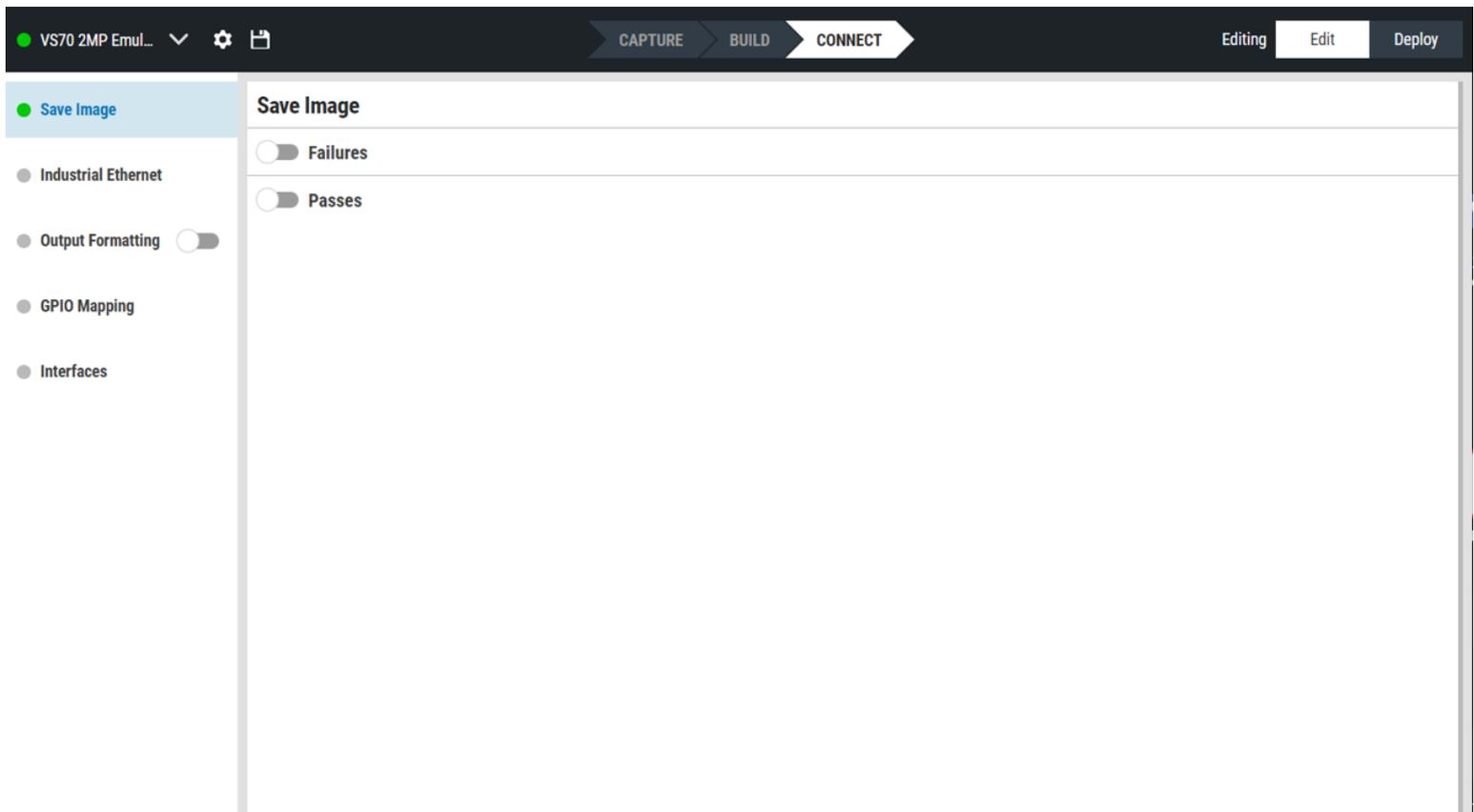


Tableau 17 Paramètres Connect

Paramètre	Description
Save Image (Enregistrer l'image)	Activez les paramètres d'enregistrement en cas d'échec ou de réussite.
Ethernet industriel	Configurez les données de contrôle utilisateur et les données de résultats, ajoutez des outils ou des tâches pour la configuration et examinez l'exemple de message.
Output Formatting (Formatage de sortie)	Activez l'option Output Formatting (Formatage de sortie) pour personnaliser le formatage de tous les résultats ou de résultats spécifiques, y compris Série, TCPIP et HID, en activant les filtres ou les séparateurs.
Mappage GPIO	Configurez le mappage GPIO en cliquant sur Edit Device Settings (Modifier les paramètres de l'appareil) .
Interfaces	Configurez les interfaces HID ou RS-232 en cliquant sur Edit Device Settings (Modifier les paramètres de l'appareil) .



REMARQUE : Cliquez sur l'icône en forme d'engrenage  pour configurer les paramètres avancés.

Output Formatting (Formatage de sortie)

Utilisez l'option Output Formatting (Formatage de sortie) pour personnaliser la sortie de données à partir des outils d'identification et de vision de la machine. Accédez à l'option Output Formatting (Formatage de sortie) à l'aide de **Connect (Connecter)** pour ajuster les paramètres de séparateur pour chaque outil ou tâche.

1. Accédez au chevron **Connect (Connecter)** et cliquez sur **Output Formatting (Formatage de sortie)**.



REMARQUE : Les outils d'identification standard (Lire le code-barres, Lire les codes DPM, Lire les codes DPM et codes-barres, Codes de données) auront leur sortie `Decodes.formattedOutputValue`. S'il existe plusieurs outils d'identification standard, le fichier `Decodes.formattedOutputValue` de l'outil supplémentaire sera ajouté aux données de résultat existantes. Le résultat sera dans l'ordre des outils sur le FlowBuilder. Par exemple, `barcodeTool1barcodeTool2barcodeTool3`



REMARQUE : L'outil de traitement de l'image ajoute le champ Réussite globale de la tâche (Réussite/Échec) à la sortie du résultat. Si un outil d'identification standard se trouve dans la tâche, le champ `job Success` (Réussite de la tâche) est ajouté au début du résultat de sortie avec une virgule entre la réussite de la tâche et les données du code-barres.

Pour les outils MV uniquement : Réussite

Pour les outils MV et les outils d'identification standard :
 Réussite,barcodeTool1barcodeTool2barcodeTool3

2. Faites glisser le bouton vers la droite pour activer l'option **Output Formatting (Formatage de sortie)** et personnaliser le format du résultat de la sortie.
3. Cliquez sur l'outil spécifié dans **Tools (Outils)** pour ajouter une valeur **Results Field (Champs de résultats)** ou **Delimiter (Séparateur)** à la catégorie **Prefix, Data (Préfixes, Données)** ou **Suffix (Suffixe)**.

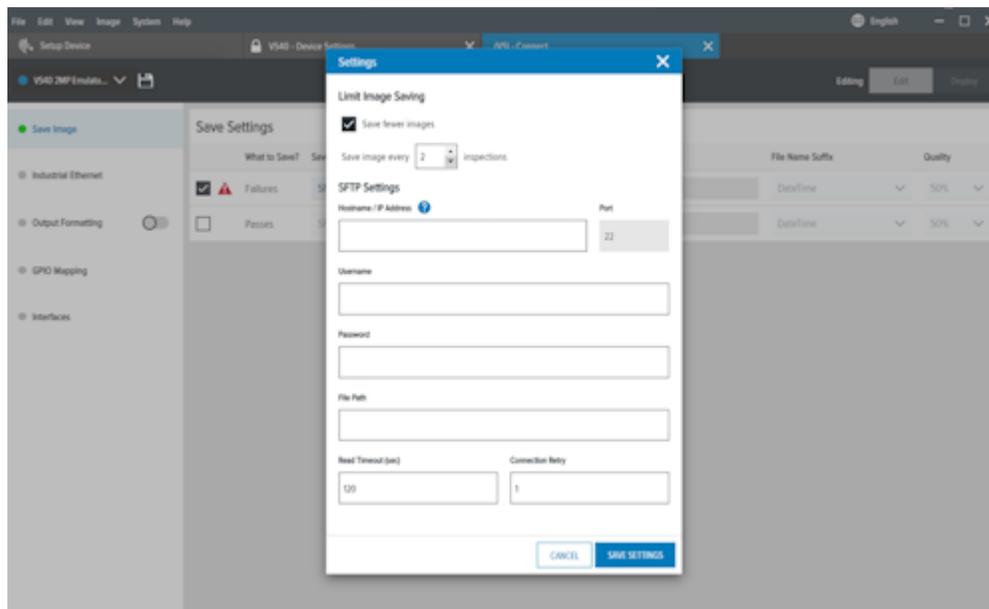
4. Cliquez sur le **Job (Tâche)** spécifié pour ajouter une valeur de **Results Field (Champs de résultats)** ou **Delimiter (Séparateur)** à la catégorie **Prefix, Data (Préfixe, Données)** ou **Suffix (Suffixe)**.
5. Sélectionnez un **Data Type Delimiter (Séparateur de type de données)** dans le menu déroulant.
6. Cliquez sur **Copy (Copier)** pour copier l'élément **Message Sample (Exemple de message)** dans le presse-papier.

Définition d'une limite d'enregistrement des images

Pour des cas d'utilisation tels que la numérisation d'une palette, il peut être inutile d'enregistrer des centaines d'images de la même pièce de la palette en raison de la vitesse de déplacement lente de la palette. Configurez les paramètres Save image (Enregistrer l'image) pour stocker une image après qu'un nombre spécifique d'images a été passé.

Pour configurer les paramètres d'enregistrement d'image :

1. Accédez au chevron **Connect** et accédez à l'onglet **Save Image**.
2. Cochez la case associée pour **Failures** ou **Passes** pour configurer les paramètres d'enregistrement des images pour un type de résultat spécifique.



3. Cochez la case **Save fewer images** pour activer une limitation de l'enregistrement des images et sélectionner une cadence d'enregistrement d'une image après la capture d'un nombre déterminé d'images.

4. Configurez les paramètres SFTP suivants :
 - Nom d'hôte / Adresse IP
 - Nom d'utilisateur
 - Mot de passe
 - Chemin d'accès au fichier
 - Prochain délai d'attente (s)
 - Nouvelle tentative de connexion
5. Cliquez sur **Save Settings** pour activer les modifications.

Enregistrement du fichier FTP

1. Téléchargez babyftp (solution FTP gratuite) : pablosftwareolutions.com/html/baby_ftp_server.html.
2. Accédez à Settings (Paramètres) et définissez le répertoire d'origine dans lequel les fichiers doivent être enregistrés.



REMARQUE : Babyftp n'a pas d'option pour l'accès sécurisé (SFTP).

3. Utilisez les identifiants suivants :
 - Nom d'utilisateur = anonyme
 - Mot de passe = <blank>

Déterminez l'adresse IP de l'ordinateur hôte où se trouve le serveur FTP.

1. Dans Aurora Focus, accédez au chevron **Connect (Connecter)**, puis sélectionnez **Save Image (Enregistrer l'image)**.
2. Sélectionnez **FTP** dans **Save Location (Enregistrer l'emplacement)**.
3. Cliquez sur l'icône **en forme d'engrenage**
4. Entrez l'adresse IP du PC hôte.
5. Utilisez les identifiants suivants :
 - Nom d'utilisateur = anonyme
 - Mot de passe = <blank>
6. Pour enregistrer dans un sous-répertoire spécifique du serveur FTP, entrez le format suivant :

```
/xyz/ (this will write to the folder identified below)
```

```
<FTP home directory>/xyz/
```

```
C:\Users\RMQ783\Desktop\babftp\xyz\
```

Enregistrez.



REMARQUE : Incluez un tilde (~) lorsque vous indiquez le chemin d'accès au fichier, par exemple, ~/myFilePath/

Déployez une tâche pour observer les images de réussite/échec dans le dossier prévu.



REMARQUE : Par exemple, les images ayant échoué sont enregistrées dans le répertoire suivant après l'exécution d'une tâche ayant échoué : Desktop\babyftp\VS407a8e\result\asf\fail. Chaque tâche exécutée génère un fichier .jpg et un fichier JSON.

Noms de FTP

Le nom du fichier FTP est généré à partir de différents champs.

Par exemple :

result_FtpJob_bank_0_2023-06-26T03-04-13.004479+00-00

- Paramètre File Name Prefix (Préfixe du nom du fichier) tel que configuré dans le chevron Connect (Connecter).
- Nom de la tâche
- bank_0 qui identifie la première image acquise par ImagePerfect+.
- L'horodatage de l'image avec une représentation temporelle allant jusqu'à la microseconde.

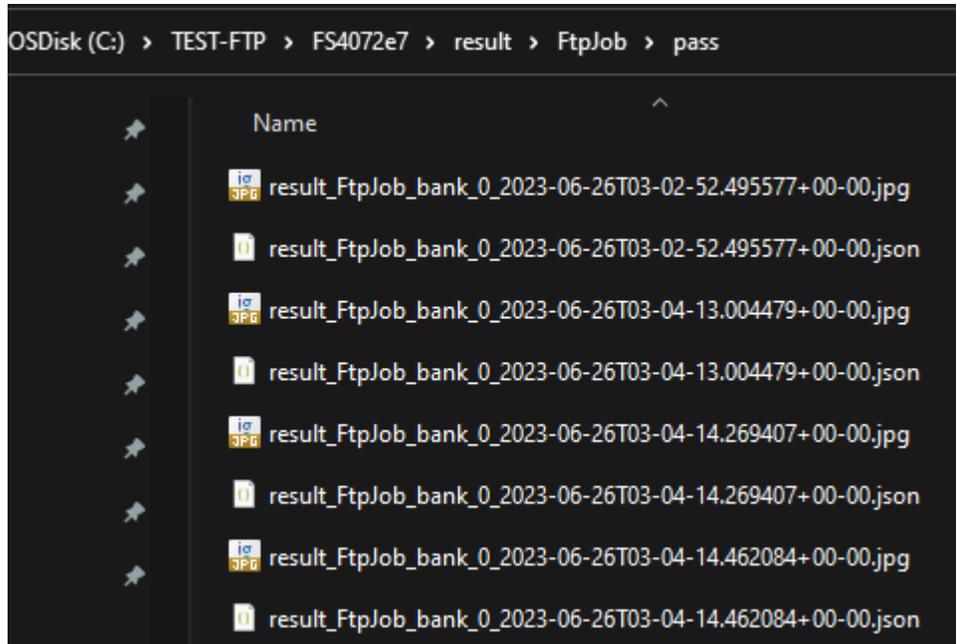
Il est recommandé d'adapter le nom de l'image au nom du paramètre dans **Acquisition Settings (Paramètres d'acquisition)**.

Structure des dossiers FTP

Les paramètres FTP par défaut peuvent générer une structure de dossiers complexe.

Le chemin d'accès au fichier est formé comme suit :

- Nom d'hôte (tel que configuré dans **Communication > General > Host Name (Communication > Général > Nom d'hôte)**)
- Résultat
- Nom de la tâche
- Réussite ou échec (sur la base des événements de Lecture correcte et de Lecture incorrecte)



Application d'une structure simplifiée de dossiers FTP

Si la structure de dossier par défaut n'est pas nécessaire, désactivez-la et appliquez une structure simplifiée.

1. Activez l'option **Do not add pathname suffix (Ne pas ajouter de suffixe de chemin d'accès)** dans la boîte de dialogue **Settings (Paramètres)** pour la connexion au site FTP.

The screenshot shows the 'Settings' dialog box with the following configuration:

- Limit Image Saving:**
 - Save fewer images
 - Save image every inspections
- FTP Settings:**
 - Hostname / IP Address * Port
 - Username *
 - Password
 - File Path
 - Do not add pathname suffix
 - Read Timeout (sec) Connection Retry

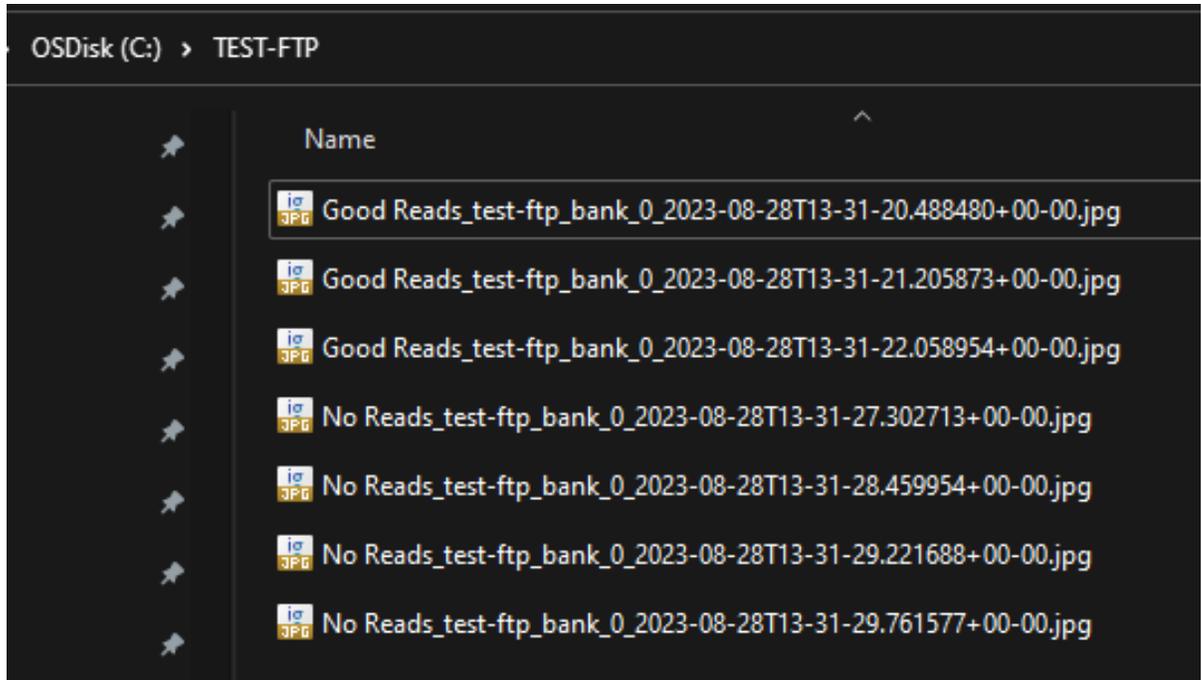
Buttons: CANCEL, SAVE SETTINGS

2. Pour enregistrer uniquement les images de réussite ou d'échec et éviter le fichier JSON, utilisez le chevron **Connect (Connecter)** et décochez la case **Enable JSON (Activer JSON)**.

The screenshot shows the 'Save Settings' dialog box with the following configuration:

What to Save?	Save Location	Save File Format	JSON	File Name Prefix	File Name Suffix	Quality
<input checked="" type="checkbox"/> No reads	FTP	JPG	<input type="checkbox"/> Enable JSON	No Reads	DateTime	50%
<input checked="" type="checkbox"/> Good reads	FTP	JPG	<input type="checkbox"/> Enable JSON	Good Reads	DateTime	50%

La figure suivante illustre le contenu du dossier qui s'affiche. Utilisez le préfixe de nom de fichier pour séparer les lectures correctes des lectures incorrectes sans utiliser la structure de dossier.



Enregistrement d'une série d'images en mode rafale

Les images collectées en mode série ou rafale sont enregistrées sur le serveur FTP.

SOURCE	JOB MODE
Test Trigger	Series (Burst)

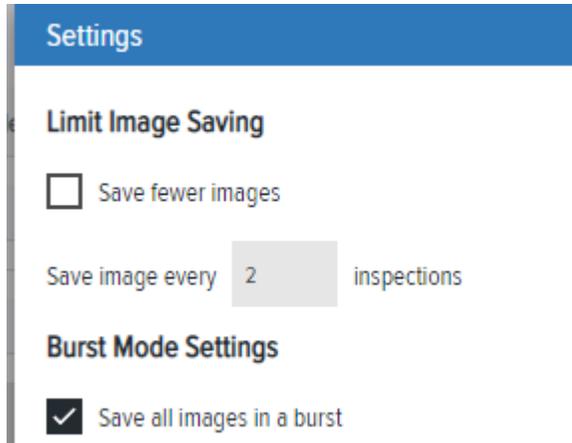
Calculez le **Burst Count (Comptage des rafales)** et désactivez l'option Stop (Arrêt) après une inspection réussie afin de récupérer le même nombre d'images à chaque fois.

BURST COUNT

1 100

Stop after successful inspection

Dans la boîte de dialogue de configuration FTP, configurez **Burst Mode Settings (Paramètres du mode Rafale)**.



Génération d'un code-barres de configuration

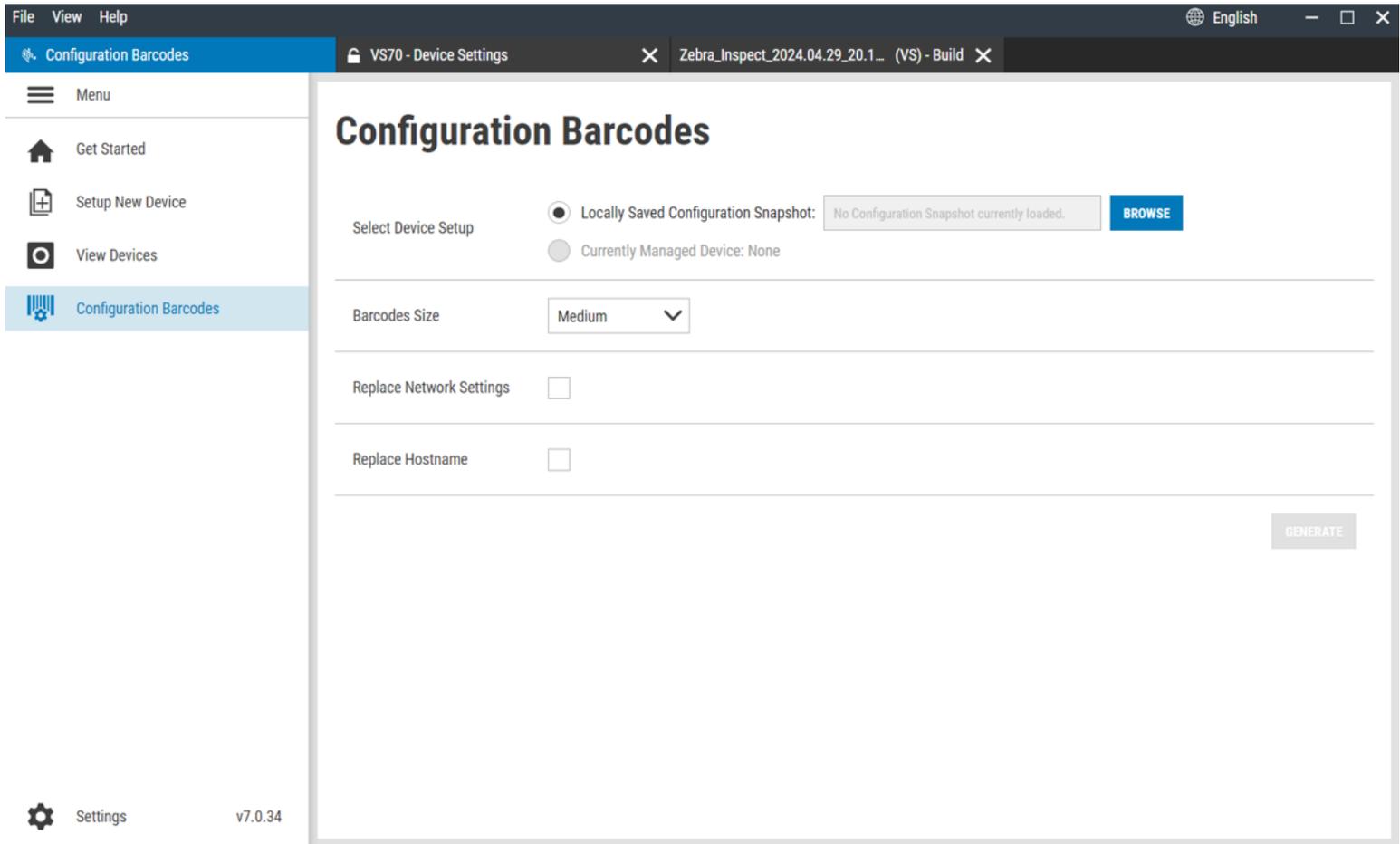
L'onglet **Configuration Barcodes (Code-barres de configuration)** génère des codes-barres à l'aide d'un instantané de la configuration de l'appareil. Utilisez un instantané de configuration existant ou sélectionnez la configuration de l'appareil actuellement géré pour le déployer sur plusieurs caméras.



REMARQUE : Les codes-barres de configuration sont générés et appliqués uniquement aux scanners fixes (FS). Les lecteurs Vision (VS) ne peuvent pas générer ou appliquer des codes-barres de configuration.

1. Accédez à l'onglet **Configuration Barcodes (Code-barres de configuration)**.

2. Sélectionnez une **Device Setup (Configuration d'appareil)** pour créer un instantané à partir de l'appareil pris en charge ou en charger un à partir du PC.



REMARQUE : Si l'appareil n'est pas pris en charge, vous ne pouvez pas sélectionner une configuration à partir de l'appareil. Le statut est indiqué en regard de l'option **Currently Managed Device (Appareil actuellement géré)**.



REMARQUE : Pour créer un instantané de configuration enregistrée d'un appareil connecté, cliquez sur **Create Configuration Snapshot (Créer un instantané de configuration)** dans **Devices Details (Détails relatifs à l'appareil)**.

3. Configurez la taille du code-barres exporté. Les options sont : Small (petit), Medium (moyen) ou Large (grand). La taille par défaut est moyenne.
4. Activez l'option **Replace Network Settings (Remplacer les paramètres réseau)** pour remplacer les paramètres réseau du fichier de configuration par les paramètres réseau du nouvel appareil sur lequel la configuration est déployée.
5. Activez l'option **Replace Hostname (Remplacer le nom d'hôte)** pour remplacer le nom d'hôte du fichier de configuration par le nom d'hôte du nouvel appareil sur lequel la configuration est déployée.
6. Cliquez sur **Generate (Générer)**.

Print barcodes



Configuration Snapshot for FS4082b1 (FS40-WA50F4-2C00W)

Date Created: Sep 27, 2023 10:36 PM

File name: zsnapshot_FS40-WA50F4-2C00W_2023-09-28T02-36-13Z.zsnapcfg



CANCEL

PRINT

SAVE AS PDF

Accès à l'IHM Web

Accédez à l'IHM Web en saisissant l'adresse IP de l'appareil dans un navigateur Web. Pour obtenir l'adresse IP de l'appareil, sélectionnez **View Devices (Afficher les appareils)** dans le menu à gauche de l'application Zebra Aurora Focus.

Une fois connecté à l'IHM Zebra Web, l'application affiche un tableau de bord qui fournit des mesures matérielles clés telles que l'inspection moyenne par minute, le temps de fonctionnement total, la température, la charge du processeur, le statut de la communication, la moyenne des réussites/échecs et l'utilisation des ressources.

Menu supérieur de l'IHM Web

L'IHM Web permet d'accéder aux éléments suivants à l'aide du menu situé en haut à droite de l'application :



- Icône de statut de l'appareil : décrit l'état de l'appareil :
 - Bleu : indique que l'appareil est pris en charge et disponible dans Zebra Aurora Focus.
 - Rouge : indique qu'une tâche est en cours d'édition ou de déploiement dans Zebra Aurora Focus.
 - Vert : indique que l'appareil est en ligne et fonctionne.
- Nom d'hôte (FS4072E7) : affiche le nom d'hôte de la caméra.
- Horodatage : affiche la date et l'heure actuelles.
- Icône de profil (opérateur) : affiche le rôle de l'utilisateur actuel. Cliquez sur l'icône et fournissez les informations d'identification appropriées pour accéder à d'autres rôles, tels que celui d'administrateur.
- Icône en forme d'engrenage (menu Paramètres) : permet de mettre à jour le micrologiciel de l'appareil, de sélectionner une langue, de rétablir les paramètres d'usine, de régler la date et l'heure et de sauvegarder l'appareil.
- Icône de notification : affiche le nombre actuel de notifications non lues.
- Localisation : affiche la langue actuelle de l'interface utilisateur.

Tableau de bord de l'IHM Web

Le tableau de bord de l'IHM Web donne un aperçu des détails de l'appareil, tels que l'utilisation des ressources, le temps de fonctionnement, la température et la communication GPIO. Les paramètres de numérisation tels que le nombre total de réussites et d'échecs et l'inspection moyenne par minute sont disponibles sur le tableau de bord.

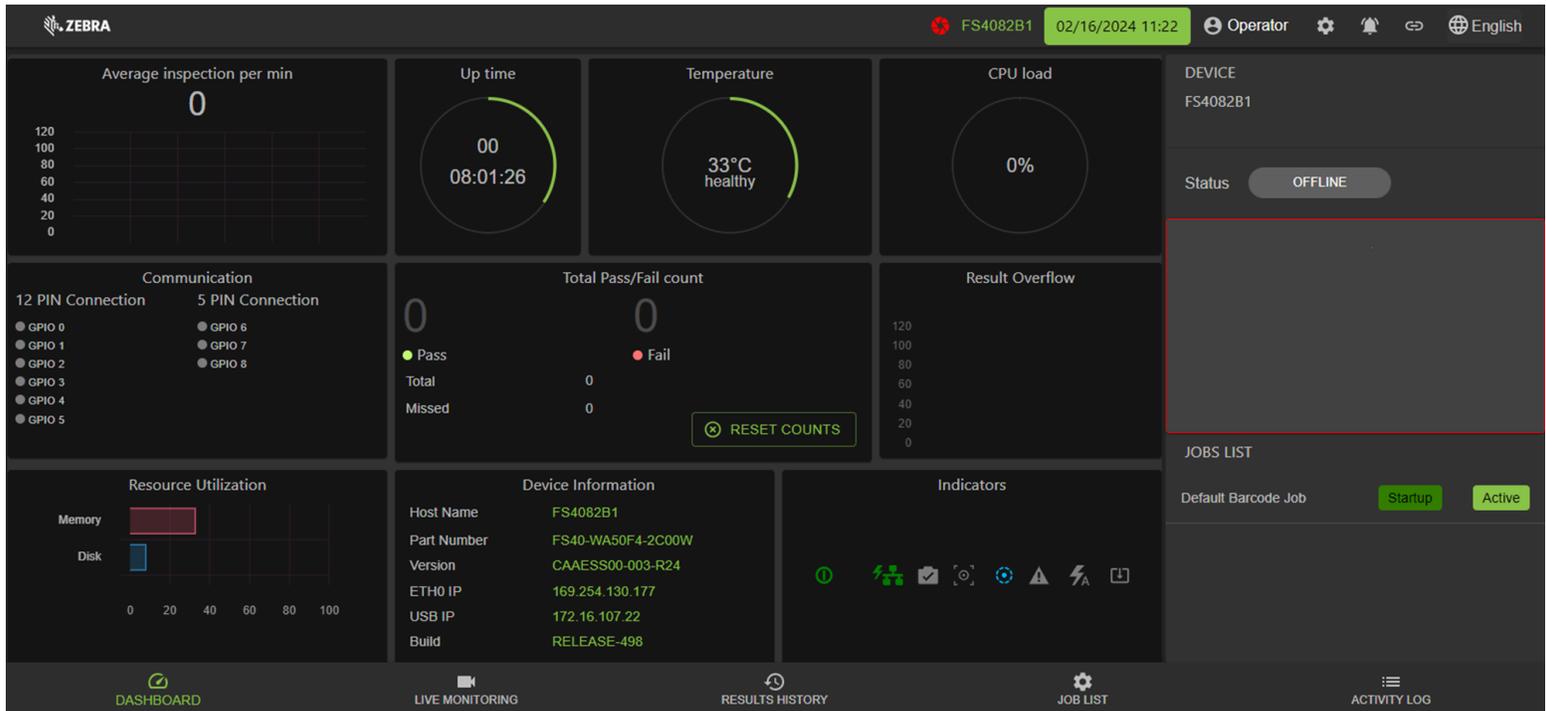


Tableau 18 Présentation du tableau de bord de l'IHM Web

Section	Description
Average Inspection Per Minute (Inspection moyenne par minute)	Affiche le nombre de numérisations par minute.
Up Time (Temps d'attente)	Affiche la durée totale de fonctionnement de l'appareil dans une session donnée.
Temperature (Température)	Affiche la température de fonctionnement de l'appareil.
CPU Load (Charge de l'unité centrale)	Affiche le nombre actuel de processus exécutés par l'unité centrale.
Communication	Affiche la configuration du brochage du GPIO.
Total Pass/Fail (Total de réussites/échecs)	Affiche le nombre total de lectures réussies et échouées.

Tableau 18 Présentation du tableau de bord de l'IHM Web (Continued)

Section	Description
Result Overflow (Dépassement de résultat)	Donne un aperçu des performances de l'installation en affichant le nombre de résultats qui n'ont pas été envoyés. Cela peut être dû au fait que la quantité de données de résultats (taille/fréquence des données) est supérieure au débit de l'interface de sortie. Si la configuration du système est correcte, le graphique indique 0. Si le graphique présente une interface supérieure à 0, un ajustement doit être effectué pour préserver les données de résultat. Par exemple, utilisez une interface avec un débit plus élevé, diminuez la quantité de données de sortie ou réduisez la fréquence d'inspection).
Resource Utilization (Utilisation des ressources)	Permet d'utiliser les ressources par mémoire et par disque.
Device Information (Informations relatives à l'appareil)	Fournit des informations sur l'appareil telles que le nom d'hôte, la référence, la version, l'IP Ethernet et le numéro de version.
Indicators (Indicateurs)	Affiche divers états de l'appareil, notamment l'alimentation, le réseau PoE, le statut de l'appareil, la mise au point, l'étalonnage, l'avertissement, le flash automatique et la mise à jour du micrologiciel.

Surveillance en temps réel avec l'IHM Web

La fonction de surveillance en temps réel permet aux utilisateurs de visualiser les résultats du décodage en temps réel en cliquant sur l'onglet Live Monitoring (Surveillance en temps réel) au bas de l'interface.

L'IHM Web permet également de mettre à jour le micrologiciel de l'appareil en sélectionnant l'icône des paramètres dans le coin supérieur droit de l'application.



Tableau 19 Surveillance en temps réel avec l'IHM Web

Section	Description
Live Monitoring View (Vue de surveillance en temps réel)	Permet de contrôler en temps réel la vue de la caméra pendant le traitement des tâches.
Recent Inspections (Inspections récentes)	Répertorie toutes les tâches récentes et leur statut, l'ensemble d'outils utilisé pour chaque tâche et la durée totale de chaque tâche.

Affichage de l'historique des résultats

L'onglet Results History (Affichage de l'historique des résultats) fournit des informations sur les résultats de la tâche, telles que le statut, l'heure d'exécution et la date. Les informations sur les déclenchements, y compris le nombre total de déclenchements, le nombre de déclenchements réussis/échoués et les déclenchements manqués, sont disponibles dans le panneau Job (Tâche) sur la droite.

The screenshot displays the Zebra IHM Web interface. At the top, the Zebra logo is on the left, and the user ID 'FS4072E7', date '02/17/2023 21:58', and role 'Operator' are on the right. The main area is divided into two sections. The left section is a table with columns: 'id', 'Inspection', 'Result', 'Execution Time', and 'Date'. It lists 10 rows of 'BARCODE_SCANNING_TOOL' inspections, all with a 'Pass' result. The right section, titled 'Job', contains a 'Serial Number' dropdown menu and a summary of statistics: Total Triggers (2252), Total Pass (2248), Total Fail (4), and Missed Triggers (0). A green button labeled 'VIEW RESULT DETAILS' is located below the statistics. At the bottom, a navigation bar includes icons for Dashboard, Live Monitoring, Results History (which is highlighted), Job List, and Activity Log. The bottom status bar shows '1 row selected', 'Rows per page: 10', and '1-10 of 500'.

Tableau 20 Affichage de l'historique des résultats

Section	Description
Result History Table (Tableau d'historique des résultats)	Affiche les informations relatives au résultat du décodage, telles que l'ID, le statut, l'heure d'exécution et la date.
Job Statistics (Statistiques des tâches)	Sélectionnez une tâche dans le menu pour afficher le nombre total de déclencheurs, les réussites/échecs et les détails des déclencheurs manqués.

Affichage de la liste des tâches

La liste des tâches fournit des informations sur les tâches actuellement actives qui peuvent être exécutées sur l'appareil. Les détails supplémentaires à droite de la liste comprennent le filtrage par tâches actives et inactives, le mode de déclenchement de la tâche spécifiée, son numéro de slot et sa description.

The screenshot displays the Zebra web interface. At the top, the Zebra logo is on the left, and the device ID 'FS4072E7', date '02/17/2023 21:59', user 'Operator', and language 'English' are on the right. Below the header is a table with columns: Name, Type, Size, Slot, Status, and Uptime. The table lists three jobs: 'Default Barcode Job' (Slot 1), 'Box Reader' (Slot 2), and 'Serial Number' (Slot 3, Status Active). To the right of the table is a details panel for the selected 'Serial Number' job, showing 'Serial Number', 'ACTIVE' and 'INACTIVE' buttons, 'Trigger Mode' (PERIODIC_SINGLE_SHOT), 'Slot No.' (3), and 'DESCRIPTION'.

Name	Type	Size	Slot	Status	Uptime
Default Barcode Job	-	-	1	-	-
Box Reader	-	-	2	-	-
Serial Number	-	-	3	Active	-

Job Details for 'Serial Number':

- Serial Number
- ACTIVE (selected) / INACTIVE
- Trigger Mode: PERIODIC_SINGLE_SHOT
- Slot No.: 3
- DESCRIPTION

Tableau 21 Liste de tâches

Section	Description
Liste de tâches	Affiche les statistiques de chaque tâche, telles que le type, la taille, le statut du slot et la durée de fonctionnement.
Current Job (Tâche actuelle)	Fournit des détails supplémentaires sur une tâche spécifique, y compris son mode de déclenchement et sa description.

Affichage de l'Activity Log (Journal des activités)

L'Activity Log (Journal des activités) fournit des informations sur les actions spécifiques effectuées par l'appareil, une vue en direct de l'état de l'appareil et une liste de toutes les tâches actuellement actives et des tâches déployées au démarrage.

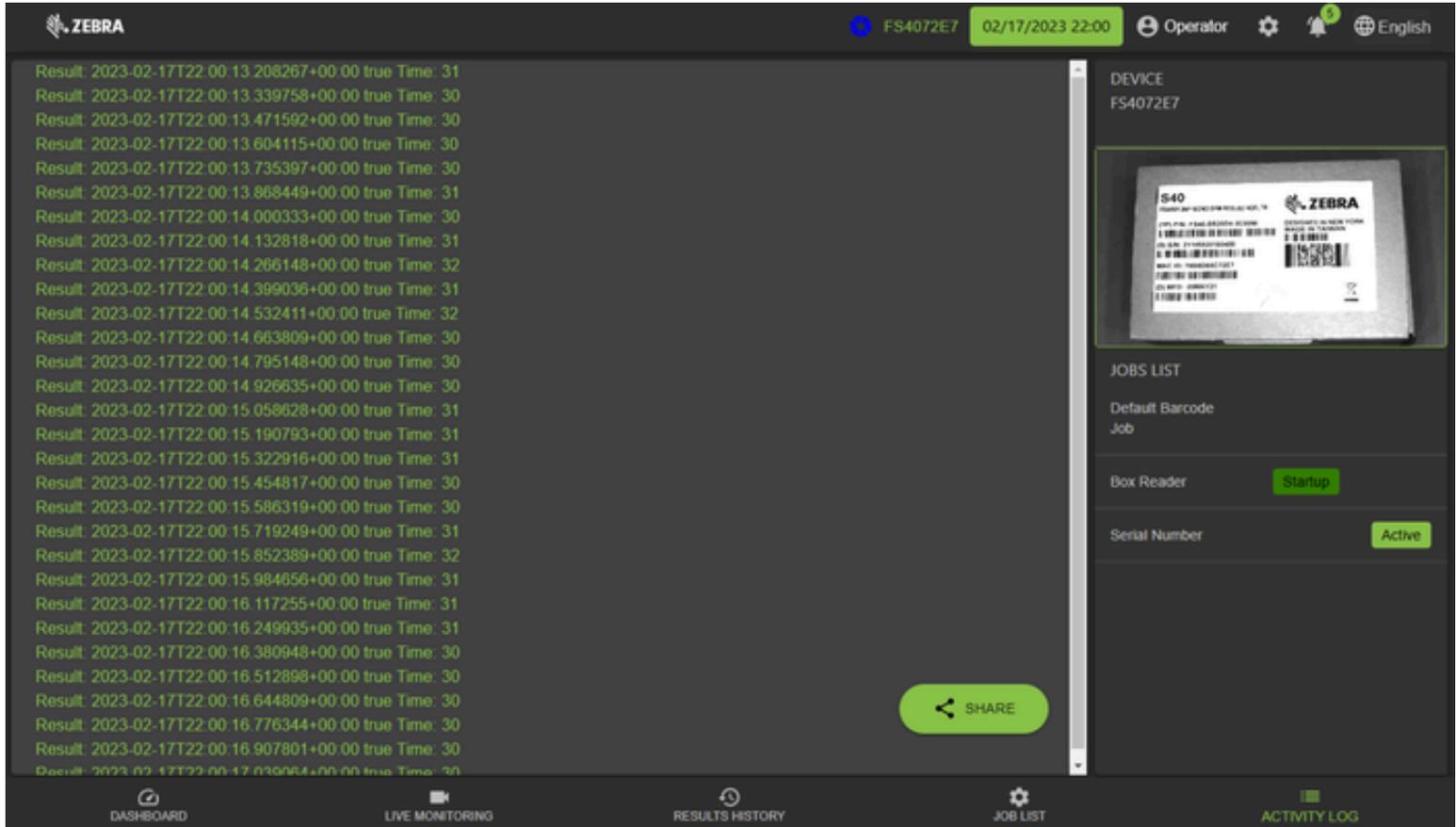


Tableau 22 Affichage de l'Activity Log (Journal des activités)

Paramètre	Description
Activity Log (Journal des activités)	Liste toutes les activités récentes de l'appareil.
Live View (Vue en direct)	Vue en temps réel de la caméra de l'appareil.
Liste de tâches	Affiche toutes les tâches triées selon les tâches déployées au démarrage et les tâches actuellement actives.

Mise à jour du micrologiciel de l'appareil

L'appareil doit être connecté à un PC à l'aide d'un câble USB ou Ethernet, ou d'Ethernet à un routeur (réseau commun avec un PC hôte) pour mettre à jour le micrologiciel. La connexion USB permet d'alimenter l'appareil et de communiquer avec lui.



REMARQUE : Effectuez une réinitialisation d'usine après avoir appliqué une mise à jour du micrologiciel à un appareil doté d'une licence Connectivity Gateway.

Pour plus de détails sur la configuration de l'appareil, reportez-vous au FS/VS Smart Camera Product Reference Guide.

Matériel nécessaire :

- Navigateur Web (Google Chrome, Mozilla Firefox ou équivalent)
- Fichier de micrologiciel sur le PC local

Configuration matérielle de l'USB-A vers l'USB-C

Matériel requis :

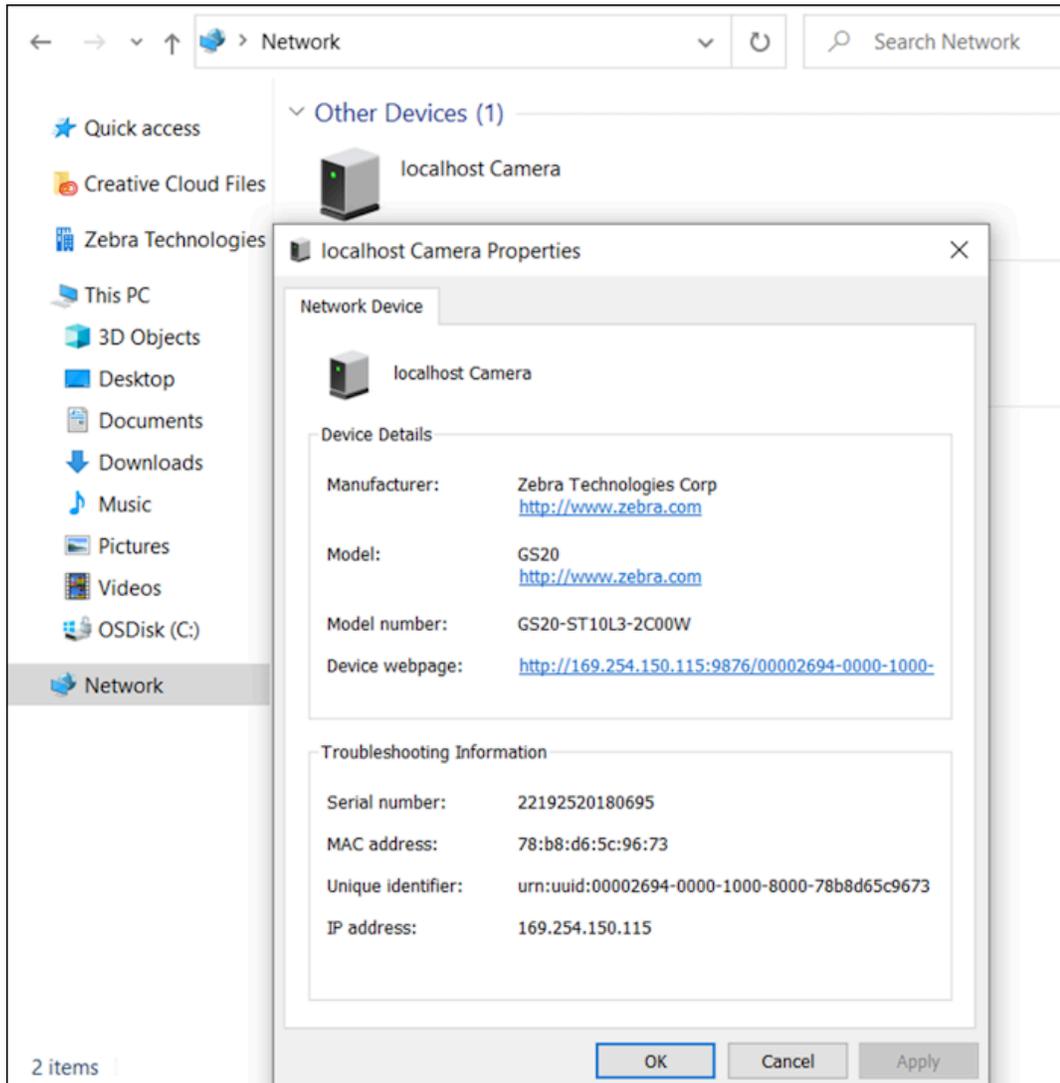
- PC Windows 10 ou supérieur avec port USB-A ou USB-C
- Câble USB-A vers USB-C, Zebra P/N : CBL-USB0200-USA00 ou
- Câble USB-C vers USB-C, Zebra P/N : CBL-USB0200-USC00

Mise à jour du micrologiciel

Cette section explique comment exécuter une mise à jour du micrologiciel sur l'appareil.

1. Ouvrez **File Explorer (Explorateur de fichier)** sur votre ordinateur de bureau Windows.
2. Dans le volet gauche de la fenêtre, faites défiler vers le bas et sélectionnez **Network (Réseau)** pour afficher les appareils sur votre réseau et identifier un appareil.

3. Cliquez avec le bouton droit de la souris sur l'appareil et sélectionnez **Properties (Propriétés)** pour obtenir les informations relatives à l'adresse IP de l'appareil.



4. Saisissez l'adresse IP (ou le nom d'hôte) dans votre navigateur.



REMARQUE : Dans cet exemple, le nom d'hôte est localhost dans le coin supérieur gauche de la fenêtre Properties (Propriétés).



- Affichez l'IHM Web Zebra et observez le numéro de version RELEASE-xx (où xx est le numéro de version) dans la section **Device Information (Informations relatives à l'appareil)** du tableau de bord.

Device Information	
Host Name	FS4082B1
Part Number	FS40-WA50F4-2C00W
Version	CAAESS00-003-R14
ETH0 IP	169.254.130.177
USB IP	172.16.107.22
Build	RELEASE-433

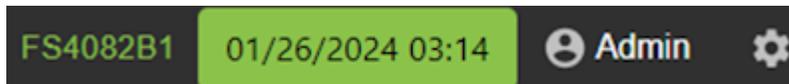
- Cliquez sur **Operator (Opérateur)** pour ouvrir la fenêtre de connexion.



- Saisissez les informations d'identification suivantes :

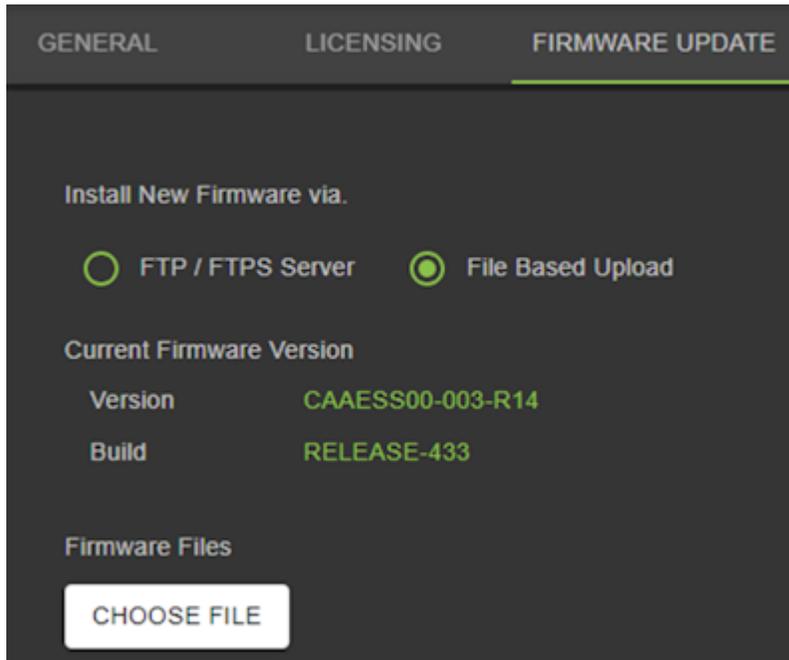
- ID utilisateur : admin
- Mot de passe : admin

- Cliquez sur **Login (Connexion)**.
- Notez que l'**Operator (Opérateur)** s'affiche comme **Admin**.

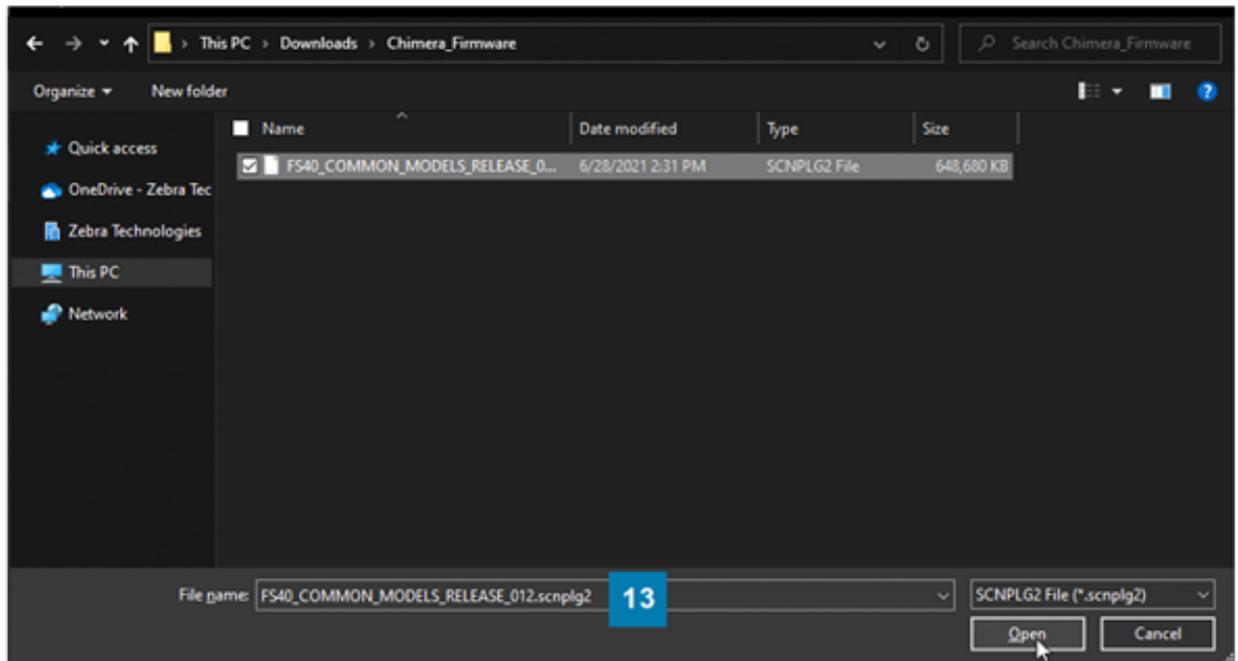


- Cliquez sur .
- Cliquez sur l'onglet **Firmware Update (Mise à jour du micrologiciel)**.

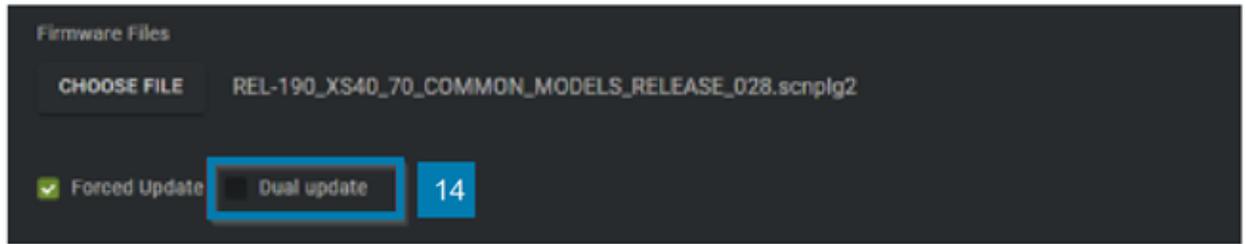
12. Cliquez sur **Choose File (Sélectionner le fichier)**, accédez à l'emplacement du fichier stocké sur le PC local et sélectionnez le dernier fichier du micrologiciel.



13. Cliquez sur **Open (Ouvrir)**.



14. Sélectionnez **Forced Update (Mise à jour forcée)** ou **Dual Update (Double mise à jour)**.



REMARQUE : La mise à jour forcée charge l'appareil dans les cas où elle est identique au micrologiciel actuel de l'appareil. La double mise à jour charge le micrologiciel de l'appareil et met à jour la partition de sauvegarde. Cette option prend généralement plus de temps (deux fois plus) qu'une mise à jour forcée.

15. Cliquez sur **Update (Mettre à jour)**.

La LED de l'appareil clignote en rouge et la progression du téléchargement s'affiche à l'écran. L'appareil redémarre une fois le téléchargement terminé.

16. Actualisez la fenêtre du navigateur et consultez le numéro de version dans le champ d'information de l'appareil pour confirmer qu'il a été mis à jour par rapport à la version précédente.

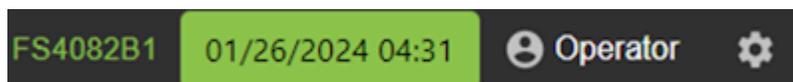
Réinitialisation d'usine

Une réinitialisation d'usine supprime toutes les tâches créées sur la caméra.



REMARQUE : Une réinitialisation d'usine supprime toutes les tâches créées sur la caméra. Il est essentiel d'enregistrer toutes les tâches et toutes les informations spécifiques à l'utilisateur avant de procéder à la réinitialisation d'usine.

1. Cliquez sur **Operator (Opérateur)** pour ouvrir la fenêtre de connexion.



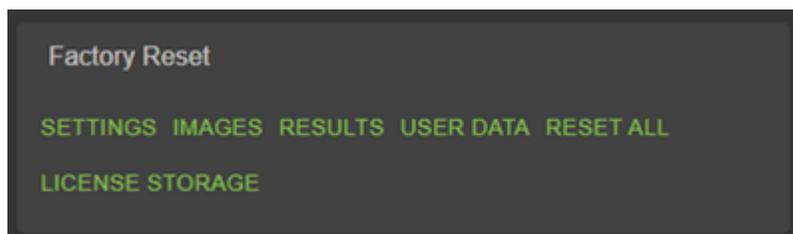
2. Saisissez les informations d'identification suivantes :

- a) ID utilisateur : admin
- b) Mot de passe : admin

3. Cliquez sur **Login (Connexion)**.

4. Cliquez sur .

5. Dans l'onglet **General (Général)**, cliquez sur le bouton **Reset All (Tout réinitialiser)** dans le champ **Factory Reset (Réinitialisation d'usine)** et attendez que l'appareil redémarre (environ 45 à 60 secondes).



Utilisation d'outils fixes de numérisation industrielle

Utilisez des symbologies et des outils de lecture industrielle fixes et définissez des banques d'images et formatez des données.

Modification et déploiement de tâches FS

Pour configurer une tâche de numérisation fixe (FS), définissez les paramètres du décodeur, les symbologies, les paramètres d'OCR, les mesures de qualité du code et les règles de formatage des données.

Commencez par configurer les paramètres de décodage et sélectionnez le jeu de symbologies approprié. Choisissez une symbologie en cliquant sur l'onglet Symbologies. Ensuite, sélectionnez les symbologies spécifiques à déployer en cliquant sur les cases à cocher correspondantes.

Une fois la tâche en cours, surveillez l'**Image Viewer (Visionneuse d'images)** et les commandes de **Filmstrip (Pellicule)** pour voir l'avancement de la tâche. L'**Image Viewer (Visionneuse d'images)** contient une barre d'état qui affiche le résultat et la durée d'exécution. Dans l'éditeur FS, la barre d'état affiche le temps de décodage, la valeur décodée, le PPM et le type de symbologie décodée.

L'option **View Results (Afficher les résultats)** fournit des données supplémentaires sur le décodage et affiche les résultats pour chaque instance de tâche.

Utilisation de la barre d'outils de tâches

La barre d'outils Jobs (Tâches) permet d'accéder aux appareils ou émulateurs disponibles auxquels appliquer la tâche, au type de code-barres et à la source d'alimentation détectée. Enregistrez la configuration en cliquant sur l'icône en forme de disquette.

Tableau 23 Barre d'outils de tâches

Paramètre	Description
Device/Emulator Selector (Sélecteur d'appareil/émulateur)	Sélectionnez l'appareil ou l'émulateur sur lequel la tâche doit être déployée.
Barcode Type (Type de code-barres)	Sélectionnez le type de code-barres applicable pour la tâche.
Power Source (Source d'alimentation)	Affiche le type de source d'alimentation auquel l'appareil est connecté.

Tableau 23 Barre d'outils de tâches (Continued)

Paramètre	Description
Save Options (Options d'enregistrement)	Enregistrez la configuration de la tâche.

Paramètres de numérisation industrielle fixe

Configurez les paramètres de numérisation industrielle fixe, tels que le délai d'attente, la recherche de zone d'intérêt adaptative, la correspondance des chaînes de codes-barres ou une chaîne de non-lecture, en fonction de votre cas d'utilisation.

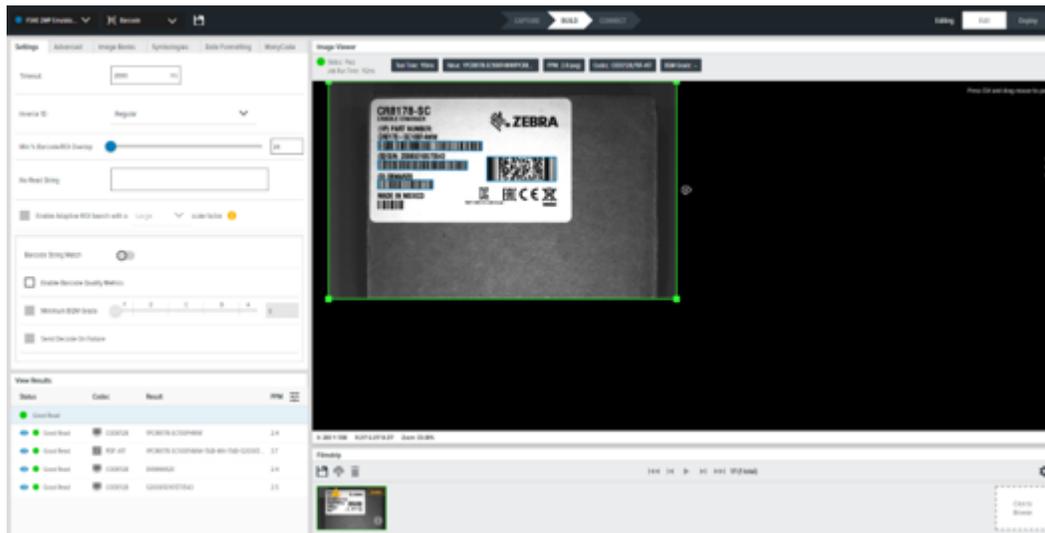


Tableau 24 Paramètres des outils de numérisation industrielle fixe

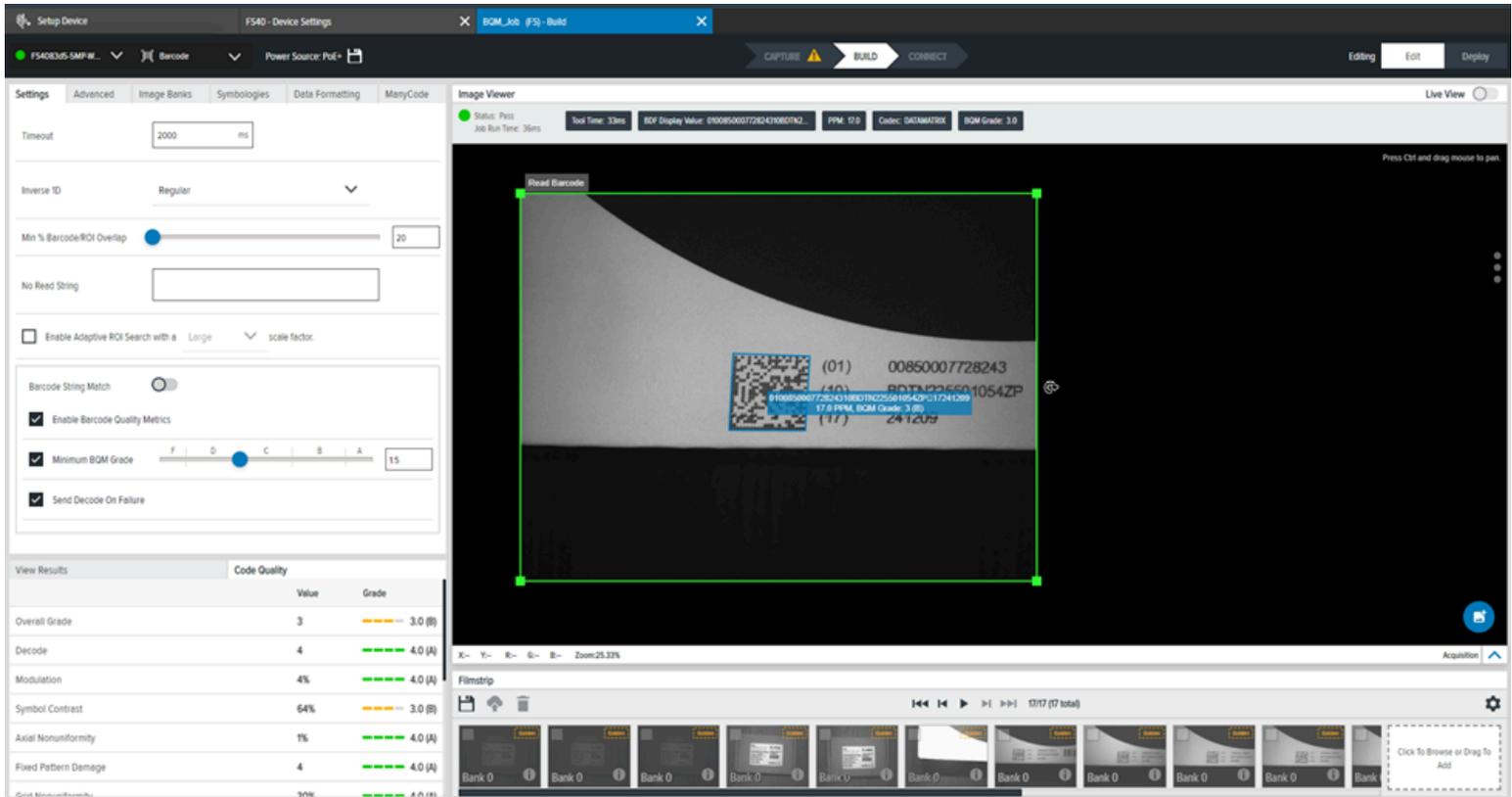
Paramètre	Description
Timeout (Délai de mise en veille)	<p>Temps (ms) pendant lequel l'outil doit interrompre son processus de recherche de codes-barres.</p> <p> REMARQUE : Pour les applications de lecture de codes-barres à grande vitesse (par exemple, un convoyeur à bande rapide ou un plateau tournant à grande vitesse), réglez cette valeur aussi bas que possible, juste au-dessus du temps moyen de lecture d'un code-barres. Déployez l'application et obtenez des données réelles sur la vitesse de décodage dans votre cas d'utilisation spécifique (par exemple, une fourchette de 5 à 15 ms). Réglez cette valeur juste au-dessus de cette vitesse (par exemple, 20 ms). Cela permet à l'application de capturer des images du sujet à grande vitesse, augmentant ainsi les chances d'une bonne lecture.</p>

Tableau 24 Paramètres des outils de numérisation industrielle fixe (Continued)

Paramètre	Description
Inverse 1D (1D inversé)	<ul style="list-style-type: none"> Regular (Régulier) : lit les codes-barres à avant-plan foncé et à arrière-plan clair. Inverse Only (Inverse seulement) : lit uniquement les codes à fond clair et à fond foncé. Inverse Autodetect (Détection automatique inverse) : lit les deux types de codes-barres définis ci-dessus.
Minimum Percentage Barcode/ROI Overlap (Pourcentage minimal de chevauchement code-barres/ROI)	Définissez le pourcentage minimal de code-barres qui doit être contenu dans la ROI pour être lu. <ul style="list-style-type: none"> Pour les codes-barres 1D, cela s'applique uniquement à la dimension horizontale (X). Pour les codes-barres 2D, cela s'applique aux dimensions horizontales et verticales (X et Y).
No Read String (Aucune chaîne lue)	Définissez les données qui doivent être éditées si aucun code-barres n'est lu (à la place des données du code-barres en cas de lecture réussie, par opposition à l'absence d'édition).
Enable Adaptive ROI Search (Activer la recherche adaptative de zone d'intérêt)	L'activation de ce paramètre permet à l'algorithme de lecture des codes-barres sous-jacent de modifier (réduire et repositionner) la zone de ROI pour les lectures ultérieures en fonction de la présence de codes-barres lus précédemment. Cela permet une lecture plus rapide et plus performante des codes-barres. Les paramètres du menu déroulant small/medium/large (petit/moyen/grand) modifient la manière dont le composant zone d'intérêt adapté est généré.
Barcode String Match (Correspondance des chaînes de codes-barres)	Activez ce paramètre pour définir les critères de réussite ou d'échec en fonction du contenu du code-barres décodé. Si la chaîne de correspondance correspond et que la sous-chaîne dans le code-barres l'est aussi, l'outil de code-barres passe.
Minimum BQM Grade (Note BQM minimale)	Définit un seuil minimal de BQM (génère un échec ou une réussite en fonction du code-barres s'il n'atteint pas cette note minimale de BQM).
Send Decode on Failure (Envoyer le décodage en échec)	Si un code-barres est lu, mais qu'il ne répond pas aux critères String Match (Correspondance de chaîne) , l'activation de ce paramètre permet d'éditer les données du code-barres au moment de l'échec de l'outil.

Utilisation du BQM pour les tâches de numérisation fixes

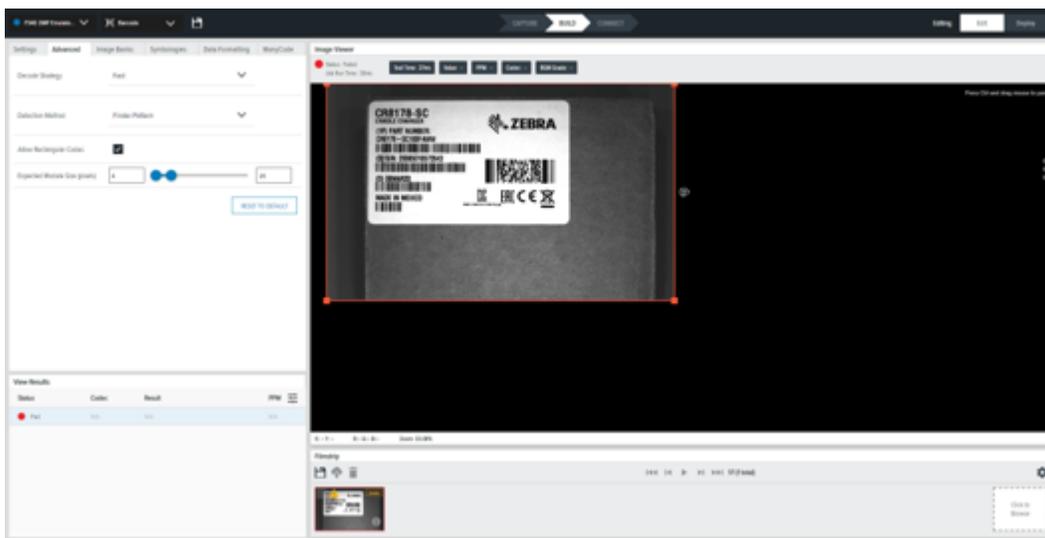
Les mesures de qualité du code-barres sont activées dans l'onglet Settings (Paramètres) pour les tâches FIS.



Après avoir défini le **Minimum BQM Grade (Note BQM minimale)**, observez les mesures supplémentaires affichées dans l'onglet **Code Quality (Qualité du code)** de la section **Results (Résultats)**.

Avancé

L'onglet **Advanced (Avancé)** permet d'accéder à des paramètres supplémentaires de l'outil numérisation industrielle fixe





REMARQUE : Toutes les méthodes de détection avancées s'appliquent aux codes-barres 1D et 2D.

Tableau 25 Paramètres avancés de l'outil de numérisation industrielle fixe

Paramètre	Description
Decode Strategy (Stratégie de décodage)	<p>Modifie les variables afin d'équilibrer la vitesse et les performances.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Fast (Rapide) : cette stratégie est conçue pour être rapide, mais peut ne pas trouver de code-barres s'il est difficile à trouver. • Moderate (Modérée) : cette stratégie est utile pour la plupart des cas d'utilisation avec une augmentation modérée des temps d'analyse. • Exhaustive (Exhaustive) : cette stratégie effectue une recherche exhaustive pour trouver les codes-barres difficiles à trouver. Cette méthode peut parfois allonger considérablement le temps d'analyse.
Detection Method (Méthode de détection)	<p>Déterminez la méthode préférée pour détecter les données :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Uniform (Homogène) : utilise un modèle d'éclaboussures pour analyser uniformément l'ensemble de l'image. Cette fonction est utile pour les codes-barres 1D et 2D contenant beaucoup de bruit. Si vous recherchez un motif aléatoire, privilégiez légèrement le centre de l'image. • Quiet Zone (Zone muette) : spécialisé dans la recherche de codes-barres 2D, rapide et utile lorsqu'une zone tampon de plus de 8 pixels autour du code-barres est attendue. Ce paramètre peut ne pas être utile dans les cas où la zone tampon est inférieure à 4 pixels ou pour les codes-barres 1D. • Finder Pattern (Motif de détection) : utilise une carte de contraste qui aide à trouver des motifs avec peu ou pas de bruit. Cette méthode s'applique aux codes-barres 1D et 2D.
Allow Rectangular Codes (Autoriser les codes rectangulaires)	Permet la lecture de codes-barres 2D rectangulaires en plus des codes-barres 2D carrés.
Expected Module Size (Pixels) (Taille attendue du module (en pixels))	<p>Définissez la plage (pixels) dans laquelle vous souhaitez qu'un module se trouve pour des codes-barres donnés afin d'améliorer les performances de lecture.</p> <p>Un module est la plus petite unité divisible d'un code-barres ; pour 1D, il s'agit généralement de la largeur d'une seule ligne fine ; pour 2D, il s'agit de la taille d'un pixel. Ce paramètre est utilisé à titre d'orientation générale pour augmenter les performances, mais il ne s'agit pas d'un seuil strict.</p>

Banques d'images

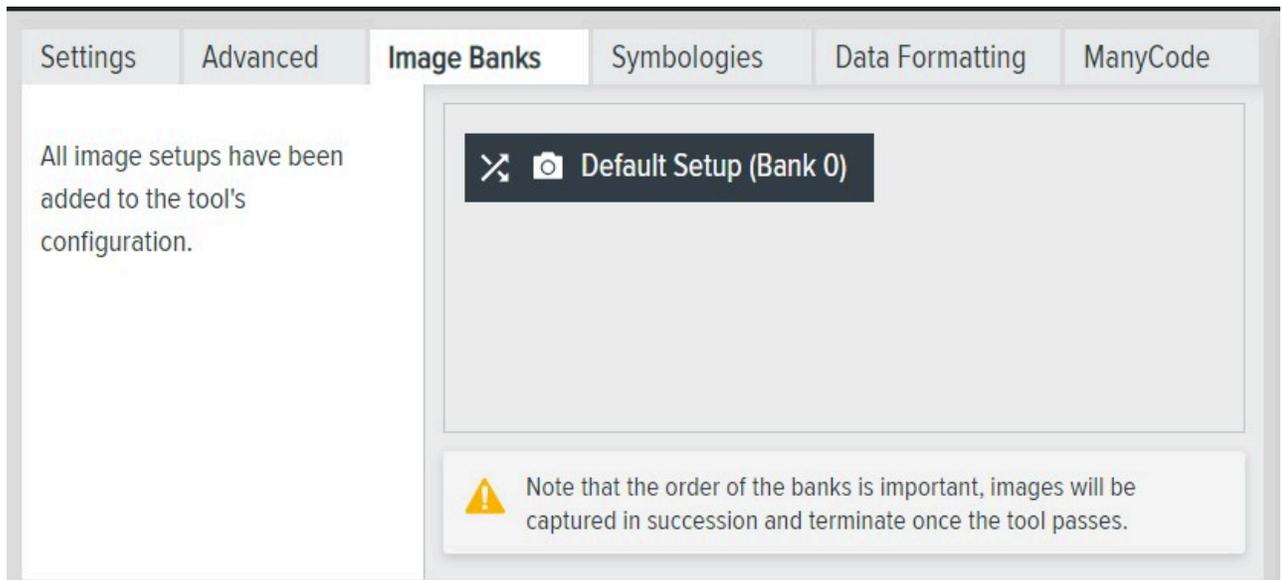
Toutes les banques d'images disponibles s'affichent dans la partie gauche du tableau. La partie droite du tableau présente une séquence descendante des banques d'acquisition de capture d'image utilisée pour une tâche **ImagePerfect**.



REMARQUE : Les banques d'images sont prises dans l'ordre séquentiel, en commençant par le haut. Lorsqu'un code-barres est décodé avec succès, la séquence s'arrête. Par exemple, s'il y a quatre banques et que les deux premières tentatives de décodage échouent, mais que la troisième effectue un décodage avec succès, la quatrième tentative d'acquisition n'a pas lieu.

ImagePerfect fournit plusieurs banques pour une seule tâche et est couramment utilisé pour les applications qui nécessitent différents niveaux de mise au point dans le même champ de vision (FoV).

Par exemple, deux codes-barres dans le même champ de vision, l'un à 12 pouces de la caméra et l'autre à 36 pouces de la caméra. Ces codes-barres nécessitent deux niveaux de mise au point différents pour être suffisamment clairs pour être lus. La fonctionnalité de banque d'acquisition multiple d'ImagePerfect permet d'exécuter cette tâche.



Symbologies

Configurez les paramètres de chaque symbologie en fonction de votre cas d'utilisation.

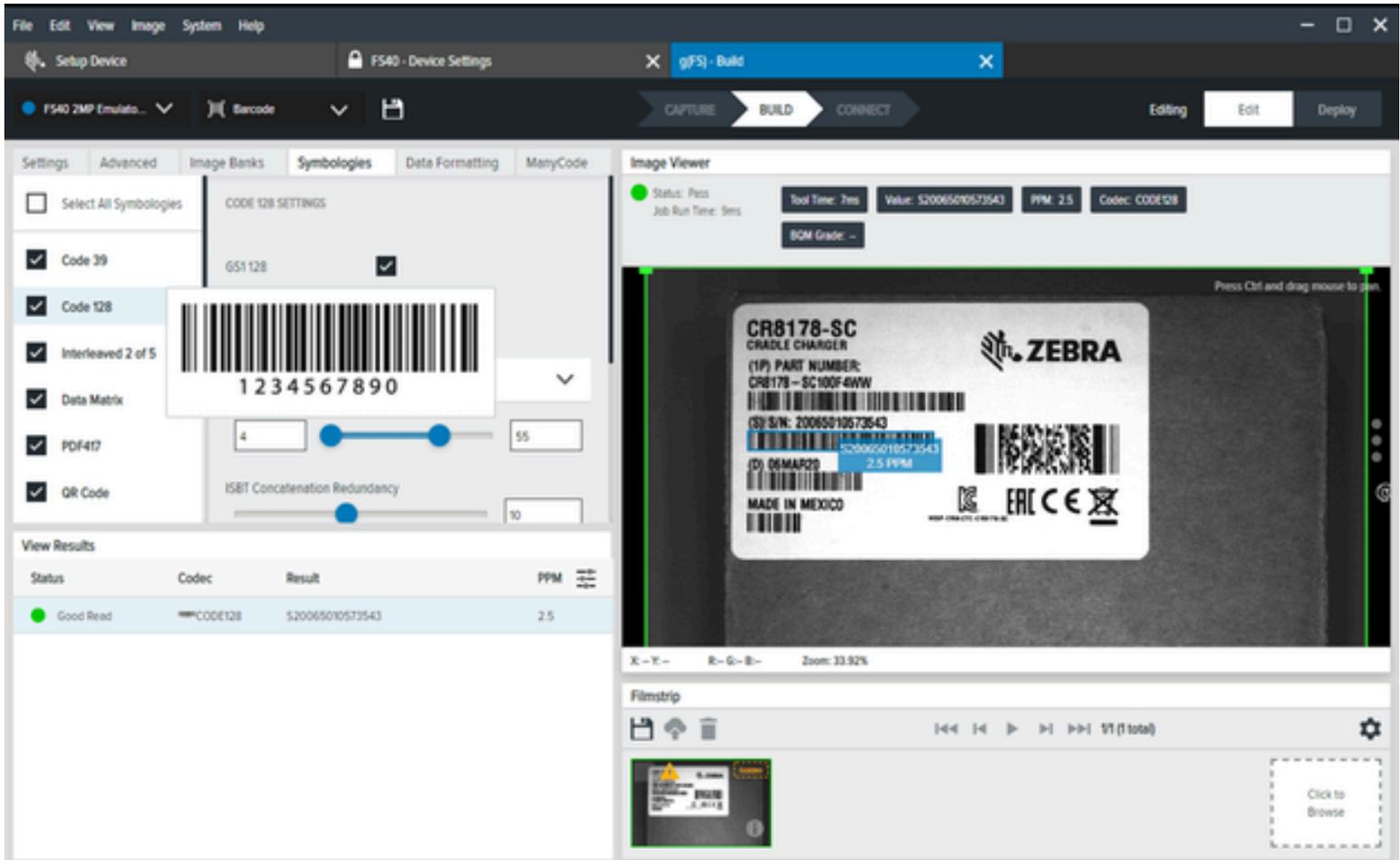


Tableau 26 Symbologies

Paramètre	Description
Code 39	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable Trioptic (Activer Trioptic) • Enable Full ASCII Conversion (Activer la conversion ASCII complète) • Select Code 39 Length (Sélectionner la longueur du code 39) • Enable Check Digit Verification (Activer la vérification des chiffres de contrôle) • Enable Convert to Code 32 (Activer la conversion au code 32)

Tableau 26 Symbologies (Continued)

Paramètre	Description
Code 128	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable GS1 128 (Activer GS1 128) • Enable ISBT 128 (Activer ISBT 128) • Select Code 128 Length (Sélectionner la longueur du code 128) • ISBT Concatenation Redundancy (Redondance de concaténation ISBT) • Emulate UCC128 (Émuler UCC128) • Select ISBT Concatenation (Sélectionner la concaténation ISBT) • Enable Ignore Code128 FNC4 (Activer Ignorer le code128 FNC4)
Interleaved 2 of 5 (Entrelacé 2 de 5)	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select Interleaved 2 of 5 Length (Sélectionner la longueur de l'entrelacement 2 de 5) • Select Check Digit Verification (Sélectionner la vérification de la clé de contrôle) • Transmit Check Digit (Transmission de la clé de contrôle) • Enable Convert Interleaved 2 of 5 Length to EAN13 (Activer la conversion de la longueur entrelacée 2 de 5 en EAN13) • Enable Fabraban (Interleaved 2 of 5 Length) (Activer Fabraban (longueur entrelacée 2 sur 5))
Data Matrix	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Decode Data Matrix Mirror Images (Décoder les images miroir Data Matrix) • Select Inverse Data Matrix (Sélectionner Data Matrix inversé) • Enable GS1 Datamatrix (Activer GS1 Datamatrix)
PDF417	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable MicroPDF (Activer MicroPDF)
QR Code (Code QR)	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • MicroQR Enable (Enabled by Default) (Activation du MicroQR (activé par défaut)) • Enable GS1 QR (Activer GS1 QR) • Select Linked QR Mode (Sélectionner le mode QR lié)

Tableau 26 Symbologies (Continued)

Paramètre	Description
UPC/EAN	<p>Les paramètres UPC-A configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select Interleaved 2 of 5 Length (Sélectionner la longueur de l'entrelacement 2 de 5) • Select Check Digit Verification (Sélectionner la vérification de la clé de contrôle) • Transmit Check Digit (Transmission de la clé de contrôle) <p>Les paramètres UPC-E configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable UPC-E (Activer l'UPC-E) • Select UPC-E Preamble (Sélectionner le préambule UPC-E) • Transmit UPC-E Check Digit (Transmission de la clé de contrôle UPC-E) • Convert UPC-E to UPC-A (Conversion UPC-E en UPC-A) <p>Les paramètres UPC-E1 configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable UPC-E1 (Activer UPC-E1) • Select UPC-E1 Preamble (Sélectionner le préambule UPC-E1) • Transmit UPC-E1 Check Digit (Transmission de la clé de contrôle UPC-E1) • Convert UPC-E1 Check Digit to UPC-A (Conversion de la clé de contrôle UPC-E1 en UPC-A) <p>Les paramètres EAN-13/JAN-13 configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable EAN-13/JAN13 (Activer EAN-13/JAN13) <p>Les paramètres EAN-8/JAN8 configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Enable EAN-8/JAN8 (Activer EAN-8/JAN8) • Enable EAN-8/JAN8 Extend (Activer l'extension EAN-8/JAN8)
Code 93	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select Code 93 Length (Sélectionner la longueur du code 93)
DotCode	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select DotCode Inverse (Sélectionner DotCode Inverse) • Select DotCode Mirror (Sélectionner Miroir DotCode) • Determine DotCode ECC Erasure (Déterminer l'effacement ECC DotCode)
MaxiCode	<p>Il n'existe aucun paramètre configurable pour Maxicode.</p>
Aztec	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select Inverse Aztec (Sélectionner l'Aztec inversé)

Tableau 26 Symbologies (Continued)

Paramètre	Description
MSI	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select MSI Length (Sélectionner la longueur de MSI) • Select MSI Check Digits (Sélectionner les clés de contrôle MSI) • Enable Transmit Check Digit (Activer la transmission de la clé de contrôle) • Select MSI Check Algorithm (Sélectionner l'algorithme de vérification MSI) • Enable MSI Reduced Quiet Zone (Activer la zone silencieuse réduite de MSI)
CODABAR	<p>Les paramètres configurables sont les suivants :</p> <ul style="list-style-type: none"> • Select Codabar Length (Sélectionner la longueur du codabar) • Enable CLSI Editing (Activer la modification CLSI) • Enable NOTIS Editing (Activer la modification NOTIS) • Select Upper or Lower Case Start/Stop Characters (Sélectionner les caractères de début/fin en majuscules ou en minuscules) • Select Security Level (Sélectionner le niveau de sécurité) • Enable Mod 16 Check Digit Verification (Activer la vérification de la clé de contrôle Mod 16) • Enable transmit Codabar Check Digit (Activer la transmission de la clé de contrôle Codabar)

ManyCode

Utilisez ManyCode pour décoder plusieurs codes-barres simultanément et déterminer leur disposition de tri.

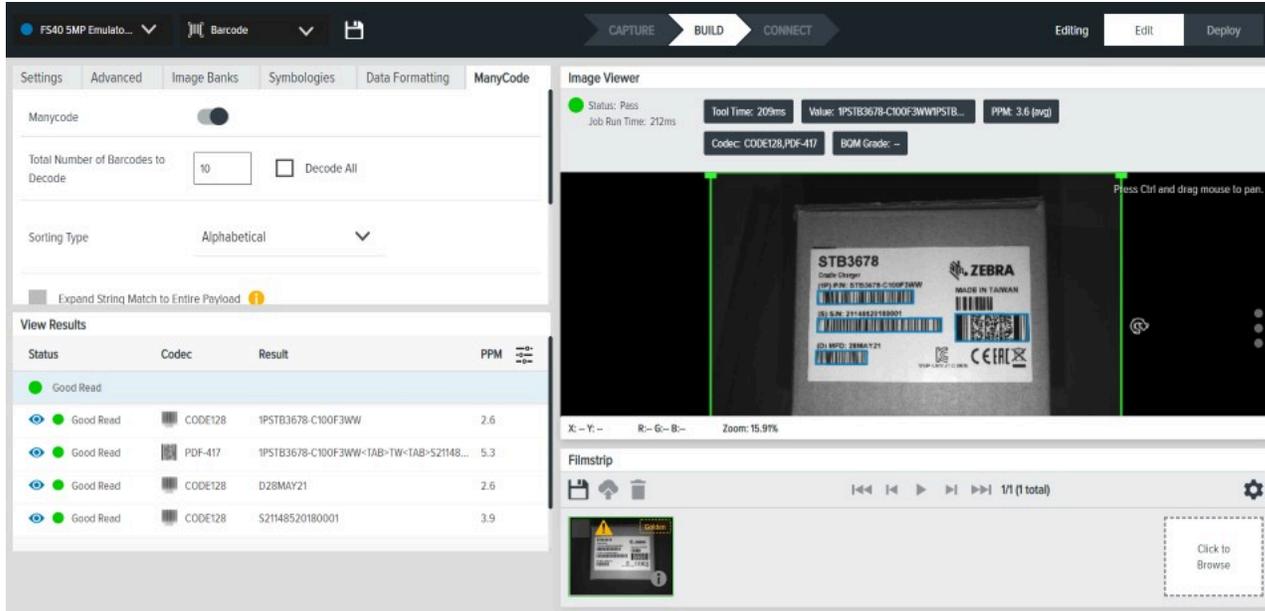


Tableau 27 Outils ManyCode

Réglage	Description
ManyCode (désactiver/activer)	L'activation de ce paramètre permet au code-barres de lire plusieurs codes-barres en une seule itération.
Nombre total de codes-barres à décoder	Limite le nombre de codes-barres à essayer lors d'une seule itération de lecture ManyCode. Par exemple, si vous avez huit codes-barres dans votre champ de lecture, mais que vous définissez ce paramètre sur cinq, seuls les cinq premiers codes-barres lus sont décodés et l'itération de lecture se termine.
Tout décoder	Ne définit explicitement aucune limite pour le nombre de codes-barres à essayer de lire en une seule itération de lecture.
Type de tri	Définir la manière dont les résultats des codes-barres sont triés : <ul style="list-style-type: none"> Alphabétique Premier décodage De haut en bas De gauche à droite
Étendre la correspondance des chaînes à l'ensemble des données de charge utile	L'outil recherche une correspondance de chaîne dans l'ensemble de la charge utile lorsqu'il est activé.

Tableau 27 Outils ManyCode (Continued)

Réglage	Description
Activer les résultats partiels	Si le nombre de décodages est inférieur au paramètre Total Number of Barcodes to Decode (Nombre total de codes-barres à décoder) , l'activation de ce paramètre génère toujours ces codes-barres.
Activer le décodage des symboles identiques	Par défaut, les codes-barres identiques (dupliqués) ne sont lus qu'une seule fois. Lorsque cette option est activée, tous les codes-barres en double sont lus.
Tentative de recherche exhaustive	Définit l'algorithme de code-barres ManyCode sous-jacent pour hiérarchiser les performances de lecture par rapport à la vitesse.
Appliquer la sélection à tous les niveaux	Cette option n'est active qu'en mode Niveau continu lorsque la lecture de plusieurs codes-barres est activée.

Utilisation d'outils de traitement de l'image

Déploiement des tâches VS

Pour créer et déployer une tâche VS, commencez par sélectionner un outil de traitement de l'image et faites-le glisser sur FlowBuilder. À l'aide de Flowbuilder, ajoutez des outils supplémentaires au flux de travail ou configurez les résultats attendus pour déployer la tâche. Pour rationaliser la création d'un ensemble d'outils spécifique, utilisez l'outil QuickDraw.

Paramètres communs des outils de traitement de l'image

Certains outils de traitement de l'image partagent des paramètres communs. Reportez-vous au tableau ci-dessous pour savoir comment les configurer en fonction de votre cas d'utilisation.

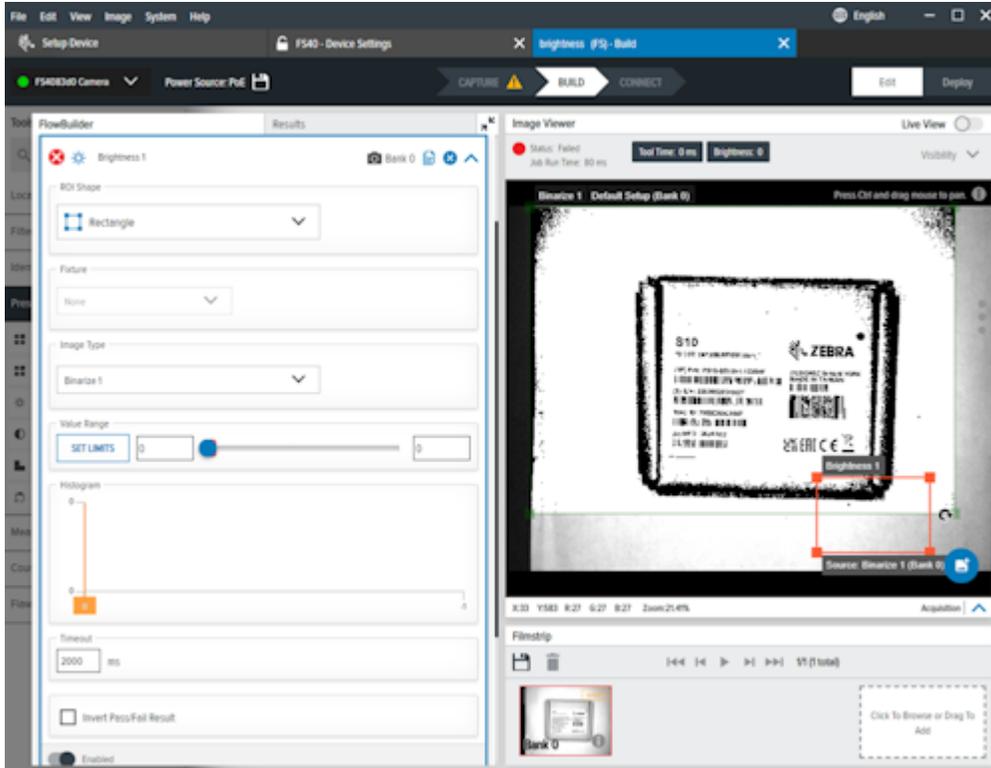
Tableau 28 Paramètres communs des outils de traitement de l'image

Paramètre	Description
ROI Type (Type de zone d'intérêt)	Sélectionnez une zone d'intérêt rectangulaire ou circulaire.
Histogram (Histogramme)	Affiche le nombre de pixels entre deux valeurs dans une plage de valeurs définie par l'utilisateur.
Timeout (Délai de mise en veille)	Définissez une limite de temps pour arrêter l'exécution de l'outil d'inspection qui se termine, produisant un résultat d'échec.
Inverse Pass/Fail (Inverser réussite/échec)	Inverse le résultat de sortie lorsqu'il est activé.

Utilisation des types d'image

Lorsque vous utilisez le menu déroulant **Image Type (Type d'image)** pour utiliser un filtre ou une sortie d'outil comme image source, la zone d'intérêt de l'outil doit être entièrement contenue dans la zone d'intérêt des images sources. Si la zone d'intérêt de l'outil dépasse celle de la source, l'outil déclenche automatiquement un résultat négatif.

Dans l'image suivante, l'outil **Brightness (Luminosité)** utilise les outils **Binarize (Binariser)** comme image source. Par conséquent, la zone d'intérêt de l'outil **Brightness (Luminosité)** doit être entièrement contenue dans la zone d'intérêt source des outils **Binarize (Binariser)**. En cas de chevauchement entre les deux zones d'intérêt de l'outil **Brightness (Luminosité)** émet une situation de défaillance.



Outils Locate

Les outils Locate (Localisation) permettent de trouver une seule occurrence d'un modèle prédéfini sur une image en comparant les bords des objets.

Localiser un objet

Localiser un objet recherche un motif spécifique dans une pellicule en fonction d'un bord à l'intérieur d'une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.



REMARQUE : Aurora Focus applique une limite de taille de 1 Go sur tous les modèles.

Si la taille totale de tous les modèles dans une région spécifique dépasse cette limite, utilisez l'une des stratégies suivantes pour réduire la taille :

- réduire la taille du ROI pour ne conserver que les parties uniques de l'objet
- augmenter le contraste des bords pour ne conserver que les bords les plus importants (réduire les bords bruyants)
- réduire la balance (si possible)
- réduire la rotation (si possible)

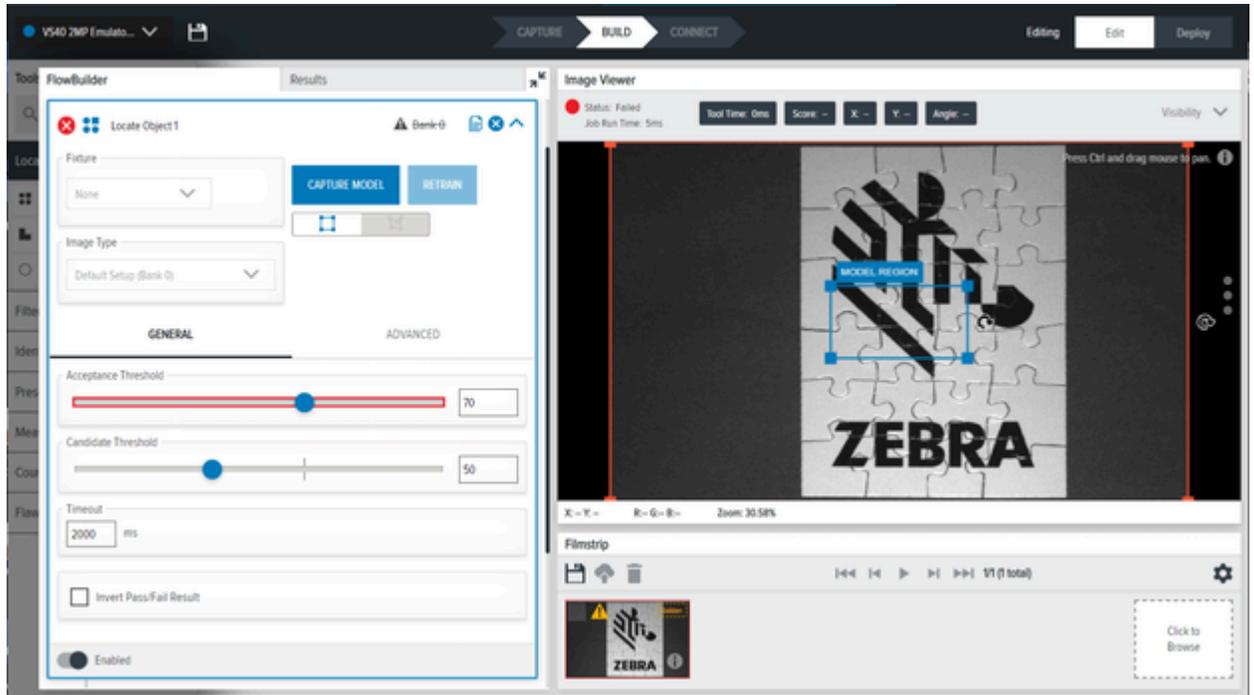


Tableau 29 Localiser les paramètres d'objet

Réglage	Description
Seuil d'acceptation	Détermine la note minimale de l'événement d'objet valide.
Seuil du candidat	Filtre les objets en dessous du seuil acceptable dans les phases intermédiaires de l'exécution de l'algorithme. Notez que l'augmentation de la valeur peut améliorer les performances. Cependant, les objets de mauvaise qualité peuvent ne pas être trouvés.

Paramètres généraux de localisation des objets

Configurez les paramètres généraux de localisation des objets, tels que le seuil d'acceptation, le seuil du candidat et le seuil de rotation.

Tableau 30 Paramètres généraux de localisation des objets

Paramètre	Description
Acceptance Threshold (Seuil d'acceptation)	Le score de correspondance minimal requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Candidate Threshold (Seuil du candidat)	Le seuil pour une correspondance du modèle formé à un modèle dans l'image acquise.

Tableau 30 Paramètres généraux de localisation des objets (Continued)

Paramètre	Description
Rotation Threshold (Seuil de rotation)	Le score de correspondance minimal requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.

Paramètres avancés de localisation d'objet

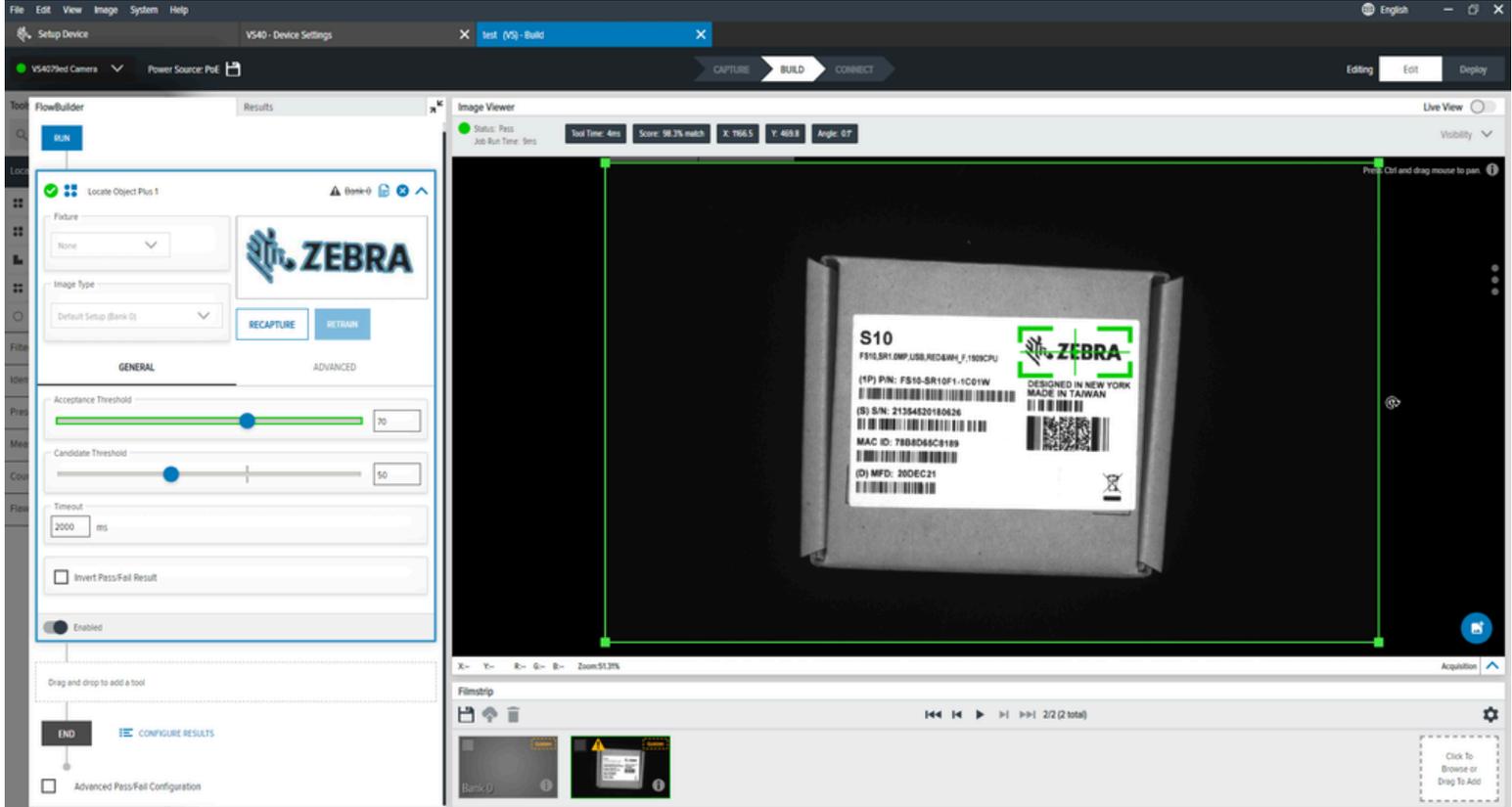
Configurez les paramètres avancés de localisation d'objets tels que le contrôle des performances, le bruit, le seuil de rotation et l'écart d'échelle.

Tableau 31 Paramètres avancés de localisation d'objet

Paramètre	Description
Performance Control (Contrôle des performances)	Choisissez les meilleures combinaisons de granularité et de type de recherche pour une recherche plus performante.
Noise (Bruit)	Ce filtre supprime le bruit au niveau des pixels tout en conservant les données de bord. <ul style="list-style-type: none"> • Off (Désactivé) : les bords de l'objet ne présentent pas de bruit. • Low (Faible) : les bords de l'objet ont un faible niveau de bruit. La forme de l'objet et celle du modèle sont presque identiques. • High (Élevé) : les bords de l'objet présentent un niveau de bruit considérable ou la forme de l'objet diffère légèrement de celle du modèle.
Rotation Threshold (Seuil de rotation)	Le score de correspondance minimal requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Allow Scale Deviation (Autoriser l'écart d'échelle)	Permet de localiser des objets légèrement plus petits ou plus grands que ceux utilisés lors de la création du modèle.

Locate Object Plus

L'outil Locate Object Plus (Localiser un objet Plus) recherche des motifs spécifiques dans une zone d'intérêt spécifiée et les évalue en fonction de caractéristiques avancées telles que le contraste minimal des bords et le facteur d'échelle.



Paramètres avancés de localisation d'objets Plus

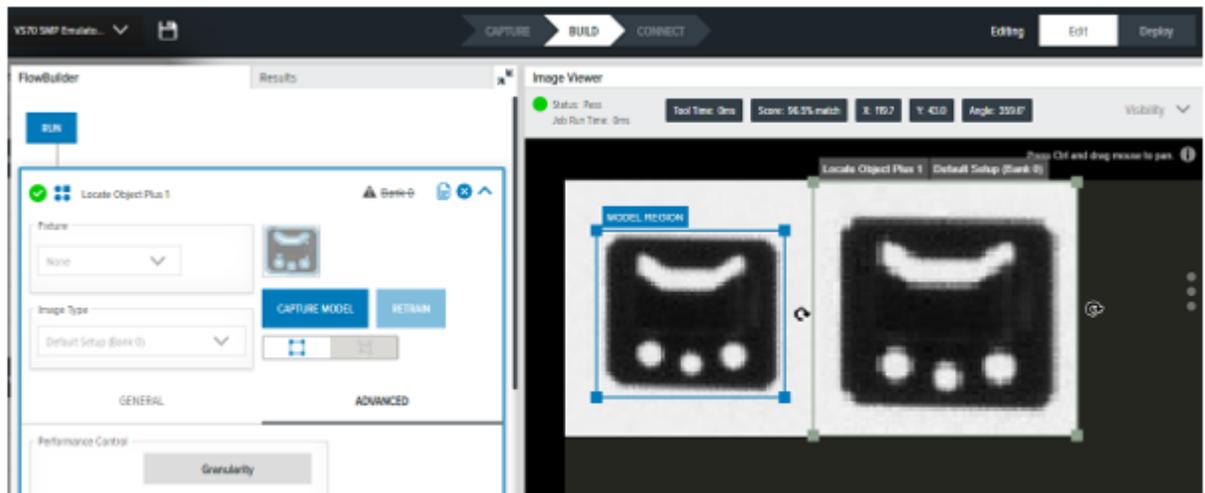
Configurez les paramètres avancés de localisation d'objets Plus tels que le contrôle des performances, le bruit, le seuil de rotation, le contraste minimal des bords et le facteur d'échelle.

Tableau 32 Paramètres avancés de localisation d'objets Plus

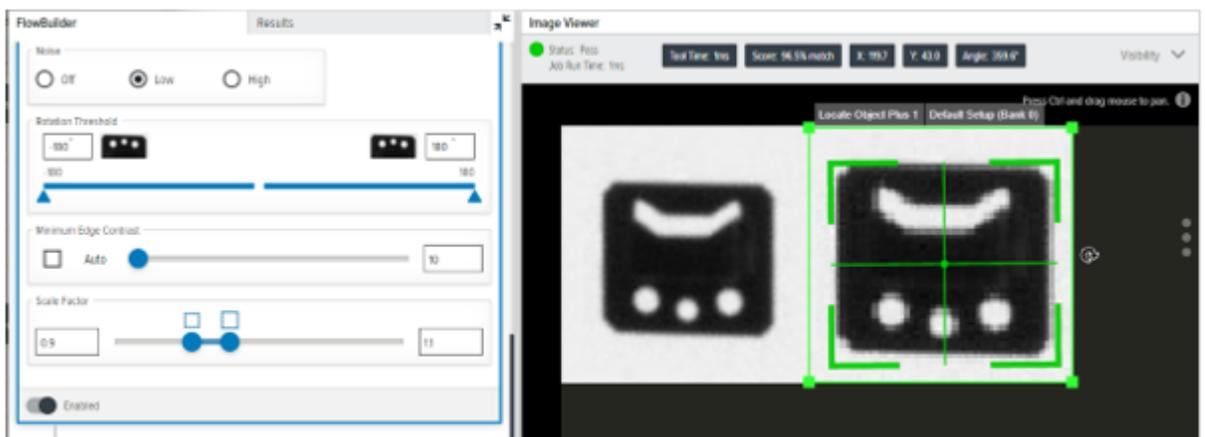
Paramètre	Élément IU
Performance Control (Contrôle des performances)	Utilisez le sélecteur pour choisir les meilleures combinaisons de granularité et de type de recherche pour une recherche plus performante.
Noise (Bruit)	Ce filtre permet de supprimer le bruit au niveau des pixels tout en préservant les données de bord.
Rotation Threshold (Seuil de rotation)	Un score de correspondance minimal est requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.

Tableau 32 Paramètres avancés de localisation d'objets Plus (Continued)

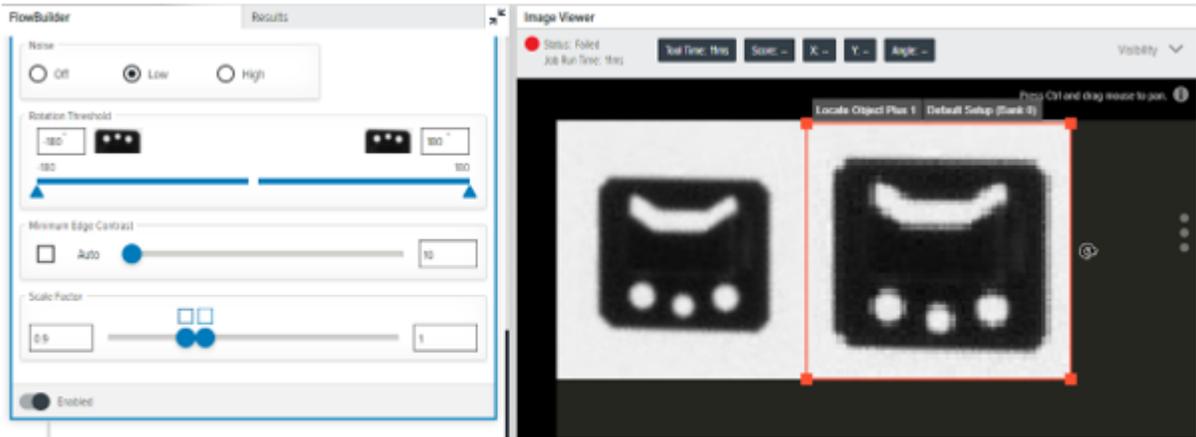
Paramètre	Élément IU
Minimum Edge Contrast (Contraste minimal des bords)	Définit manuellement le contraste minimal de l'image acquise pour qu'elle corresponde aux modèles appris.
Scale Factor (Facteur d'échelle)	Les paramètres de facteur d'échelle minimal et de facteur d'échelle maximal déterminent la gamme d'échelles du modèle qui sera prise en compte dans le processus de mise en correspondance. Ils permettent de localiser des objets légèrement plus petits ou plus grands que l'objet utilisé lors de la création du modèle. Un large éventail d'échelles possibles entraîne une surcharge importante (à la fois en termes d'utilisation de la mémoire et de temps de calcul). Par conséquent, il est recommandé de limiter la plage dans la mesure du possible.



Smaller object used to model creation



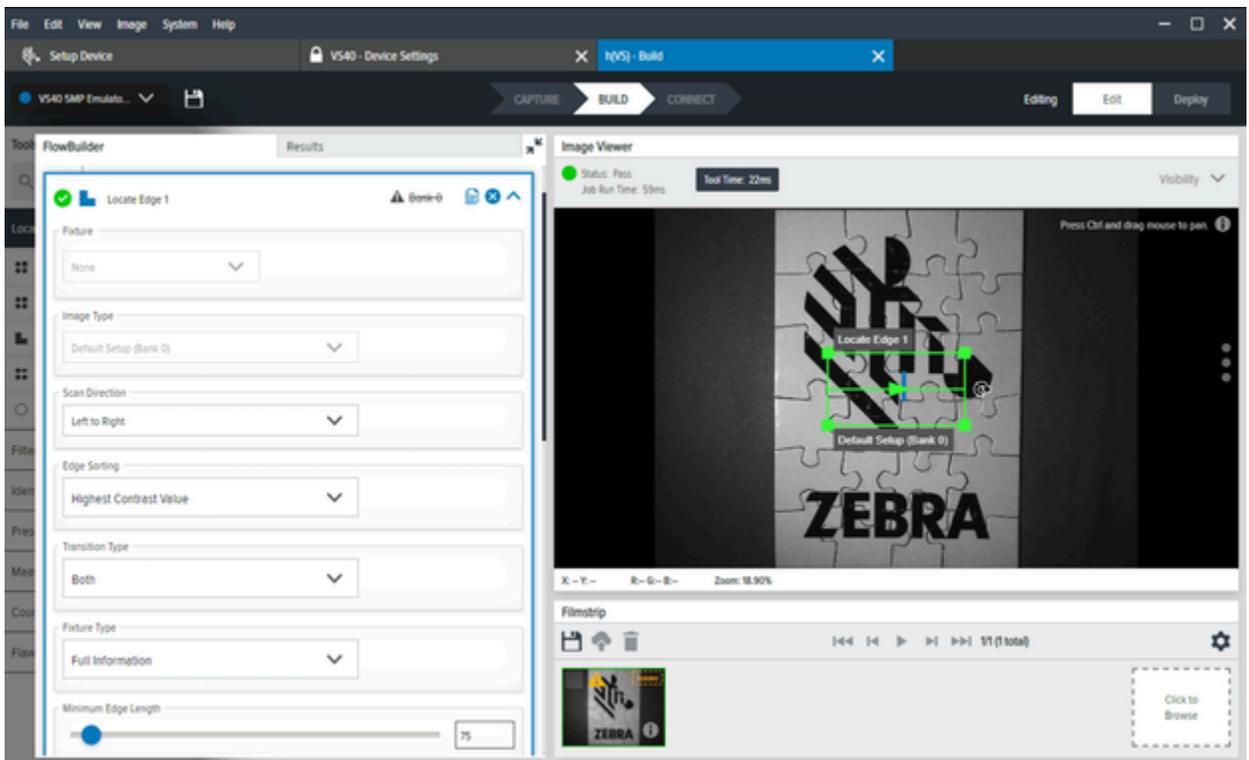
Max Scale Factor = 1.1



Max Scale Factor = 1

Locate Edge

Locate Edge (Localiser le bord) identifie les transitions sur la base du contrat le plus élevé dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.



Paramètres généraux de localisation des bords

Configurez les paramètres généraux de localisation des bords, tels que le positionnement, le type d'image, la direction du balayage, le tri des bords, le type de transition, le type de positionnement, la longueur minimale des bords, l'écart maximal, la tolérance de biais, le contraste des bords et le profil des bords.

Tableau 33 Paramètres généraux de localisation des bords

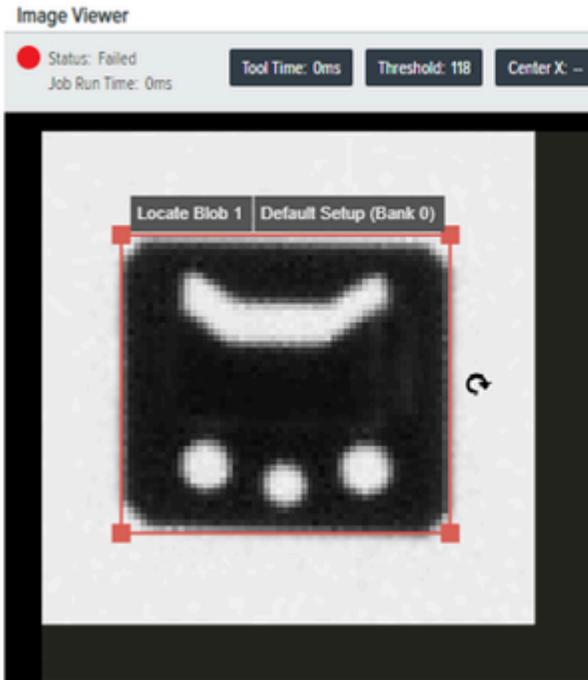
Paramètre	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil précédent à utiliser pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez le type d'image que la catégorie d'inspection utilisera.
Scan Direction (Direction du balayage)	Définit la direction utilisée par l'outil lors de la recherche de bords.
Edge Sorting (Tri des bords)	Réduisez un ensemble de bords en un seul bord, ce qui optimise la sélection.
Transition Type (Type de transition)	Sélectionnez le type de transition de bord utilisé pour trouver le bord.
Fixture Type (Type de positionnement)	Incluez toutes les informations, le positionnement uniquement, ou le positionnement Y uniquement.
Minimum Edge Length (Longueur minimale du bord)	Longueur minimale en pixels d'un bord à utiliser.
Maximum Gap (Écart maximal)	La taille maximale en pixels à prendre en compte dans les espaces du bord.
Skew Tolerance (Tolérance d'inclinaison)	Degrés pour tenter de mesurer une ligne si elle n'est pas droite.
Edge Contrast (Contraste des bords)	Seuil d'acceptation pour prendre en compte une ligne.
Edge Profile (Profil des bords)	Affiche le score de contraste des caractéristiques dans la zone d'intérêt.

Locate Blob

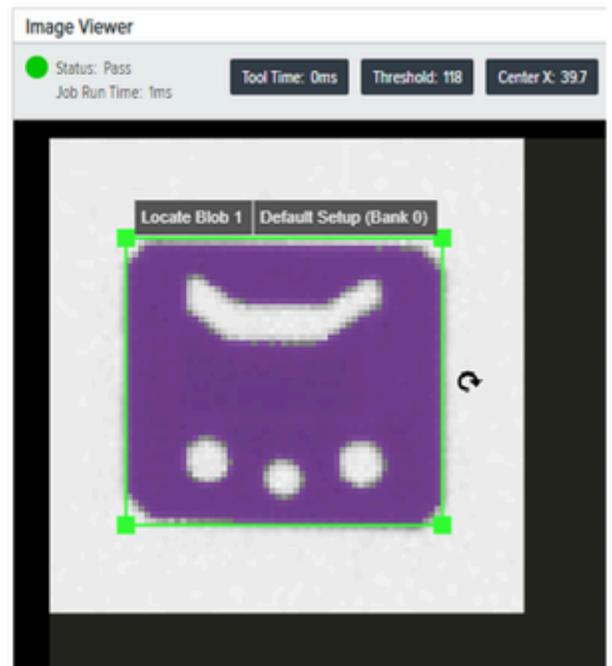
Un blob est un ensemble de pixels connectés de couleur claire ou foncée. L'outil Locate Blob (Localiser un blob) détecte les blobs qui passent des paramètres de filtrage spécifiques dans une zone d'intérêt.

Ce filtre est utile pour segmenter rapidement une image. L'outil Locate Blob (Localiser un blob) effectue une série d'opérations sur l'image, notamment définir le seuil à l'aide du paramètre **Threshold (Seuil)** et supprimer des trous à l'aide du paramètre **Fill Holes (Remplir les trous)**.

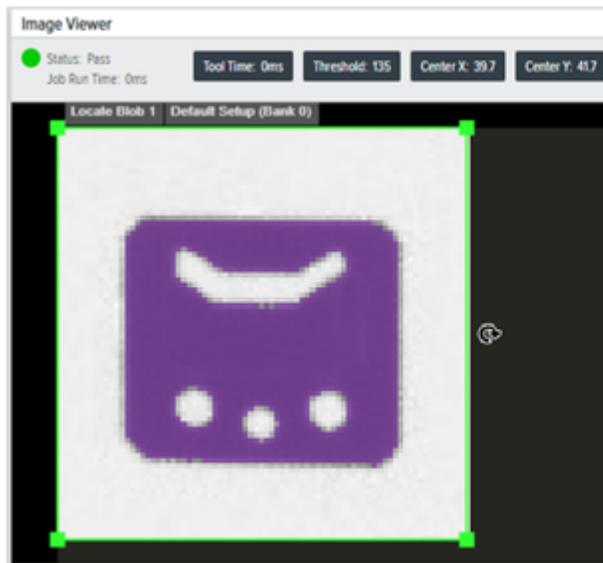
Filtrez les blobs de bordure en définissant l'option **Allow Boundary Blobs (Autoriser les blobs de bordure)**.



Allow Boundary Blobs = False



Allow Boundary Blobs = True



Fill Holes = False



Fill Holes = True

Paramètres généraux de localisation de blob

Configurez les paramètres généraux de Locate Blob (Localisation de blob) tels que le positionnement, le type d'image, le seuil, le résultat de l'histogramme, les filtres et le tri.

Tableau 34 Paramètres généraux de localisation de blob

Paramètre	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez le résultat d'un outil de localisation précédent utilisé pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Threshold (Seuil)	Sélectionnez un seuil pour les blobs en noir ou blanc. Cette valeur est automatiquement définie sur 117.
Histogram Result (Résultat de l'histogramme)	Représentation visuelle du nombre de pixels trouvés à chaque niveau de gris.
Filters (Filtres)	Appliquez des filtres pour définir les critères utilisés pour considérer un blob comme valide.
Sorting (Tri)	Définit la priorité pour la sélection du blob à renvoyer.

Locate Circle

L'option Locate Circle (Localiser un cercle) trouve un modèle de cercle à l'intérieur d'une zone d'intérêt définie par l'utilisateur qui correspond aux paramètres spécifiés.



Paramètres généraux de localisation de cercle

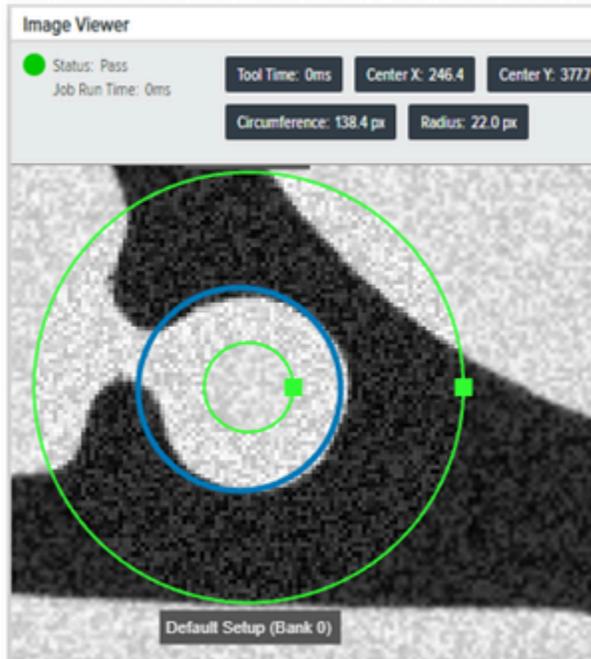
Configurez les paramètres généraux de localisation de cercle tels que la recherche par, le type de transition, l'amplitude maximale des bords, le profil des bords et l'étalonnage de l'échelle.

Tableau 35 Paramètres généraux de localisation de cercle

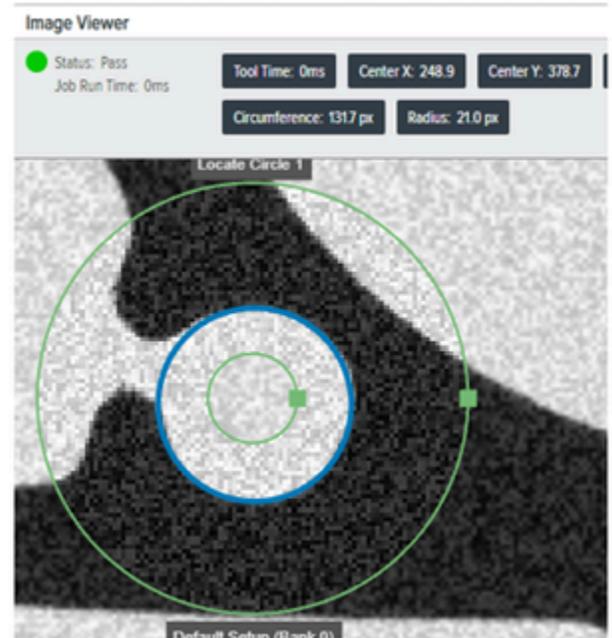
Paramètre	Description
Find By (Rechercher par)	Décrit quel résultat est signalé comme sortie de filtre : <ul style="list-style-type: none"> • Best Score (Meilleur score) : recherche la meilleure correspondance avec les bords détectés dans une zone d'intérêt donnée. • Largest Circle (Plus grand cercle) : renvoie le plus grand cercle qui correspond aux bords trouvés dans une zone d'intérêt donnée. • Smallest Circle (Plus petit cercle) : renvoie le plus petit cercle correspondant aux bords trouvés dans une zone d'intérêt donnée.
Transition Type (Type de transition)	Détermine ce qui est considéré comme un bord dans une image donnée. <ul style="list-style-type: none"> • Blended (Fondu) : toute modification de l'intensité des pixels détermine un bord. • Both (Les deux) : les changements de pixels sombres à lumineux ou les changements de pixels sombres à lumineux déterminent un bord. • Dark to Light (Foncé à clair) : les changements de pixels sombres à lumineux déterminent un bord. • Light to Dark (Clair à foncé) : les changements de pixels lumineux à sombres déterminent un bord.
Maximum Edge Magnitude (Amplitude maximale des bords)	La résistance maximale acceptable des bords.
Edge Profile (Profil des bords)	Affiche le score de contraste des caractéristiques dans la zone d'intérêt.
Scale Calibration (Étalonnage de l'échelle)	Permet d'étalonner les valeurs de pixels en unités d'ingénierie.

Paramètres avancés de localisation de cercle

Lorsque l'option **Enable Outlier Suppression (Activer la suppression des valeurs aberrantes)** est activée, le résultat ressemble à l'exemple ci-dessous :



Enable Outlier Suppression = False



Enable Outlier Suppression = True

Tableau 36 Paramètres avancés de localisation de cercle

Paramètre	Description
Scan Width (Largeur de lecture)	Définit la largeur de la zone voisine de chaque ligne de lecture qui doit être prise en compte lors du calcul des résultats (en pixels).
Scan Count (Comptage des lectures)	Définit le nombre de segments de lecture utilisés autour de la circonférence lors de la définition du bord du cercle.
Maximum Incompleteness (Inachèvement maximal)	Définit le pourcentage de points du bord du cercle qui peuvent être manquants tout en fournissant un résultat de réussite.
Enable Outlier Suppression (Activer la suppression des valeurs aberrantes)	Permet de supprimer l'influence des valeurs éloignées des autres sur le résultat à l'aide de l'estimateur M de Tukey.

Outils de filtrage

Les outils de filtrage sont facilités par l'utilisation d'un noyau. Un noyau est centré de manière répétée sur chaque pixel dans les dimensions de la zone qui est transformée. Chaque pixel est ajouté ou non à la zone obtenue, en fonction de la condition spécifique à l'opération définie sur le nombre minimal de pixels du noyau qui doivent se chevaucher avec les pixels de la région d'entrée réelle dans la position donnée du noyau.

Binarize

L'outil Binarize (Binariser) convertit l'image en monochrome.

L'opération transforme chaque valeur de pixel au niveau maximal ou minimal, créant ainsi une image binaire. Le résultat de la transformation dépend de l'intensité du pixel :

- Les valeurs des pixels dans la plage (MinValue, MaxValue) sont transformées au niveau maximal.
- Les autres valeurs de pixels sont transformées au niveau minimal.



Original Image



Result

Tableau 37 Paramètres binaires

Paramètre	Description
ROI Shape (Forme de zone d'intérêt)	Sélectionnez la forme de zone d'intérêt.
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez le résultat d'un outil précédent qui sera utilisé pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image à utiliser avec cet outil.
Threshold (Seuil)	L'algorithme détectera le meilleur seuil à utiliser pour le filtre.
Histogram Result (Résultat de l'histogramme)	Représentation visuelle du nombre de pixels trouvés à chaque niveau de gris.

Dilate

L'outil Dilate (Dilater) remplace chaque pixel par un maximum de pixels à l'intérieur du noyau. Cet outil permet également d'épaissir les éléments clairs d'une image et d'atténuer les éléments sombres.

Cette opération remplace chaque pixel par le pixel le plus clair de son voisinage, ce qui permet de réduire les zones sombres et d'étendre les zones claires.

L'illustration suivante montre le résultat d'un outil de dilatation avec trois lignes de noyau et trois colonnes de noyau.

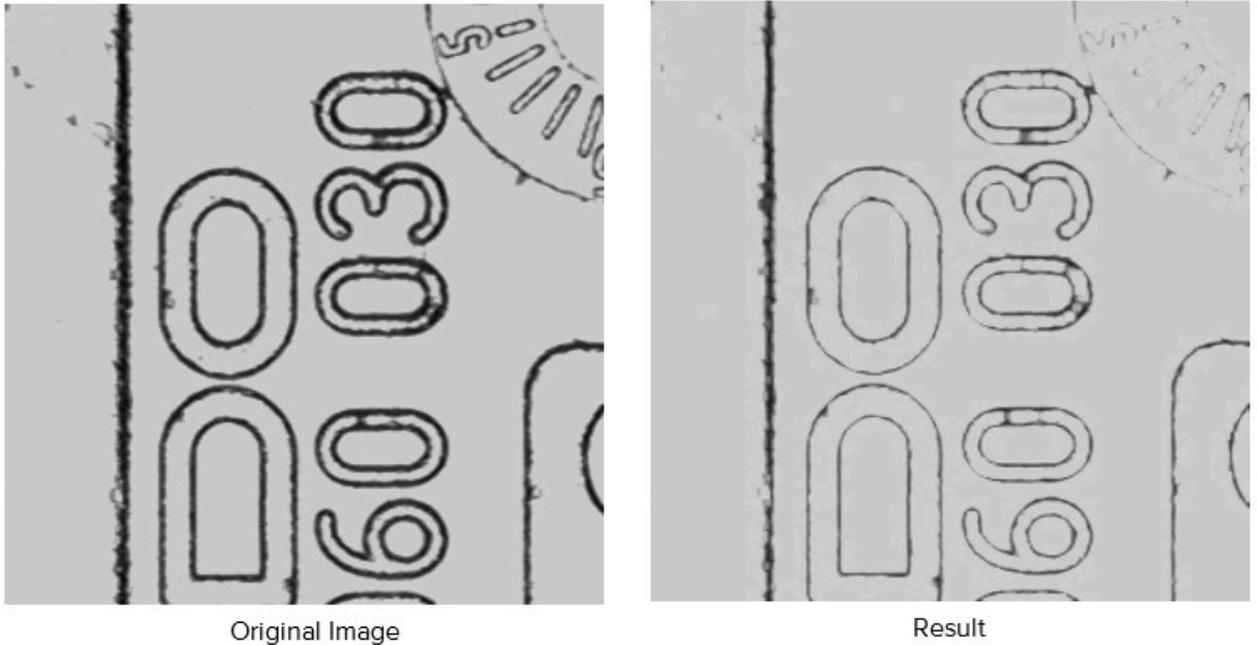


Tableau 38 Paramètres de l'outil Dilate

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez le résultat d'un outil de localisation précédent utilisé pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Kernel (Noyau)	Sélectionnez les valeurs du noyau utilisées pour calculer la sortie du filtre.

Erode

Cette opération remplace chaque pixel par le pixel le plus sombre de son voisinage, ce qui a pour effet de réduire les zones claires et d'agrandir les zones sombres.

Les illustrations suivantes présentent un résultat de l'outil Erode (Éroder) avec trois lignes de noyau et trois colonnes de noyau :



Original image



Result

Tableau 39

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil de localisation précédent pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Kernel (Noyau)	Sélectionnez les valeurs du noyau utilisées pour calculer la sortie du filtre.

Open

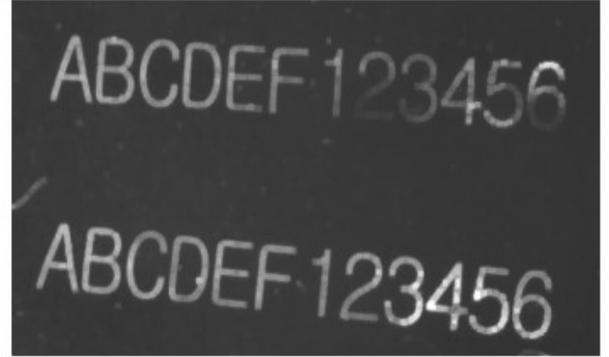
L'outil Open (Ouvrir) réduit la luminosité globale de l'image et améliore les fonctions lumineuses restantes par contraste.

Supprime les petites structures lumineuses d'une image (ou remplit les structures sombres) en appliquant une érosion et une dilatation consécutives.

Les images suivantes affichent un résultat de l'outil Open (Ouvrir) avec trois lignes de noyau et trois colonnes de noyau :



Original image



Result

Tableau 40 Paramètres de l'outil Open (Ouvrir)

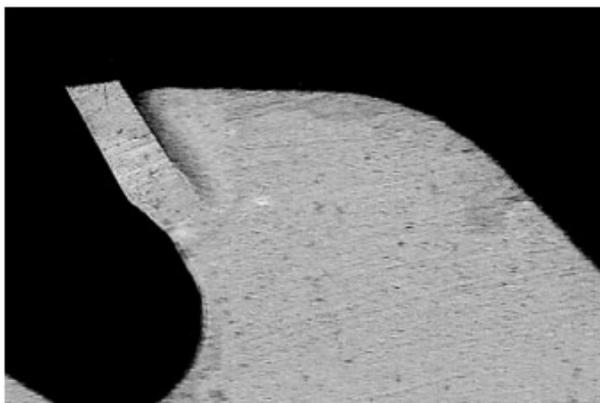
Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil de localisation précédent pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Kernel (Noyau)	Sélectionnez les valeurs du noyau utilisées pour calculer la sortie du filtre.

Close

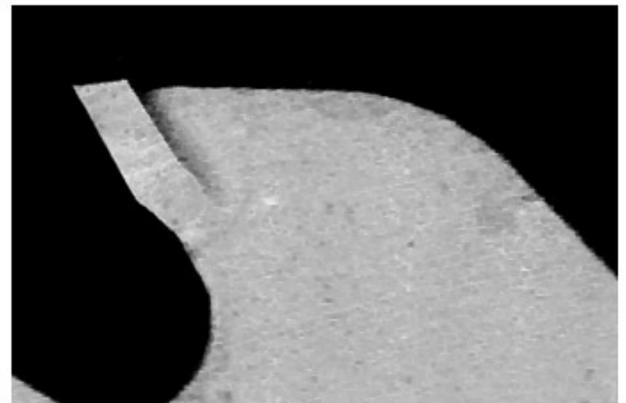
L'outil Close (Fermer) augmente la luminosité globale de l'image et améliore les fonctions sombres restantes par contraste.

Supprime les petites structures lumineuses d'une image (ou remplit les structures sombres) en appliquant une érosion et une dilatation consécutives.

L'écran suivant affiche un résultat de l'outil Close (Fermer) avec trois lignes de noyau et trois colonnes de noyau :



Original Image



Result

Tableau 41 Paramètres de l'outil Close (Fermer)

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez le résultat d'un outil de localisation précédent utilisé pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Kernel (Noyau)	Sélectionnez les valeurs du noyau utilisées pour calculer la sortie du filtre.

Gradient Full

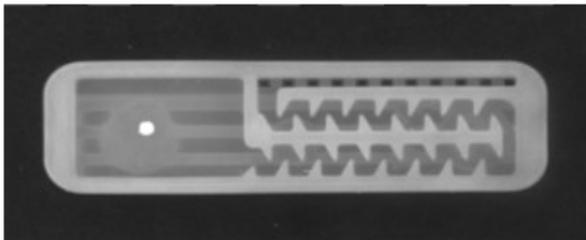
L'outil Gradient Full (intégral) éclaircit les bords horizontaux et verticaux de la zone d'intérêt définie.

Méthode d'estimation de l'amplitude des vecteurs :

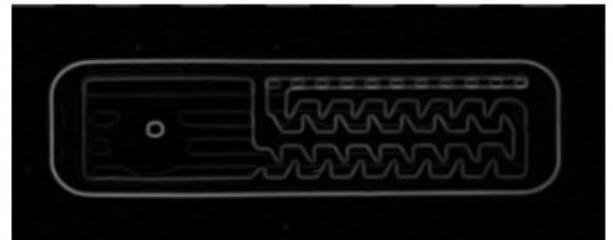
$$\text{Hypot} = \frac{\sqrt{x^2 + y^2}}{4}$$

x- horizontal gradient component

y- vertical gradient component



Original Image



Result

Tableau 42 Paramètres de gradient vertical

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil de localisation précédent pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Scale (Échelle)	Augmente la luminosité des bords dans le résultat de sortie. Cette entrée est utilisée pour mettre à l'échelle les valeurs de luminosité des bords en sortie.

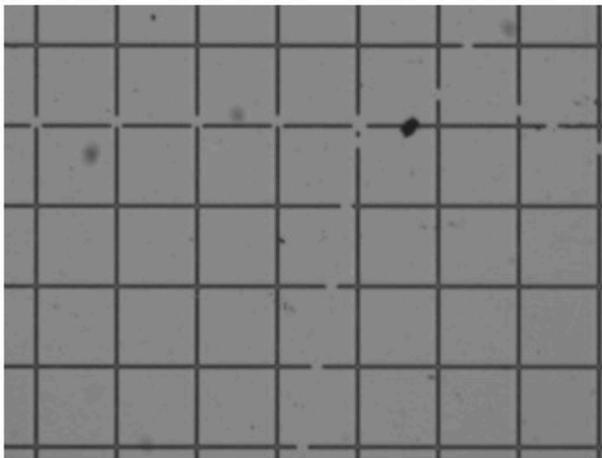
Gradient Horizontal

L'outil Gradient horizontal éclaircit les bords horizontaux dans la zone d'intérêt définie.

Méthode d'estimation de l'amplitude des vecteurs :

$$\text{Vertical} = \frac{\sqrt{y^2}}{4}$$

y- vertical gradient component



Original Image



Result

Tableau 43 Paramètres de gradient vertical

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil de localisation précédent pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Scale (Échelle)	Augmente la luminosité des bords dans le résultat de sortie. Cette entrée est utilisée pour mettre à l'échelle les valeurs de luminosité des bords en sortie.

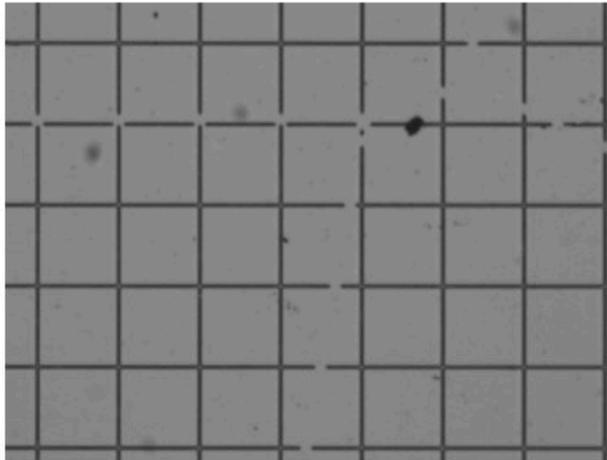
Gradient Vertical

L'outil Gradient vertical éclaircit les bords verticaux dans la zone d'intérêt définie.

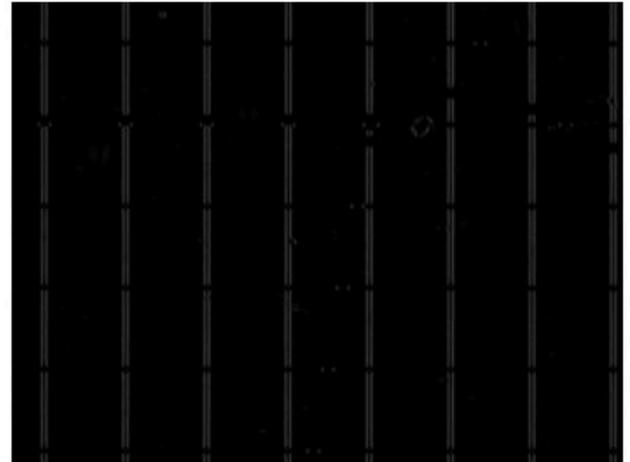
Méthode d'estimation de l'amplitude des vecteurs :

$$\text{Horizontal-} \frac{\sqrt{x^2}}{4}$$

x- horizontal gradient component



Original Image



Result

Tableau 44 Paramètres de gradient vertical

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil de localisation précédent pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Scale (Échelle)	Augmente la luminosité des bords dans le résultat de sortie. Cette entrée est utilisée pour mettre à l'échelle les valeurs de luminosité des bords en sortie.

Outils d'identification

Utilisez les outils d'identification pour lire les codes-barres, DPM, Datacode et OCR basée sur le Deep Learning.

Read Barcode

Configurez les paramètres de décodage des codes-barres, tels que 1D inversé, chevauchement ROI ou recherche ROI.

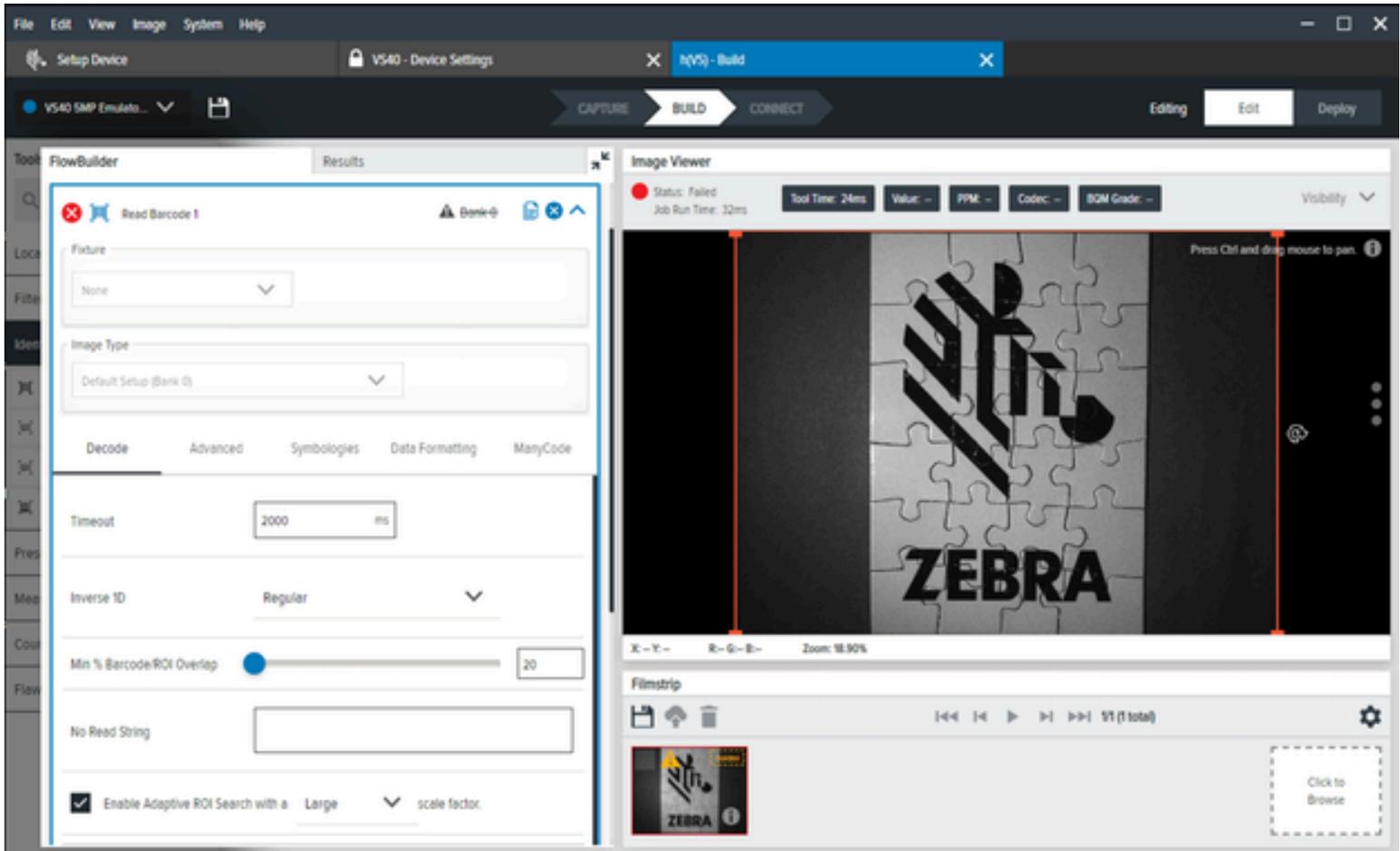


Tableau 45 Lire les paramètres DPM et de codes-barres

Settings (Paramètres)	Description
Inverse 1D (1D inversé)	Choisissez le type de code-barres à lire.
Minimum Percentage Barcode/ROI Overlap (Pourcentage minimal de chevauchement code-barres/ROI)	Définissez le pourcentage minimal de code-barres qui doit être contenu dans la ROI pour être décodé. Pour les codes-barres 1D, cela s'applique uniquement à la dimension horizontale (X). Pour les codes-barres 2D, cela s'applique aux dimensions horizontales et verticales (X et Y).
No Read String (Aucune chaîne lue)	Définissez les données qui doivent être éditées si aucun code-barres n'est lu (à la place des données du code-barres en cas de lecture réussie, par opposition à l'absence d'édition).

Tableau 45 Lire les paramètres DPM et de codes-barres (Continued)

Settings (Paramètres)	Description
Enable Adaptive ROI Search (Activer la recherche adaptative de zone d'intérêt)	L'activation de l'option ROI adaptative permet à l'algorithme de lecture des codes-barres sous-jacent de modifier (réduire et repositionner) la zone ROI pour les lectures ultérieures en fonction de la présence de codes-barres lus précédemment, ce qui permet d'améliorer les performances de lecture des codes-barres. Les paramètres du menu déroulant small/medium/large (petit/moyen/grand) modifient la génération de la composante ROI adaptée.
Barcode String Match (Correspondance des chaînes de codes-barres)	Activez ce paramètre pour définir les critères de réussite ou d'échec en fonction du contenu du code-barres décodé.
Enable Barcode Quality Metrics (Activer les mesures de qualité des codes-barres)	Cochez cette case pour activer les sorties BQM (note globale).
Minimum BQM Grade (Note BQM minimale)	Activez cette option pour utiliser un seuil de réussite ou d'échec basé sur la « note globale » de BQM pour chaque lecture de code-barres. Par exemple, en fixant le seuil entre C et D, si un code-barres obtient une note BQM de A, B ou C, la tâche/l'outil valide la procédure. Si la note globale est un D ou un F, un échec est déclenché.
Send Decode on Failure (Envoyer le décodage en échec)	Par défaut, si un code-barres est lu, mais que sa note BQM est insuffisante (comme défini par le seuil de Minimum BQM Grade (Note BQM minimale) ci-dessus), ses données ne sont pas transmises (ni à l'écran Deploy (Déployer) , ni à diverses sorties telles que TCP/IP/Serial/USB). Si cette option est activée, les données décodées sont toujours émises, même si la note globale du BQM est une note insuffisante (conformément au seuil de Minimum BQM Grade (Note BQM minimale)).

Lire les paramètres DPM

Configurez les paramètres de décodage DPM tels que 1D inversé, correspondance des chaînes de codes-barres ou recherche de zone d'intérêt.

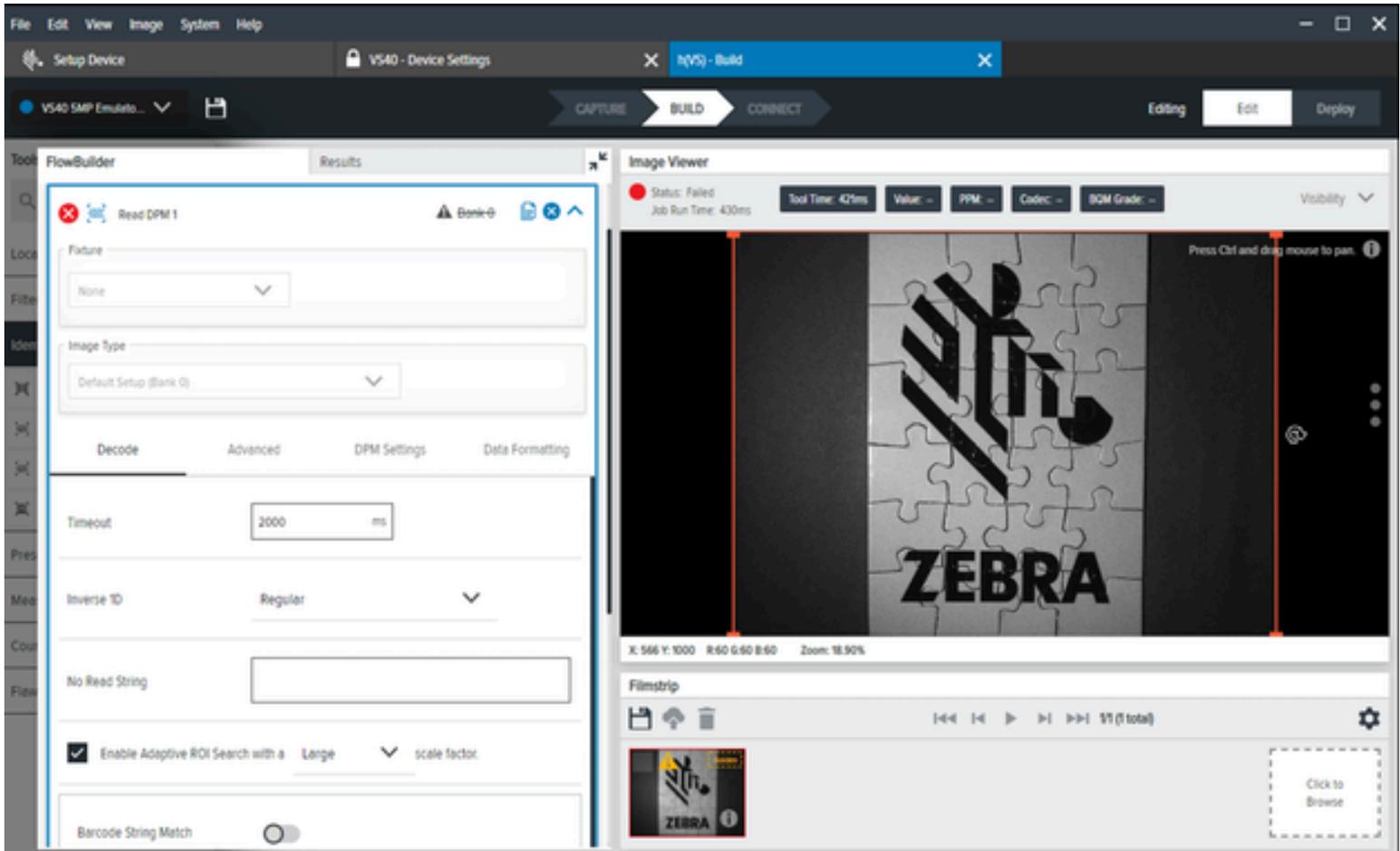


Tableau 46 Lire les paramètres DPM

Settings (Paramètres)	Description
Inverse 1D (1D inversé)	Choisissez le type de codes-barres à lire.
No Read String (Aucune chaîne lue)	Définissez les données à éditer si aucun code-barres n'est lu.
Enable Adaptive ROI Search (Activer la recherche adaptative de zone d'intérêt)	L'option Enable Adaptive ROI Search (Activer la recherche adaptative de zone d'intérêt) permet à l'algorithme de lecture des codes-barres sous-jacent de modifier (réduire et repositionner) la zone d'intérêt pour les lectures ultérieures en fonction de la présence de codes-barres lus précédemment. La lecture des codes-barres est ainsi plus performante. Les paramètres du menu déroulant small/medium/large (petit/moyen/grand) modifient la manière dont le composant zone d'intérêt adapté est généré.

Tableau 46 Lire les paramètres DPM (Continued)

Settings (Paramètres)	Description
Barcode String Match (Correspondance des chaînes de codes-barres)	Activez ce paramètre pour définir des critères de réussite ou d'échec basés sur le contenu du code-barres décodé.

Read DPM and Barcode

Configurez les paramètres de décodage du DPM et des codes-barres, tels que 1D inversé, une chaîne de non-lecture ou une correspondance des chaînes de code-barres.

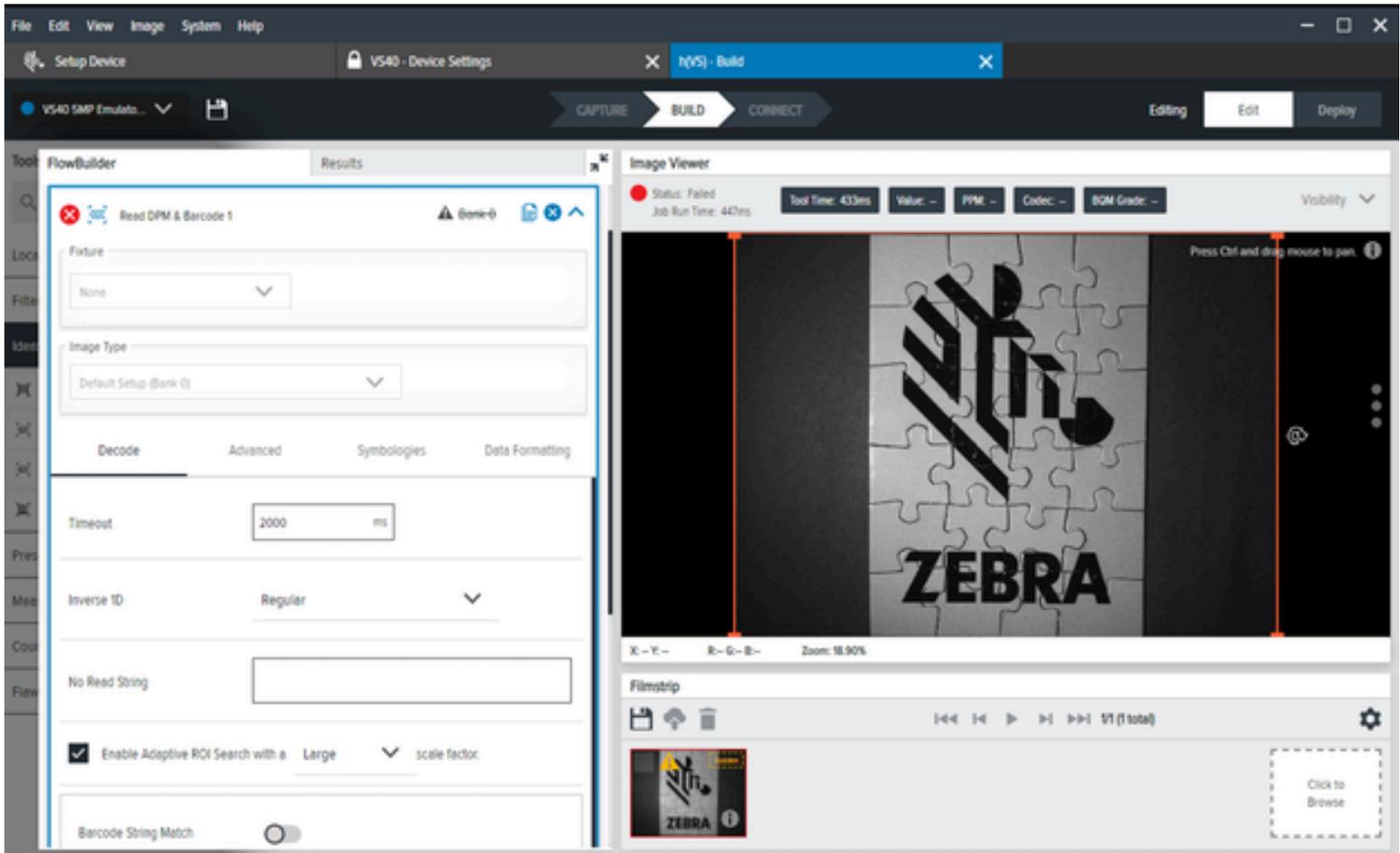


Tableau 47 Lire les paramètres DPM et de codes-barres

Settings (Paramètres)	Description
Inverse 1D (1D inversé)	Choisissez le type de codes-barres que vous souhaitez pouvoir lire.

Tableau 47 Lire les paramètres DPM et de codes-barres (Continued)

Settings (Paramètres)	Description
No Read String (Aucune chaîne lue)	Définissez les données qui doivent être éditées si aucun code-barres n'est lu (à la place des données du code-barres en cas de lecture réussie, au lieu de ne rien éditer du tout).
Enable Adaptive ROI Search (Activer la recherche adaptative de zone d'intérêt)	L'option Enable Adaptive ROI Search (Activer la recherche adaptative de zone d'intérêt) permet à l'algorithme de lecture des codes-barres sous-jacent de modifier (réduire et repositionner) la zone d'intérêt pour les lectures ultérieures en fonction de la présence de codes-barres lus précédemment. La lecture des codes-barres est ainsi plus performante. Les paramètres du menu déroulant modifient la façon dont le composant zone d'intérêt adapté est généré.
Barcode String Match (Correspondance des chaînes de codes-barres)	Activez ce paramètre pour définir des critères de réussite ou d'échec basés sur le contenu du code-barres décodé.

Datacode

Configurez les paramètres du code de données tels que la chaîne de non-lecture, la taille du module ou la stratégie de recherche. Cet outil est utile pour lire les codes-barres 2D de la symbologie Datamatrix qui sont difficiles à décoder.

Paramètres généraux de décodage des codes de données

Les paramètres généraux de décodage de code de données incluent la définition d'une chaîne de temporisation, l'absence de chaîne de lecture, la polarité et la correspondance de chaîne.

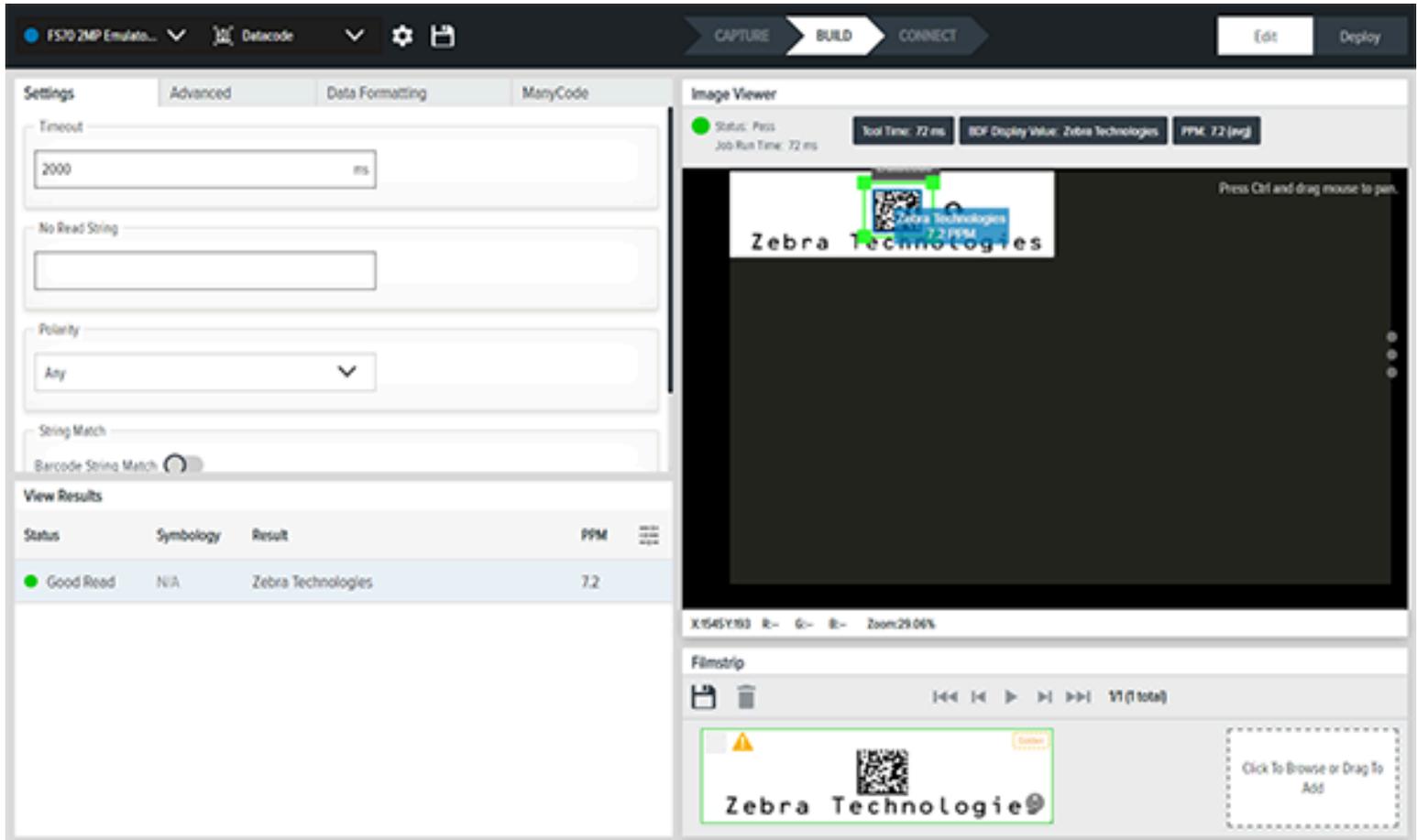


Tableau 48 Paramètres généraux de décodage des codes de données

Paramètre	Description
Timeout (Délai de mise en veille)	Fixez un délai pour arrêter l'exécution de l'outil d'inspection, ce qui entraîne un échec.
No Read String (Aucune chaîne lue)	Spécifiez une chaîne non lue.
Polarity (Polarité)	Sélectionnez une polarité pour le décodage. <ul style="list-style-type: none"> Any (Sans importance) Bright (Clair) Dark (Foncé) Mixed (Mixte)
String Match (Correspondance de chaîne)	Activez la correspondance des chaînes de caractères pour décodage avec succès lorsque la valeur correspond à la chaîne de caractères fournie.

Paramètres avancés de décodage des codes de données

Les paramètres avancés de décodage de code de données incluent la définition d'une stratégie de détection, une stratégie de décodage, la taille du module, la méthode de détection, le compromis de

détection, le seuil de contraste, le nombre de lignes, la distorsion, la taille de l'espace, l'inclinaison du code, la super résolution, le niveau de perspective, le suivi des bords, les codes en miroir, les motifs brisés, les codes rectangulaires et les codes avec des coins brisés.

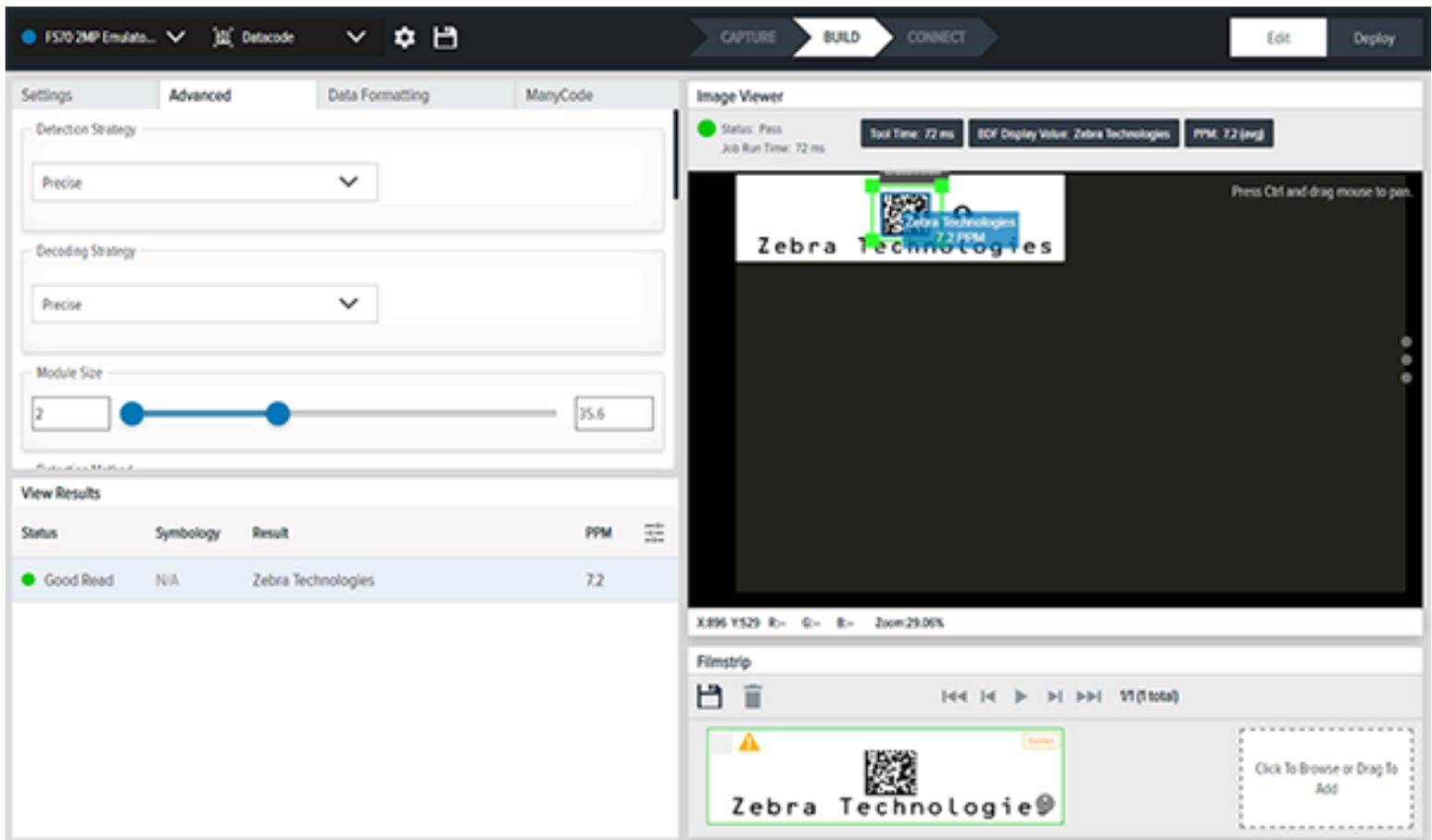


Tableau 49 Paramètres avancés de décodage des codes de données

Paramètre	Description
Detection Strategy (Stratégie de détection)	<p>Spécifie l'étape de sous-échantillonnage d'image utilisée pour trouver des codes à différentes échelles.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Super Fast (Ultra-rapide) • Fast (Rapide) • Precise (Précis) • Strict (Strict) • Extended (Étendu)

Tableau 49 Paramètres avancés de décodage des codes de données (Continued)

Paramètre	Description
Decoding Strategy (Stratégie de décodage)	Spécifie la précision de la détection des contours : <ul style="list-style-type: none"> • Super Fast (Ultra-rapide) • Fast (Rapide) • Precise (Précis) • Strict (Strict) • Extended (Étendu)
Module Size (Taille du module)	Déterminez la plage minimale et maximale des modules.
Detection Method (Méthode de détection)	Spécifiez la façon dont les candidats de code sont localisés.
Finder Tradeoff (Compromis de détection)	Optimisez les paramètres pour les bords faibles ou irréguliers.
Contrast Threshold (Seuil de contraste)	Définissez un seuil de contraste pour le code de données à utiliser.
Line Count (Comptage des lignes)	Limitez le nombre minimal et maximal de modules Datamatrix dans une ligne et une colonne.
Allow Distortion (Autoriser la distorsion)	Spécifiez un niveau de distorsion : <ul style="list-style-type: none"> • None • Low (Bas) • Medium (Moyen) • High (Élevé)
Expected Gap Size (Taille d'intervalle attendue)	Spécifiez la distance entre les modules voisins. <ul style="list-style-type: none"> • Zero (Zéro) • Small (Petit) • Medium (Moyen) • Large (Grand)
Maximum Code Slant (Inclinaison maximale du code)	Spécifiez la déviation maximale à partir de l'angle droit dans le coin du motif de détection.
Use Super Resolution (Utiliser la super résolution)	Déterminez la méthode de mise à l'échelle de l'image pour les codes à faible résolution en fonction de la taille minimale du module : <ul style="list-style-type: none"> • Auto • Oui • Non

Tableau 49 Paramètres avancés de décodage des codes de données (Continued)

Paramètre	Description
Niveau de perspective	Spécifiez une distorsion de perspective de la grille de code : <ul style="list-style-type: none"> • None (Aucune) • Low (Basse) • High (Élevée)
Suivi des bords	Spécifiez dans quelle mesure préserver la continuité d'un bord <ul style="list-style-type: none"> • Very Weak (Très faible) • Weak (Faible) • Medium (Moyen) • Strong (Fort) • Very Strong (Très fort)
Allow Mirrored (Autoriser la mise en miroir)	Autorisez les codes en miroir.
Allow Broken Finder Pattern (Autoriser le motif de détection brisé)	Tentez de créer un candidat même s'il existe des écarts dans le motif de détection.
Allow Rectangular (Autoriser rectangulaire)	Autorisez les codes rectangulaires.
Allow Broken Corner (Autoriser le coin brisé)	Essayez de créer un candidat si le coin inférieur gauche du code est obstrué.

OCR basée sur le Deep Learning

L'outil Deep Learning OCR lit le texte des images à l'aide de la reconnaissance optique de caractères par Deep Learning.

Cet outil localise et reconnaît les caractères. Sans formation supplémentaire, il est adapté à la lecture de caractères :

- Orienté horizontalement
- Hauteur comprise entre 85 % et 115 % de la hauteur du caractère (en pixels)
- Contient des lettres latines (majuscules ou minuscules), des chiffres ou l'un des éléments suivants : !#\$%&()*+,-./:;<=>?@[^_`{|}~"'\€£¥

L'outil Deep Learning OCR (OCR basée sur le Deep Learning) peut être utilisé pour limiter la zone analysée, ce qui, dans la plupart des cas, permet d'améliorer les performances. En outre, il peut être utilisé pour s'adapter à un texte qui n'est pas orienté horizontalement.

La hauteur moyenne des caractères doit correspondre à la hauteur moyenne des caractères (en particulier des lettres majuscules) dans la zone analysée. Par exemple, si une image contient deux types de caractères : l'un a une hauteur de 24 pixels et l'autre de 40 pixels, la hauteur moyenne des caractères doit être fixée à 32, quel que soit le nombre de caractères de chaque type.

L'échelle de largeur des caractères permet de modifier les polices dont les symboles sont exceptionnellement étroits ou larges afin d'obtenir un rapport d'aspect plus classique. L'option Character

Width Scale (Échelle de largeur de caractère) permet de mettre à l'échelle la zone analysée sur l'axe horizontal. Elle peut améliorer la qualité des résultats. En outre, elle peut faciliter la lecture d'un texte comportant des espaces réduits entre les caractères suivants.

Pour limiter l'ensemble des caractères reconnus, il est possible d'utiliser l'option Character Range (Plage de caractères). Cette chaîne doit être formatée selon les règles suivantes :

- Les caractères autorisés doivent être séparés par des virgules,
- Pour faciliter l'utilisation, une plage continue de lettres ou de chiffres peut être écrite sous la forme caractère_de_début-caractère_de_fin, par exemple : A-Z ou 1-6
- La virgule et la barre oblique inverse doivent être précédées d'une barre oblique inverse.

Par exemple, une plage de caractères A-F,g-o,0-9,X,Y,Z,-,\,\, ne reconnaîtra que les caractères ABCDEFXYZghijklmno0123456789-.\.

Le paramètre Minimum Confidence (Confiance minimale) peut être utilisé pour modifier le score minimal d'un caractère. Par défaut, ce seuil est fixé à 80 %.

Les paramètres Contrast Threshold (Seuil de contraste) et Text Color (Couleur du texte) définissent l'intervalle de contraste souhaité d'un caractère, qui sont utilisés pour réduire le nombre de faux positifs :

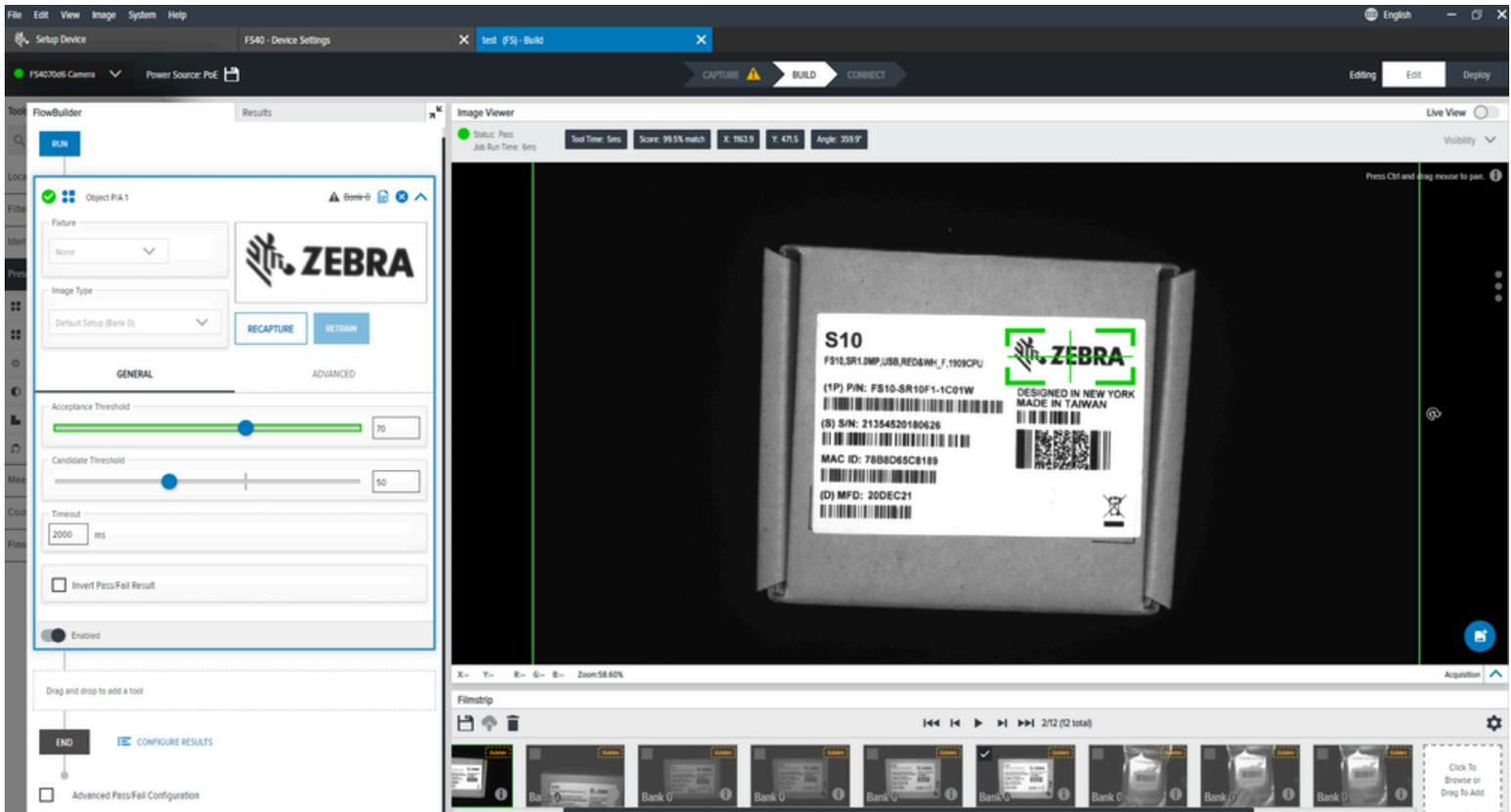
- Couleur du texte : Bright (Clair) : seuls les caractères dont le contraste est supérieur au seuil de contraste sont renvoyés.
- Couleur du texte : Dark (Foncé) : seuls les caractères dont le contraste est inférieur au seuil de contraste sont renvoyés.
- Couleur du texte : Any (Sans importance) : seuls les caractères dont le contraste est inférieur ou supérieur au seuil de contraste sont renvoyés.



Tableau 50 Paramètres d'OCR basée sur le Deep Learning (Continued)

Paramètre	Description
String Match (Correspondance de chaîne)	<p>Définit une chaîne qui doit être contenue dans la sortie décodée de l'OCR pour que l'outil passe (par exemple, sous-chaîne). Par défaut, l'outil passe si la chaîne de correspondance est contenue dans le résultat de l'OCR. Cela permet d'ajouter des caractères supplémentaires avant et après la chaîne.</p> <p>Cochez la case Regex et utilisez la syntaxe <code>^<stringToExactMatch\$</code> pour appliquer la correspondance exacte.</p> <p>RegEx peut également être utilisé pour une logique de correspondance de chaîne complexe. Reportez-vous à la section RegEx pour plus de détails.</p>
Timeout (Délai de mise en veille)	Définit une durée après laquelle l'outil échoue.
Invert	Inverse les résultats de cet outil.

Pour utiliser la reconnaissance optique des caractères (OCR) basée sur le Deep Learning avec RegEx, cochez la case **Regex** et indiquez une expression que l'outil OCR doit localiser. L'exemple suivant recherche l'expression `^22\d{3}`.



Paramètres OCR avancés basés sur le Deep Learning

Configurez les paramètres OCR avancés basés sur le Deep Learning, tels que le pourcentage d'espacement des caractères, le pourcentage de désalignement vertical, le nombre minimal de caractères pour créer une ligne et l'aplatissement.

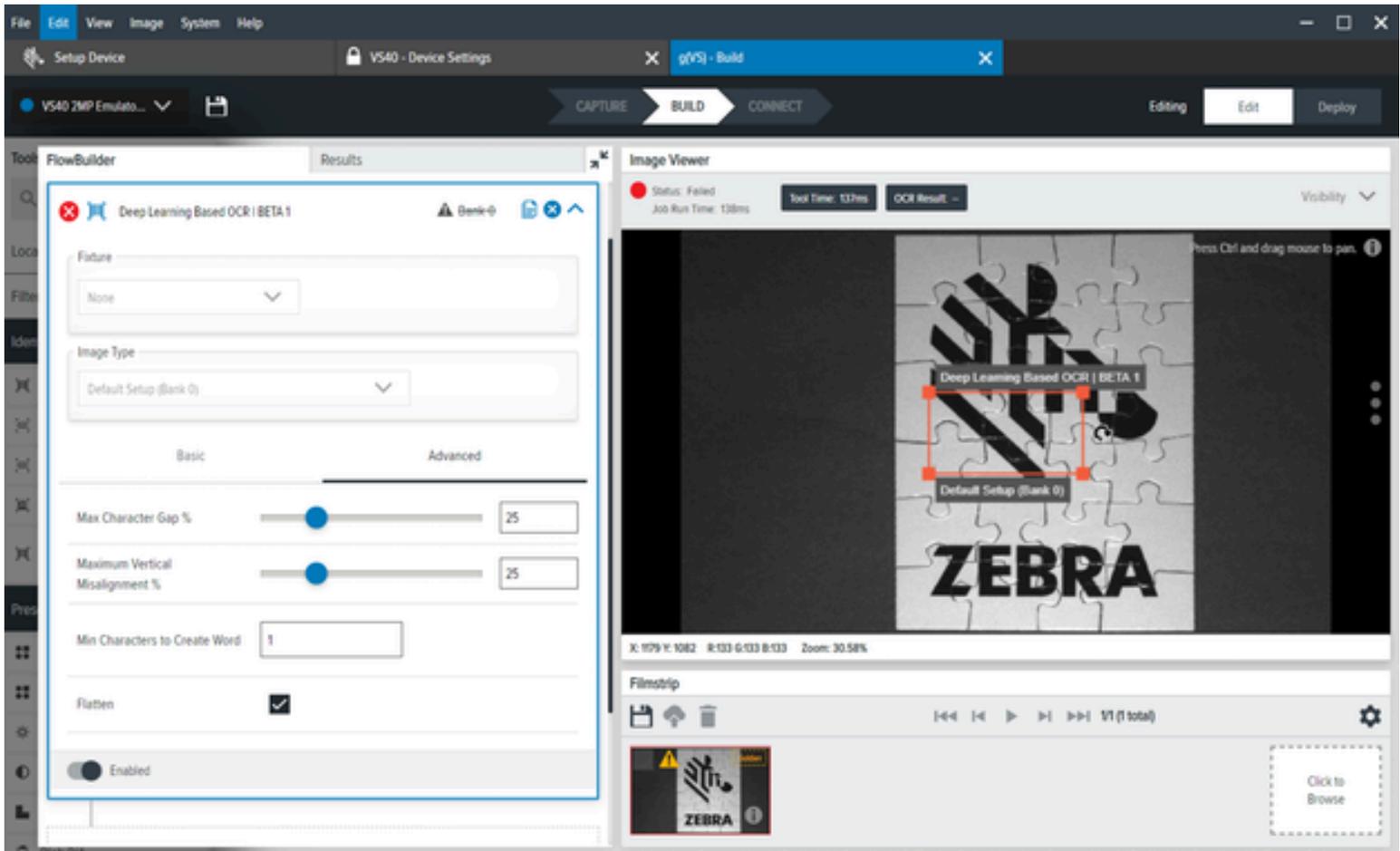


Tableau 51 Paramètres OCR avancés basés sur le Deep Learning

Paramètre	Description
Minimum Character Gap Percentage (Pourcentage d'écart minimal entre les caractères)	<p>L'espace horizontal maximal entre les cases des caractères communs est indiqué en pourcentage de la hauteur du caractère A.</p> <ul style="list-style-type: none"> • Valeur minimale : 0 % • Valeur par défaut : 25 % • Valeur maximale : 100 %

Tableau 51 Paramètres OCR avancés basés sur le Deep Learning (Continued)

Paramètre	Description
Maximum Vertical Misalignment Percentage (Pourcentage maximal de désalignement vertical)	<p>Le désalignement vertical maximal entre les cases des caractères de jointure est indiqué en pourcentage de la hauteur du caractère A.</p> <p>Valeur par défaut : 0,25f</p> <ul style="list-style-type: none"> • Valeur minimale : 0 % • Valeur par défaut : 25 % • Valeur maximale : 100 %
Minimum Characters to Create a Line (Nombre minimal de caractères pour créer une ligne)	<p>Déterminez le nombre minimal de caractères pour créer une ligne.</p> <p>Valeur par défaut : 1</p> <p> REMARQUE : peut également être décrit comme un bloc ou un mot pour l'utilisation de cet outil.</p>
Flatten (Aplatir)	<p>Si la valeur est True (Vrai), il concatène les mots de la ligne en une seule chaîne de résultats. Sinon, chaque mot est une chaîne de résultats distincte.</p> <p>Valeur par défaut : False (Faux).</p> <p> REMARQUE : Il est généralement recommandé d'activer ce paramètre.</p>

Outils Presence/Absence

Utilisez les outils Presence/Absence (Présence/Absence) pour détecter des objets ou des modèles spécifiques dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

Object Presence Absence (Présence Absence d'objet)

L'outil Object Presence Absence (Présence Absence d'objet) vérifie la présence ou l'absence d'un motif ou d'un objet spécifique dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

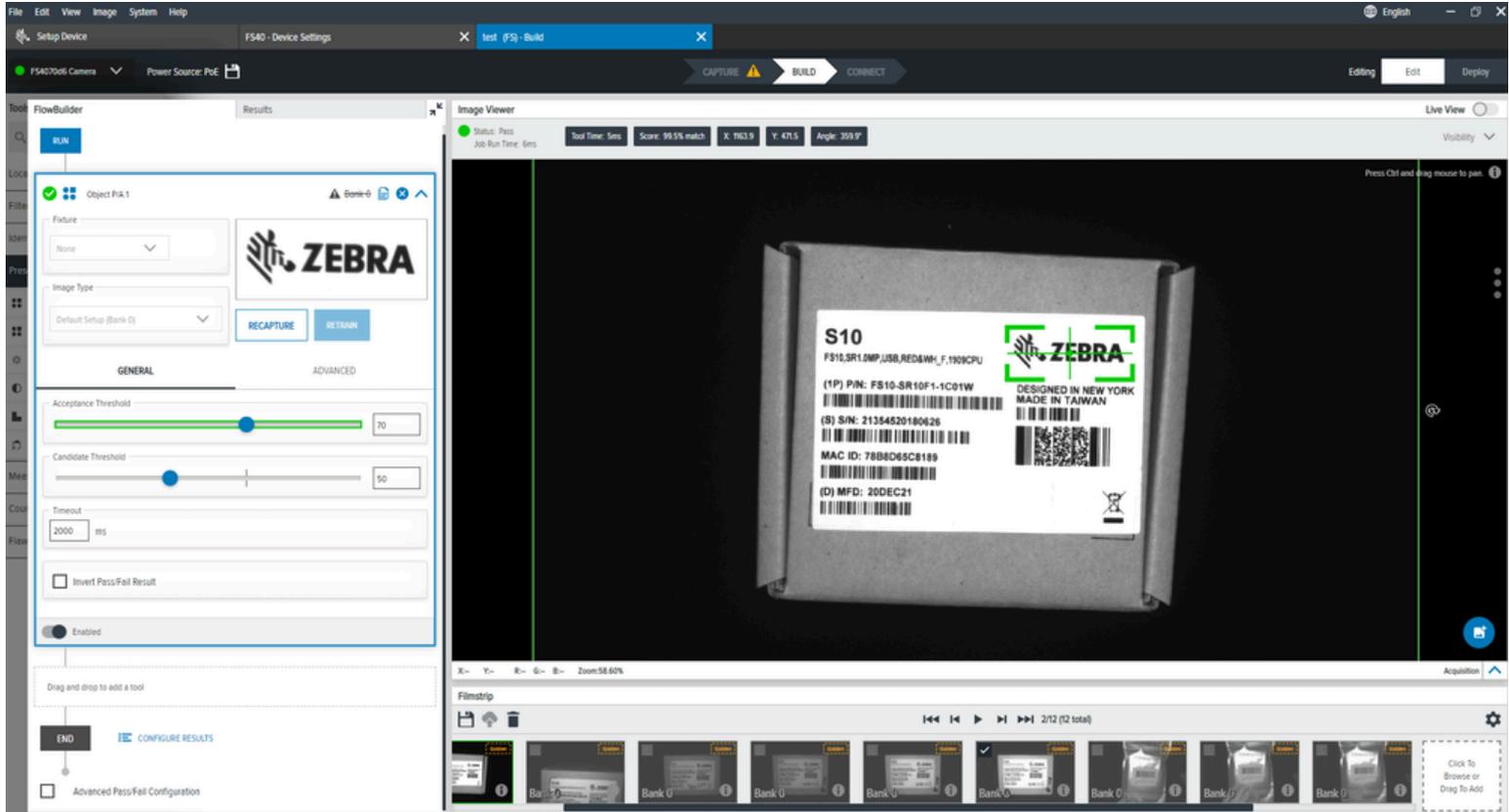


Tableau 52 Paramètres généraux d'Object Presence Absence

Settings (Paramètres)	Description
Acceptance Threshold (Seuil d'acceptation)	Sélectionnez le score de correspondance minimal requis pour être considéré comme correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Candidate Threshold (Seuil du candidat)	Le seuil pour une correspondance du modèle formé à un modèle dans l'image acquise.

Paramètres avancés d'absence/de présence d'objet

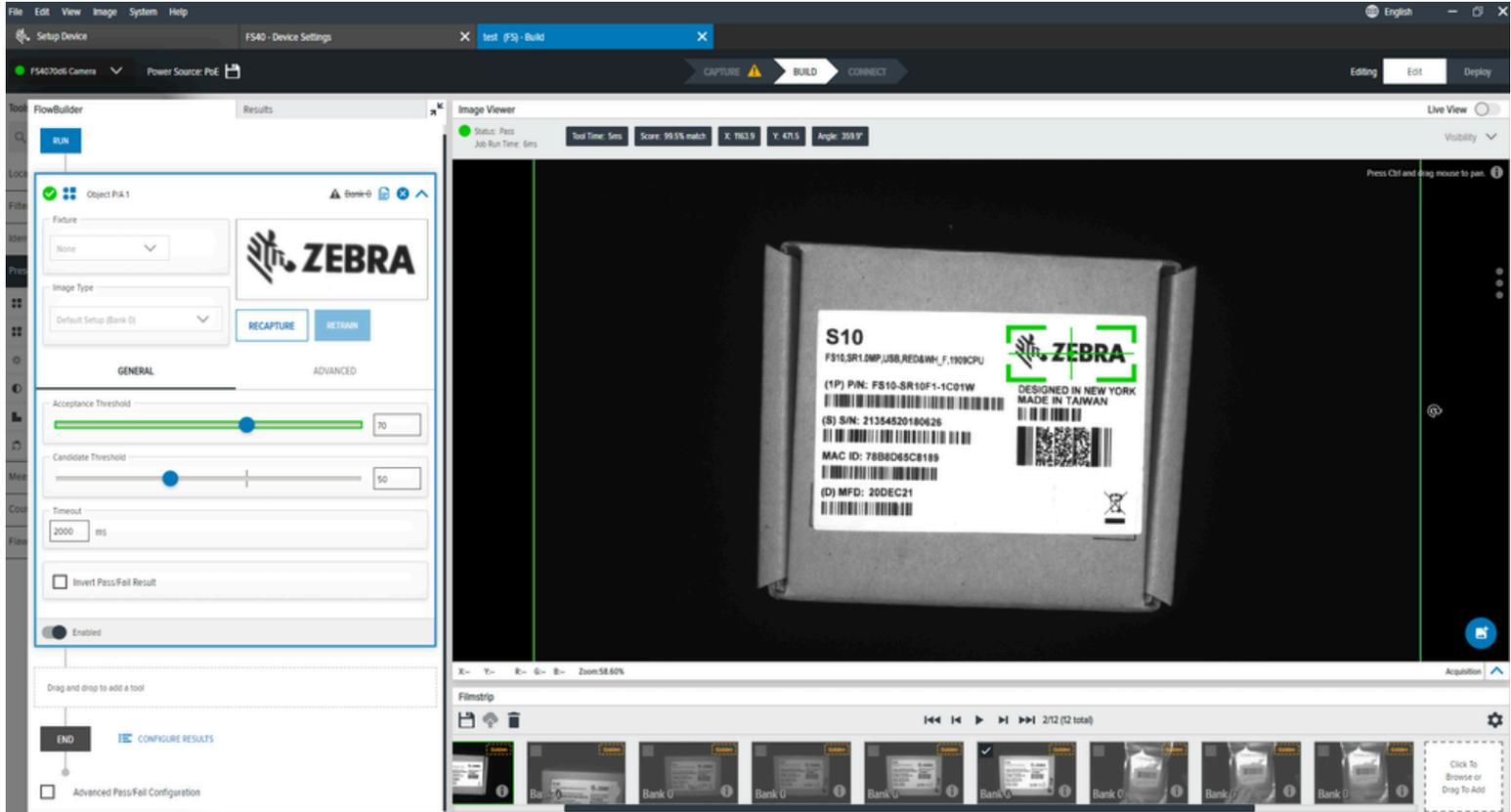
Configurez les paramètres avancés d'absence/de présence d'objet tels que le contrôle des performances, le bruit, le seuil de rotation et l'écart de l'échelle.

Tableau 53 Paramètres avancés d'absence/de présence d'objet

Settings (Paramètres)	Description
Performance Control (Contrôle des performances)	Un sélecteur permet de choisir les meilleures combinaisons de granularité et de type de recherche pour une recherche plus performante.
Noise (Bruit)	Ce filtre supprime le bruit au niveau des pixels, mais conserve les données de bord.
Rotation Threshold (Seuil de rotation)	Un score de correspondance minimal est requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs au minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Allow Scale Deviation (Autoriser l'écart d'échelle)	Lorsqu'il est activé, ce paramètre permet de localiser des objets légèrement plus petits ou plus grands que l'objet utilisé lors de la création du modèle.

Présence/Absence d'objet Plus

L'outil Présence/Absence d'objet Plus recherche des motifs spécifiques dans une zone d'intérêt spécifiée et les évalue sur la base de caractéristiques avancées telles que le contraste minimal des bords et le facteur d'échelle.



Settings (Paramètres)	Description
Acceptance Threshold (Seuil d'acceptation)	Le score de correspondance minimal requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Candidate Threshold (Seuil du candidat)	Le seuil pour une correspondance du modèle formé à un modèle dans l'image acquise.

Brightness

L'outil Brightness (Luminosité) calcule la valeur moyenne de la luminosité des pixels dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

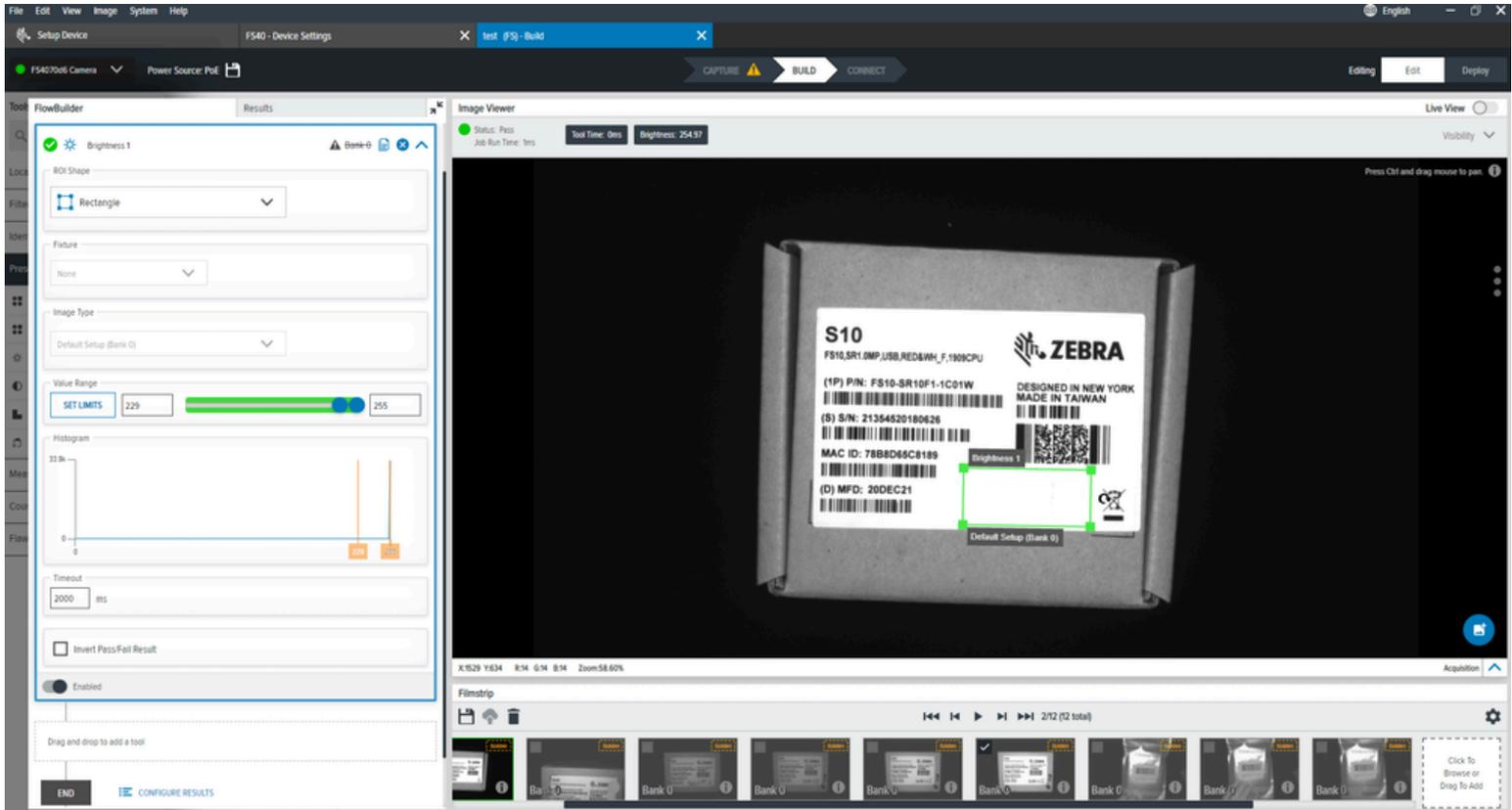


Tableau 54 Paramètres généraux de luminosité

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Déterminez le positionnement pour la forme de la zone d'intérêt.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Value Range (Plage de valeurs)	Définissez les valeurs minimale et maximale.
Histogram (Histogramme)	Indique le nombre de pixels pour chaque valeur.

Contrast

L'outil Contrast (Contraste) calcule la différence d'intensité maximale et minimale des pixels dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

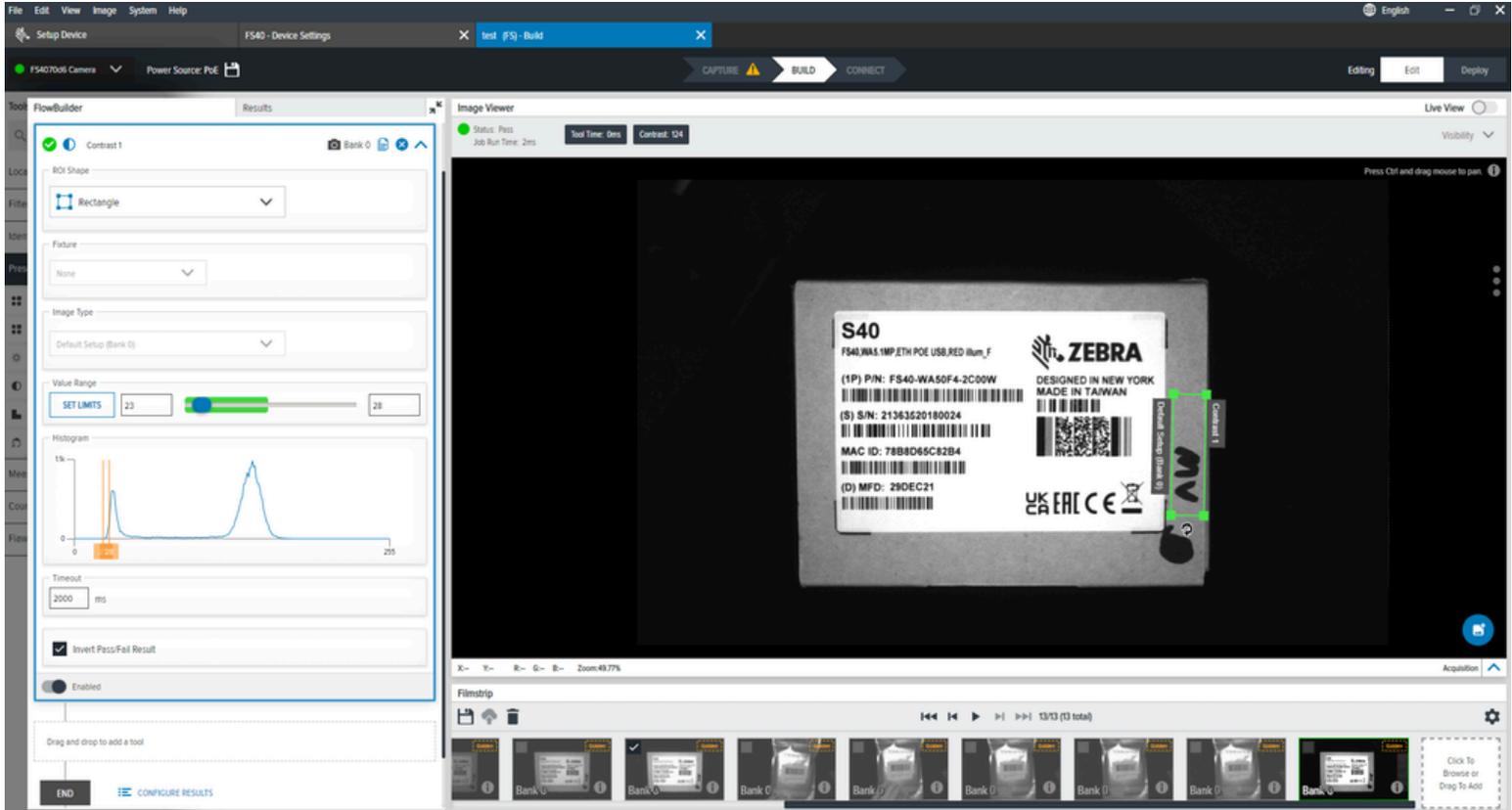


Tableau 55 Paramètres de Contrast

Settings (Paramètres)	Description
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Value Range (Plage de valeurs)	Définissez les valeurs minimale et maximale.
Histogram (Histogramme)	Indique le nombre de pixels pour chaque valeur.

Edge Detect

L'outil Edge Detect (Détection des bords) identifie les transitions sur la base du contraste le plus élevé dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

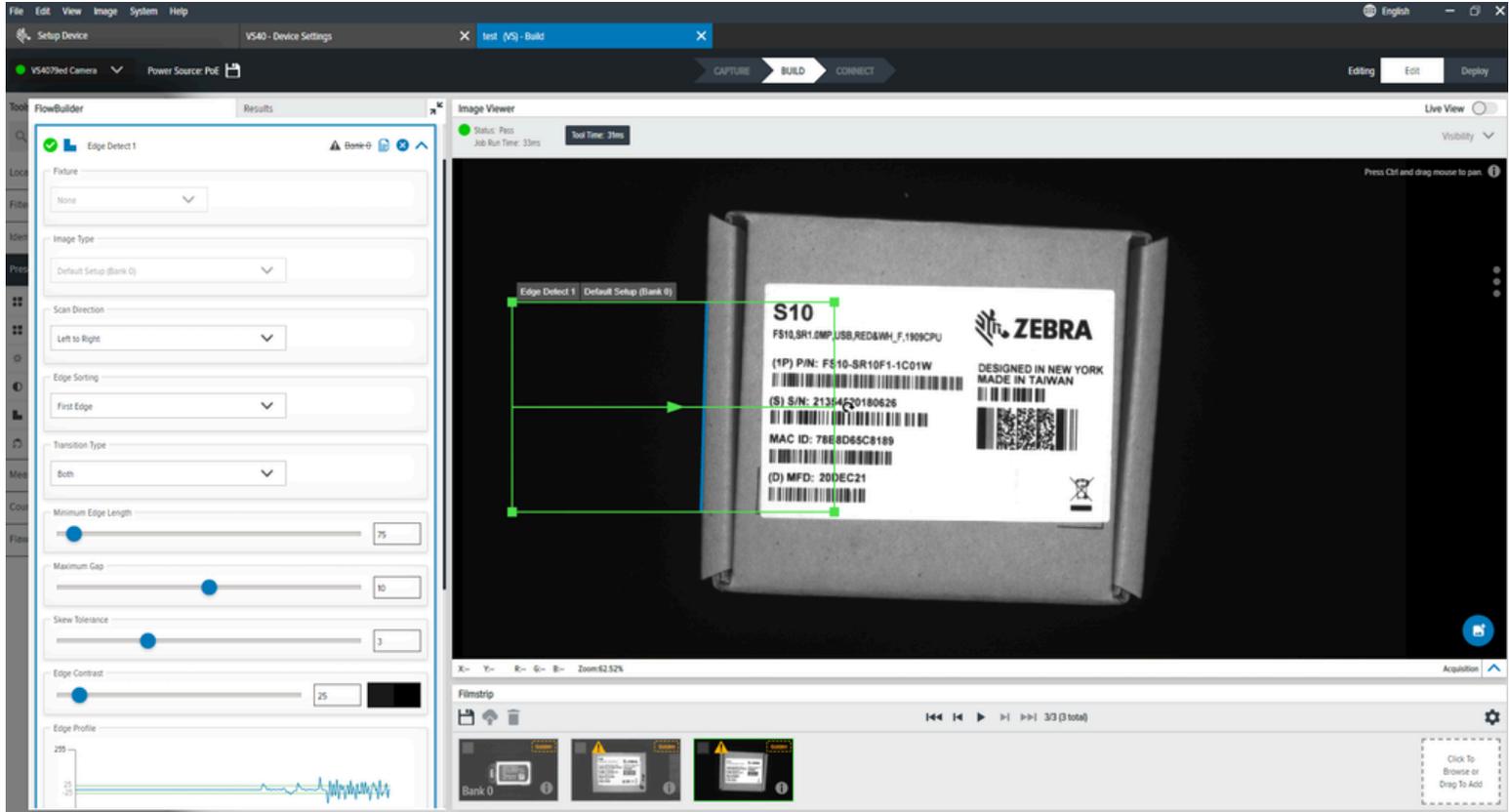


Tableau 56 Paramètres Edge Detect

Settings (Paramètres)	Description
Fixture (Positionnement)	Sélectionnez un résultat d'outil de localisation précédent pour positionner la zone d'intérêt de cet outil.
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez le type d'image utilisé par cet outil.
Scan Direction (Direction du balayage)	Définissez la direction utilisée par l'outil lors de la recherche de bords.
Edge Sorting (Tri des bords)	Réunissez un ensemble de bords trouvés en un seul bord, ce qui optimise la sélection.
Transition Type (Type de transition)	Sélectionnez le type de transition de bord utilisé pour trouver les bords.
Minimum Edge Length (Longueur minimale du bord)	Longueur minimale en pixels d'un bord à utiliser.
Maximum Gap (Écart maximal)	La taille maximale en pixels à prendre en compte dans les espaces du bord.

Tableau 56 Paramètres Edge Detect (Continued)

Settings (Paramètres)	Description
Skew Tolerance (Tolérance d'inclinaison)	Degrés pour tenter de faire correspondre l'inclinaison de la ligne si elle n'est pas droite.
Edge Contrast (Contraste des bords)	Seuil d'acceptation pour prendre en compte une ligne.
Edge Profile (Profil des bords)	Affiche le score de contraste des caractéristiques dans la zone d'intérêt.

Blob Presence Absence

L'outil Blob Presence Absence (Présence Absence de blob) vérifie la présence ou l'absence d'un motif ou d'un blob spécifique dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

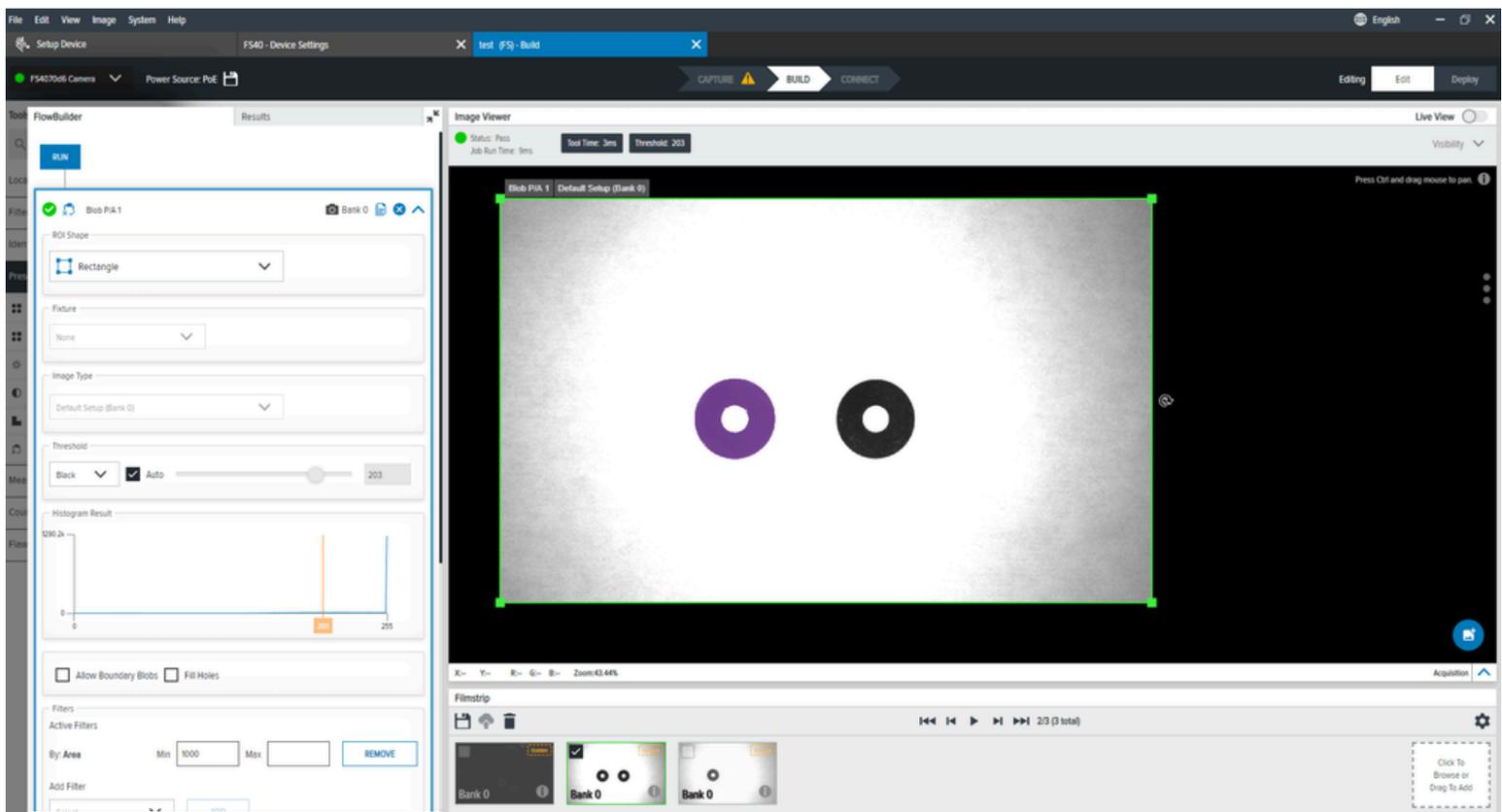


Tableau 57 Blob Presence Absence

Paramètre	Description
Image Type (Type d'image)	Sélectionnez l'image que cet outil d'inspection utilisera.
Threshold (Seuil)	L'algorithme détecte le meilleur seuil à utiliser pour l'outil.

Tableau 57 Blob Presence Absence (Continued)

Paramètre	Description
Histogram Result (Résultat de l'histogramme)	Indique le nombre de pixels pour chaque valeur.
Filters (Filtres)	Appliquez des filtres pour définir les critères utilisés pour considérer un blob comme valide pour cet outil.
Sorting (Tri)	Définit la priorité pour la sélection du blob à renvoyer.

Outils de mesure

Utilisez des outils de mesure pour mesurer la distance entre deux objets, la largeur d'un objet ou le diamètre d'un cercle dans la zone d'intérêt.

Distance

L'outil Distance détermine l'espace entre deux objets ou motifs spécifiquement définis dans une image.

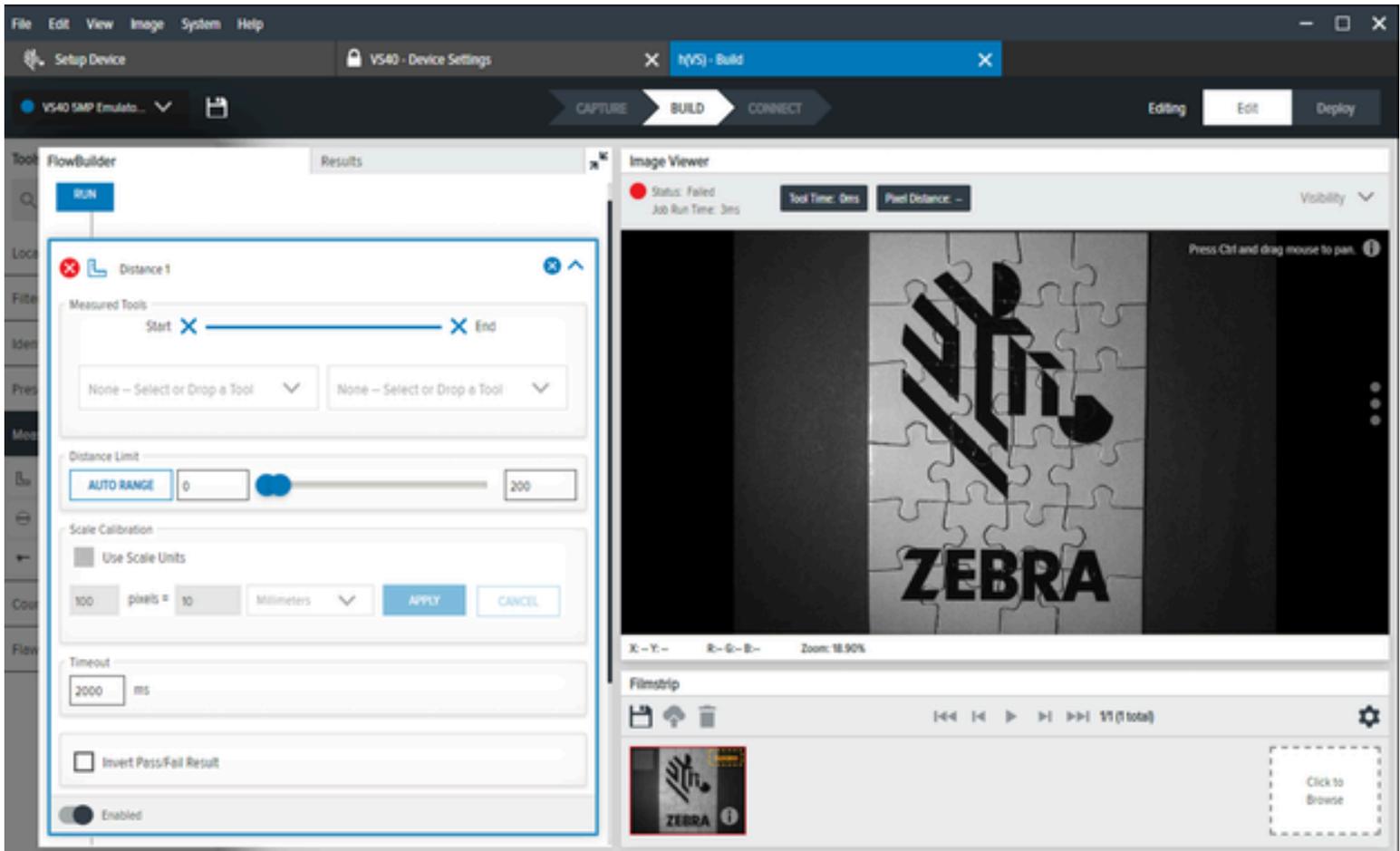
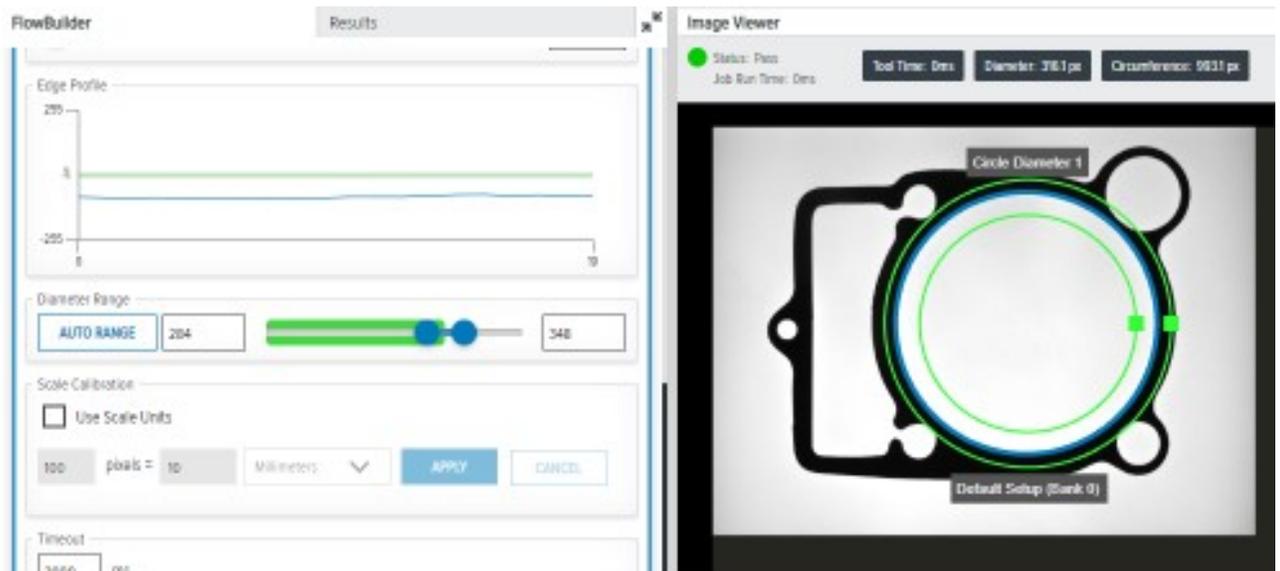


Tableau 58 Paramètres de l'outil Distance

Settings (Paramètres)	Description
Measured Tools (Outils mesurés)	Il existe quatre options différentes pour mesurer les bords : <ul style="list-style-type: none"> • Left (Gauche) : mesure à partir de la gauche ou du haut d'un bord • Middle (Milieu) : mesure à partir du milieu d'un bord • Right (Droite) : mesure à partir de la droite/du bas d'un bord • Perpendicular/Bottom (Perpendiculaire/Bas) : crée une ligne de mesure perpendiculaire à ce bord, qui s'étend jusqu'à ce qu'elle croise un autre bord. Sélectionnez un bord sur un côté.
Distance Limit (Limite de distance)	Déterminez les valeurs minimale et maximale.
Scale Calibration (Étalonnage de l'échelle)	Étalonnez les valeurs des pixels en unités d'ingénierie mesurées en centimètres, millimètres, microns ou pouces.

Circle Diameter

L'outil Circle Diameter (Diamètre du cercle) mesure le diamètre d'un cercle situé dans la zone d'intérêt définie par l'utilisateur.



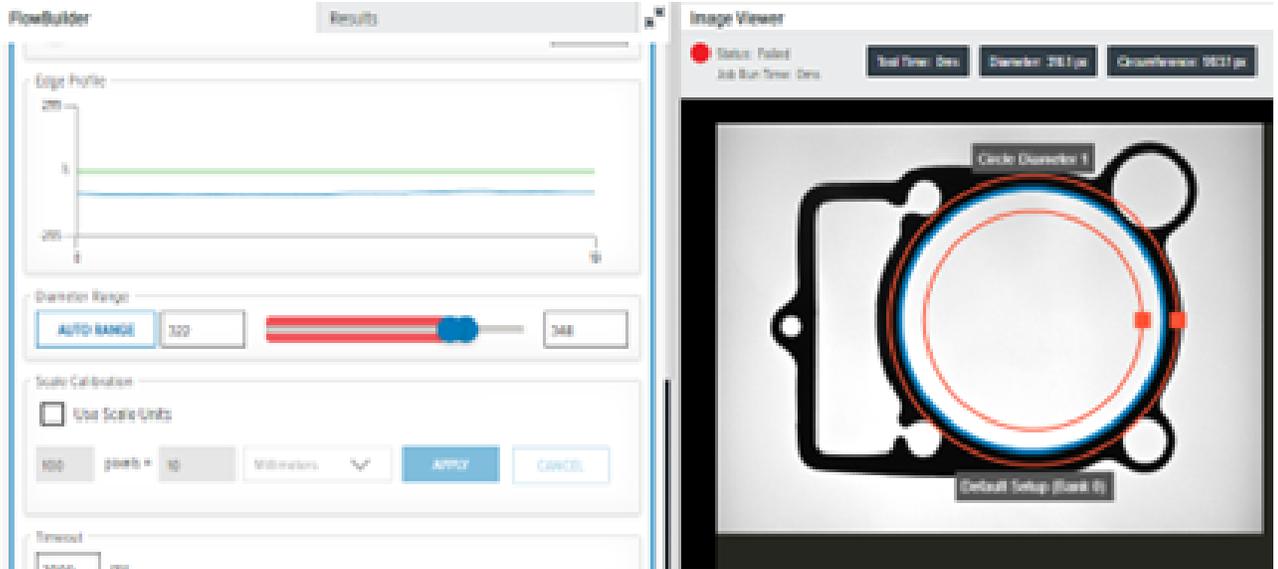


Tableau 59 Paramètres Circle Diameter

Settings (Paramètres)	Description
Find By (Rechercher par)	Définissez l'approche utilisée pour rechercher le cercle : <ul style="list-style-type: none"> • Best Score (Meilleur score) • Largest Circle (Plus grand cercle) • Smallest Circle (Plus petit cercle)
Transition Type (Type de transition)	Sélectionnez le type de transition de bord utilisé pour trouver le cercle : <ul style="list-style-type: none"> • Both (Les deux) • Blended (Mixte) • Dark to Light (Foncé à clair) • Light to Dark (Clair à foncé)
Minimum Edge Magnitude (Ampleur minimale des bords)	Définit la valeur de contraste minimale utilisée pour définir le bord du cercle.
Edge Profile (Profil des bords)	Affiche le score de contraste des caractéristiques dans la zone d'intérêt.
Diameter Range (Plage de diamètres)	Le paramètre Diameter Range (Plage de diamètres) définit la valeur du diamètre pour laquelle l'outil renvoie un statut de réussite ou d'échec.
Scale Calibration (Étalonnage de l'échelle)	Permet d'étalonner les valeurs de pixels en unités d'ingénierie.

Measure Object Width

L'outil Measure Object Width (Mesurer la largeur d'un objet) permet de mesurer la largeur d'un objet présent dans une image.

L'outil effectue une série de balayages le long des segments de balayage parallèles Scan Count (Nombre de balayages) créés à partir de l'option Measure Object Width ROI (Mesure de la largeur de la zone d'intérêt). Les points obtenus sont ensuite utilisés pour calculer deux segments parallèles à l'aide d'une routine d'ajustement de segment légèrement modifiée. Le paramètre Outlier Suppression (Suppression des valeurs aberrantes) favorise le processus. Enfin, la largeur des bandes et la direction des segments ajustés permettent de calculer la largeur de l'objet.

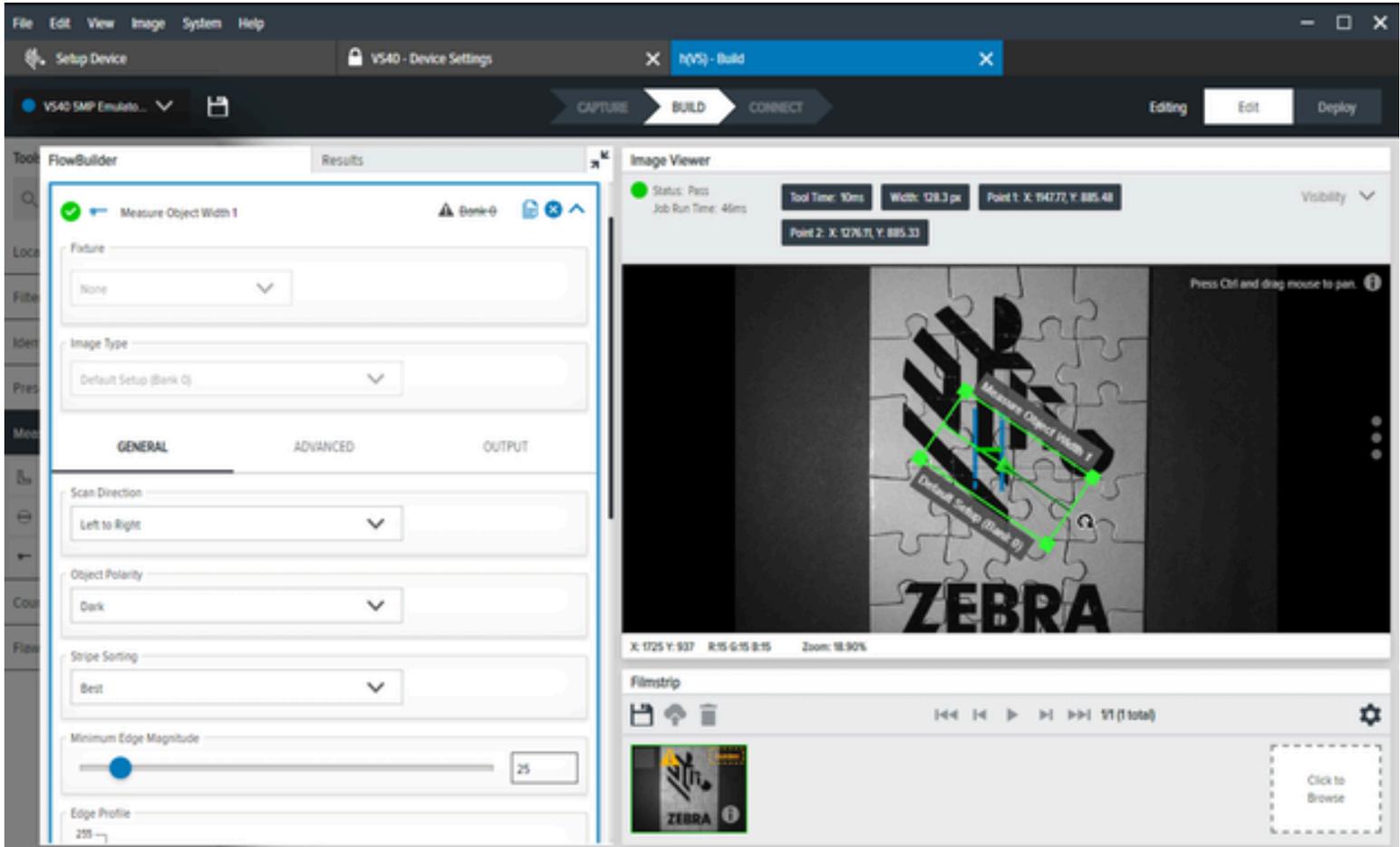


Tableau 60 Paramètres de mesure de la largeur d'objet

Paramètre	Description
Scan Direction (Direction du balayage)	Définissez la direction utilisée par l'outil lors de la recherche de bords.
Object Polarity (Polarité de l'objet)	Définissez le type de contraste pour l'objet cible.
Stripe Sorting (Tri par bandes)	Déterminez le mode de sélection pour les bords de l'objet.

Tableau 60 Paramètres de mesure de la largeur d'objet (Continued)

Paramètre	Description
Minimum Edge Magnitude (Ampleur minimale des bords)	Définissez la valeur de contraste minimale utilisée pour définir les bords des objets.
Edge Profile (Profil des bords)	Affiche le score de contraste des caractéristiques dans la zone d'intérêt.
Distance Limit (Limite de distance)	Configurez les valeurs de distance minimale et maximale.
Scale Calibration (Étalonnage de l'échelle)	Étalonnez les valeurs de pixels en unités d'ingénierie.

Paramètres avancés de mesure de la largeur d'objet

Configurez les paramètres avancés de mesure de la largeur des objets, tels que la largeur de lecture, le nombre de lectures et la suppression des objets aberrants.

Tableau 61 Paramètres avancés de mesure de la largeur d'objet

Paramètre	Description
Scan Width (Largeur de lecture)	Définit le nombre minimal de pixels à prendre en compte lors de la recherche d'un bord.
Scan Count (Comptage des lectures)	Définit le nombre de segments de lecture utilisés dans la zone d'intérêt de l'outil pour trouver les bords des objets.
Object Outlier Suppression (Suppression des valeurs aberrantes)	Lorsqu'il est activé, ce paramètre réduit l'impact des points aberrants trouvés sur les bords en supprimant l'influence des valeurs dans une variance significative de la plupart des autres sur le résultat à l'aide de l'estimateur M de Tukey.

Outils de comptage

Les outils Counting (Comptage) déterminent les instances d'objets particuliers dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

Pixel Count

L'outil Pixel Count (Comptage des pixels) fournit le nombre de pixels d'une valeur spécifiée par l'utilisateur (0-255) dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

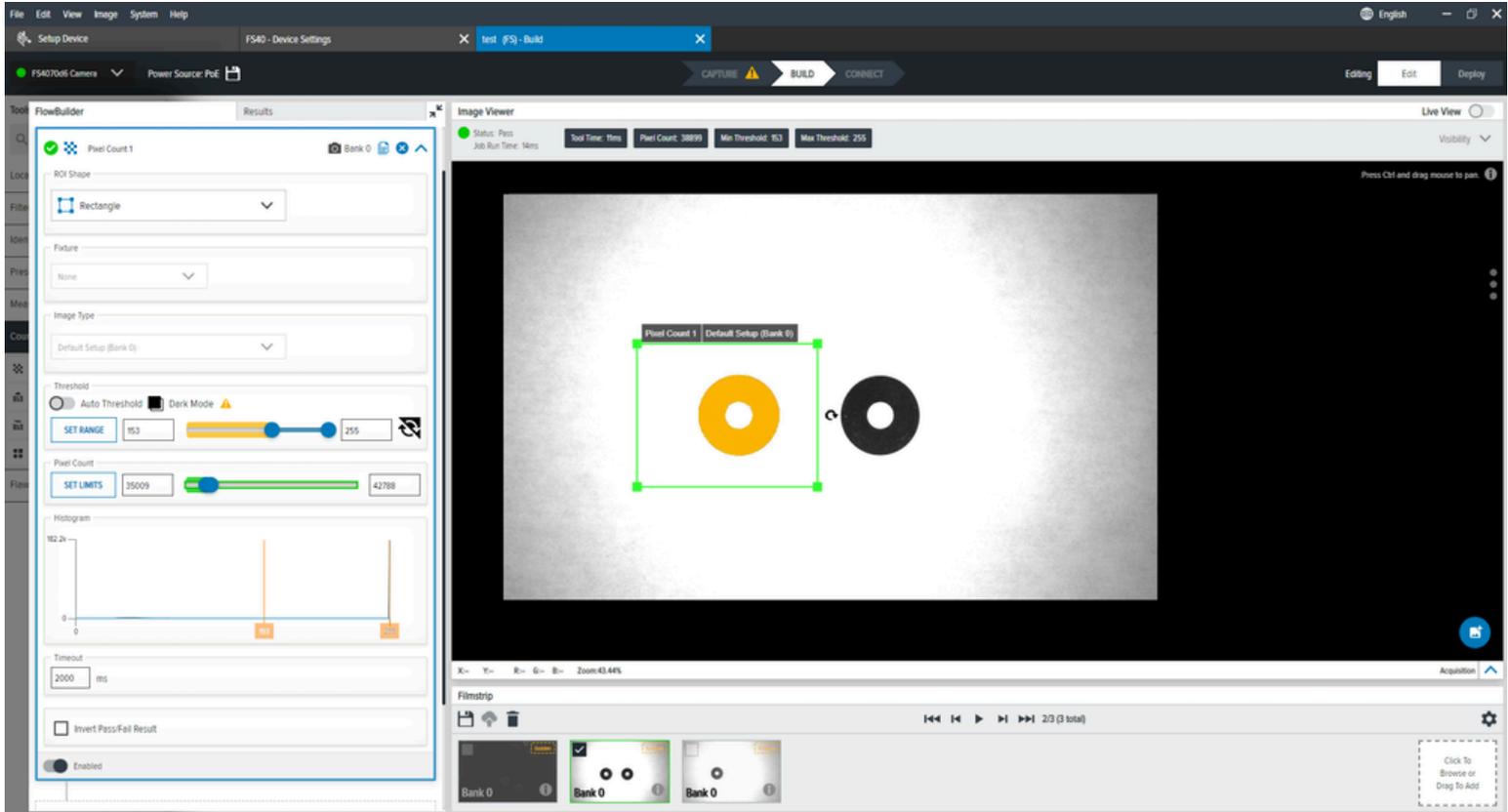


Tableau 62 Paramètres généraux de comptage des pixels

Paramètre	Description
Threshold (Seuil)	Les valeurs de seuil minimal et maximal pour le nombre de pixels.
Pixel Count	Les valeurs minimales et maximales du nombre de pixels pris en compte pour la réussite.
Histogram (Histogramme)	Indique le nombre de pixels pour chaque valeur.

Blob Count

L'outil Blob Count (Comptage des blobs) compte le nombre de blobs qui passent certains paramètres de filtrage dans une zone d'intérêt.

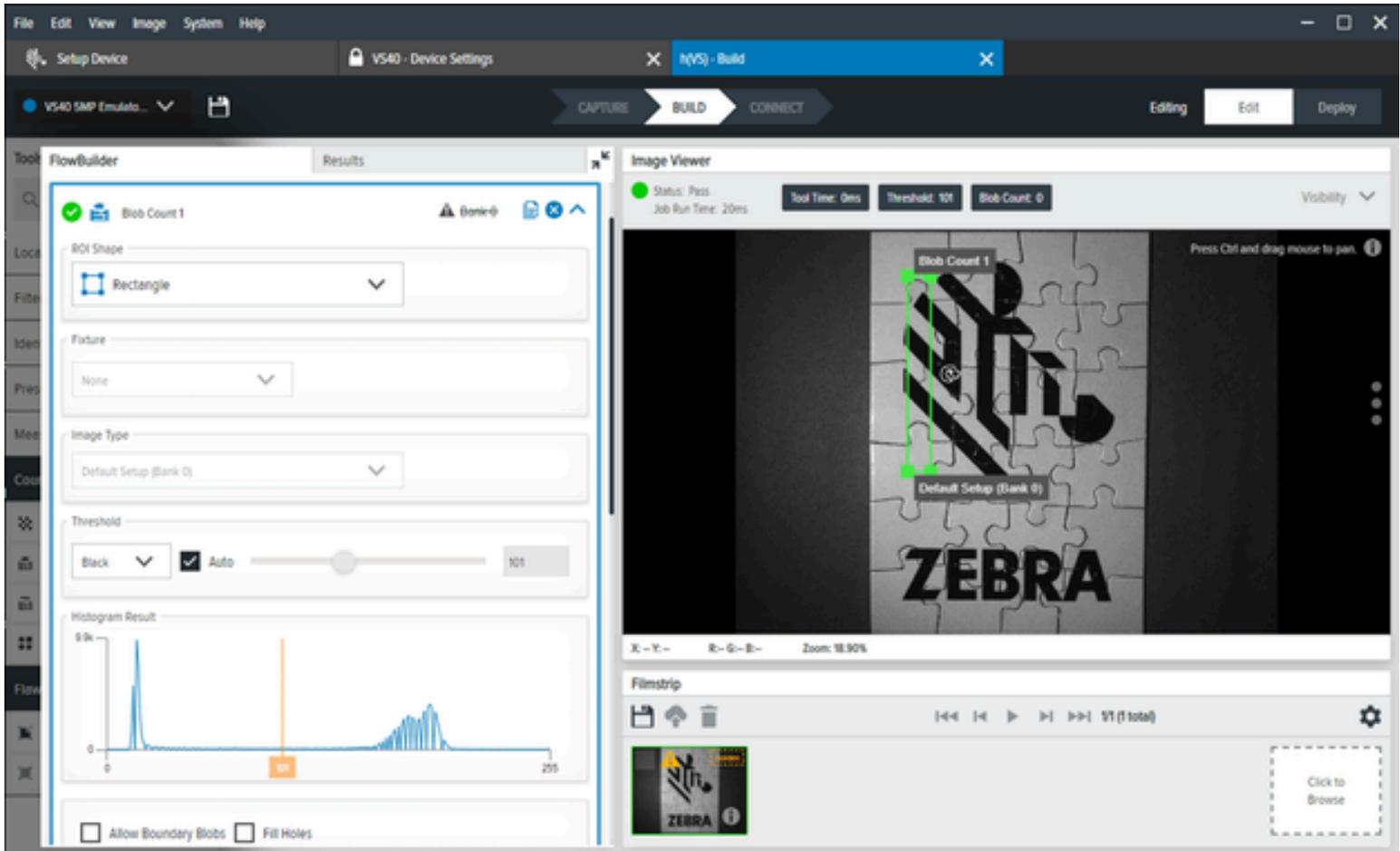


Tableau 63 Paramètres de Blob Count

Settings (Paramètres)	Description
Threshold (Seuil)	Déterminez le seuil de noir ou de blanc dans le menu déroulant et utilisez le curseur pour modifier la valeur du seuil.
Histogram Result (Résultat de l'histogramme)	Représentation visuelle du nombre de pixels trouvés à chaque niveau de gris.
Blob Count	Les valeurs minimales et maximales du nombre de blobs prises en compte pour la réussite.
Filters (Filtres)	Appliquez des filtres pour définir les critères utilisés pour considérer un blob comme valide pour cet outil.

Edge Count

L'outil Edge Count (Comptage des bords) identifie les transitions sur la base du niveau de contraste le plus élevé dans une zone d'intérêt définie par l'utilisateur.

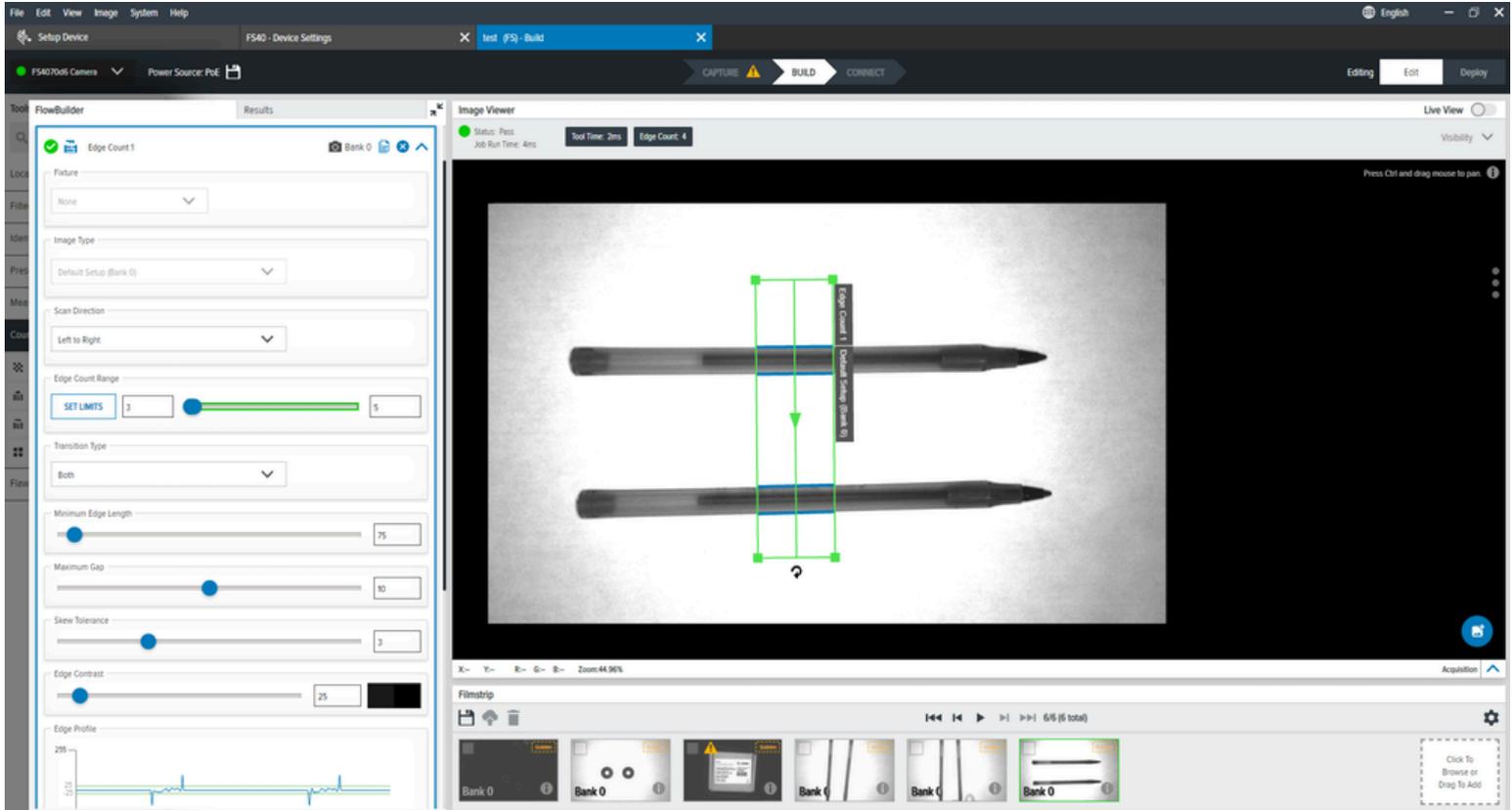


Tableau 64 Paramètres Edge Count

Settings (Paramètres)	Description
Scan Direction (Direction du balayage)	Définissez la direction utilisée par l'outil lors de la recherche de bords. <ul style="list-style-type: none"> • De gauche à droite • De droite à gauche • De haut en bas • De bas en haut
Edge Count Range (Plage de nombres de bords)	Il s'agit d'une plage de valeurs minimale et maximale du comptage qui est considérée comme satisfaisante.
Transition Type (Type de transition)	Sélectionnez le type de transition de bords utilisé pour trouver le cercle en partant du centre vers l'extérieur.

Tableau 64 Paramètres Edge Count (Continued)

Settings (Paramètres)	Description
Minimum Edge Length (Longueur minimale du bord)	Longueur minimale en pixels d'un bord à utiliser.
Maximum Gap (Écart maximal)	La taille maximale en pixels à prendre en compte dans les espaces du bord.
Skew Tolerance (Tolérance d'inclinaison)	Degrés pour tenter de faire correspondre l'inclinaison de la ligne si elle n'est pas droite.
Edge Contrast (Contraste des bords)	Seuil d'acceptation pour prendre en compte une ligne.
Edge Profile (Profil des bords)	Affiche le score de contraste des caractéristiques dans la zone d'intérêt.

Locate Object Count

Utilisez l'outil Locate Object Count (Comptage des objets localisés) pour trouver un modèle dans l'image et définir un seuil de correspondance pour qu'un candidat soit considéré comme correspondant.

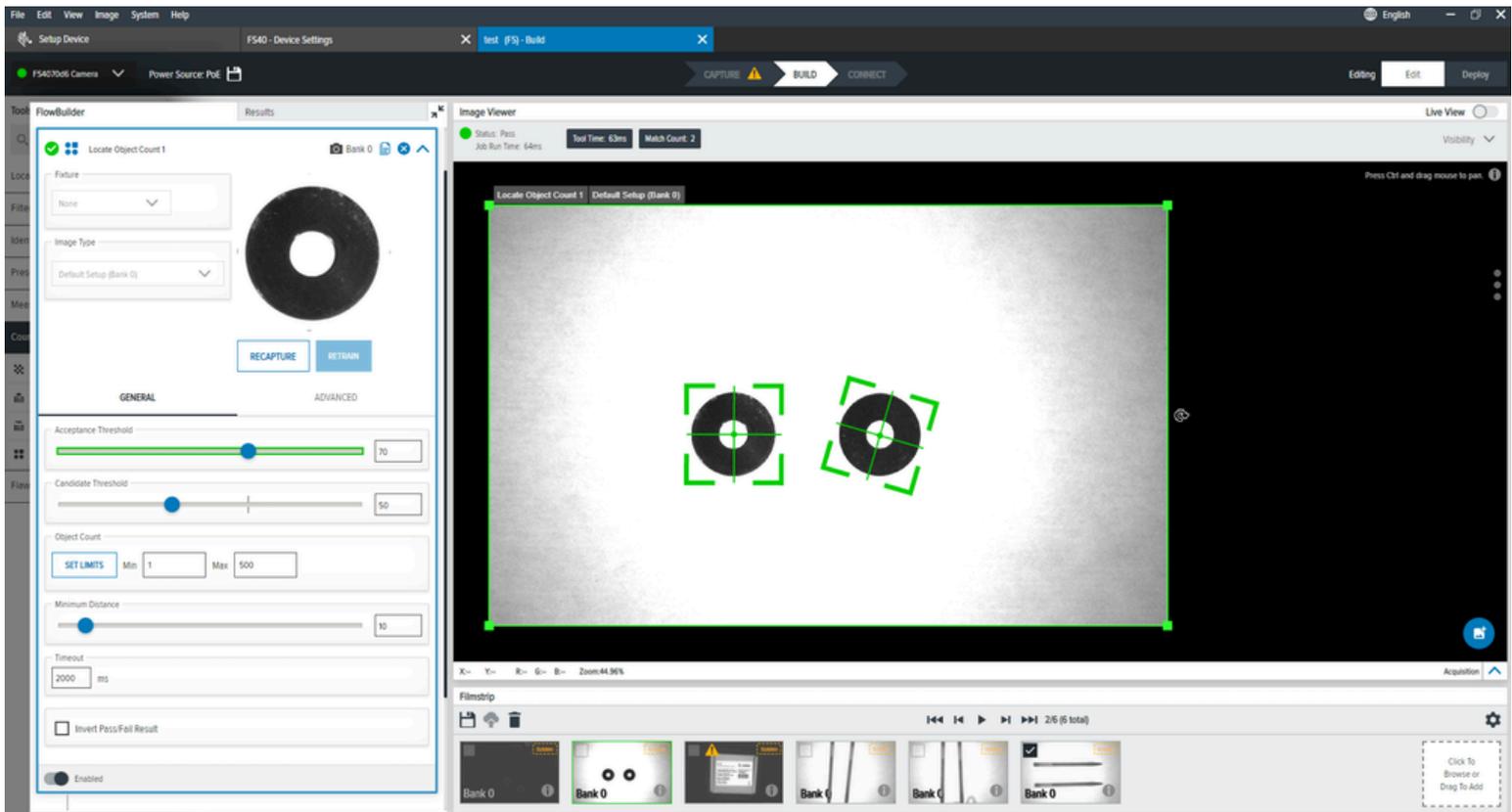


Tableau 65 Paramètres généraux du Comptage des objets localisés

Settings (Paramètres)	Description
Acceptance Threshold (Seuil d'acceptation)	Le score de correspondance minimal requis pour être considéré comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Candidate Threshold (Seuil du candidat)	Le seuil pour une correspondance du modèle formé à un modèle dans l'image acquise.
Object Count (Comptage des objets)	Le score de correspondance minimal requis pour être comme une correspondance réussie. Si les scores de correspondance de plusieurs objets sont supérieurs à ce minimum, le score de correspondance le plus élevé sera utilisé comme correspondance finale.
Minimum Distance (Distance minimale)	Définissez la distance minimale requise entre les objets trouvés.

Paramètres avancés du comptage des objets localisés

Configurez les paramètres avancés du nombre d'objets localisés, tels que le contrôle des performances, le bruit, l'inversion du résultat réussite/échec et la définition d'une distance minimale.

Tableau 66 Paramètres avancés du comptage des objets localisés

Settings (Paramètres)	Description
Performance Control (Contrôle des performances)	Utilisez le sélecteur pour choisir les meilleures combinaisons de granularité et de type de recherche pour une recherche plus performante.
Noise (Bruit)	Ce paramètre supprime le bruit au niveau des pixels, mais conserve les données de bord.
Invert Pass/Fail Result (Inverser le résultat de réussite/d'échec)	Inverse le résultat de l'outil.
Minimum Distance (Distance minimale)	Définit la distance minimale requise entre les objets identifiés.

Détection des défauts

Les outils Flaw Detection (Détection des défauts) effectuent une comparaison pixel par pixel de deux images. Cette fonction est utile dans les cas où la surface ou la forme de l'objet est complexe.

- Edges (Bords) : comparaison basée sur les bords des objets. Cette méthode est utile lorsque des défauts apparaissent sur le bord de l'objet, que les comparaisons de pixels échouent en raison de différentes réflexions de la lumière ou lorsqu'il n'est pas nécessaire de vérifier la surface de l'objet.
- Intensity (Intensité) : comparaison basée sur l'intensité des pixels. Cette méthode permet de comparer deux images pixel par pixel et de classer les défauts en fonction des différences d'intensité entre les pixels. Cette technique permet de détecter des défauts tels que des taches ou des rayures.

Le modèle utilise une image préparée en amont pour comparer les images de l'appareil. Cette technique permet une inspection comparative rapide lorsque des conditions spécifiques sont réunies, telles que des conditions d'éclairage stables, la position de la caméra et le positionnement précis de l'objet.

Edges

L'outil Edge (Bord) compare les bords d'une image d'entrée donnée à une image stockée dans un modèle créé dans l'onglet Training (Formation). Par conséquent, l'outil crée une région contenant uniquement des pixels avec des bords différents.

Cette méthode permet de trouver des défauts dans la forme de l'objet. Grâce à sa résistance aux changements de niveau de gris en pixels, il est utile dans les applications avec des conditions d'éclairage variables.

Le paramètre Maximum Distance (Distance maximale) définit les distances maximales entre deux bords qui doivent être considérés comme un seul et même bord.

Les paramètres **Edge Threshold (Seuil du bord)** et **Edge Hysteresis (Hystérésis des bords)** dans l'onglet **Inspection (Inspection)** doivent avoir la même valeur que dans l'onglet **Training (Formation)**.



REMARQUE : L'augmentation de l'hystérésis des bords permet de connecter davantage de pixels en détectant les bords.

Si la luminosité de l'image d'entrée diffère sensiblement de la luminosité de l'image dorée utilisée dans l'onglet **Training (Formation)**.

Diminuez légèrement le **Edge Threshold (Seuil du bord)** pour vous concentrer sur les bords manquants ou augmentez la valeur pour vous concentrer sur les bords excessifs.

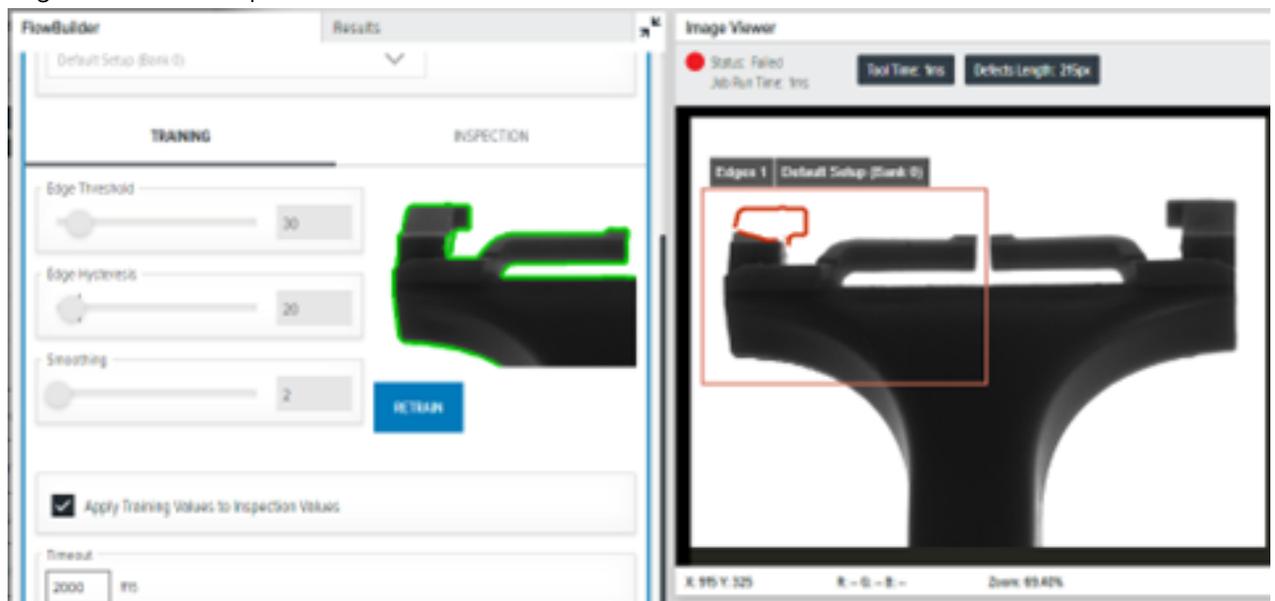


Tableau 67 Paramètres des bords

Paramètre	Description
Edge Threshold (Seuil du bord)	Déterminez une résistance suffisante des bords. Des bords d'au moins 30 mm sont détectés sur l'image d'entrée.

Tableau 67 Paramètres des bords (Continued)

Paramètre	Description
Edge Hysteresis (Hystérésis des bords)	Déterminez la valeur par laquelle le seuil de bord diminue pour les points de bords voisins de bords suffisamment forts.  REMARQUE : Ce paramètre permet de déterminer dans quelle mesure des pixels adjacents faibles peuvent être reliés à un pixel fort. Une valeur plus élevée relie davantage de pixels
Smoothing (Lissage)	Déterminez le degré de lissage horizontal et vertical de l'outil afin d'améliorer la détection des bords.

Intensity

L'outil Intensity (Intensité) détecte les bords d'une image d'entrée donnée avec une image stockée dans un modèle créé dans l'onglet Training (Formation), puis crée une zone contenant uniquement des pixels où les bords sont différents.

Cette méthode est particulièrement utile pour trouver des défauts dans la forme de l'objet. Compte tenu de sa résistance aux changements de couleur, elle peut être utilisée dans des appareils dont les conditions d'éclairage sont changeantes. Le paramètre Maximum Distance (Distance maximale) définit les distances maximales entre deux bords qui doivent être considérés comme un seul et même bord.

Les paramètres **Edge Threshold (Seuil du bord)** et **Edge Hysteresis (Hystérésis des bords)** dans l'onglet **Inspection (Inspection)** doivent avoir la même valeur que dans l'onglet **Training (Formation)**. Les valeurs doivent toutefois être modifiées si la luminosité de l'image d'entrée est sensiblement différente de celle de l'image dorée utilisée dans l'onglet **Training (Formation)**. Le **Edge Threshold (Seuil du bord)** peut également être légèrement réduit si l'on souhaite se concentrer sur les bords manquants ou augmenté si l'on souhaite se concentrer sur les bords excessifs.

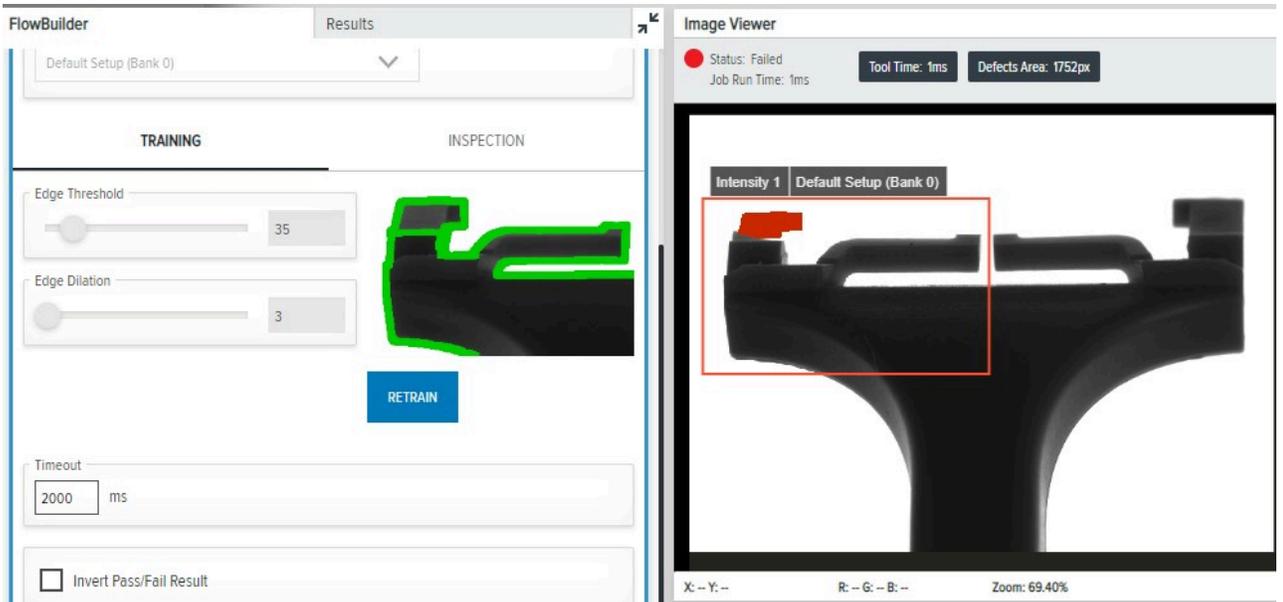


Tableau 68 Paramètres d'intensité

Paramètre	Description
Edge Threshold (Seuil du bord)	Déterminez la résistance minimale des bords sur le modèle où la comparaison n'est pas effectuée.
Edge Dilation (Dilatation des bords)	Définissez à quelle distance des bords détectés la comparaison ne doit pas être effectuée.

Mise à jour d'une licence FS/ VS Tools

Licence FS/VS

Il existe deux types de licences : les licences d'émulateur de l'appareil et les licences de mise à niveau de l'appareil. Les licences d'émulateur de l'appareil doivent être activées en ligne. Les licences de mise à niveau de l'appareil peuvent être acquises en ligne ou hors ligne à l'aide d'un fichier .bin. L'activation des deux licences nécessite un identifiant d'activation fourni dans l'e-mail de notification des droits.



REMARQUE : Assurez-vous que la date et l'heure sont à jour avant d'appliquer les licences. Si la date et l'heure ne sont pas synchronisées, des comportements inattendus peuvent se produire, comme l'application réussie des licences de mise à niveau des appareils, alors que l'outil qui devrait être déverrouillé ne s'affiche pas dans la ToolBox lors de la création d'une tâche (par exemple, l'outil OCR). Si votre horloge est désynchronisée, mettez-la à jour à l'aide de l'IHM Zebra Web et redémarrez ensuite l'appareil. Vérifiez que l'heure est mise à jour en regardant la barre en haut à droite de l'IHM Web (boîte verte) et redémarrez Aurora Focus.

Acquisition d'une licence

Pour les clients, partenaires et distributeurs qui ont besoin d'une licence de produit FS/VS Industrial Scanner pour FS Decode et VS Machine Vision Tools par l'intermédiaire de votre Responsable de compte.

Une licence perpétuelle est une licence permanente disponible pendant toute la durée de vie de l'appareil.

Modes d'acquisition des licences

Les licences peuvent être acquises en ligne ou hors ligne.

- Serveur de licences (mode en ligne)
- Fichier .bin Capability Response (mode hors ligne)



REMARQUE : La procédure de mise à niveau et de désactivation d'une licence nécessite que l'appareil soit connecté à un réseau Ethernet avec une connexion Internet active. L'appareil ne peut pas utiliser la connexion Internet d'un ordinateur (par USB-C ou connexion Ethernet directe à l'ordinateur) pour effectuer la mise à niveau. Lors de l'utilisation d'un appareil FS10, il faut se connecter manuellement à l'aide d'un pont.

Voir aussi

[Établissement d'un pont entre une connexion Internet et des appareils FS/VS](#)

Acquisition d'un identifiant d'activation

L'identifiant d'activation est le numéro alphanumérique unique de 32 bits fourni lors de l'achat de la licence.

Ce numéro sert de clé pour permettre à l'appareil d'activer la licence. Voici un exemple d'ID d'activation : **xssn-ixa3-tdgb-elsi-mxd8-q6kq-cw50-20bp**

Figure 1 E-mail d'ouverture de droits

Thank you for your Zebra Technologies software order. This email confirms receipt of your order and provides you with the associated Activation ID(s) for your licenses and link to access software downloads. Your use of the software is subject to your agreement of the terms and conditions of any end user license agreement associated with the software and may not be copied or further distributed unless authorized by Zebra Technologies Corporation.

We appreciate your feedback to help improve services related to Zebra Software Licensing, and kindly request you to fill out a quick anonymous satisfaction survey available [here](#).

1. Please validate the information below is correct. If incorrect, please contact [Zebra Technical Support](#) before proceeding.
 - o Account Name: Information Not Available
Account Type: End Customer
Contact Name:
Contact Email:
 - o Account Name: Automation Distribution Inc
Account Type: Zebra Distributor
Contact Name:
Contact Email:
2. Use the Activation ID(s) to activate the licenses you recently purchased with Sales Order ID: 92940778
 - o Activation ID: xssn-ixa3-tdgb-elsi-mxd8-q6kq-cw50-20bp
Product Name: Upgrade License for Deep Learning OCR for FS models
Product Description: Upgrade License for Deep Learning OCR for FS models
Sales Order ID: 92940778
Purchase Order ID: 85523089
Quantity: 4
Start Date: May 8, 2023
Expiration Date: Permanent
3. Zebra Software Licenses Portal Access:
 - o End Customer, First Time User:
 - Click [here](#) to register with your entitlement ID
Entitlement ID: 0rge-tkty-nbgo-n8ke-9hqf-symr-27i8-bizw
 - o Already have access, click [here](#)
 - o Distributor/Partner, First Time User
 - Please register for 'Software License Management' access within [Partner Gateway](#) > Connecting Tools > Sales Enablement section
 - If the "Software License Management" access option is not available within the Partner Gateway, please contact the Partner Interaction Center for access



REMARQUE : Reportez-vous au lien figurant dans l'e-mail de confirmation de l'acquisition de la licence pour obtenir les informations d'identification.

Application d'une licence de mise à niveau d'appareil (en ligne)



REMARQUE : Si vous utilisez un câble USB ou Ethernet directement connecté de l'appareil à votre ordinateur portable, l'appareil ne peut pas tirer parti de la connexion Internet hôte-ordinateur portable sans pontage/partage manuel de la connexion Internet sur les adaptateurs. Pour plus d'informations, reportez-vous à la section Bridging an internet Connection to FS/VS Devices (Établir un pont entre une connexion Internet et des appareils FS/VS).

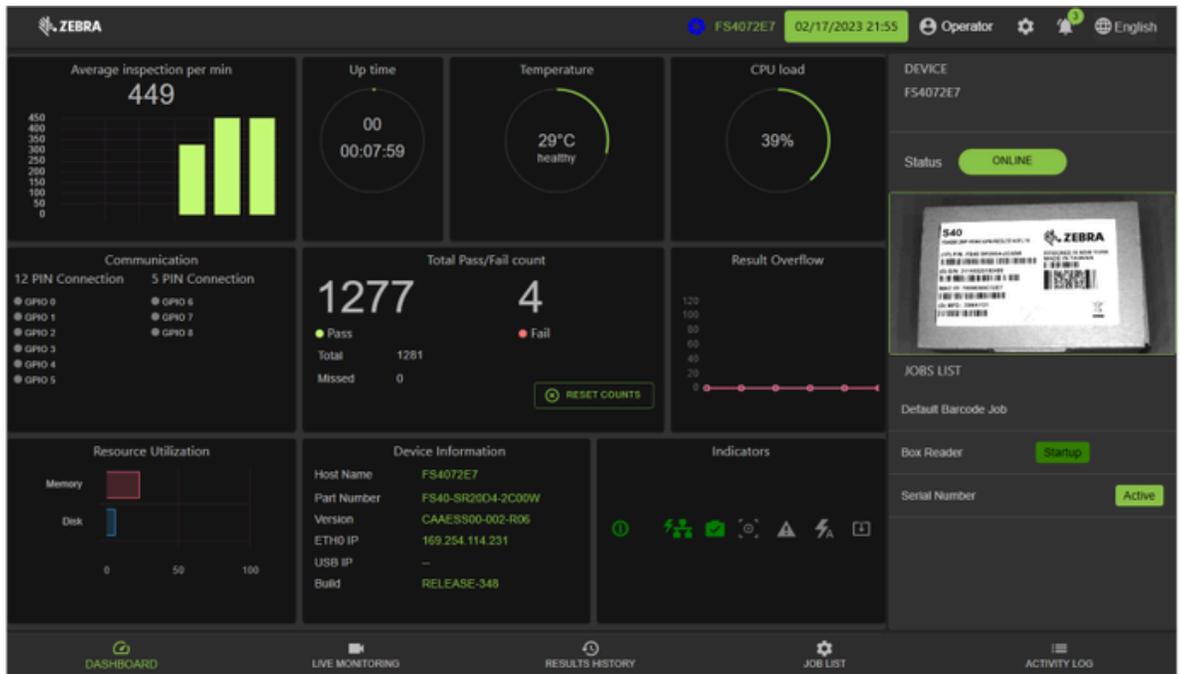
1. Ouvrez l'IHM Zebra Web en saisissant l'adresse IP de l'appareil dans un navigateur Web ou en cliquant sur le lien Adresse IP sous **View Devices (Afficher les appareils)** dans Zebra Aurora Focus.

	Name	Model Name	Part Number	IP	SN	Firmware	Status
<input checked="" type="checkbox"/>	FS4082b1 Camera	FS40	FS40-WA50F4-2C00W	172.16.107.22 (USB)	...0022	CAAESS00-004-N27	Connected

Settings v7.0.34 [ADD VIA IP ADDRESS](#)

2. Connectez-vous à l'IHM en utilisant les informations d'identification par défaut d'un compte administrateur :
 - a. Nom d'utilisateur : admin
 - b. Mot de passe : admin

- Sélectionnez l'icône en forme d'engrenage pour accéder au menu des paramètres.



- Sélectionnez l'onglet **Licensing (Licences)**.
- Sélectionnez l'option **Online (En ligne)** sous ACQUIRE LICENSE METHOD (MÉTHODE D'ACQUISITION DE LICENCE).
- Saisissez l'URL suivante du serveur de licences dans le champ du formulaire LICENSING SERVER URL (URL DU SERVEUR DE LICENCES) : zebra-licensing.flexnetoperations.com/flexnet/deviceservices
- Saisissez l'**Activation ID (Identifiant d'activation)** qui vous a été fourni par e-mail lors de l'achat de la licence.



REMARQUE : Pour contourner un pare-feu tout en contactant le serveur de licences sur le cloud. Pour des instructions détaillées, consultez la page : supportcommunity.zebra.com/s/article/ZSL-Licensing-Server-Connectivity

- Cliquez sur **Activate License (Activer la licence)** pour acquérir la licence. Les licences disponibles contiennent les informations suivantes :
 - Index de la licence : Indique le numéro de licence
 - Nom de la licence : Il s'agit du nom de la fonction de la licence, par exemple xS-feature-vspkg.
 - Version de la licence : Indique le numéro de version de la licence.
 - Date d'expiration : Date d'expiration de la licence d'essai. Pour une licence perpétuelle, ce champ est affiché en permanence.
 - Comptage des licences : Indique le nombre de licences allouées à l'appareil.
 - ID hôte : Numéro unique permettant au serveur de licences d'identifier l'appareil. Ce numéro comporte à la fois la référence et le numéro de série de l'appareil. L'exemple ci-dessous est VS40-WA50P4-2100W_12345678901234.
 - Version : Cliquez sur **Discard (Annuler)** pour renvoyer la licence au serveur de licences.

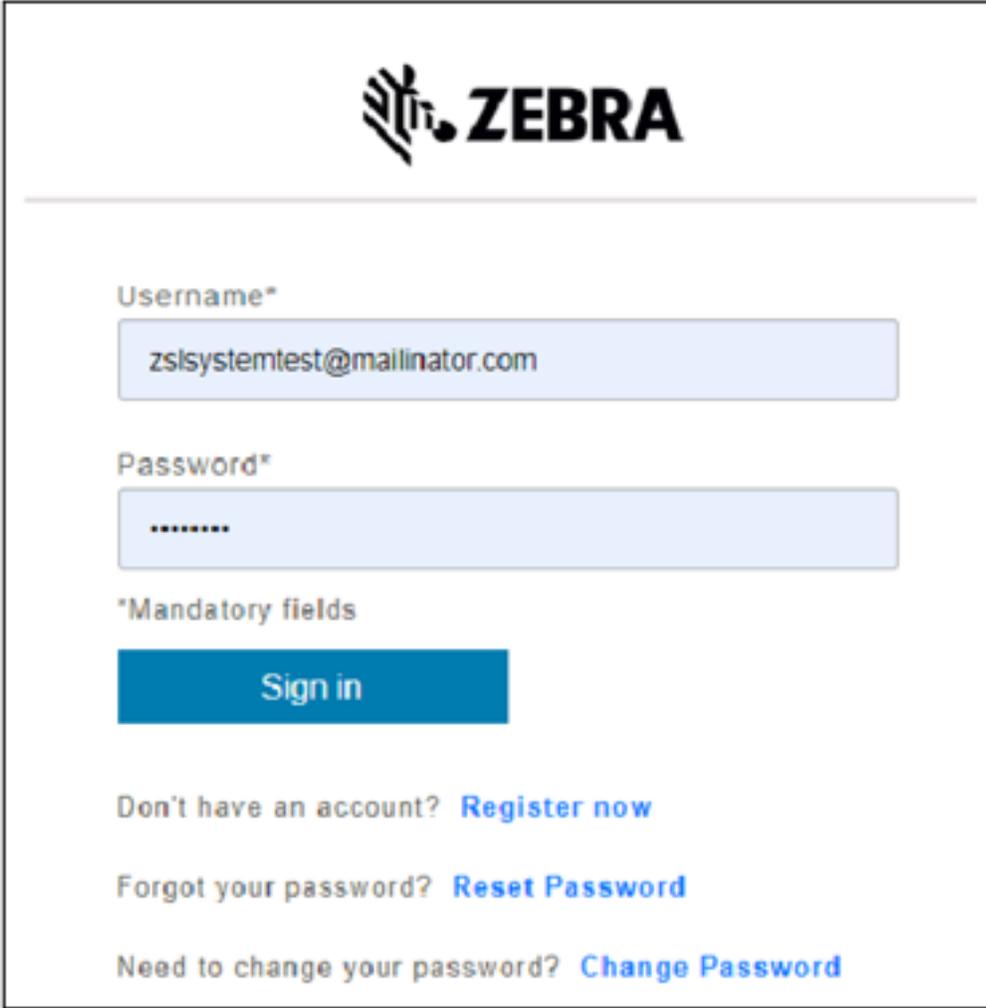
Application d'une licence de mise à niveau d'appareil (hors ligne)

Assurez-vous de disposer des informations relatives à l'identifiant de l'appareil et à l'identifiant d'activation avant de télécharger Capability Response.

Téléchargement du fichier .bin de mise à niveau de la licence hors ligne

Pour télécharger Capability Response (fichier .bin de mise à niveau de licence hors ligne) à partir du serveur de licences :

1. Consultez le lien suivant et connectez-vous pour accéder au serveur de licences Zebra à l'adresse suivante : zebra-licensing.flexnetoperations.com/.
2. Saisissez le nom d'utilisateur et le mot de passe.



The image shows a screenshot of the Zebra login interface. At the top center is the Zebra logo, which consists of a stylized 'Z' icon followed by the word 'ZEBRA' in a bold, sans-serif font. Below the logo is a horizontal line. Underneath the line, there are two input fields. The first is labeled 'Username*' and contains the text 'zslsystemtest@mailinator.com'. The second is labeled 'Password*' and contains a series of dots. Below these fields, there is a note '*Mandatory fields'. A blue button with the text 'Sign in' is positioned below the note. At the bottom of the form, there are three links: 'Don't have an account? Register now', 'Forgot your password? Reset Password', and 'Need to change your password? Change Password'.

3. Le **Software Licenses Portal (Portail des licences de logiciels)** s'affiche :

The screenshot shows the 'Software Licenses Portal' interface. At the top, there is a navigation bar with tabs: Home, Activation & Entitlements, License Support, Devices, Downloads, and Accounts & Users. Below the navigation bar, the main content area is titled 'Software Licenses Portal'. It features several sections:

- Recent Entitlements:** A table with columns for Activation ID, Product, Product description, and Last modified. It lists two entries for 'WFC Voice Device License - Avaya Aura Premium' and 'WFC Voice Client Software - Avaya Aura Premium 8.2'.
- Your Downloads:** A section with a download icon and a message stating that the user's accounts do not have any entitlements.
- Recent Releases:** A section with a refresh icon and a message stating that the user's accounts do not have any entitlements.
- Announcements:** A section with a refresh icon and a title 'Announcements'.

Activation ID	Product	Product description	Last modified
f6c4-ba5f-d451-4ba7-b4...	WFC Voice Device License - Avaya Aura Premium	WFC Voice Device License - Avaya Aura Premium	Jul 7, 2021
c9e2-3c87-c213-4f1d-a...	WFC Voice Client SW - Avaya Aura PREM 8.2	WFC Voice Client Software - Avaya Aura Premium 8.2. Note: This software product requires the WFC Voice Device License - Avaya Aura Premium	Jul 7, 2021

4. Cliquez sur la flèche de menu déroulant **Devices (Appareils)** et sélectionnez **Create Device (Créer un appareil)**.

5. Sur l'écran **New Device (Nouvel appareil)** :

- Saisissez l'**ID (Identifiant)** sous le format <Référence>_<Numéro de série>
- Renseignez le champ **Name (Nom)** (identique à l'identifiant)



REMARQUE : Ne cochez pas la case **Runs license server (Exécute le serveur de licences)** et laissez le champ **Site Name (Nom du site)** vide.

- Sélectionnez votre **Account (Compte)** dans la liste déroulante.



REMARQUE : Zebra (Zebra Technologies) est utilisé comme exemple.

Device New Device

Name: * VS40-WA50P4-2100W_123456789

Runs license server? ?

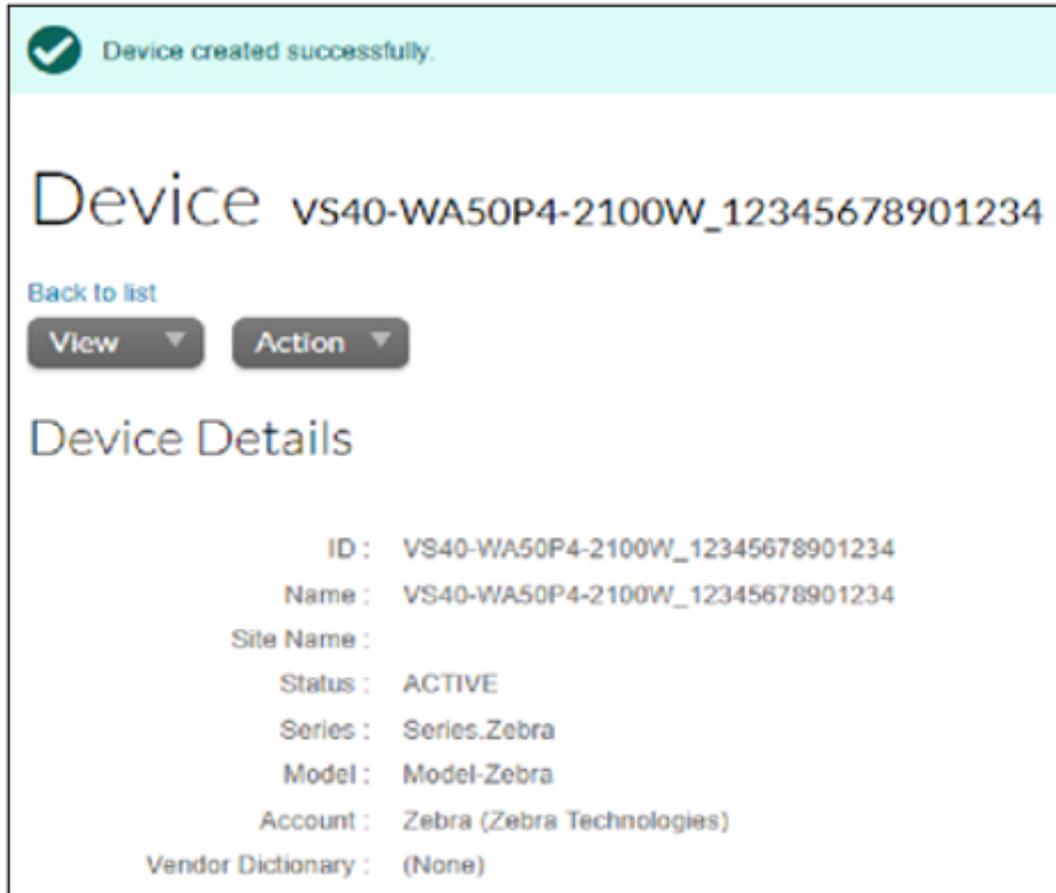
ID Type: * STRING ▼ ?

ID: * VS40-WA50P4-2100W_123456789

Account: Zebra (Zebra Technologies) ▼

Site name:

6. Cliquez sur **Save (Enregistrer)**. Observez l'écran **Device created successfully (Appareil créé avec succès)** pour vous assurer que l'appareil est correctement configuré.



7. Sélectionnez **Action (Action)** pour déployer le menu déroulant.

8. Ensuite, sélectionnez **Map By Activation ID (Mapper par identifiant d'activation)**.



- Sur l'écran **Map by Activations Ids (Mapper par identifiants d'activation)**, renseignez le champ **Activation ID (Identifiant d'activation)**. Si vous avez plusieurs identifiants, veillez à ce que chaque identifiant soit saisi sur une ligne distincte.

The screenshot shows the Zebra software interface for mapping activation IDs. The page title is "Map by Activation IDs". The interface includes a navigation bar with "Home", "Activation & Entitlements", "License Support", "Devices", "Downloads", and "Accounts & Users". The "Device ID" field contains the value "VS40-WA50P4-2100W_12345678901234". The "Activation IDs (one per line)" text area contains the value "b138-f432-4eca-470c-8d74-6838-0c41-4dd1". At the bottom, there are "Validate" and "Cancel" buttons.

- Cliquez sur **Validate (Valider)**. Observez le message **Validation successful (Validation réussie)** pour vous assurer que l'**Activation ID (Activation d'identifiant)** est valide.
- Modifiez le champ **Quantity to Add (Quantité à ajouter)** pour toutes les licences associées à un seul appareil.



REMARQUE : Pour une licence autonome, la valeur doit être 1 pour associer une licence à un appareil.

- Cliquez sur **Save (Enregistrer)**.

13. Observez le message **Entitlement successfully mapped (Droits correctement mappés)**.

The screenshot shows the Zebra portal interface. At the top, there is a navigation bar with 'Home', 'Activation & Entitlements', 'License Support', 'Devices', 'Downloads', and 'Accounts & Users'. The main content area is titled 'Device vs40-WA50P4-2100W_12345678901234'. Below the title, there are 'Back to list', 'View', and 'Action' buttons. The 'Device Details' section shows the following information:

- ID: VS40-WA50P4-2100W_12345678901234
- Name: VS40-WA50P4-2100W_12345678901234
- Site Name: VS40-WA50P4-2100W_12345678901234
- Status: ACTIVE
- Series: Series Zebra
- Model: Model Zebra
- Account: Zebra_Internal (ZEBRA INTERNAL)
- Vendor Dictionary: (None)

The 'Model Details' section states: 'The device model does not include any pre-installed licenses.' Below this is a 'Licenses' table:

Product	Activation ID	Status	Qty mapped	Expiration	Owner
VS Advanced Package License, Version 3.0		License generated	1	Permanent	ZEBRA INTERNAL

14. Cliquez sur **Action (Action)** pour déployer le menu et sélectionnez **Download Capability Response (Télécharger Capability Response)**. Le fichier bin est disponible dans le dossier **Download (Téléchargement)**.

The screenshot shows the Zebra portal interface with a success message at the top: 'Entitlements successfully mapped'. Below this, the 'Device Details' section is visible. The 'Action' button is highlighted, and a dropdown menu is open, showing the following options:

- Map Entitlements
- Map By Activation ID
- Remove Licenses
- Download Capability Response

The 'Download Capability Response' option is selected. Below the menu, the device details are shown again, including the 'Licenses' table:

Product	Activation ID	Status	Qty mapped	Expiration	Owner
VS Advanced Package License, Version 3.0	3138-1632-4cca-470c-6d74-6838-0c41-89d1	License not generated	1	Permanent	ZEBRA INTERNAL

Après le téléchargement, vérifiez que l'appareil est accessible dans le répertoire.



REMARQUE : Les fichiers joints suivent une convention d'appellation spécifique et ne doivent pas être renommés. Les fichiers ne s'appliqueront pas correctement s'ils sont renommés. Assurez-vous également que Windows n'ajoute pas de texte au nom du fichier, par exemple (1).

Application d'une licence en mode hors ligne

Utilisez la méthode d'acquisition de licence hors ligne lorsqu'une connexion Internet n'est pas disponible.

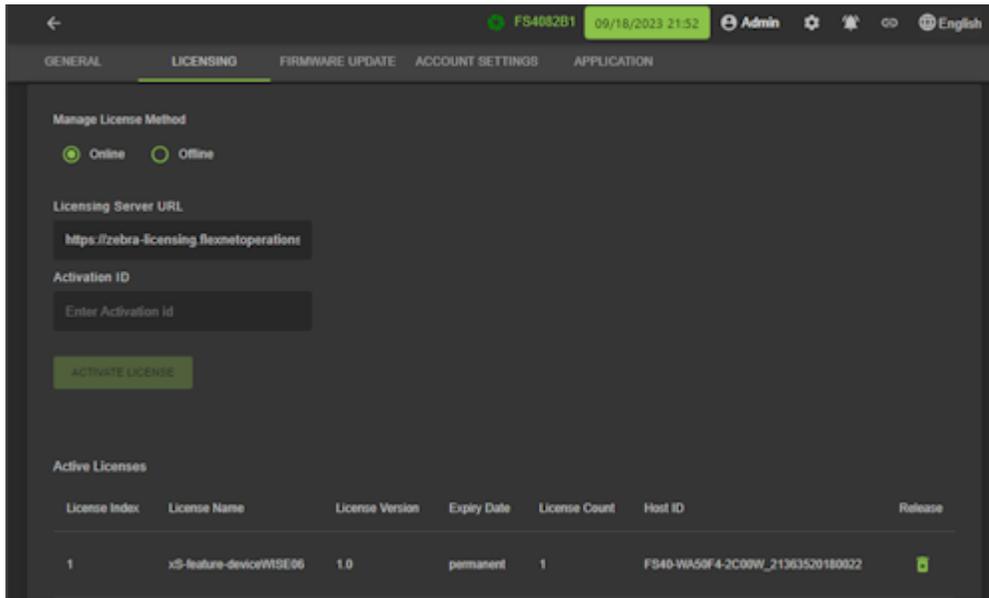


REMARQUE : Capability Response (fichier .bin de mise à niveau de licence hors ligne) doit être téléchargé à partir du serveur pour acquérir une licence en appliquant cette méthode.

Pour acquérir la licence en mode hors ligne :

1. Téléchargez Capability Response (fichier .bin de mise à niveau de licence hors ligne).

- Sur l'écran **Licensing (Licences)**, sélectionnez l'option hors ligne à partir de l'option **Acquire License Method (Méthode d'acquisition de licence)**.



- Cliquez sur **Choose File (Sélectionner le fichier)** et localisez le fichier bin acquis dans le cadre du téléchargement de Capability Response.
- Cliquez sur **Activate License (Activer la licence)** pour activer la licence et consulter la liste **Available License(s) (Licences disponibles)**.

License Index	License Name	License Version	Expiry Date	License Count	Host ID	Release
1	xS-feature-fast1D2D	1.0	permanent	1	VS40-WA50F4-2100W_000072	

- Lancez une nouvelle tâche dans Aurora Focus pour utiliser l'ensemble des outils mis à jour.
 - Fermez les tâches en cours si elles sont encore ouvertes dans l'application.
 - Le lancement d'une nouvelle tâche affiche les nouveaux outils disponibles avec la licence mise à jour.



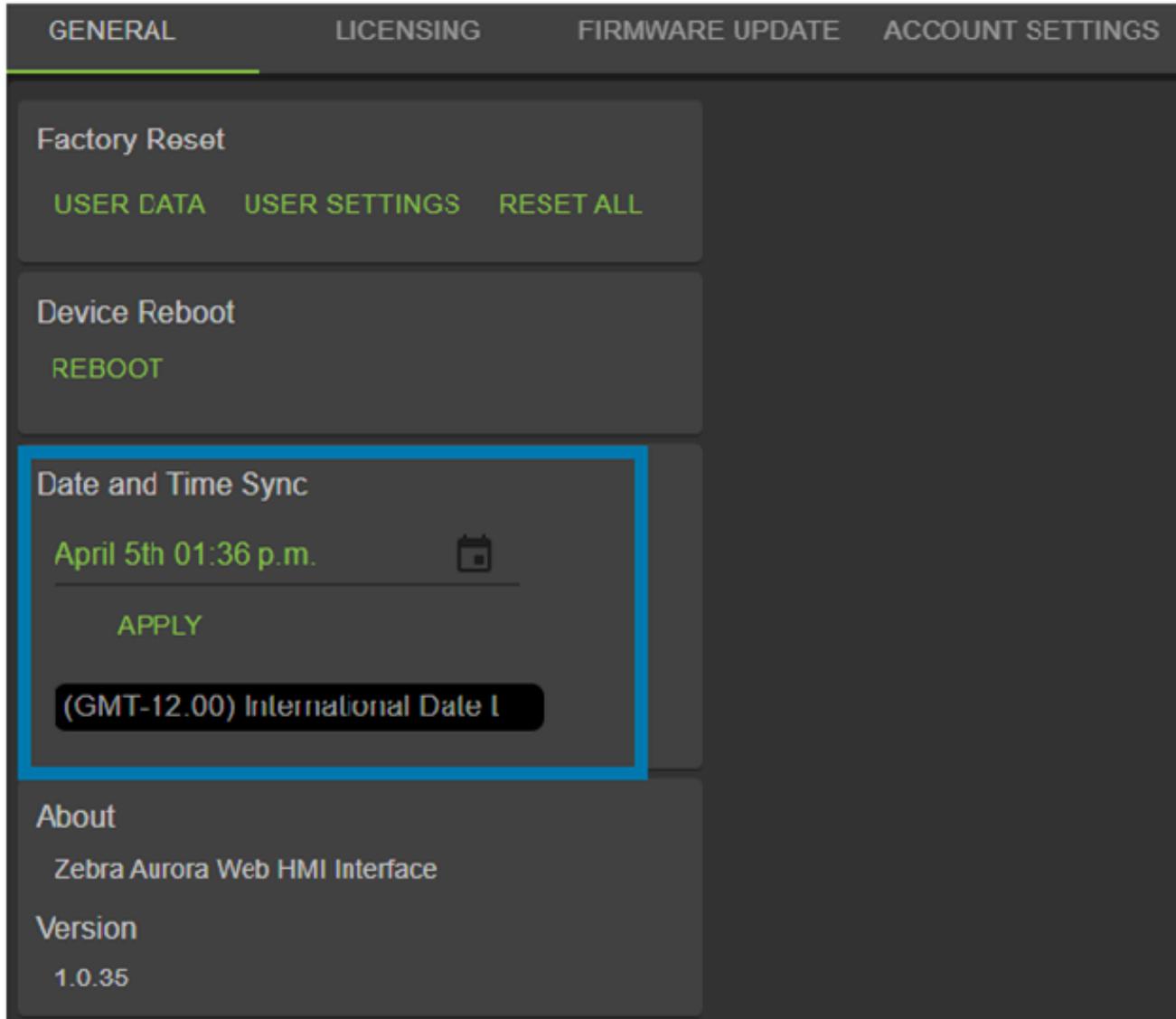
REMARQUE : Le nom de l'appareil, le nom du modèle et la référence restent inchangés après une mise à niveau de la licence. Les nouveaux outils basés sur la nouvelle licence sont disponibles lors de la création d'une nouvelle tâche.

Modification du temps

Les opérations relatives aux licences, telles que l'acquisition et la restitution des licences, dépendent du temps. L'appareil doit être configuré avec la date et l'heure actuelles. Le non-respect de cette règle peut entraîner des erreurs lors de l'acquisition et de la validation des licences. L'heure de l'appareil peut être réglée automatiquement via le serveur NTP ou configurée manuellement dans la fenêtre **Date and Time Sync (Synchroniser la date et l'heure)**.



REMARQUE : La détection du retour d'horloge est activée par défaut dans le micrologiciel de l'appareil - tout retour en arrière de la date ou de l'heure entraîne une erreur de licence.



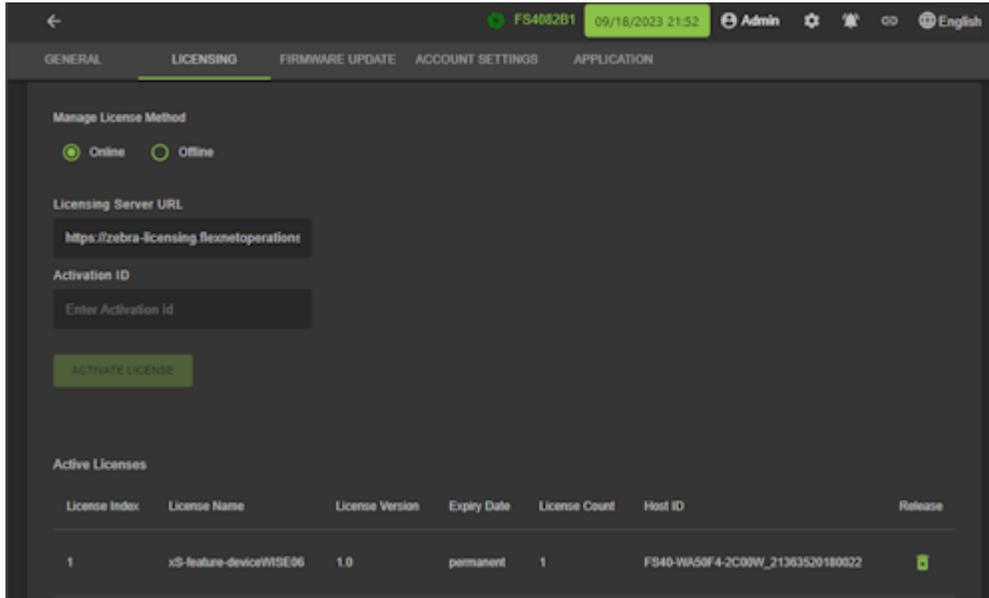
Renvoi d'une licence



REMARQUE : L'appareil doit être connecté à Internet pour renvoyer une licence.

Les utilisateurs peuvent renvoyer la licence au serveur dans le cloud, quelle que soit la méthode d'obtention initiale de la licence (hors ligne ou en ligne).

1. Sur l'écran **LICENSING (LICENCE)**, sélectionnez l'option **Online (En ligne)** dans la section **ACQUIRE LICENSE METHOD (MÉTHODE D'ACQUISITION DE LICENCE)**.



2. Dans le champ **LICENSING SERVER URL (URL DU SERVEUR DE LICENCES)**, saisissez l'URL du serveur de licences.
3. Cliquez sur pour renvoyer la licence au serveur de licences.
4. Après avoir supprimé les licences, la fenêtre vide de la liste **ACTIVE LICENSES (LICENCES ACTIVES)** s'affiche.

Ensemble d'outils fixes de numérisation industrielle

Les outils suivants sont disponibles avec un type de licence spécifique.

Tableau 69 Outils fixes de numérisation industrielle

Outil	Standard 2D	Fast 2D	DPM avec Fast 2D	OCR
Barcode Reading	X	X	X	
Fast 2D (60 ips)		X	X	
DPM			X	
Locate Object				X
OCR basée sur le Deep Learning				X

Ensembles d'outils de traitement de l'image

Les outils suivants sont disponibles avec un type de licence spécifique.

Tableau 70 Outils de traitement de l'image

Type	Outil	Sensor	Sensor Plus	Standard
Outils Locate	Locate Object	X	X	X
	Locate Object Plus			X
	Locate Edge	X	X	X
	Locate Blob			X
	Locate Circle	X	X	X
Outils de filtrage	Binarize			X
	Dilate			X
	Erode			X
	Open			X
	Close			X
	Gradient Full			X
	Gradient Horizontal			X
Gradient Vertical			X	
Outils d'identification	Read Barcode		X	X
	Read DPM			X
	Read DPM and Barcode			X
	Datacode			X
	Deep-Learning Based OCR			
Outils de présence/absence	Object P/A	X	X	X
	Object Plus P/A			X
	Brightness	X	X	X
	Contrast	X	X	X
	Edge Detect	X	X	X
	Blob P/A			X
Outils de mesure	Distance	X	X	X
	Circle Diameter	X	X	X
	Measure Object Width			X
Outils de comptage	Pixel Count	X	X	X
	Blob Count			X
	Edge Count	X	X	X

Tableau 70 Outils de traitement de l'image (Continued)

Type	Outil	Sensor	Sensor Plus	Standard
	Locate Object Count	X	X	X
Flaw Detection	Edges			X
	Intensity			X

Établissement d'un pont entre une connexion Internet et des appareils FS/VS

Pour ajouter une licence à un appareil FS/VS à l'aide d'un serveur de licences en ligne, l'appareil doit avoir accès à Internet. L'appareil peut être connecté par l'intermédiaire d'un routeur connecté à Internet. Mais dans les cas où cela n'est pas possible ou pratique, la connexion Internet d'un ordinateur portable ou d'un ordinateur de bureau fonctionnant sous Windows peut être partagée avec les appareils. Pour partager Internet avec un appareil connecté à l'ordinateur par USB, il faut d'abord effectuer les étapes suivantes sur l'appareil (il n'est pas nécessaire de le faire pour les appareils connectés par Ethernet) :

1. Ouvrez Aurora Focus.
2. Gérez l'appareil vers lequel vous souhaitez partager la connexion Internet.
3. Accédez à l'onglet **Communication (Communication)**.
4. Cliquez sur **Enable Edit Mode (Activer le mode Édition)** et sur **OK** si on vous demande de fermer les tâches en cours.
5. Accédez à l'onglet **USB** sous **Network Settings (Paramètres réseau)**.
6. Sélectionnez **Enable DHCP (Activer DHCP)** et cliquez sur **Apply (Appliquer)**.

Pour partager la connexion Internet avec un appareil lorsqu'il est connecté par USB ou lorsqu'il est branché sur un commutateur PoE qui est branché sur le port Ethernet de l'ordinateur ou de la station d'accueil :

1. Accédez à **Windows Control Panel > Network and Sharing Center > Change adapter settings (Panneau de configuration Windows > Centre Réseau et partage > Modifier les paramètres de l'adaptateur)**.
2. Cliquez avec le bouton droit de la souris sur la connexion qui fournit Internet. Il s'agit généralement d'un réseau Wi-Fi, mais il peut également s'agir d'un réseau Ethernet.
3. Cliquez sur **Properties (Propriétés)**.
4. Cliquez sur l'onglet **Sharing (Partage)**.
5. Sélectionnez **Allow other network users to connect through this computer's internet connection (Autoriser les autres utilisateurs du réseau à se connecter via la connexion Internet de cet ordinateur)**.
6. Dans le menu déroulant **Home networking connection (Connexion au réseau domestique)**, sélectionnez la connexion sur laquelle vous souhaitez partager Internet si l'option apparaît. Il peut s'agir d'Ethernet ou d'Ethernet 5. S'il n'y a qu'une seule option pour la connexion, la liste déroulante ne s'affiche pas.
7. S'il existe plusieurs options Ethernet, pour savoir quel adaptateur utilise le RNDIS USB, ouvrez une invite cmd et tapez ipconfig /all, et localisez l'IP USB de votre appareil (qui correspond généralement

à un serveur DHCP, comme le montre la capture d'écran ci-dessous). Localisez le nom de l'adaptateur Ethernet pour cette section. Sélectionnez cette option dans le menu.

8. Cliquez sur **OK**.
9. Reconnectez et redémarrez l'appareil.

Pour partager la connexion Internet avec plusieurs appareils connectés simultanément via USB et Ethernet :

1. Accédez aux paramètres **Windows Control Panel > Network and Sharing Center > Change adapter (Panneau de configuration Windows > Centre Réseau et partage > Modifier l'adaptateur)**.
2. Appuyez sur la touche Ctrl tout en cliquant sur les connexions USB ou Ethernet auxquelles les appareils sont connectés afin qu'elles soient mises en évidence simultanément.
3. Cliquez avec le bouton droit de la souris sur l'une des connexions mises en évidence et cliquez sur **Bridge connections (Connexions au pont)**.
4. Cliquez avec le bouton droit de la souris sur la connexion qui fournit Internet.
5. Cliquez sur **Properties (Propriétés)**.
6. Cliquez sur l'onglet **Sharing (Partage)**.
7. Sélectionnez **Allow other network users to connect through this computer's internet connection (Autoriser les autres utilisateurs du réseau à se connecter via la connexion Internet de cet ordinateur)**.
8. Dans le menu **Home networking connection (Connexion au réseau domestique)**, sélectionnez la connexion pontée que vous venez d'établir si l'option apparaît. S'il n'y a qu'une seule option pour la connexion, la liste déroulante ne s'affiche pas.
9. Cliquez sur **OK**.
10. Reconnectez et redémarrez le ou les appareils.

Figure 2 Identification du serveur DHCP

```

Ethernet adapter Ethernet 2:

    Connection-specific DNS Suffix . . . . . : 
    Description . . . . . : Remote NDIS Compatible Device
    Physical Address. . . . . : 56-00-14-F8-1A-EB
    DHCP Enabled. . . . . : Yes
    Autoconfiguration Enabled . . . . . : Yes
    Link-local IPv6 Address . . . . . : fe80::e20e:c047:5143:1b5%9(Preferred)
    IPv4 Address. . . . . : 172.16.111.241(Preferred)
    Subnet Mask . . . . . : 255.255.0.0
    Lease Obtained. . . . . : Tuesday, May 23, 2023 5:07:05 PM
    Lease Expires . . . . . : Friday, June 2, 2023 5:07:05 PM
    Default Gateway . . . . . : 172.16.1.1
    DHCP Server . . . . . : 172.16.92.50
    DHCPv6 IAID . . . . . : 630091326
    DHCPv6 Client DUID. . . . . : 00-01-00-01-2B-EA-E3-78-B0-0C-D1-40-02-4E
    DNS Servers . . . . . : fec0:0:0:ffff::1%1
                           fec0:0:0:ffff::2%1
                           fec0:0:0:ffff::3%1
    NetBIOS over Tcpip. . . . . : Enabled
    
```

Pour vérifier qu'un appareil a accès à Internet, connectez-vous en SSH et exécutez **ping google.com**. Si la connexion au serveur est réussie, l'appareil peut se connecter à un serveur de licences sur Internet.

Licences de passerelle

La licence leader-follower pour la solution de passerelle de connectivité est disponible pour les terminaux xS40/70 utilisant l'IHM Web Zebra lorsqu'ils sont connectés avec des informations d'identification d'administrateur.

Cliquez sur l'onglet **Licensing (Licence)** pour activer une nouvelle licence et afficher les licences actives.

The screenshot shows the 'Licensing' tab in the Zebra web interface. At the top, there is a navigation bar with 'GENERAL', 'LICENSING', 'FIRMWARE UPDATE', 'ACCOUNT SETTINGS', and 'APPLICATION'. The 'LICENSING' tab is active. Below the navigation bar, there are several sections:

- Manage License Method:** Two radio buttons are present: 'Online' (selected) and 'Offline'.
- Licensing Server URL:** A text input field containing 'https://zebra-licensing.flexnetoperations'.
- Activation ID:** A text input field containing '44dd-58ae-11a3-4465-907f-2a64-87f0-!'. Below this field is a green 'ACTIVATE LICENSE' button.
- Active Licenses:** A table with the following columns: License Index, License Name, License Version, Expiry Date, License Count, Host ID, and Release. The table is currently empty.

The top right of the interface shows 'LOCALHOST', the date and time '12/15/2022 23:01', and user information 'Admin'.



REMARQUE : Les appareils GS20 incluent une licence par défaut.

Pour plus d'informations sur l'acquisition et l'activation de licences, reportez-vous au Guide de l'utilisateur Aurora Focus à l'adresse zebra.com/support

Types de licences

L'IHM Web Zebra fait référence au nom de la licence lorsqu'elle décrit les types de licences qui s'appliquent aux appareils FS/VS.

Le tableau suivant présente les licences disponibles et le nom de licence correspondant référencé dans l'IHM Web Zebra.

Tableau 71 Types de licences

Type de licence	Référence	Nom de la licence
VS Sensor Package	LIC-SEN001-0100	xs-feature-vspkg:1.0
VS Standard Package	LIC-SEST01-0100	xs-feature-vspkg:2.0
FS DPM Full Package	LIC-DPM001-0200	xs-feature-fspkg:3.0
FS Fast 1D/2D	LIC-2DF001-0200	xs-feature-fast1D2D:1.0
VS OCR	LIC-OCR002-0100	xs-feature-OCR02
FS OCR	LIC-OCR003-0100	xs-feature-OCR03
Licence de connectivité de passerelle pour les appareils FS10	LIC-10LF-0000	xS-feature-deviceWISE03
Licence de connectivité de passerelle pour les appareils FS20 et VS20	LIC-20LF-0000	xs-feature-deviceWISE04
Licence de connectivité de passerelle pour les appareils FS40, FS42, FS70, VS40 et VS70	LIC-47LF-0000	xs-feature-deviceWISE05
Licence complète de connectivité de passerelle pour tous les appareils de la gamme FS et VS	LIC-EXLF-0000	xS-feature-deviceWISE06



REMARQUE : Il est possible de passer d'un capteur à un ensemble d'outils standard et d'une licence FS à une licence MV.

Appareils API compatibles

La passerelle de connectivité prend en charge la communication vers et depuis les modèles d'API suivants.

PLC	Protocoles
Siemens	S7 TCP/IP
	Logo!
	S7-200
	S7-300
	S7-400
	S7-1200
	S7-300 (ERPC)

PLC	Protocoles
	ET 200 Pro
	S7-1500
	SINUMERIK 840D
	PCS 7
Rockwell	ControlLogix CPU
	CompactLogix CPU
	Micro800 CPU
Mitsubishi	QCPU (Built-in Ethernet)
	LCPU (Built-in Ethernet)
	RCPU (Built-in Ethernet)
	FX3CPU
	FX5CPU
	GOT
	ACPU
Omron	CS1 CPU
	CJ1 CPU
	CV1 CPU
	NJ CPU
	CP1 CPU
	NX CPU
	CJ2 CPU
	NE1S CPU
Modbus	TCP/IP

Consignes de connectivité

Les options de connectivité sont configurables dans les paramètres de l'appareil. Pour accéder aux paramètres de l'appareil, sélectionnez un dispositif dans l'onglet View Devices (Afficher les appareils) et cliquez sur Manage (Gérer). Dans l'onglet Settings (Paramètres) de l'appareil, cliquez sur Communication pour configurer les paramètres de connectivité.

Communication réseau

Suivez les procédures de cette section pour définir une adresse IP statique ou modifier le nom d'hôte.

Définition d'une adresse IP statique



REMARQUE : DHCP est le mode de création d'adressage IP par défaut.

1. Décochez la case **Enable DHCP (Activer DHCP)**.
2. Modifiez les paramètres liés au réseau en fonction de votre configuration réseau. Par exemple :
 - a. Ouvrez une invite de commande
 - b. Saisissez la commande ipconfig
 - a. Toutes les valeurs de configuration du réseau TCP/IP s'affichent sur le PC hôte
 - c. Identifiez une interface réseau valide :
 - d. Dans Zebra Aurora Focus, entrez les valeurs suivantes :
 - a. Adresse IP : 192.168.4.xxx (où xxx est une valeur comprise entre 1 et 255)
 - b. Masque de sous-réseau : 255.255.252.0
 - c. Passerelle par défaut : 192.168.4.1
3. Cliquez sur **Apply (Appliquer)** lorsque vous avez terminé. L'appareil redémarre avec la nouvelle adresse IP statique.

Modification du nom d'hôte

Pour modifier le nom d'hôte sur l'appareil :

1. Localisez le champ du nom d'hôte.

2. Saisissez le nom d'hôte souhaité :



REMARQUE : Le nom d'hôte doit être alphanumérique et comporter au maximum 26 caractères.

3. Cliquez sur **Apply (Appliquer)** lorsque vous avez terminé.



REMARQUE : Il se peut que l'appareil, l'application et le matériel réseau doivent être mis hors tension pour que le changement de nom d'hôte s'effectue.



REMARQUE : Le nouveau nom d'hôte est visible après le redémarrage de l'appareil.

Communication TCP/IP

Configurez les paramètres de communication TCP/IP pour envoyer et accepter des déclencheurs.

Configuration du déclenchement TCP/IP

Pour configurer le déclencheur TCP/IP, suivez les étapes pour activer la sortie TCP/IP dans les paramètres de l'appareil, configurer les tâches sur l'appareil pour accepter les déclencheurs TCP/IP et envoyer les déclencheurs TCP/IP à l'appareil.

Activation de la sortie TCP/IP dans les paramètres de l'appareil



REMARQUE : La sortie TCP/IP est désactivée par défaut et peut être activée dans les paramètres de l'appareil.

1. Sélectionnez l'onglet correspondant au type de communication. Par exemple, port Ethernet 1.
2. Faites défiler le menu jusqu'à TCPIP Settings (Paramètre TCPIP).
3. Cochez la case Enable TCP/IP Control (Activer le contrôle TCP/IP) (désactivée par défaut).



REMARQUE : Notez les valeurs des champs **Control Part Number (Contrôle de la référence)** et **Trigger String (Chaîne de déclenchement)**. Ces informations sont nécessaires pour envoyer un déclencheur TCP/IP à partir d'un logiciel externe.

4. Cliquez sur **Apply (Appliquer)** dans la fenêtre des paramètres TCP/IP. Cliquez sur **OK** dans l'invite suivante.

Configuration des tâches pour qu'elles acceptent les déclencheurs TCP/IP

1. Créez ou ouvrez une tâche sur l'appareil.
2. Dans l'onglet Job (Tâche), cliquez sur le chevron Connect (Connecter) et accédez à l'onglet **Triggers (Déclencheurs)**.
3. Assurez-vous que l'option **Trigger Source (Source du déclencheur)** est définie sur **TCP/IP**.
4. Cliquez sur **Deploy (Déployer)** une fois la configuration terminée.

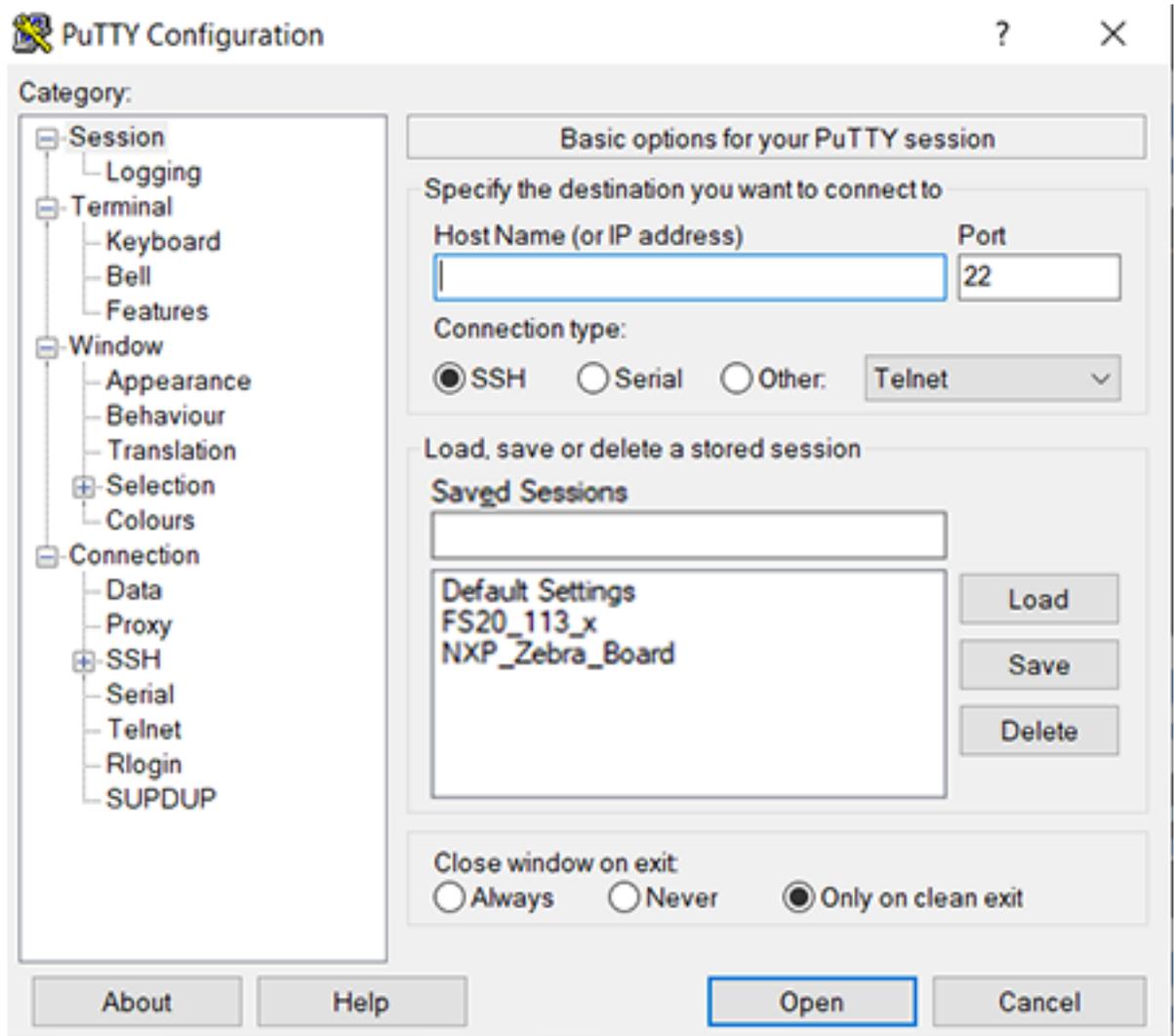
Envoi de déclencheurs TCP/IP à l'appareil

1. Ouvrez un logiciel de terminal client TCP/IP.



REMARQUE : Les étapes suivantes utilisent PuTTY (putty.org) comme exemple. Hercules et MobaXterm sont également compatibles.

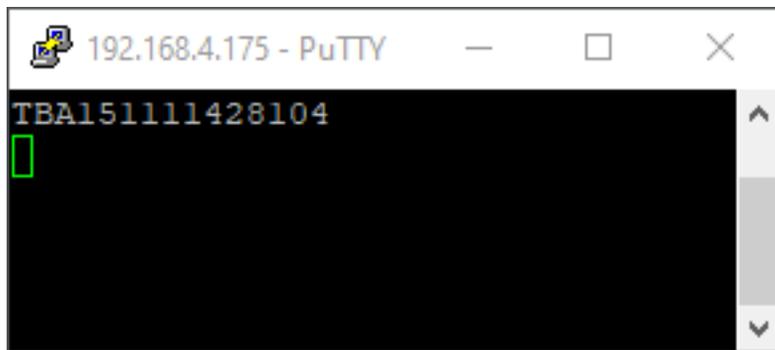
2. Cliquez sur **Session (Session)** pour établir une connexion avec l'appareil.
3. Saisissez le numéro du port de contrôle de l'appareil.
4. Sélectionnez **Telnet** comme type de connexion.
5. Cliquez sur **Open (Ouvrir)** pour ouvrir un terminal.



6. En cas de succès, vous voyez un terminal vide avec un curseur vert.



7. Saisissez la chaîne de déclenchement (telle que définie dans Zebra Aurora Focus) et cliquez sur **Enter (Entrée)**.
 - a. Saisissez la chaîne de déclenchement par défaut TRIGGER et cliquez sur **Enter (Entrée)**.
8. Observez l'appareil déclencher avec succès une tâche.



Écoute des événements de sortie TCP/IP

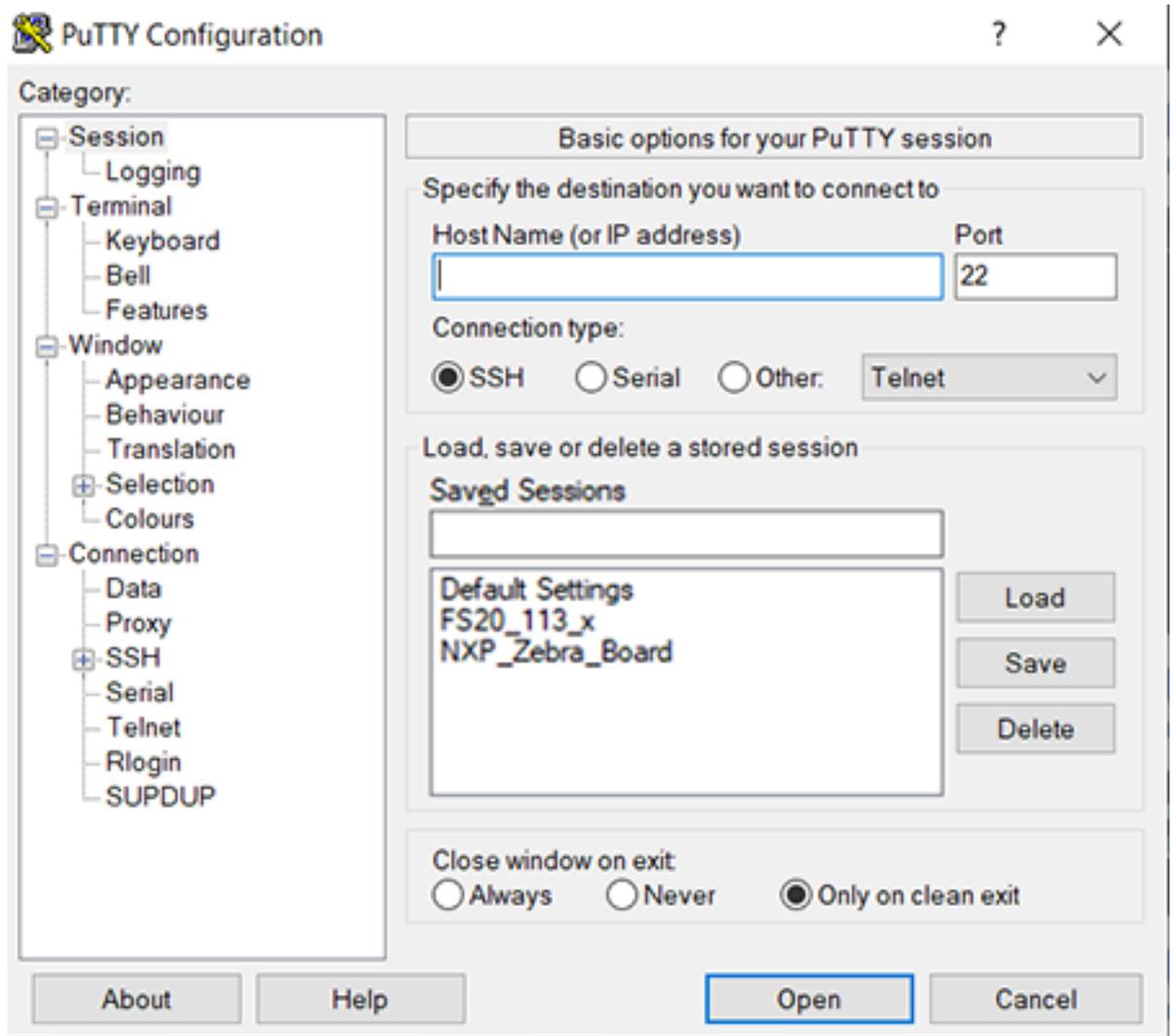
1. Ouvrez un logiciel de terminal client TCP/IP tel que PuTTY.
2. Cliquez sur **Session (Session)** pour établir une connexion avec l'appareil.
3. Saisissez l'adresse IP et le numéro de port de résultat de l'appareil.



REMARQUE : Le numéro de port de résultat par défaut est 25250.

4. Sélectionnez **Telnet** comme type de connexion.

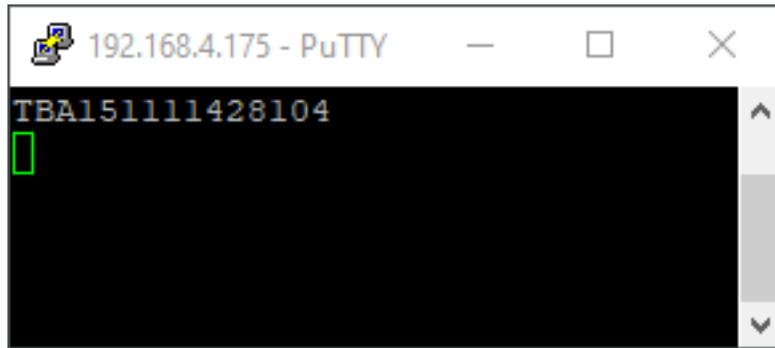
5. Cliquez sur **Open (Ouvrir)** pour ouvrir un terminal.



6. En cas de succès, une fenêtre de terminal vierge avec un curseur vert s'affiche.



7. Déclenchez la tâche telle qu'elle est configurée. Observez les résultats de la tâche dans la fenêtre du terminal.



The image shows a PuTTY terminal window titled "192.168.4.175 - PuTTY". The terminal output displays the string "TBA151111428104" in a monospaced font. A green cursor is positioned at the beginning of the line, below the output. The window has standard Windows-style window controls (minimize, maximize, close) in the title bar.

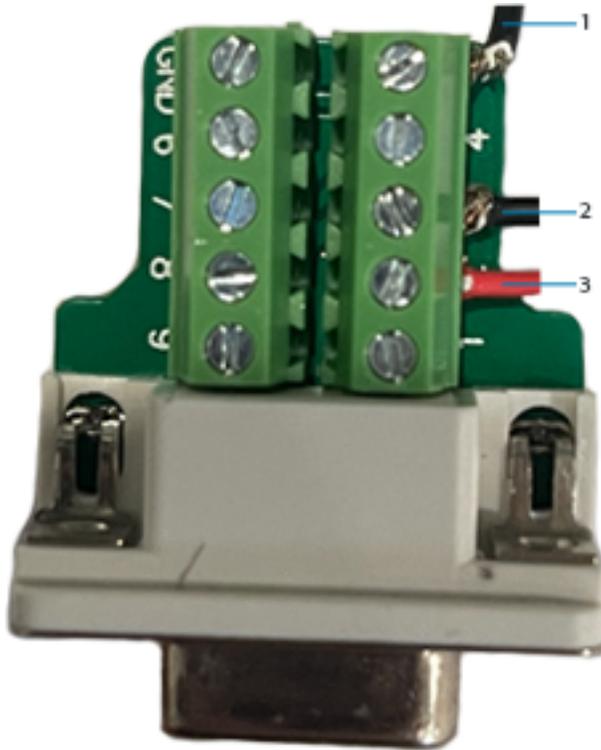
Configuration du matériel RS-232

Les accessoires suivants sont nécessaires pour une connexion à l'interface série.

- Câble à fils volants d'alimentation/GPIO
- Adaptateur USB-série
- Adaptateur série DB9 RS-232 D-SUB

1. Connectez les fils suivants des câbles volants à l'adaptateur série DB9.

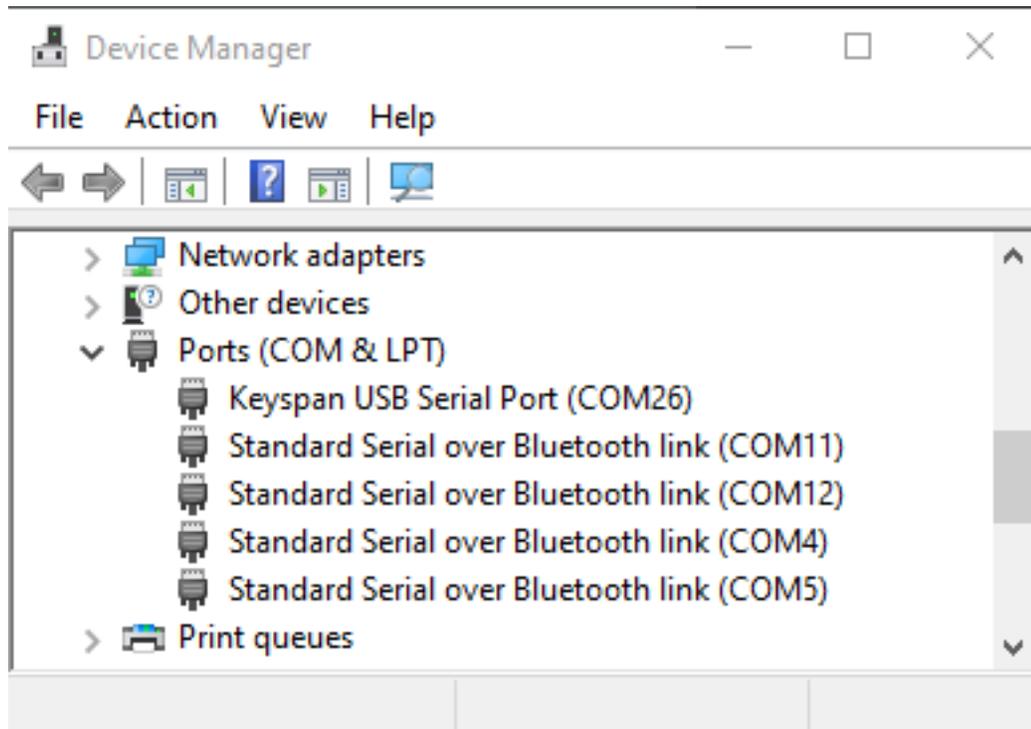
Figure 3 Schéma de câblage entre les fils volants et l'adaptateur série DB9



Légende	Numéros de port	Type	Couleur des fils volants
1	2	Tx	Jaune
2	3	Rx	Blanc-marron
3	5	GRD	Connexion à la terre

2. Connectez l'adaptateur série DB9 (femelle) à l'adaptateur USB-série (mâle).
3. Connectez l'extrémité USB de l'adaptateur USB-série au PC hôte.
4. Identifiez le port COM associé à l'adaptateur USB-série.

5. Identifiez le port COM associé à l'adaptateur USB-série en utilisant le Gestionnaire d'appareils sur un PC Windows.
 - a) Développez le champ Ports et identifiez l'adaptateur USB-série.



Configuration du déclenchement RS-232

Suivez les étapes de cette section pour activer la sortie RS-232 dans les paramètres de l'appareil ou pour configurer une tâche sur l'appareil afin d'accepter les déclencheurs en série.

Activation de la sortie RS-232 dans les paramètres de l'appareil



REMARQUE : La sortie TCP/IP est désactivée par défaut et peut être activée dans les paramètres de l'appareil.

1. Sélectionnez l'onglet correspondant au type de communication. Par exemple, Port Ethernet 1 ou USB.
2. Faites défiler le menu jusqu'à RS-232 Settings (Paramètres RS-232).
3. Cochez la case **Enable RS-232 Control (Activer le contrôle RS-232)** (désactivée par défaut).



REMARQUE : Observez la valeur de **Trigger String (Chaîne de déclenchement)** et conservez cette valeur comme référence pour envoyer un déclencheur série à partir d'un logiciel externe.

4. Cliquez sur **Apply (Appliquer)** dans la zone RS-232 et sur **OK** à l'invite qui s'affiche pour enregistrer la configuration.

Configuration d'une tâche sur l'appareil pour accepter les déclencheurs en série

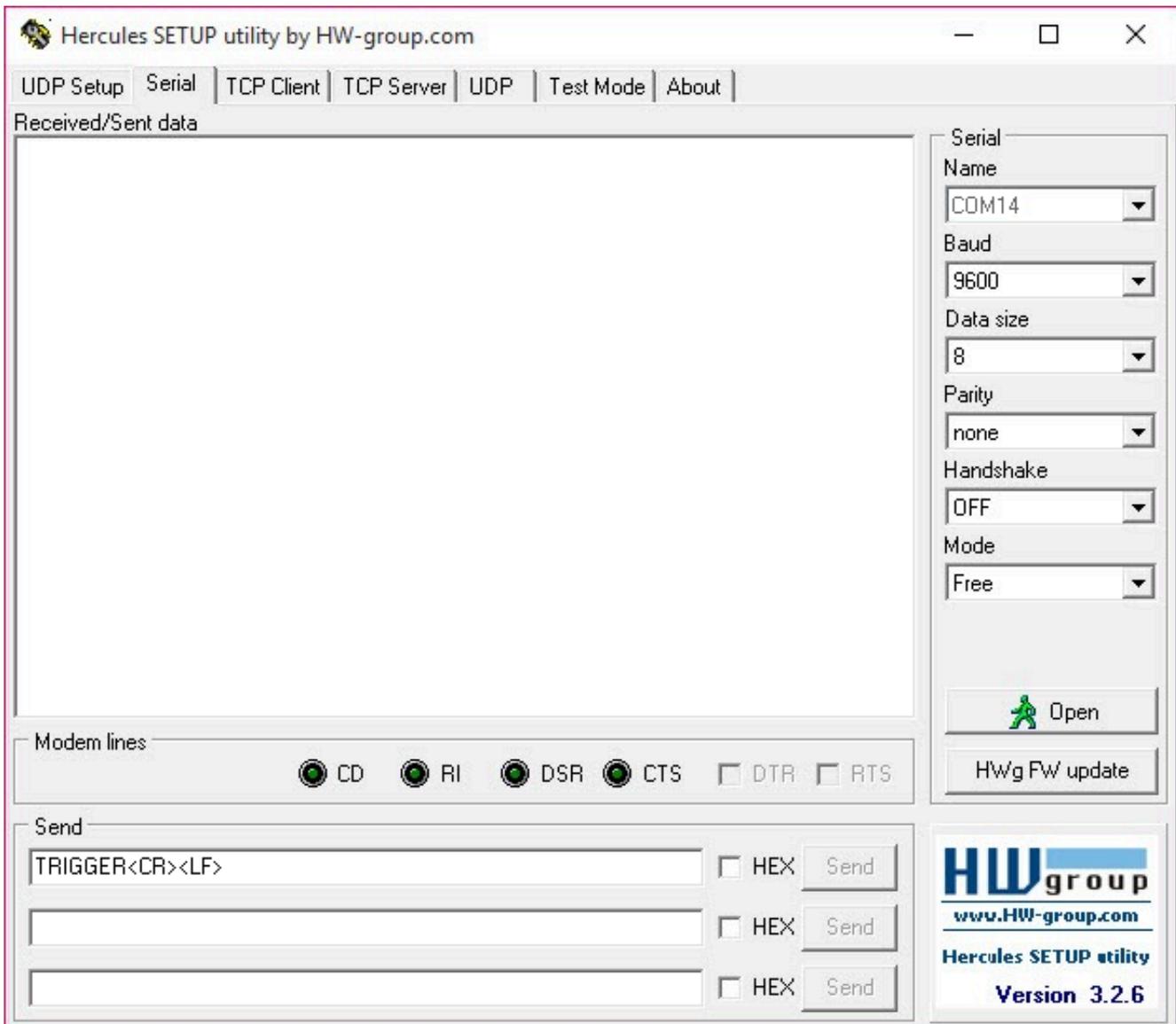
1. Créez ou ouvrez une tâche sur l'appareil à l'aide de Zebra Aurora Focus.
2. Dans l'onglet Job (Tâche), cliquez sur le chevron **Capture (Capturer)** et accédez à l'onglet **Triggers (Déclencheurs)** pour définir l'option **Trigger Source (Source du déclencheur)** sur **Serial (Série)**.
3. Terminez la configuration de la tâche et cliquez sur **Deploy (Déployer)** pour envoyer la tâche à l'appareil.

Confirmez que l'appareil est capable d'accepter des déclencheurs en série (RS-232).

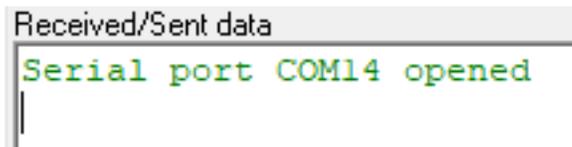
Envoi d'un déclencheur série à l'appareil

1. Ouvrez un logiciel de terminal client série tel que PuTTY.
2. Établissez une connexion avec l'appareil en cliquant sur l'onglet **Serial (Série)**.
3. Entrez les paramètres **COM port (Port COM)** :
 - Name (Nom) : numéro du port COM tel qu'il est défini dans le Gestionnaire d'appareils.
 - Vitesse, Baud et Parité tels que définis dans les paramètres de l'appareil à l'aide de Zebra Aurora Focus.
 - Stop Bits (Bits de stop) : 1
 - Handshake/Mode : Off (Désactivé)

4. Cliquez sur **Open (Ouvrir)** pour établir une connexion en série.

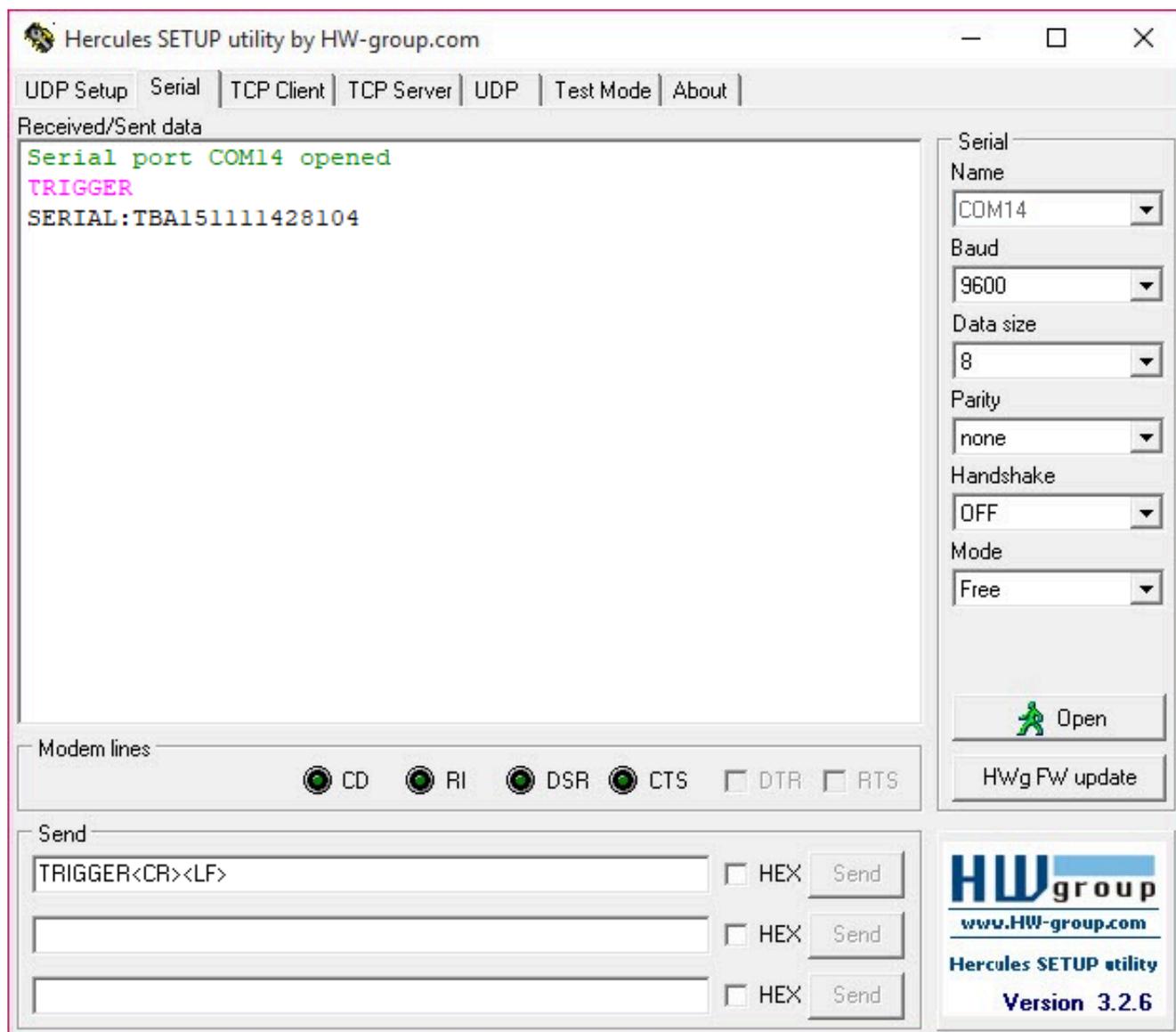


5. Si la connexion est établie avec succès, le message **Serial Port COM opened (Port série COM ouvert)** s'affiche.



6. Renseignez le champ **Trigger String (Chaîne de déclenchement)** tel que défini dans les **Settings (Paramètres)** sous Zebra Aurora Focus et cliquez sur **Enter (Entrée)**.

- Saisissez **TRIGGER** comme **Trigger String (Chaîne de déclenchement)** par défaut et cliquez sur **Send (Envoyer)** pour envoyer un déclencheur en série.



Résultats RS-232



REMARQUE : La sortie RS-232 est désactivée par défaut et peut être activée dans les paramètres de l'appareil.

Network Settings APPLY

Ethernet Port 1
USB

Enable DHCP ⚠ Network controls are read-only when DHCP is enabled.

Network	Current Network
IP Address <input style="width: 80%;" type="text" value="0 . 0 . 0 . 0"/>	IP Address <input style="width: 80%;" type="text"/>
Subnet Mask <input style="width: 80%;" type="text" value="0 . 0 . 0 . 0"/>	Subnet Mask <input style="width: 80%;" type="text"/>
Default Gateway <input style="width: 80%;" type="text" value="0 . 0 . 0 . 0"/>	Default Gateway <input style="width: 80%;" type="text"/>

DNS	Current DNS
Preferred DNS Server <input style="width: 80%;" type="text"/>	Preferred DNS Server <input style="width: 80%;" type="text"/>
Alternate DNS Server <input style="width: 80%;" type="text"/>	Alternate DNS Server <input style="width: 80%;" type="text"/>
DNS Domain Name <input style="width: 80%;" type="text"/>	DNS Domain Name <input style="width: 80%;" type="text"/>

General

DHCP Timeout s

Host Name

1. Sélectionnez l'onglet du type de communication associé.
2. Faites défiler le menu jusqu'à **RS-232 Settings (Paramètres RS-232)**.
3. Vérifiez que la case **Enable RS-232 Results (Activer les résultats RS-232)** est cochée.



REMARQUE : Enregistrez les valeurs **Speed, Data Bits, Parity, Stop Bits (Vitesse, bits de données, parité, bits de stop)** ; vous pourrez avoir besoin de ces paramètres ultérieurement pour écouter les résultats RS-232/Série provenant d'un logiciel externe.

RS-232 Settings APPLY

Control

Enable RS-232 Control

Control Terminator

Trigger String

4. Cliquez sur **Apply (Appliquer)** dans la zone **RS-232 Settings (Paramètres RS-232)**.

RS-232 Settings APPLY

Control

Enable RS-232 Control ▲

Control Terminator CR-LF ▼

Trigger String

Results

Enable RS-232 Results

Speed (Baud Rate) 9600 ▼

Data Bits 7 8

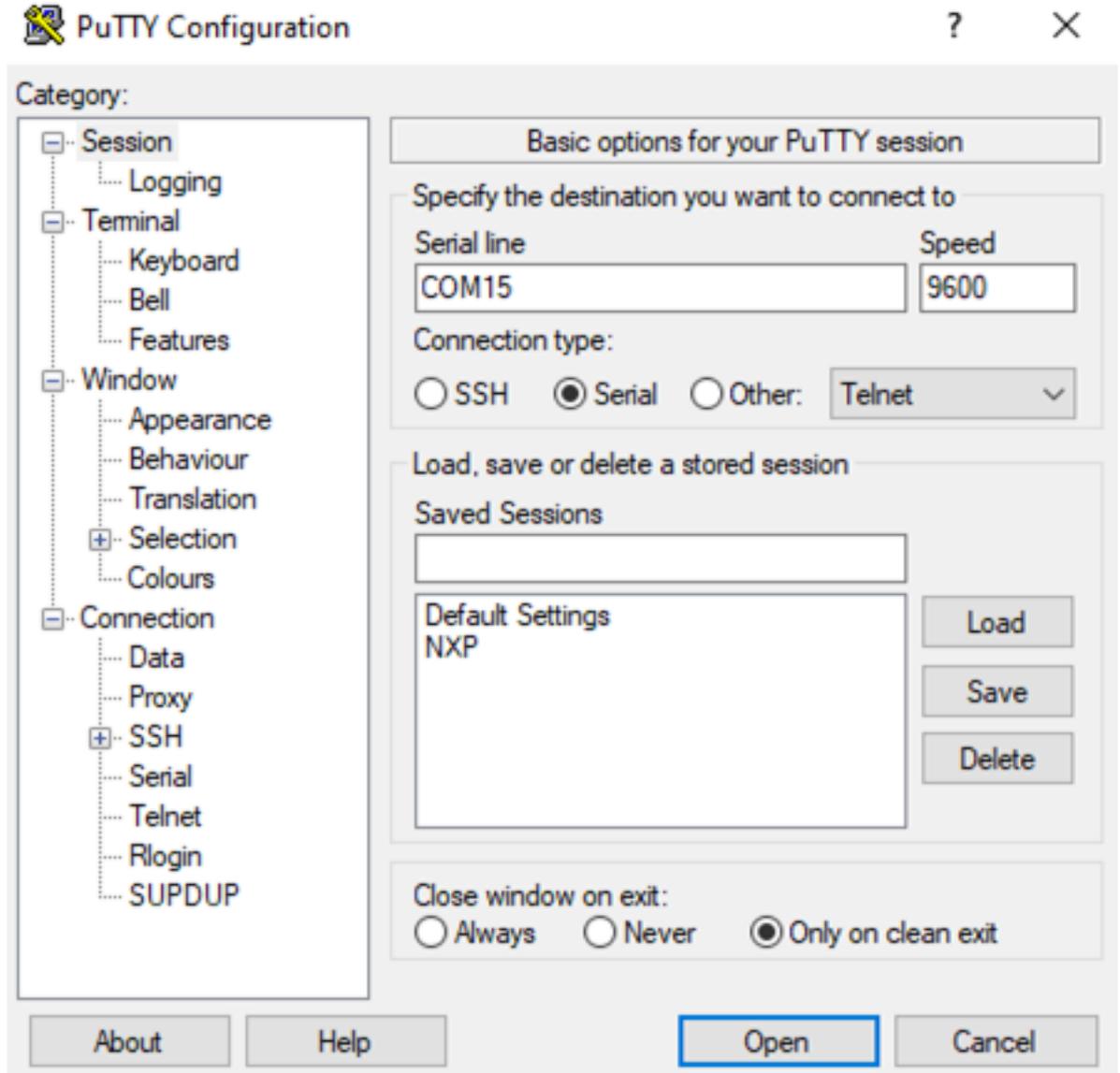
Parity None ▼

Stop Bits 1 2

Écoute des événements de sortie RS-232

1. Ouvrez un logiciel de terminal client RS-232 tel que PuTTY.
2. Établissez une connexion avec l'appareil en cliquant sur **Session (Session)**.
3. Définissez **Serial Line (Ligne série)** pour le numéro de port COM.
4. Définissez la valeur de **Speed (Vitesse)** pour la vitesse en série définie dans Aurora Focus.

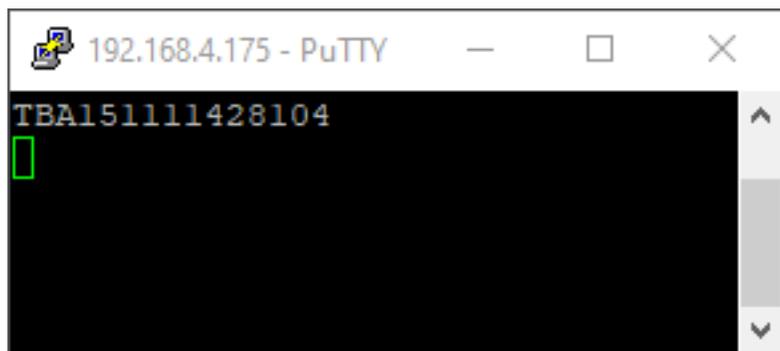
5. Cliquez sur **Open (Ouvrir)** pour ouvrir une connexion série dans le terminal.



6. Si la connexion est réussie, observez la fenêtre du terminal avec un curseur vert.



7. Déclenchez la tâche et observez les résultats dans la fenêtre du terminal pour confirmer que l'appareil est configuré comme prévu.



Écoute des événements de sortie de l'USB-CDC

Pour définir USB CDC-Serial Results comme sortie de tâche, activez USB CDC-Serial Output dans **Device Settings (Paramètres de l'appareil)** à l'aide d'Aurora Focus.

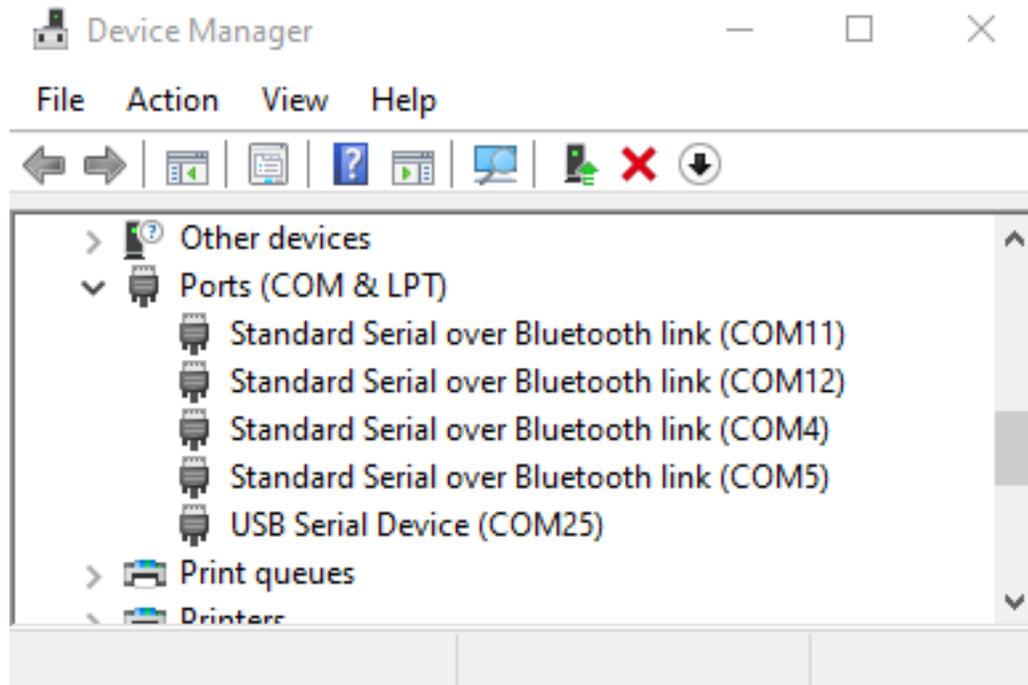
Configuration de la sortie série CDC dans les paramètres de l'appareil

1. Sélectionnez l'onglet du type de communication associé.
2. Faites défiler le menu jusqu'à **USB Settings (Paramètre USB)**.
3. Assurez-vous que la case **Enable USB CDC-Serial Results (Activer les résultats USB CDC-Serial)** est cochée.
4. Cliquez sur **Apply (Appliquer)** dans les paramètres USB.
5. Cliquez sur **OK**.

Écoute sur connexion USB CDC-Serial

Le processus d'écoute des connexions USB CDC-Serial est similaire à la configuration RS-232 décrite dans la section précédente.

1. Après avoir activé USB CDC-Serial Results, accédez au Gestionnaire d'appareils pour identifier le port COM associé à votre connexion USB.
2. Suivez les instructions décrites dans les sections RS-232 en utilisant le port COM dans le Gestionnaire d'appareils.



Paramètres USB

Configurez les paramètres USB tels que l'activation d'un clavier HID ou l'ajout d'un délai pour la chaîne de touches.

Activation du clavier HID

En cochant ce paramètre, la sortie USB-HID est activée. Le résultat de la tâche/sortie est transmis au PC hôte via une connexion USB, comme s'il s'agissait d'un clavier. La sortie est diffusée dans n'importe quel champ avec focus, comme le bloc-notes, Excel ou d'autres applications basées sur l'hôte.



REMARQUE : Lorsque ce paramètre est appliqué, l'appareil redémarre automatiquement. Si l'USB est votre seul moyen de communication avec l'appareil (par opposition au câble Ethernet) et que vous avez une tâche qui démarre automatiquement au démarrage, il peut être difficile de communiquer avec l'appareil si la tâche est en cours d'exécution et envoie simultanément des données de sortie par l'intermédiaire de l'USB. Assurez-vous d'avoir désélectionné les autres options avant d'activer HID.

Ajout d'un délai pour la chaîne de touches

Il arrive que des données soient envoyées par USB plus rapidement que l'application qui les reçoit. C'est le cas de certaines applications à distance pour lesquelles le temps de latence est un facteur. Compensez cette situation en ajoutant un délai de frappe, où une certaine pause (généralement en ms) est insérée entre chaque caractère afin qu'aucun caractère (données) ne soit manqué.

Protocole PLC

Pour plus de détails sur l'Ethernet industriel, EtherNet/IP, l'interface PROFINET et Modbus TCP, reportez-vous au FS/VS Industrial Ethernet User Guide.

Dépannage

Cette section décrit les problèmes potentiels qui peuvent survenir lors de l'utilisation de l'application et les solutions qui pourraient résoudre le problème, comme redémarrer l'appareil et reconnecter le câble USB.

Tableau 72 Dépannage

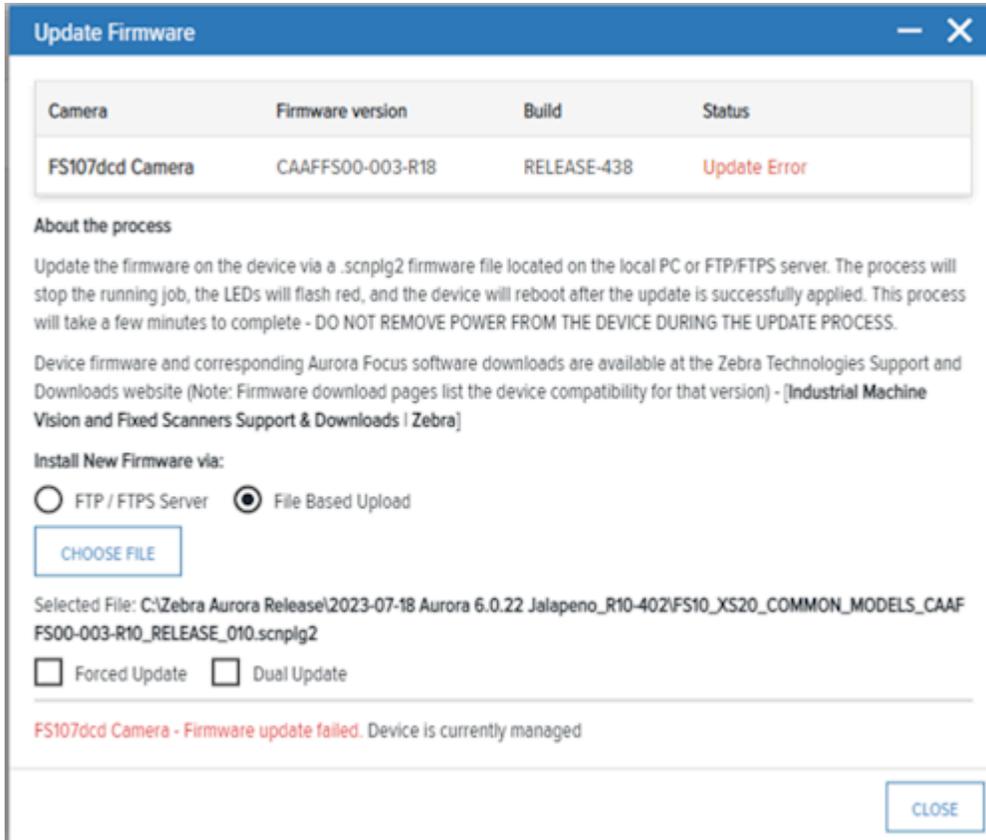
Problème	Solution
Installation (Installation)	
Exécuter en tant qu'administrateur	Si vous recevez une erreur lorsque vous essayez d'installer Aurora Focus, réessayez en cliquant avec le bouton droit de la souris sur l'icône Aurora Focus de votre PC et en sélectionnant Exécuter en tant qu'administrateur.
Rétrocompatibilité	Aurora Focus ne se connecte pas à un appareil avec un firmware plus ancien. Cela peut entraîner une interruption de fonctionnalité si l'appareil n'est pas mis à jour.
Software (Software - logiciel)	
L'appareil devient inactif lors de la configuration d'une tâche d'inspection.	Effectuer une réinitialisation des paramètres d'usine. Cela peut résoudre les problèmes qui peuvent survenir après la mise à jour de la version du firmware.
Device (Appareil)	
L'éclairage externe ne s'allume pas lors de l'exécution d'une tâche créée avec une version précédente du firmware.	Activer l'éclairage externe.
L'éclairage externe ne s'éteint pas en mode NPN.	Revenez en mode PNP avant de mettre l'appareil hors tension.
Sur les appareils FS10, des concentrateurs spécifiques provoquent la rupture des interfaces USB (RNDIS et HID) lors de la renumérotation du clavier HID.	Débranchez et rebranchez le câble USB.
Les mises à jour du firmware échouent si la consommation de mémoire de l'appareil est actuellement élevée.	Redémarrez l'appareil et mettez-le à niveau.
La désinstallation d'InstallShield ne supprime pas toujours toutes les entrées de registre.	regedit et supprimez manuellement le dossier Zebra Aurora Focus sous Computer \HKEY_LOCAL_MACHINE\SOFTWARE\Zebra\

Dépannage du micrologiciel

Tableau 73 Dépannage du micrologiciel

Problème	Solution
La procédure de mise à jour du micrologiciel échoue.	Si le statut de l'appareil est défini sur Managed (Pris en charge), fermez l'appareil et réessayez.

Figure 4 Erreur de mise à jour du micrologiciel de l'appareil pris en charge



Résolution des problèmes de licence

Tableau 74 Résolution des problèmes de licence

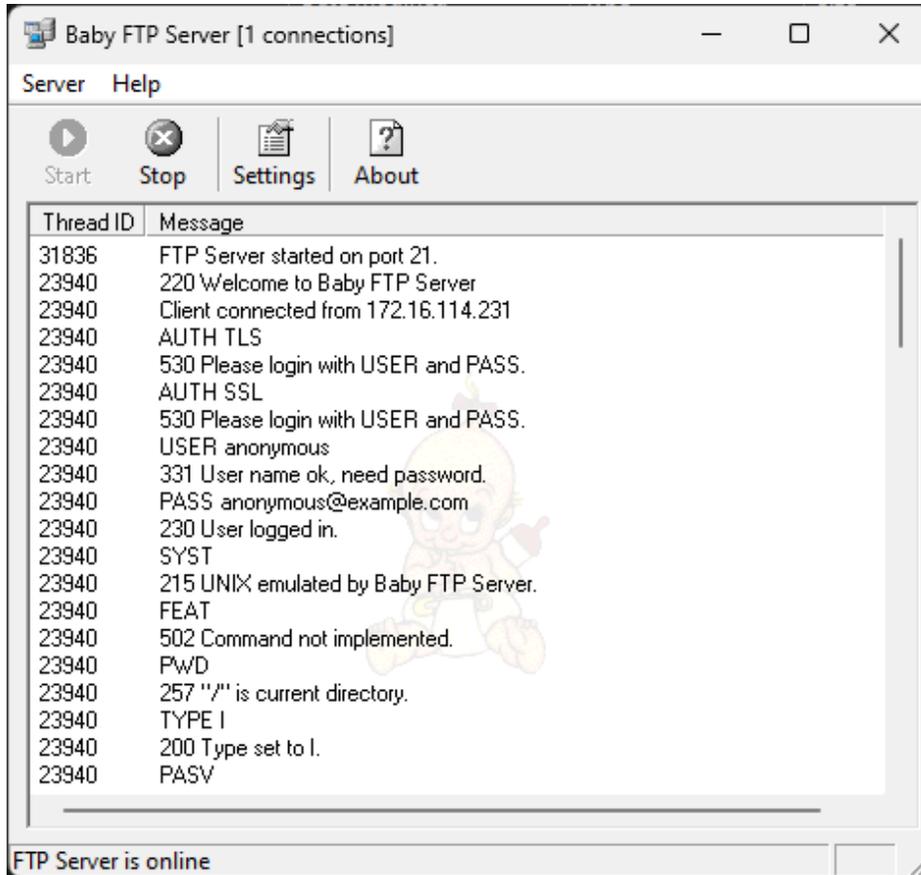
Problème	Solution
Les licences hors ligne ne sont pas reconnues correctement.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Désactivez les licences hors ligne sur les deux appareils dans l'IHM Web. 2. Synchronisez la date et l'heure. Confirmez que la date, le fuseau horaire et l'heure sont exacts à une minute près de l'heure locale actuelle. 3. Effectuez une réinitialisation d'usine sur le stockage des licences. 4. Après le redémarrage de l'appareil, reconfirmez l'exactitude des informations relatives à l'heure. 5. Renouvelez de nouvelles licences hors ligne et appliquez-les aux appareils.
L'erreur x700000024 s'affiche lors de la tentative d'application d'une licence en ligne ou hors ligne.	Réinitialisez le stockage des licences sur l'appareil et réessayez après le redémarrage.

Dépannage FTP

Si le serveur FTP n'enregistre pas les images correctement, cela peut être dû à un problème de pare-feu, d'accès aux dossiers ou d'autorisations non valides.

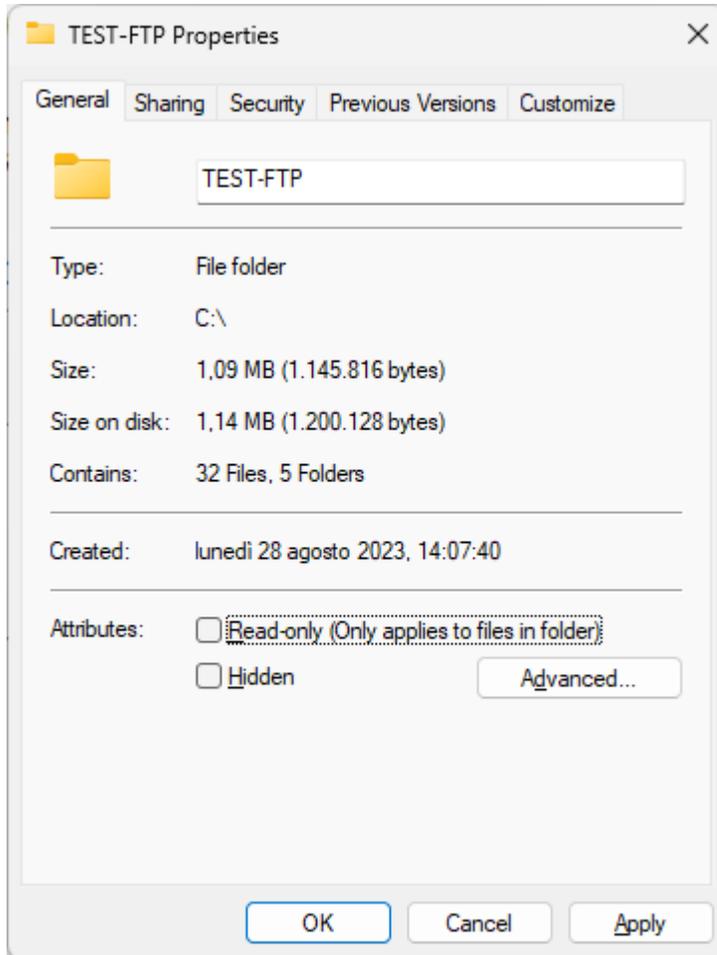
Paramètres du pare-feu

Si le serveur FTP ne reçoit pas de messages, comme dans l'image ci-dessous, vérifiez les paramètres du pare-feu.



Attributs de dossier non valides

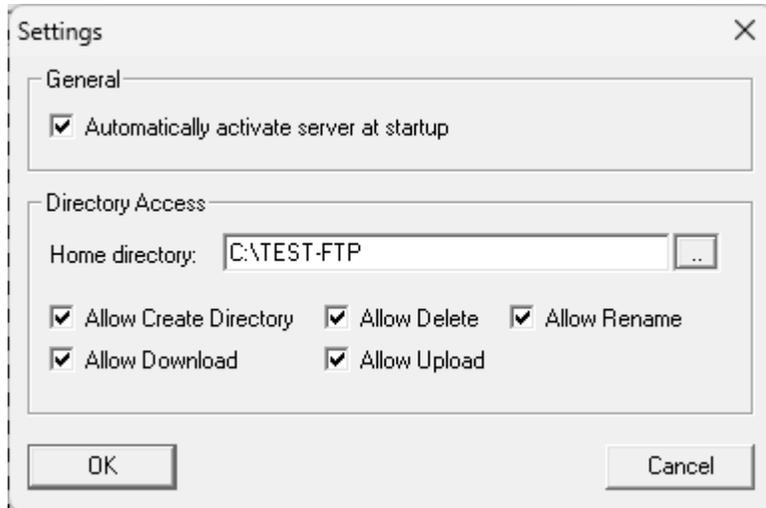
Dans les cas où l'application du serveur FTP ne peut pas écrire dans le dossier de destination. Sélectionnez le dossier et utilisez la commande **ALT+ENTRÉE** pour ouvrir la fenêtre des propriétés et vérifier que la case à cocher **Lecture seule** n'est pas activée.



Autorisations non valides

La configuration du serveur FTP empêche certaines opérations. Si le journal de l'application du serveur FTP indique une erreur de transfert de fichier critique.

Pour créer un répertoire et télécharger un fichier, activez toutes les options comme indiqué dans la figure suivante :

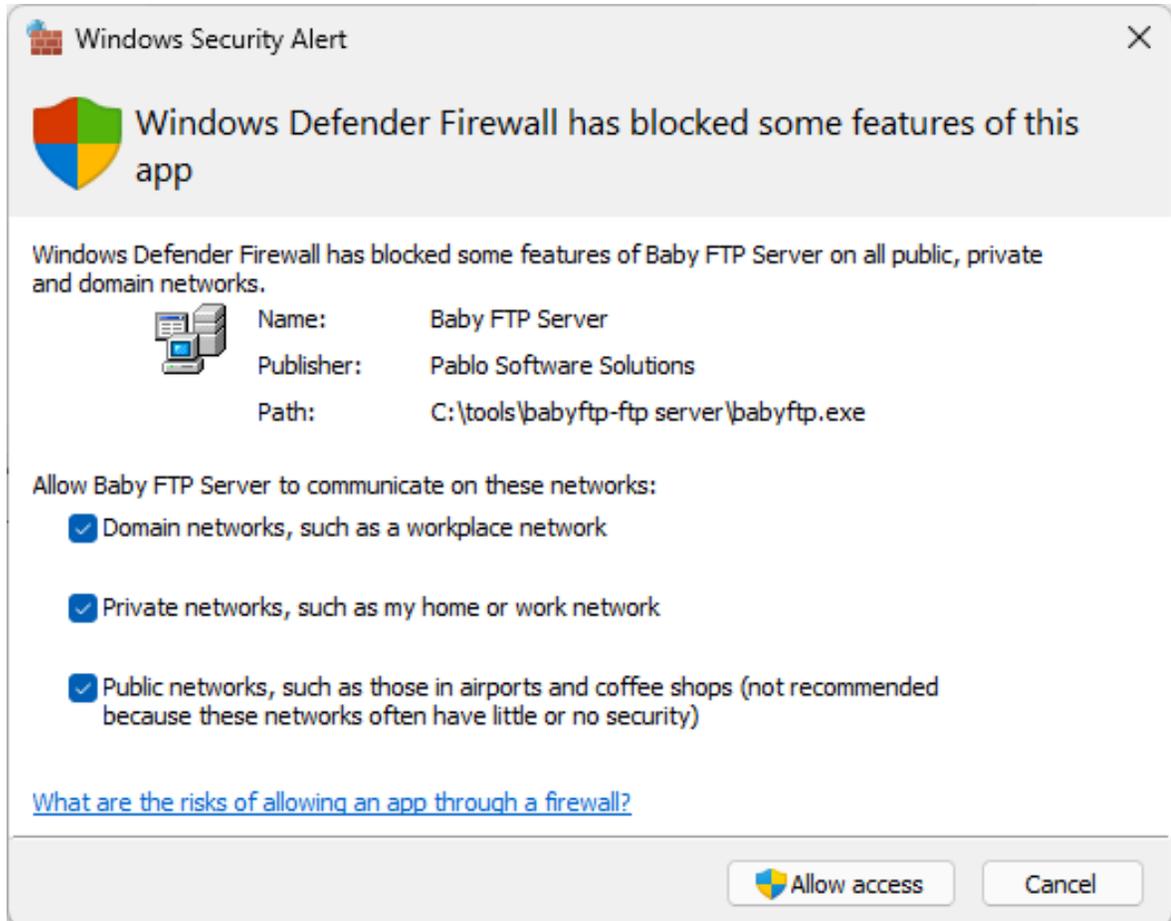


Test de la connexion FTP

Avant d'utiliser la caméra intelligente, testez la connexion FTP à l'aide d'un client FTP.

Cela peut également déclencher le pare-feu Windows Defender pour l'application du serveur FTP. Cette opération peut être effectuée automatiquement.

Activez le serveur FTP pour tous les réseaux.

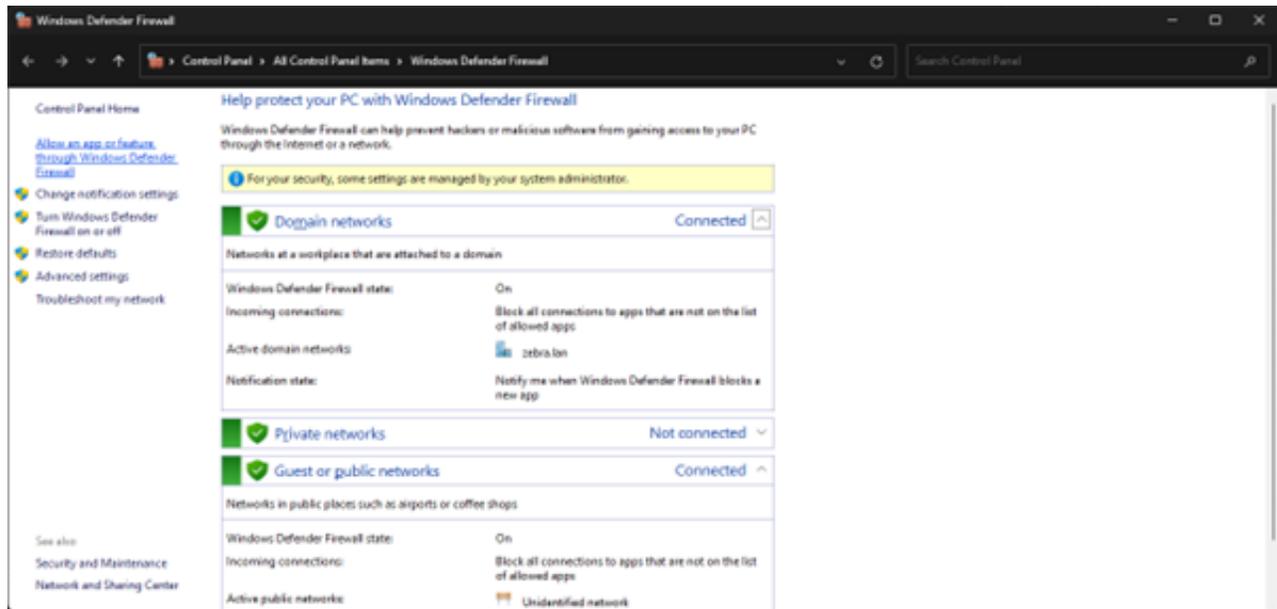


Configuration du pare-feu

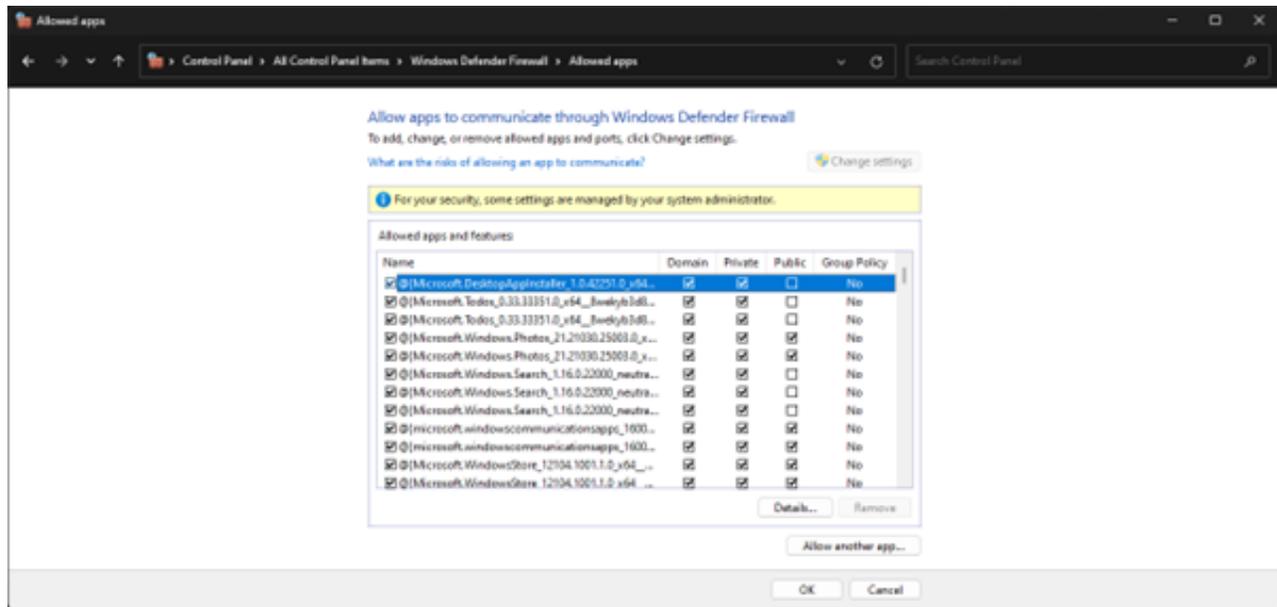
S'il n'y a pas de communication entre la caméra intelligente et l'application du serveur FTP, ajoutez l'application du serveur FTP aux règles du pare-feu Windows à l'aide de la procédure suivante.

1. Ouvrez le pare-feu Windows Defender.

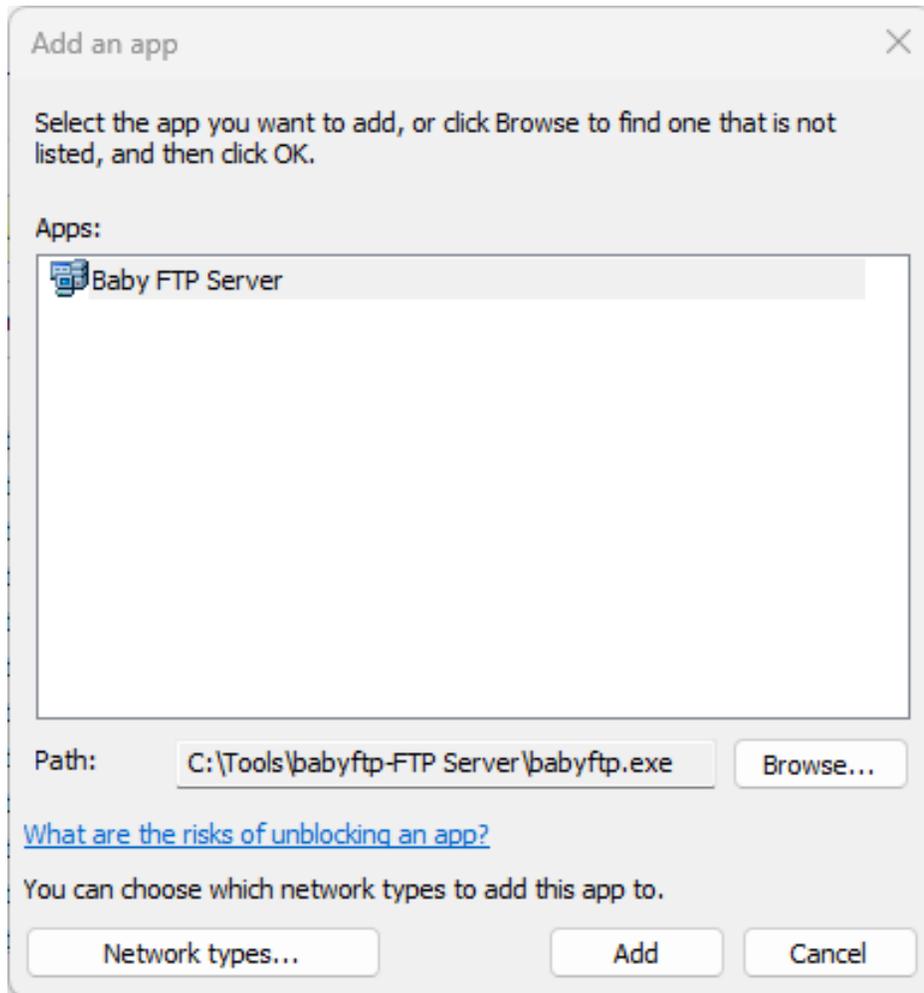
2. Cliquez sur **Allow an app or feature (Autoriser une application ou une fonctionnalité...)**



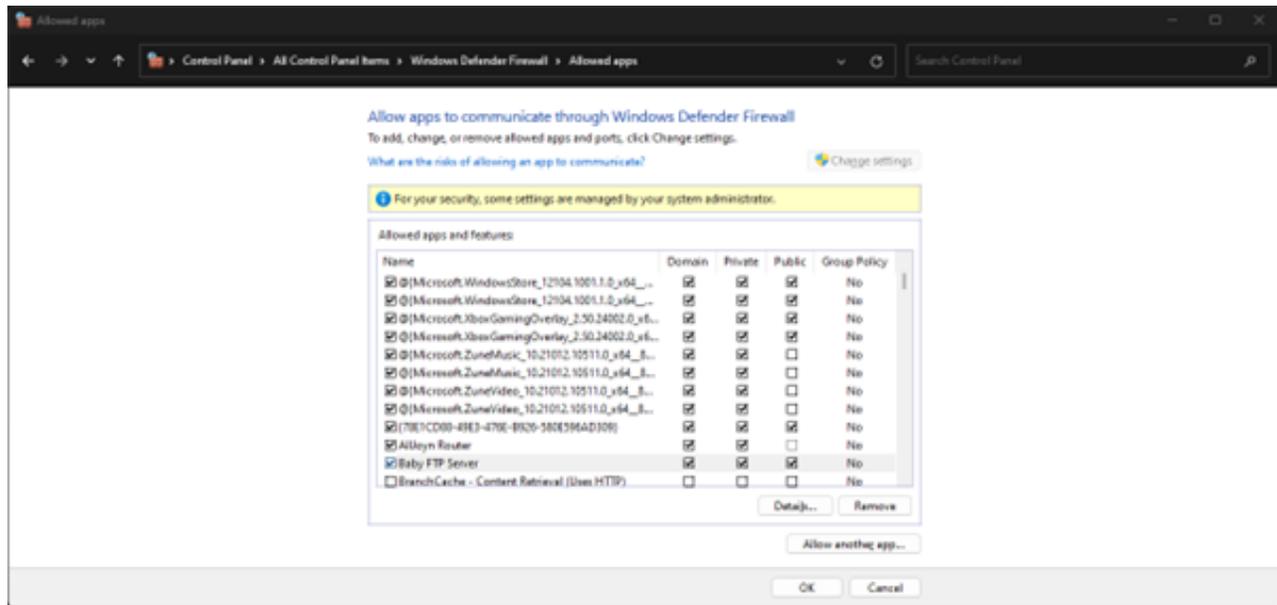
3. Cliquez sur **Allow another app (Autoriser une autre application)...**



4. Sélectionnez le fichier exécutable sur le serveur FTP.



5. Sélectionnez tous les réseaux.



6. Cliquez sur **OK** pour appliquer les paramètres.

Présentation de RegEx

RegEx est utilisé pour filtrer le code afin d'identifier des objets spécifiques. Cette section fournit des informations sur ce qu'il faut rechercher dans votre code pour vous assurer que RegEx fonctionne correctement, sur les données qui sont constantes et sur celles qui peuvent être modifiées. Si vous avez l'intention de modifier les données, vous devez fournir le type de données ou réduire les données à un nombre spécifique de caractères lorsque cela est possible.

Pour une liste complète des commandes de filtrage permettant d'identifier les différents types de données, caractères et positions fixes ou l'utilisation en série de données spécifiques, voir rexegg.com/regex-quickstart.html

Exemples de RegEx

RegEx fait référence à une séquence de caractères d'expression régulière qui spécifie un modèle que l'application doit identifier dans l'image. Cette section fournit des exemples de cas d'utilisation courants de RegEx et décrit la procédure à suivre pour les utiliser dans Zebra Aurora Focus.

Les cinq codes ont été lus sans filtre :

Présentation de RegEx

The interface includes the following settings:

- Barcode String Match:
- No Read String:
- Enable Barcode Quality Metrics:
- Exhaustive 2D Attempt:

The scan results table is as follows:

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	01DEC20	1.9
Good Read	CODE39	CN	2.9
Good Read	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2
Good Read	CODE39	Q1	2.9
Good Read	CODE39	2P	2.9

The scanned label contains the following text and barcodes:

- (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00
- (D)MFD: 01DEC20
- (2P)REV:
- (Q)QUANTITY: 1
- MADE IN CHINA

Filtre (w) pour toutes les chaînes de caractères qui incluent des correspondances avec n'importe quel caractère de mot (équivalent à [a-zA-Z0-9_]) :

Présentation de RegEx

The screenshot displays a barcode scanning application interface. On the left, there are settings for barcode decoding, including a 'Regex' checkbox which is checked. The main area shows a scan of a white label on a dark background. The label contains several lines of text and barcodes: '(1P)P/N: CBL-USB03000-USC00', a barcode, '(D)MFD: 01DEC20', a barcode, '(2P)REV:', a barcode, '(Q)QUANTITY: 1', a barcode, and 'MADE IN CHINA' with a final barcode. A green box highlights the entire label area. Below the scan, a 'View Results' table shows the decoded data.

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	01DEC20	19
Good Read	CODE39	CN	29
Good Read	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	12
Good Read	CODE39	Q1	29
Good Read	CODE39	2P	29

Filtre (d) pour toutes les images comportant au moins un numéro :

Présentation de RegEx

The screenshot displays the interface of a barcode scanning application. On the left, there are settings for barcode matching, including a 'Barcode String Match' toggle, a 'Select Last Decode' dropdown, a 'Regex' checkbox, and a 'No Read String' input field. Below these are checkboxes for 'Enable Barcode Quality Metrics' and 'Exhaustive 2D Attempt'. The main area shows a scan of a barcode label with a green bounding box. The label text includes: (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00, (D)MFD: 01DEC20, (2P)REV:, (Q)QUANTITY: 1, and MADE IN CHINA. At the bottom left, a 'View Results' table shows the decoded data. At the bottom right, a 'Filmstrip' view shows a sequence of frames from the scan.

Barcode String Match: Regex

Select Last Decode: Regex

No Read String:

Enable Barcode Quality Metrics

Exhaustive 2D Attempt

View Results

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	01DEC20	1.9
Good Read	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2
Good Read	CODE39	Q1	2.9
Good Read	CODE39	2P	2.9

Filmstrip

Filtre (d0) sur tous les chiffres suivis d'un zéro :

Barcode String Match

Select Last Decode 1d0 Regex

No Read String

Enable Barcode Quality Metrics

Exhaustive 2D Attempt

View Results

Status	Codec	Result	PPM
● Good Read			
👁	CODE39	01DEC20	1.9
👁	CODE39	1PCBLUSB03000-USC00	1.2

Read Barcode

(1P)P/N: CBL-USB03000-USC00

(D)MFD: 01DEC20

(2P)REV:

(Q)QUANTITY: 1

MADE IN CHINA

X - Y - R - G - B - Zoom: 81.82% - % Size Available

Filestrip

Filtre (d1) à tous les chiffres suivis du chiffre un :

The screenshot displays the interface of a barcode scanning application. On the left, there are settings for barcode decoding, including a toggle for 'Barcode String Match', a dropdown for 'Select Last Decode' set to 'utf', and a checked 'Regex' option. Below these are fields for 'No Read String', 'Enable Barcode Quality Metrics', and 'Exhaustive 2D Attempt'. The main area shows a scan of a barcode label with a green bounding box. The label text is: (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00, (D)MFD: 01DEC20, (2P)REV:, (Q)QUANTITY: 1, and MADE IN CHINA. The bottom left shows a 'View Results' table with one entry: a 'Good Read' status, CODE39 codec, result D01DEC20, and 19 PPM. The bottom right shows a 'Filmstrip' view of the scan.

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	D01DEC20	19

Filtre (d\$) pour chaque code dont le dernier caractère est un chiffre :

Présentation de RegEx

Minimum Coverage Percentage

Barcode String Match

Select Last Decode Regex

No Read String

Enable Barcode Quality Metrics

Exhaustive 2D Attempt



View Results				
Status	Codec	Result	PPM	
Good Read				
	CODE39	001DEC20	1.9	
	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2	
	CODE39	01	2.9	

X: 23 Y: 420 R: 94 G: 94 B: 94 Zoom: 81.83% -% Size Available

Filmstrip



Filtre (^d) pour obtenir tous les codes avec un chiffre au début :

The screenshot shows a software interface for barcode scanning. On the left is a settings panel, and on the right is a scan view of a label. The settings panel includes:

- Minimum Coverage Percentage
- Barcode String Match: (toggle)
- Select Last Decode: Regex
- No Read String:
- Enable Barcode Quality Metrics
- Exhaustive 2D Attempt

The scan view shows a label with the following text and barcodes:

- (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00
- [Barcode]
- (D)MFD: 01DEC20
- [Barcode]
- (2P)REV:
- [Barcode]
- (Q)QUANTITY: 1
- [Barcode]
- MADE IN CHINA
- [Barcode]

At the bottom left, the 'View Results' table shows:

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2
	CODE39	2P	2.9

At the bottom right, a 'Filmstrip' window shows a small thumbnail of the scanned label.

Filtre (~C) pour une chaîne contenant la lettre C :

The screenshot displays a barcode scanning application interface. On the left, there are settings for barcode decoding, including a 'Barcode String Match' toggle, a 'Select Last Decode' dropdown set to 'C', and a checked 'Regex' option. Below these are fields for 'No Read String', 'Enable Barcode Quality Metrics', and 'Exhaustive 2D Attempt'. The main area shows a scan of a label with a green bounding box. The label text includes: (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00, (D)MFD: 01DEC20, (2P)REV:, (Q)QUANTITY: 1, and MADE IN CHINA. At the bottom left, a 'View Results' table shows the decoded data.

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	01DEC20	1.9
	CODE39	CN	2.9
	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2

Filtrer [DU] par liste. Cet exemple est la lettre D ou U :

The screenshot displays a barcode scanning application interface. On the left is a control panel with the following elements:

- Select Last Decode: [DU] RegEx
- No Read String:
- Enable Barcode Quality Metrics
- Exhaustive 2D Attempt

The main area shows a grayscale image of a barcode label with a green bounding box. The label text is as follows:

- (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00
- [Barcode]
- (D)MFD: 01DEC20
- [Barcode]
- (2P)REV:
- [Barcode]
- (Q)QUANTITY: 1
- [Barcode]
- MADE IN CHINA
- [Barcode]

At the bottom left, the 'View Results' section contains a table:

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	01DEC20	1.9
Good Read	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2

At the bottom right, there is a 'Filmstrip' section with a thumbnail of the scanned label and technical data: X: 772 Y: 178 R: 191 G: 191 B: 191 Zoom: 81.83% -5. Size Available

Recherchez une chaîne spécifique dans le code (USB) :

The screenshot displays the interface of a barcode scanning application. On the left, there are configuration options: 'Barcode String Match' is turned on, 'Select Last Decode' is set to 'iUSB' with a checked 'Regex' box, 'No Read String' is empty, 'Enable Barcode Quality Metrics' is checked, and 'Exhaustive 2D Attempt' is unchecked. The main area shows a scan of a white label on a clear plastic bag. The label contains the following text and barcodes: '(1P)P/N: CBL-USB03000-USC00' with a blue-bordered barcode, '(D)MFD: 01DEC20' with an orange-bordered barcode, '(2P)REV:' with an orange-bordered barcode, '(Q)QUANTITY: 1' with an orange-bordered barcode, and 'MADE IN CHINA' with an orange-bordered barcode. A green bounding box highlights the entire label area. Below the scan, a 'View Results' table shows a 'Good Read' status for the CODE39 barcode '1PCBL-USB03000-USC00' with a PPM of 1.2. A 'Filmstrip' view at the bottom shows a sequence of frames with a small thumbnail of the scanned label.

Barcode String Match

Select Last Decode Regex

No Read String

Enable Barcode Quality Metrics

Exhaustive 2D Attempt

(1P)P/N: CBL-USB03000-USC00

(D)MFD: 01DEC20

(2P)REV:

(Q)QUANTITY: 1

MADE IN CHINA

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2

X: 295 Y: 293 R: 120-6:120 8:120 Zoom: 81.82% --% Size Available

Filmstrip

Recherchez tout filtre de données (*):

Présentation de RegEx

The screenshot displays the interface of a barcode scanning application. On the left, there are settings for 'Barcode String Match' (enabled), 'Select Last Decode' (set to 'r'), 'No Read String' (empty), 'Enable Barcode Quality Metrics' (disabled), and 'Exhaustive 2D Attempt' (disabled). The main area shows a scan of a label with a green bounding box. The label text includes: (1P)P/N: CBL-USB03000-USC00, (D)MFD: 01DEC20, (2P)REV:, (Q)QUANTITY: 1, and MADE IN CHINA. Below the scan, a 'View Results' table shows the decoded data.

Status	Codec	Result	PPM
Good Read	CODE39	001DEC20	1.9
	CODE39	CN	2.9
	CODE39	1PCBL-USB03000-USC00	1.2
	CODE39	01	2.9
	CODE39	2P	2.9

Recherchez deux filtres de données préfixes spécifiques (^78|^S2) :

- ^ place l'ancre sur le premier caractère ou la première chaîne du code
- | est l'OR logique



Recherchez une longueur de code minimale (`.{11}`) :

- `.` autorise tous les signes
- `{11}` est le nombre de signes nécessaires pour que le résultat soit vrai. Tous les codes orange ont moins de 11 signes.



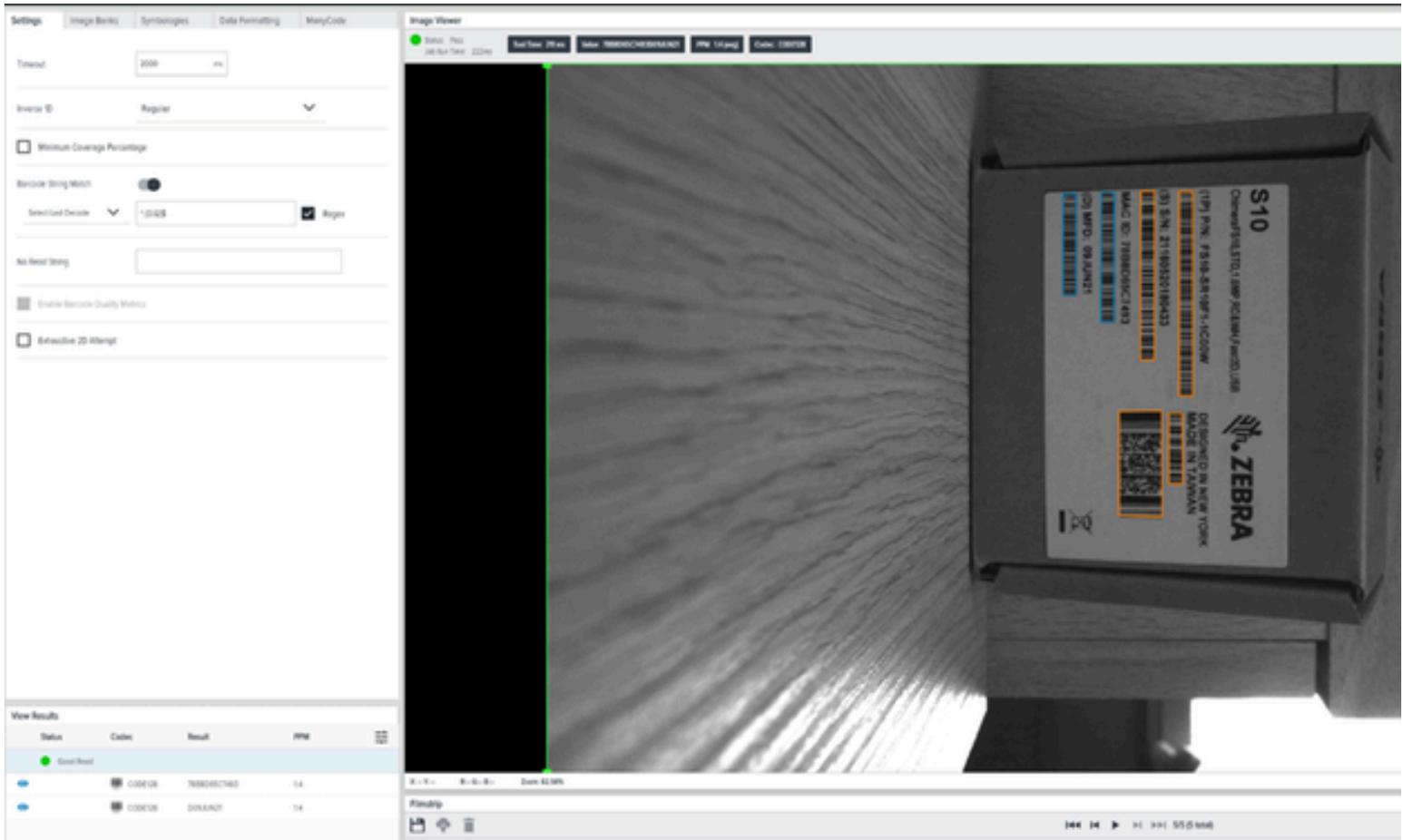
Recherchez une plage de longueur de code (`^{3,12}$`) :

- Ancre « `^` » au début du code
- Ancre « `$` » à la fin du code

Spécifiez la sortie souhaitée en fournissant les informations entre les crochets :

- `.` autorise tous les signes.
- `{3,12}` le premier chiffre représente le nombre minimal de signes nécessaires pour être vrai, et le deuxième chiffre représente le nombre maximal

Tous les codes comportant deux signes ou moins sont ignorés, comme le TW au-dessus du code PDF417. Les codes comportant 13 signes ou plus sont également ignorés.



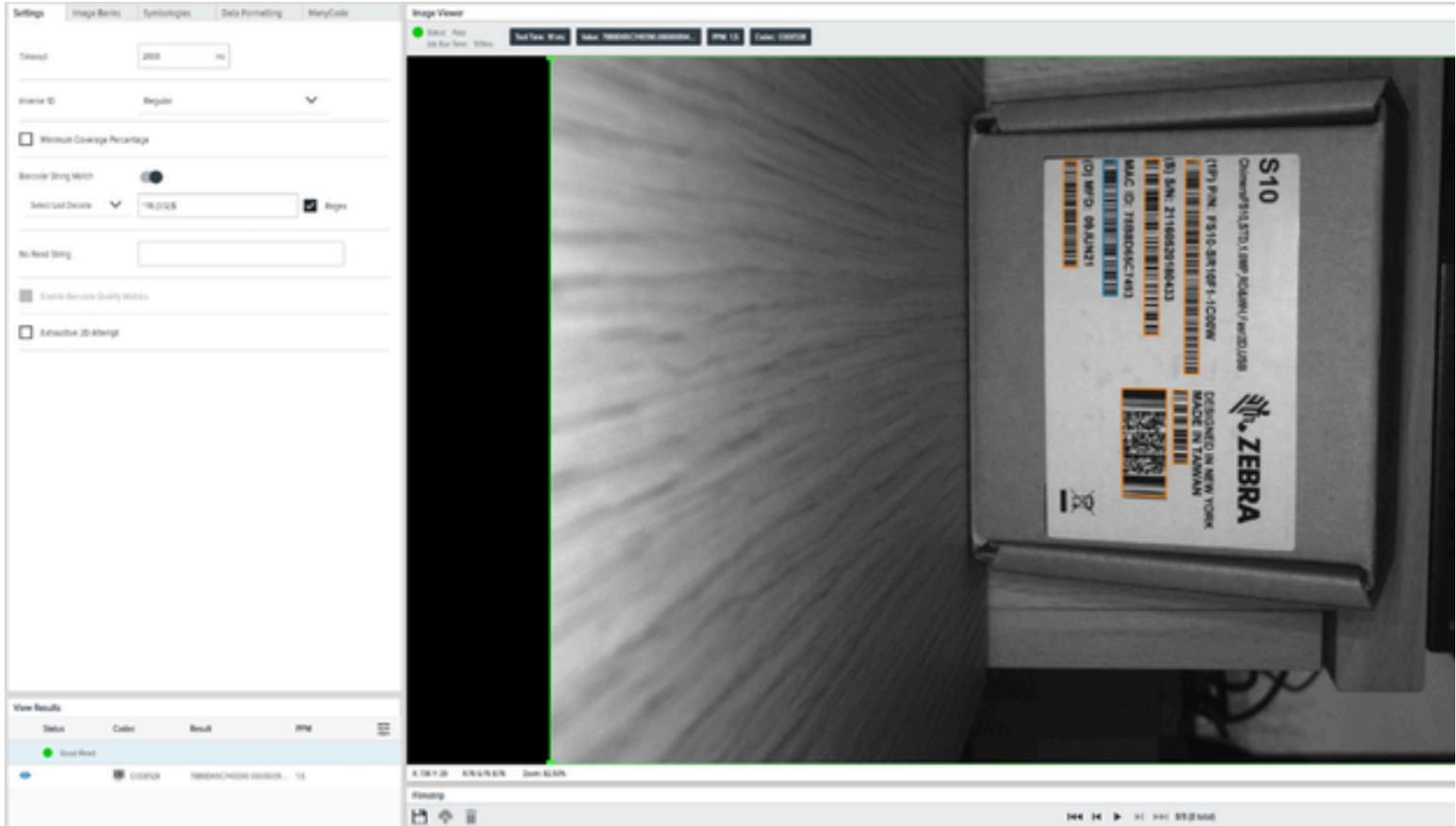
Recherchez une plage de longueur de code et un identifiant (^78.{3,12}\$:

- Ancre **^** au début du code.
- Ancre **\$** à la fin du code.

Spécifiez la sortie souhaitée en fournissant les informations entre les crochets :

- **.** autorise tous les signes.
- **\$78** indique que l'identifiant doit se trouver au début de la chaîne.
- **{3,12}** le premier chiffre représente le nombre minimal de signes nécessaires pour être vrai, et le deuxième chiffre représente le nombre maximal.

Tous les codes comportant deux signes ou moins sont ignorés, comme le TW au-dessus du code PDF417. Les codes d'une longueur de 13 signes ou plus sont également ignorés.



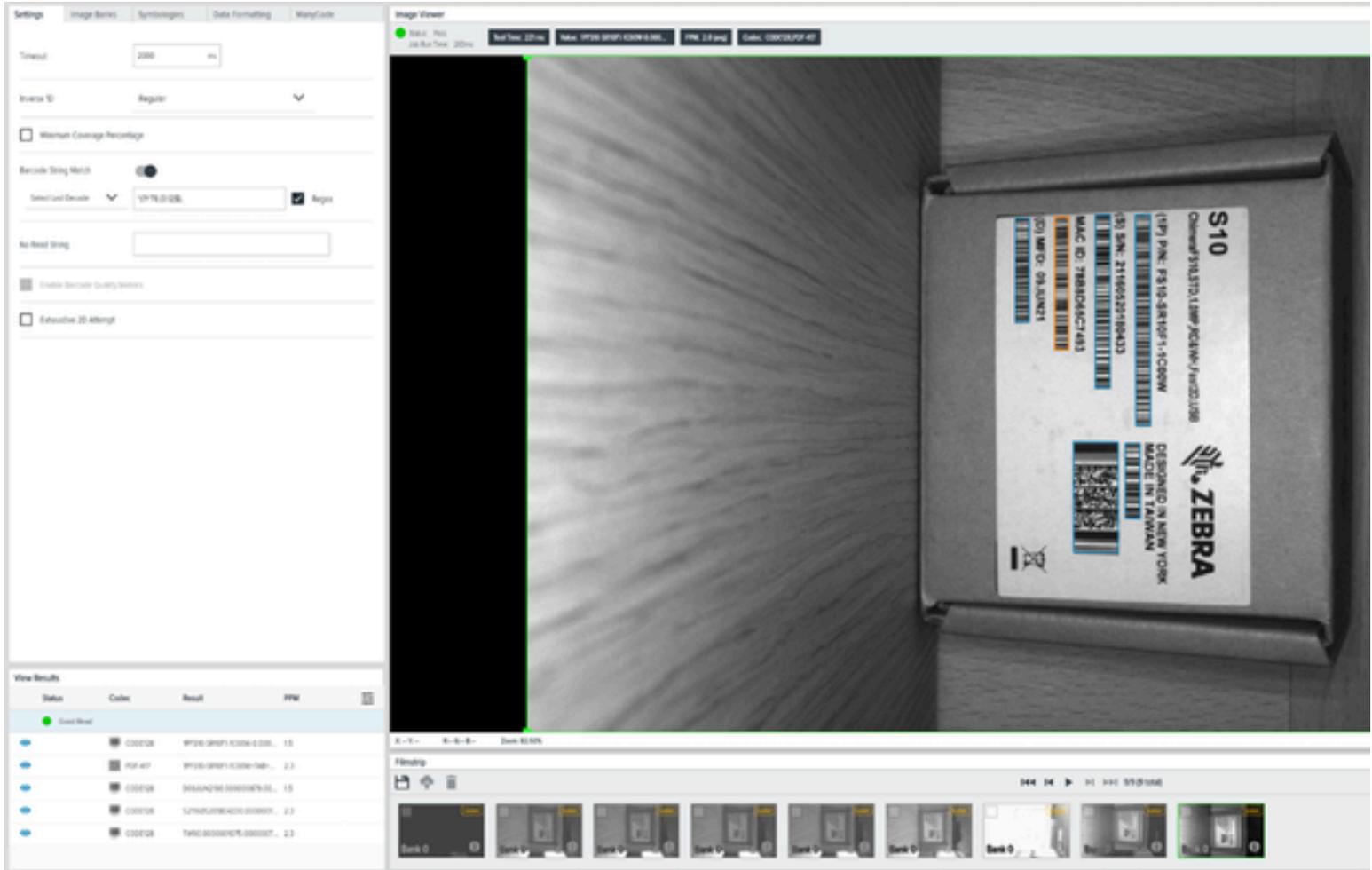
Cherchez autre chose, puis cherchez une plage de longueur de code et un identifiant (`^(?!^78.{3,12}$)`) avec une logique inverse :

- `^` autorise tous les signes.
- `$` indique que l'identifiant doit se trouver au début de la chaîne.

Spécifiez la sortie souhaitée en fournissant les informations entre les crochets :

- `.` autorise tous les signes.
- `78` indique que l'identifiant doit se trouver au début de la chaîne.
- `{3,12}` le premier chiffre représente le nombre minimal de signes nécessaires pour être vrai, et le deuxième chiffre représente le nombre maximal

Utilisez la syntaxe `^(?!motif)`, où le motif est le motif pour la recherche de motifs négatifs :



Recherchez un code numérique de 13 caractères et commençant par un quatre ou un code numérique de 20 caractères et commençant par un 0 ($^4\backslash d\{12\}|\wedge 0\backslash d\{19\}$) :

- L'ancre $^$ au début du code 4 signifie que le chiffre 4 doit être le premier chiffre du code.
- $\backslash d$ n'autorise que les chiffres (0-9).
- **{12}** nombre de signes nécessaires pour être vrai, et le deuxième chiffre représente le nombre maximal. C'est un de moins que la longueur du code parce que la chaîne complète est composée du premier chiffre fixe + 12 chiffres.
- $|$ est l'OR logique

Présentation de RegEx

The screenshot displays a software interface for barcode scanning. On the left is a 'Settings' panel with various options like 'Timeout', 'Inverse ID', and 'Barcode String Match'. The 'Barcode String Match' section is set to 'Regex' with the pattern '^FIS(D|Q|B)'. The main area is an 'Image Viewer' showing a scan of a Zebra box with a label. The label contains the following information: S10, (1P) P/N: FS-10-SR10F1-C000W, (S) S/N: 2116020180433, MAC ID: 78B0D6C743, (D) MFD: 09-JUN21, and 'DESIGNED IN NEW YORK MADE IN TAIWAN'. Below the image viewer is a 'View Results' table.

Status	Codec	Result	PFM
Good Read	CODE128	FS10 SR0F1 C000W 0.000...	1.5
	PDF-417	FS10 SR0F1 C000W 140...	2.3
	CODE128	D05AUN2190.000000879.00...	1.5
	CODE128	S21960520904330.0000001...	2.3
	CODE128	T890.0000004075.0000007...	2.3

Recherchez le champ du numéro de série des Zebra Boxes FIS/MV (^S\d{13}) :

- ^
- \d n'autorise que les chiffres (0-9).
- {13}

Présentation de RegEx



Utilisation de Zebra Easy Text Interface

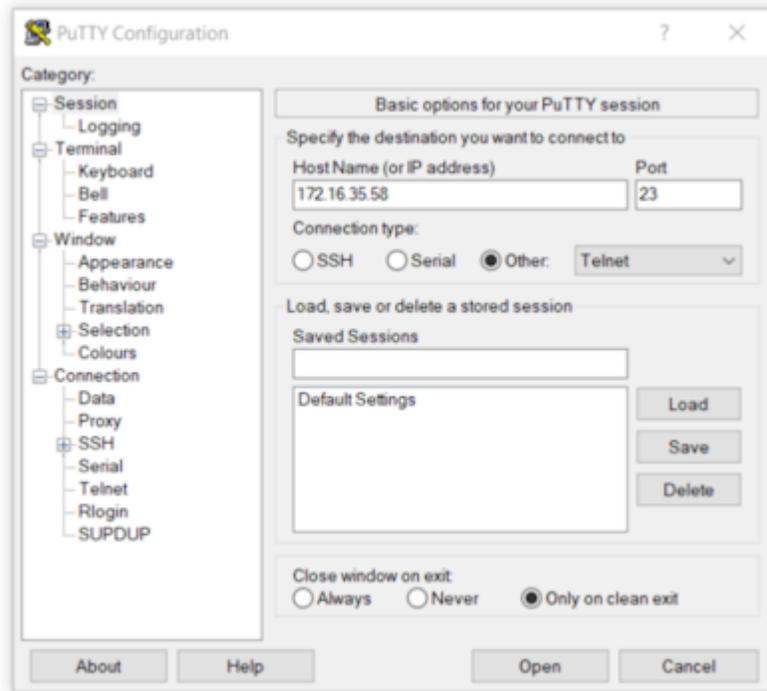
Zebra Easy Text Interface (ZETI) est un ensemble de commandes utilisées pour récupérer des informations sur l'appareil via le port Telnet 23 par défaut.

Activation des connexions Telnet

Utilisez une connexion Telnet avec un terminal PC sur ZETI avec un appareil.

1. Appuyez sur Win + R pour ouvrir la fenêtre d'exécution.
2. Recherchez le panneau de configuration et cliquez sur **OK**.
3. Dans le panneau de configuration, cliquez sur **Programs and Features (Programmes et fonctionnalités)**.
4. Dans le panneau de gauche, cliquez sur **Turn Windows Features On or Off (Activer ou désactiver les fonctionnalités Windows)**.
5. Activez la boîte de dialogue des fonctionnalités Windows du client Telnet.
6. Dans la boîte de dialogue des fonctionnalités Windows, faites défiler vers le bas et sélectionnez **Telnet Client (Client Telnet)**.

Vous pouvez également utiliser un client de terminal tel que Teraterm ou Putty. L'image suivante illustre la procédure à suivre avec Putty.



Après avoir ouvert la session, saisissez le nom de la commande et appuyez sur la touche **Enter (Entrée)**.

```
ASCII Connected
help
*****
Supported Commands
*****
trigger
getimage
getquantity
getcodes
getdecodes
internallight
gain
focus
exposure
autoexposure
autofocus
aimr
getimagersettings
```

Commandes ZETI

Utilisez les commandes ZETI pour apporter des modifications sur l'appareil et récupérer les données de résultat.

autotune

La commande autotune permet de régler les paramètres de mise au point de l'appareil en fonction du paramètre spécifié.

Tableau 75 autotune

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness true .focus true .method barcode commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness false .focus true .method barcode commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness true .focus false .method barcode commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness false .focus false .method barcode commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness true .focus true .method dpm commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness true .focus false .method dpm commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness false .focus true .method dpm commande : autotune,ok
autotune	at	.brightness .focus .method	true/false true/false barcode/ dpm	-	autotune .brightness false .focus false .method dpm commande : autotune,ok

backuprestore

backup

Utilisez la commande `backuprestore` pour sauvegarder un fichier en passant le paramètre `backup` à `CONFIG` et l'action à `1`.

Tableau 76 backup

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
<code>backuprestore</code>	<code>br</code>	<code>backup</code>	<code>CONFIG, JOB_DATA, ALL</code>	-	<code>br .backup CONFIG .action 1</code> commande : <code>br,ok</code>
<code>backuprestore</code>	<code>br</code>	<code>action</code>	<code>1</code>		<code>br .backup CONFIG .action 1</code> commande : <code>br,ok</code>

restore

La commande `backuprestore` permet de restaurer un fichier sur l'appareil.

Tableau 77 restore

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
<code>backuprestore</code>	<code>br</code>	<code>action.path</code>	<code>0 base64_data</code>	-	<code>br .action 0 .path base64_data</code> commande : <code>br,ok</code>



REMARQUE : Utilisez un script Python pour restaurer le fichier sur l'appareil.

calibrate

Utilisez la commande `calibrate` pour configurer les paramètres d'étalonnage sur l'appareil.

Tableau 78 calibrate

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
<code>calibrate</code>	<code>cb</code>	-	<code>valeur</code>	-	Étalonner <code>[["80", 4.34], ["200", 0.81], ["300", -0.1], ["500", -1.90], ["1000", -9.8]]</code> commande : <code>calibrate,ok</code>

deletejob

Utilisez `deletejob` la commande pour supprimer une tâche sur l'appareil. Indiquez le numéro de tâche comme argument

Tableau 79 deletejob

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
deletejob	dj	-	Number	-	deletejob 1 commande : deletejob,ok

download

La commande `download` permet de télécharger le fichier de configuration `dwx` sur l'appareil.



REMARQUE : Utilisez un script python pour transférer le fichier `.dwx` vers l'appareil.

Tableau 80 download

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
download	download	-	-	download base64_data commande : download,ok

dwsideload

La commande `dwsideload` permet de télécharger le fichier de configuration `dwx` sur l'appareil.



REMARQUE : Utilisez un script python pour transférer le fichier `.dwx` vers l'appareil.

Tableau 81 dwsideload

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
dwsideload	dws	file.dwx (format base64)	-	python dwsideload file.dwx <CR><LF> commande : dwsideload,ok

exposure

La commande `exposure` permet de définir la valeur d'exposition en passant un argument.

Tableau 82 exposure

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
exposure	ex	-	0,05 à 14	exposure 1 commande : exposure,ok

factoryreset

La commande `factoryreset` permet de rétablir l'état par défaut de l'appareil.

Tableau 83 factoryreset

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
factoryreset	fr	device_settings	-	-	factoryreset device_settings commande : factoryreset,ok

firmwareupdate

Utilisez la commande `firmwareupdate` pour mettre à jour le micrologiciel de l'appareil.



REMARQUE : La commande `firmwareupdate` n'est pas prise en charge sur les appareils FS10.

Tableau 84 firmwareupdate

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
firmwareupdate	fwu	-	ftp server username ftp server password ftp server url firmware name (scnplg2) force update keepfile	-	fwu user pass 172.16.35.58 abc.scnplg2 1 1 commande : fwu,ok

focus

La commande `focus` permet de définir la valeur de mise au point en transmettant un argument.

Tableau 85 focus

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
focus	fo	-	-6 à 8	focus 7 commande : focus,ok

gain

La commande `gain` permet de définir la valeur du gain en passant un argument.

Tableau 86 gain

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
gain	ga	-	0 à 100	gain 2 commande : gain, ok

getattribute

La commande `getattribute` permet d'obtenir la valeur de l'attribut requis en passant le numéro de l'attribut comme argument.

Tableau 87 getattribute

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
getattribute	gat	Number	Attribute Number	-	getattribute 65048 commande : getattribute,ok

getcalibration

Utilisez la commande `getcalibration` pour récupérer les paramètres d'étalonnage de l'appareil.

Tableau 88 getcalibration

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
getcalibration	gcb	-	-	-	getcalibration [{"80", 4.34}, {"200", 0.81}, {"300", -0.1}, {"500", -1.90}, {"1000", -9.8}] command : getcalibration,ok

getcodes

La commande `getcodes` permet de récupérer le code et la valeur de la dernière opération.

Tableau 89 getcodes

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
getcodes	gc	-	-	-	getcodes commande : getcodes,ok

getdecodes

La commande `getdecodes` permet de récupérer la valeur décodée de la dernière opération.

Tableau 90 getdecodes

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
getdecodes	gd	-	-	-	getdecodes commande : getdecodes,ok

getimage

La commande `getimage` permet de capturer une nouvelle image qui n'est pas considérée comme un déclencheur et de télécharger l'image sous forme de tampon base64. La mémoire tampon contient un fichier BMP.

Tableau 91 getimage

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
getimage	gi	Base64	-	getimage commande : getimage,ok 3073440 /9j/4AAQSkZJRgABAQAAQABAAD

getimagersettings

La commande `getimagersettings` permet de récupérer la valeur de tous les paramètres mentionnés dans le tableau suivant :

Tableau 92 getimagersettings

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>aimer</code>	-	<code>getimagersettings aimer</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>external_light</code>	-	<code>getimagersettings external_light</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>imager</code>	-	<code>getimagersettings imager</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>internal_light</code>	-	<code>getimagersettings Internal_light</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>gain</code>	-	<code>getimagersettings gain</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>focus</code>	-	<code>getimagersettings focus</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>exposure</code>	-	<code>getimagersettings exposure</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>autoexposure</code>	-	<code>getimagersettings autoexposure</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>
<code>getimagersettings</code>	<code>gis</code>	<code>autofocus</code>	-	<code>getimagersettings autofocus</code> commande : <code>getimagersettings,ok</code>

getgpiostatus

La commande `getgpiostatus` permet d'obtenir la valeur de la broche demandée en passant un numéro de broche comme argument.

Tableau 93 getgpiostatus

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
<code>getgpiostatus</code>	<code>gst</code>	Number	Pin number	-	<code>getgpiostatus 1</code> commande : <code>getgpiostatus,ok</code> {response}

getgpiosetting

Utilisez la commande `getgpiosetting` pour mettre à jour le micrologiciel de l'appareil.

Tableau 94 getgpiosetting

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
getgpiosetting	ggs	Pin number, mode	-	ggs .pin 1 .mode commande : ggs,ok {response}
getgpiosetting	ggs	Pin number, strobe	-	ggs .pin 1 .strobe commande : ggs,ok {response}
getgpiosetting	ggs	Pin number, reset	-	ggs .pin 1 .reset commande : ggs,ok {response}
getgpiosetting	ggs	Pin number, edge	-	ggs .pin 1 .edge commande : ggs,ok {response}
getgpiosetting	ggs	Pin number, debounce	-	ggs .pin 1 .debounce commande : ggs,ok {response}
getgpiosetting	ggs	Pin number, delay	-	ggs .pin 1 .delay commande : ggs,ok {response}
getgpiosetting	ggs	Pin number, pulsewidth	-	ggs .pin 1 .pulsewidth commande : ggs,ok {response}

getjoblist

La commande `getjoblist` permet de récupérer la liste de toutes les tâches chargées sur l'appareil.

Tableau 95 getjoblist

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
getjoblist	gjl	-	-	-	getjoblist commande : getjoblist,ok

getlogfiles

Utilisez la commande `getlogfiles` pour récupérer les journaux de l'appareil ou les journaux Perfetto.

Journaux de l'appareil

Générez un fichier `log.tar` et récupérez le fichier `tar`.

Tableau 96 Journaux de l'appareil

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
<code>getlogfiles</code>	<code>glf</code>	<code>devicelogs</code>	-	<code>getlogfiles devicelogs</code> commande : <code>getlogfiles,ok</code>

Journaux Perfetto

Utilisez un script python pour récupérer les derniers journaux Perfetto.

Tableau 97 Journaux Perfetto

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
<code>getlogfiles</code>	<code>glf</code>	Number	1-10	<code>getlogfiles 10</code> commande : <code>getlogfiles,ok</code>

getquantity

La commande `getquantity` permet de récupérer le nombre de codes de la dernière opération.

Tableau 98 `getquantity`

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
<code>getquantity</code>	<code>gq</code>	-	-	-	<code>getquantity</code> commande : <code>getquantity,ok</code>

getresultimage

La commande `getresultimage` permet de télécharger la dernière image inspectée sous forme de tampon base64. L'image obtenue est un fichier JPG.

Tableau 99 getresultimage

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
getresultimage	gri	-	Base64	-	getresultimage commande : getresultimage,ok 90326 /9j/4AAQSkZJRgABAQAAQABAAD

help

Utilisez la commande `help` pour obtenir la liste de toutes les commandes ZETI prises en charge.

Tableau 100 help

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
help	he	None	-	-	help Commandes prises en charge trigger getimage getquantity ... liste de toutes les commandes prises en charge

internallight

La commande `internallight` permet d'activer ou de désactiver la fonction d'éclairage interne en indiquant On ou Off comme argument.

Tableau 101 internallight

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
internallight	il	-	on/off	-	internallight on commande : internallight,ok

loadjob

L'option `loadjob` permet de télécharger la tâche en passant le numéro de slot comme argument afin de s'assurer que la tâche requise est téléchargée.

Tableau 102 loadjob

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
loadjob	lj	-	Number	-	loadjob commande : loadjob,ok

protocolconfig

Utilisez une commande `protocolconfig` pour définir les paramètres globaux.



REMARQUE : Les journaux ne sont pas enregistrés sur Telnet si `.echo` est désactivé lors de l'utilisation de `protocolconfig`.

Tableau 103 protocolconfig

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
protocolconfig	pc	.echo	on/off	-	protocolconfig .echo off commande : protocolconfig,ok

reboot

Utilisez la commande `reboot` pour redémarrer l'appareil.

Tableau 104 reboot

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
reboot	re	None	-	-	reboot commande : reboot,ok

setattribute

La commande `setattribute` permet de définir une valeur pour l'attribut requis en passant le numéro de l'attribut comme premier argument et la valeur comme second argument.

Tableau 105 setattribute

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
setattribute	sa	-	Attribute Number, Value	-	setattribute 65048 3 commande : setattribute,ok

setgpiosetting

La commande `setgpiosetting` permet de récupérer les valeurs d'attribut d'une broche.

Tableau 106 setgpiosetting

Commande	Forme courte	Paramètre	Plage	Exemple
setgpiosetting	sgs	Pin number, mode, Number	-	sgs .pin 1.mode 0 commande : sgs,ok
setgpiosetting	sgs	Pin number, reset, Number	-	sgs .pin 1.strobe 0 commande : sgs,ok
setgpiosetting	sgs	Pin number, strobe, Number	-	sgs .pin 1.reset 0 commande : sgs,ok
setgpiosetting	sgs	Pin number, edge, Number	-	sgs .pin 1.edge 0 commande : sgs,ok
setgpiosetting	sgs	Pin number, debounce, Number	-	sgs .pin 1.debounce 0 commande : sgs,ok
setgpiosetting	sgs	Pin number, delay, Number	-	sgs .pin 1.delay 0 commande : sgs,ok
setgpiosetting	sgs	Pin number, pulsewidth, Number	-	sgs .pin 1.mode pulsewidth 0 commande : sgs,ok

setgpiostatus

La commande `setgpiostatus` permet de définir la valeur de la broche requise en passant un numéro de broche comme premier argument et la valeur comme second argument.

Tableau 107 setgpiostatus

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
setgpiostatus	sst	Number, Number	Pin number, value	-	setgpiostatus 1 0 commande : setgpiostatus,ok

trigger

Utilisez la commande de déclenchement pour déclencher une tâche sur un slot spécifié en transmettant le numéro de tâche requis en tant qu'argument. Le paramètre `withresult` donne le JSON résultant du dernier résultat sous forme de réponse après le déclenchement.

Tableau 108 trigger

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
trigger	tr	withresult	Number	-	trigger commande : trigger,ok trigger withresult commande : trigger,ok

- `getjobdata(gjd)` : récupère les données de la tâche spécifiée.
- `setjobdata(sjd)` : définit les données de la tâche spécifiée.

`getjobdata .jobData.trigger.mode .slot 3`

Les paramètres relatifs à `jobData.trigger` sont configurés à l'aide de `get/setjobdata` avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 109 trigger

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger .jt	mode	NONE SINGLE_SHOT LEVEL BURST PERIODIC_SINGLE_SHOT CONTINUOUS PRESENTATION	gjd .jt.mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.mode CONTINUOUS . slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger .jt	start _criteria	GPIO DEVICE SERIAL PLC TCP_IP AUTO TEST_TRIGGER	gjd .jt.start_criteria .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.start_criteria AUTO .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 109 trigger (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger .jt	end_criteria	GPIO DEVICE SERIAL PLC TCP_IP AUTO TEST_TRIGGER	gjd .jt.end_criteria .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.end_criteria AUTO .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger .jt	show_image	true/false	gjd .jt.show_image .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.show_image true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger .jt	no_read _same_ barcode	Int	gjd .jt.no_read_same_barcode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.no_read_same_barcode 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger .jt	reset_dnr _on_trigger	true/false	gjd .jt.reset_dnr_on_trigger .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.reset_dnr_on_trigger true .slot 3 commande : sjd,ok

getjobdata .jobData.trigger.trigger_settings.same_barcode_timeout .slot 3

Les paramètres liés à jobData.trigger.trigger_settings sont configurés à l'aide de get/setjobdata avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 110 trigger_settings

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	same_barcode _timeout	Number (0-500 ms)	gjd .jts.same_barcode_timeout .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.same_barcode_timeout 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 110 trigger_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	job_interval	Number (0-60 000 ms)	gjd .jts.job_interval .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.job_interval 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	burst_count	Number (1-100)	gjd .jts.burst_mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.burst_count 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	presentation_ sensitivity	Number	gjd .jts.presentation_sensitivity .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.presentation_sensitivity 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	decode _failure _timeout	Number (0-60 000 ms)	gjd .jts.decode_failure_timeout .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.decode_failure_timeout 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	active_level.	LOW HIGH	gjd .jts.active_level .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.active_level 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	fast_hw _trigger_ enabled	true/false	gjd .jts.fast_hw_trigger_enabled .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.fast_hw_trigger_enabled true .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 110 trigger_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	read_multiple _barcode	true/false	gjd .jts.read_multiple_barcodes .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.read_multiple_barcodes true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	send _aggregate _level _assert _data	true/false	gjd .jts.send_aggregate_level_assert_data .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.send_aggregate_level_assert_data true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	disable _active _job _timeout	true/false	gjd .jts.disable_active_job_timeout .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.disable_active_job_timeout true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. trigger trigger_settings .jts	same_data _timeout _must_leave _fov	true/false	gjd .jts.same_data_timeout_must_leave_fov .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jts.same_data_timeout_must_leave_fov true.slot 3 commande : sjd,ok

meta

getjobdata .jobData.meta.description .slot 3

Les paramètres relatifs à jobData.meta sont configurés à l'aide des sous-paramètres get/setjobdatawith affichés dans le tableau suivant :

Tableau 111 meta

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. meta .jm	description	String	gjd .jm.description .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jm.description String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. meta .jm	device	String	gjd .jm.device .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jm.device String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. meta .jm	filePath	NullString	gjd .jm.filePath .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jm.filePath String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. meta .jm	title	String	gjd .jm.title .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jm.title String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. meta .jm	zoom_level	Number	gjd .jm.zoom_level .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jm.zoom_level String .slot 3 commande : sjd,ok

configurations d'imageur

getjobdata .jobData.imager_setups.aimer

Les paramètres liés à jobData.image_setups sont configurés à l'aide de getjobdata/setjobdata avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 112 imager_setups

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	aimer	true/false	gjd .ji.0.aimer .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.aimer.true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	imager .auto_exposure	true/false	gjd .ji.0.imager.auto_exposure .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.imager.auto_exposure .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	bank	Number	gjd .ji.0.bank .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.bank true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	external_light .enabled	true/false	gjd .ji.0.external_light.enabled .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.external_light.enabled true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	external_light .intensity	Number	gjd .ji.0.external_light.intensity .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.external_light.intensity 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 112 imager_setups (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .color	WHITE BLUE RED INFRARED GREEN YELLOW DPM	gjd .ji.0.internal_light.color .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.color true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	imager auto_focus	true/false	gjd .ji.0. imager.auto_focus .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.imager.auto_focus true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	imager.exposure	Number (0,5 à 14)	gjd .ji.0.imager.exposure .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.imager.exposure 0.6 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	imager .gain	Number (0 à 100)	gjd .ji.0.imager.gain .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd.ji.0.imager.gain 2 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	imager .focus	Number (-7 à +7)	gjd .ji.0.imager.focus .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.imager.focus 3 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 112 imager_setups (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	imager .long_exposure	Number (1 à 10)	gjd .ji.0.imager.long_exposure .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.imager.long_exposure 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .enabled	true/false	gjd .ji.0.internal_light.enabled .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.enabled true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .intensity	Number	gjd .ji.0.internal_light.intensity .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.intensity 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .max_duration	Number	gjd .ji.0.internal_light.max_duration .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.max_duration 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .regions.bottom	true/false	gjd .ji.0.internal_light.regions.bottom .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.regions.bottom true .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 112 imager_setups (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .regions.top	true/false	gjd .ji.0.internal_light.regions.top .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.regions.top true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .regions.right	true/false	gjd .ji.0.internal_light.regions.right .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.regions.right true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .regions.left	true/false	gjd .ji.0.internal_light.regions.left .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.regions.left true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	internal_light .torch_mode	true/false	gjd .ji.0.internal_light.torch_mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.internal_light.torch_mode true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	name	String	gjd .ji.0.name .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.name STRING .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	auto_tune .brightness	true/false	gjd .ji.0.auto_tune.brightness .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.auto_tune.brightness true .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 112 imager_setups (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	auto_tune .max_exposure	Number	gjd .ji.0.auto_tune.max_exposure .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.auto_tune.max_exposure 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	auto_tune .tune_focus	true/false	gjd .ji.0.auto_tune.tune_focus .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.auto_tune.tune_focus true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. imager_setups .ji	auto_tune .method	String	gjd .ji.0.auto_tune.method .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .ji.0.auto_tune.method STRING .slot 3 commande : sjd,ok

Ethernet industriel

getjobdata .jobData.industrial_ethernet.input.mode .slot 3

Les paramètres relatifs à jobData.industrial_ethernet sont configurés à l'aide de getjobdata/setjobdata avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 113 industrial_ethernet

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input .mode	ENTRY RAW	gjd .jie.input.mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.input.mode RAW . slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 113 industrial_ethernet (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input .switch_bits	true/false	gjd .jie.input.switch_bits .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.switch_bits true . slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .data_type	String	gjd .jie.input.config.0.data_type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.data_type STRING .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .field	String	gjd .jie.input.config.0.field .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.field STRING .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .field_size	Number	gjd .jie.input.config.0.field_size .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.field_size 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .isBase64	true/false	gjd .jie.input.config.0.isBase64 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.isBase64 true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .order	Number	gjd .jie.input.config.0.order .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.order 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .type	String	gjd .jie.input.config.0.type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.type String .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 113 industrial_ethernet (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	input.config .type_id	String	gjd .jie.input.config.0.type_id .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.input.config.0.type_id String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output .mode	ENTRY RAW	gjd .jie.output.mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie output.mode RAW .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output .switch_bits	true/false	gjd .jie.output.switch_bits .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.switch_bits true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .data_type	String	gjd.jie.output.config.0.data_type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.config.0.data_type String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .field	String	gjd .jie.output.config.0.field .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.config.0.field String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .field_size	Number	gjd .jie.output.config.0.field_size .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.config.0.field_size 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .isBase64	true/false	gjd .jie. output.config.0.isBase64 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie. output.config.0.isBase64 true .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 113 industrial_ethernet (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .order	Number	gjd .jie.output.config.0.order .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie. output.config.0.order 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .type	String	gjd .jie. output.config.0.type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.config.0.type String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .type_id	String	gjd .jie.output.config.0.type_id .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.config.0.type_id String .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .default.codec		gjd .jie.output.config.0.default.codec .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.config.0.default.codec 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .default.ppm		gjd .jie.output.config.0.default.ppm .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie.output.0.config.default.ppm 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. industrial_ ethernet .jie	output.config .default.quality_ score		gjd .jie. output.config.0.default.quality_score .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jie. output.config.0.default.quality_score 1 .slot 3 commande : sjd,ok

save options (Options d'enregistrement)

getjobdata .jobData.save_options.conditions .slot 3

Les paramètres liés à `jobData.save_options` sont configurés à l'aide de `getjobdata/setjobdata` avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 114 save options (Options d'enregistrement)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	conditions	NO_READ GOOD_READ	gjd .js.0.conditions .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.conditions NO_READ. slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	destination	ON_DEVICE FTP SFTP	gjd .js.0.destination .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.destination ON_DEVICE .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	enabled	true/false	gjd .js.0.enabled .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.enabled true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	file_prefix	String	gjd .js.0.file_prefix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.file_prefix ZEB .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	file_suffix	DATETIME INDEX	gjd .js.0.file_suffix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.file_suffix INDEX .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	format	BMP JPG	gjd .js.0.format .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.format JPG .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 114 save options (Options d'enregistrement) (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	id	Number	gjd .js.0.id .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.id 2 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	remote _settings	ftp/sftp server settings	gjd .js.0.remote_settings .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.remote_settings {ftp server settings} .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	size	FULL QUARTER ONE_SIXTEENTH ONE_SIXTY_FOURTH	gjd .js.0.size .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.size FULL .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.jobData. save_options .jt	trigger	String	gjd .js.0.trigger .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .js.0.trigger IMAGES_PER_RESULT .slot 3 commande : sjd,ok

Configuration du code barres

getjobdata .job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.type .slot 2

Les paramètres relatifs à job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration sont configurés à l'aide de getjobdata/setjobdata avec les sous-paramètres du tableau suivant :

Tableau 115 BARCODE.configuration

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	roi.data .height	Number	gjd .jrc.roi.data.height .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.roi.data.height 3 . slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 115 BARCODE.configuration (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	roi.data .rotation	Number	gjd .jrc.roi.data.rotation .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.roi.data.rotation 1 . slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	roi.data .width	Number	gjd .jrc.roi.data.width .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.roi.data.width 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	roi.data.x	Number	gjd .jrc.roi.data.x .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.roi.data.x 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	roi.data.y	Number	gjd .jrc.roi.data.y .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.roi.data.y 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 115 BARCODE.configuration (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	roi.type	RECTANGLE POLYGON CIRCLE ANNULUS	gjd .jrc.roi.type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.roi.type ANNULUS .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	source _images .type	ACQUISITION TOOL	gjd .jrc.source_images.type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.source_images.type TOOL .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	source _images .value	String	gjd .jrc.source_images.value .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.source_images.value TOOL .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	Enabled	true/false	gjd .jrc.enabled .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.enabled true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	Invert	true/false	gjd .jrc.invert .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.invert true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	data _formatting	COMPLEX	gjd .jrc.data_formatting .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.data_formatting COMPLEX .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 115 BARCODE.configuration (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	localData .friendly _name	String	gjd .jrc.localData.friendly_name .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.localData.friendly_name 'Reads'.slot 3 commande : sjd,ok 'Reads'
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration .jrc	localData .barcode _data_ formattin g_mode	STANDARD TRAILING _TAB ADVANCED TRAILING _LINE _BREAK	gjd .jrc.localData. barcode_data_formatting_mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrc.localData. barcode_data_formatting_mode STANDARD .slot 3 commande : sjd,ok

Formatage des données

getjobdata .job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.barcode_data_formatting
.all_symbologies.data_types.encoding .slot 2

Les paramètres liés à
job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.barcode_data_formatting.all_symbologies sont
configurés à l'aide de getjobdata/setjobdata avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 116 barcode_data_formatting .all_symbologies

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .all_symbologies .jra	data_type _delimiter	NONE SPACE COMMA TAB LINEBREAK	gjd .jra.data_type_delimiter .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jra.data_type_delimiter TAB ZEB . slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 116 barcode_data_formatting .all_symbologies (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .all_symbologies .jra	data_types. encoding	TEXT BASE64	gjd .jra.data_types. encoding .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jra.data_types. encoding TEXT . slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .all_symbologies .jra	data_types .type	DECODED_STRING PPM SUBDECODED _STRING ANGLE SYBOLOGY CENTER_X CENTER_Y	gjd .jra.data_types_type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jra.data_types_type ANGLE .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .all_symbologies .jra	end_delimiter	NONE SPACE COMMA TAB LINEBREAK	gjd .jra.end_delimiter .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jra.end_delimiter TAB .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .all_symbologies .jra	Prefix	String	gjd .jra.prefix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jra.prefix STRING .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 116 barcode_data_formatting .all_symbologies (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .all_symbologies .jra	Suffixe	String	gjd .jra.suffix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jra.suffix STRING . slot 3 commande : sjd,ok

manycode

getjobdata .

job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.barcode_data_formatting.many_code.prefix .slot 2

gjd .jrm.prefix .slot 2

Les paramètres liés à

job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.barcode_data_formatting.many_code sont configurés à l'aide des commandes getjobdata /setjobdata avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 117 many_code

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .many_code .jrm	data_type_ delimiter	NONE SPACE COMMA TAB LINEBREAK	gjd .jrm.data_type_delimiter .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrm.data_type_delimiter TAB .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .many_code .jrm	data_types. encoding	TEXT BASE64	gjd .jrm.data_types.encoding .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrm.data_types.encoding TEXT .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 117 many_code (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .many_code .jrm	data_types .type	DECODED_STRING PPM SUBDECODED _STRING ANGLE SYMBOLOLOGY CENTER_X CENTER_Y	gjd .jrm.data_types.type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrm.data_types.type ANGLE .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .many_code .jrm	end_delimiter	NONE SPACE COMMA TAB LINEBREAK	gjd .jrm.end_delimiter .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrm.end_delimiter TAB .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .many_code .jrm	Prefix	String	gjd .jrm.prefix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrm.prefix STRING .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. barcode_data_ formatting .many_code .jrm	Suffixe	String	gjd .jrm.suffix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrm.suffix STRING . slot 3 commande : sjd,ok

decode

getjobdata .job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.decode.Inverse1D .slot 2

Les paramètres liés à `job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.decode` peuvent être configurés à l'aide de `getjobdata/setjobdata` avec les sous-paramètres indiqués dans le tableau ci-dessous :

Tableau 118 `BARCODE.configuration.decode`

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
<code>getjobdata</code> <code>setjobdata</code>	<code>.job_run_data.</code> <code>graph.nodes.</code> <code>BARCODE.</code> <code>configuration.</code> <code>decode</code> <code>.jrd</code>	<code>adaptive_roi_</code> <code>scale_factor</code>	SMALL MEDIUM LARGE	<code>gjd .jrd.adaptive_roi_scale_factor</code> <code>.slot 3</code> commande : <code>gjd,ok</code> {response} <code>sjd .jrd.adaptive_roi_scale_factor</code> SMALL <code>.slot 3</code> commande : <code>sjd,ok</code>
<code>getjobdata</code> <code>setjobdata</code>	<code>.job_run_data.</code> <code>graph.nodes.</code> <code>BARCODE.</code> <code>configuration.</code> <code>decode</code> <code>.jrd</code>	<code>Inverse1D</code>	Number	<code>gjd .jrd.Inverse1D .slot 3</code> commande : <code>gjd,ok</code> {response} <code>sjd .jrd.Inverse1D 1</code> <code>.slot 3</code> commande : <code>sjd,ok</code>
<code>getjobdata</code> <code>setjobdata</code>	<code>.job_run_data.</code> <code>graph.nodes.</code> <code>BARCODE.</code> <code>configuration.</code> <code>decode</code> <code>.jrd</code>	<code>advanced_decode_</code> <code>settings.</code> <code>allow_rectangular</code> <code>_codes</code>	true/false	<code>gjd .jrd.advanced_decode_settings.</code> <code>allow_rectangular_codes .slot 3</code> commande : <code>gjd,ok</code> {response} <code>sjd .jrd.advanced_decode_settings.</code> <code>allow_rectangular_codes true</code> <code>.slot 3</code> commande : <code>sjd,ok</code>
<code>getjobdata</code> <code>setjobdata</code>	<code>.job_run_data.</code> <code>graph.nodes.</code> <code>BARCODE.</code> <code>configuration.</code> <code>decode</code> <code>.jrd</code>	<code>advanced_decode_</code> <code>settings.</code> <code>contrast_threshold</code>	Number	<code>gjd .jrd.advanced_decode_settings.</code> <code>contrast_threshold .slot 3</code> commande : <code>gjd,ok</code> {response} <code>sjd .jrd.advanced_decode_settings.</code> <code>contrast_threshold 1</code> <code>.slot 3</code> commande : <code>sjd,ok</code>

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. decode_strategy	FAST MODERATE EXHAUSTIVE	gjd .jrd.advanced_decode_settings. decode_strategy .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. decode_strategy FAST .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. detection_method	UNIFORM FINDER_PATTERN QUIET_ZONE	gjd .jrd.advanced_decode_settings. detection_method .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. detection_method UNIFORM .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. max_module_size	Number	gjd .jrd.advanced_decode_settings. max_module_size .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. max_module_size 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. min_module_size	Number	gjd .jrd.advanced_decode_settings. min_module_size .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. min_module_size 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. min_row_count	Number	gjd .jrd.mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.mode CONTINUOUS .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. max_row_count	Number	gjd .jrd.advanced_decode_settings. max_row_count .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. max_row_count 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. min_column_count	Number	gjd .jrd.advanced_decode_settings. min_column_count .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. min_column_count 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. .job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd BARCODE. configuration. decode .jrd	advanced_decode_ settings. max_column_count	Number	gjd .jrd.advanced_decode_settings. max_column_count .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.advanced_decode_settings. max_column_count 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	Priority	NONE 1D 2D	gjd .jrd.priority .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.priority NONE .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	barcode_dpm	true/false	gjd .jrd.barcode_dpm .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.barcode_dpm true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	decode_all_ barcodes	true/false	gjd .jrd.decode_all_barcodes .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.decode_all_barcodes true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	dpm	true/false	gjd .jrd.dpm .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.dpm true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	enable_adaptive _roi_search	true/false	gjd .jrd.enable_adaptive_roi_search .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.enable_adaptive_roi_search true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	enable_bqm	true/false	gjd .jrd.enable_bqm .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.enable_bqm true .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	enable_identical_ decode_symbols	true/false	gjd .jrd.enable_identical_decode_ symbols .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.enable_identical_decode_ symbols true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	enable_partial_ results	true/false	gjd .jrd.enable_partial_results .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.enable_partial_results true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	enable_string_ match_on_ entire_payload	true/false	gjd .jrd.enable_string_match_on_ entire_payload .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.enable_string_match_on_ entire_payload true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	exhaustive_ manycode	true/false	gjd .jrd.exhaustive_manycode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.mode exhaustive_manycode true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	match_mode	DISABLED STRING_EXACT STRING_CONTAINS REGEX	gjd .jrd.match_mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.match_mode DISABLED .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	match_string .all (mettre à jour tous les outils similaires d'une tâche) .base64 (lorsque la chaîne codée en base64 doit être fournie) .friendly_name (mettre à jour en fonction du nom convivial d'un outil)	String	la chaîne doit être entre guillemets simples sjd .jrd.match_string « recherche de correspondance » Pour mettre à jour toutes les chaînes de correspondance des outils de code-barres dans une tâche : sjd .jrd.match_string « chaîne à mettre en correspondance » .all Pour mettre à jour toutes les chaînes de correspondance des outils de code-barres dans la tâche d'un numéro de slot donné : sjd .jrd.match_string « chaîne à mettre en correspondance » .all .slot 19 Pour mettre à jour une chaîne de correspondance (codée en base64) vers un outil, elle ne doit pas être entre guillemets : sjd .jrd.match_string aGVsbGBiYXNINg .base64 Pour mettre à jour la chaîne de correspondance (codée en base64) pour tous les outils : sjd .jrd.match_string aGVsbGBiYXNINg .base64 .all Pour mettre à jour la chaîne de correspondance (codée en base64) pour tous les outils avec un numéro de slot donné : sjd .jrd.match_string aGVsbGBiYXNINg .base64 .all .slot 19 Pour mettre à jour la chaîne de correspondance vers un outil spécifique en fonction d'un nom convivial : sjd .jrd.match_string « Modifier uniquement le code-barres 1 » .friendly_name 'barcode1' Pour mettre à jour la chaîne de correspondance vers un outil spécifique en fonction d'un nom convivial pour une tâche spécifique d'un numéro de slot donné : sjd .jrd.match_string « ceci ne modifie que barcode1 » .friendly name

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	multicode	true/false	gjd .jrd.multicode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.multicode true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	no_read_string	String	gjd .jrd.no_read_string .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.no_read_string STRING .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	ocr	true/false	gjd .jrd.ocr .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.ocr true .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	number_barcode _to_decode	Number	gjd .jrd.number_barcode _to_decode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.number_barcode _to_decode 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	percentSymbolInRoi	Number	gjd .jrd.percentSymbolInRoi .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.percentSymbolInRoi 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 118 BARCODE.configuration.decode (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. decode .jrd	sorting_type	ALPHABETICAL (ALPHABÉTIQUE) FIRST_DECODED HORIZONTAL VERTICAL SYMBOLOLOGY	gjd .jrd.sorting_type .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrd.sorting_type VERTICAL .slot 3 commande : sjd,ok

paramètres de symbologie

getjobdata .job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.symbology_settings.
CODE128.Code128Length1 .slot 2

gjd .jrm.prefix .slot 2

Les paramètres liés à job_run_data.graph.nodes.BARCODE.configuration.barcode_data_formatting.symbology_settings sont configurés à l'aide de getjobdata/setjobdata avec les sous-paramètres affichés dans le tableau suivant :

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 .Code128Length1	Number	gjd .jrs.CODE128.Code128Length1 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128.Code128Length1 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 .Code128Length2	Number	gjd .jrs.CODE128.Code128Length2 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128.Code128Length2 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 .GS1_128	Number	gjd .jrs.CODE128.GS1_128 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128.GS1_128 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 .ISBT_ Concatenation	Number	gjd .jrs.CODE128.ISBT_Concatenation .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128.ISBT_Concatenation 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 . ISBT_ Concatenation_ Redundancy	Number	gjd .jrs.CODE128. ISBT_Concatenation_Redundancy .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128. ISBT_Concatenation_Redundancy 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 .ISBT128	Number	gjd .jrs.CODE128.ISBT128 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128.ISBT128 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE128 .IgnoreCode 128FNC4	Number	gjd .jrs.CODE128.IgnoreCode128FNC4 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE128.IgnoreCode128FNC4 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .Code39 CheckDigit Verification	Number	gjd .jrs.CODE39.Code39 CheckDigitVerification .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE39.Code39 CheckDigitVerification 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .Code39 FullASCII Conversion	Number	gjd .jrs.CODE39.Code39 FullASCIIConversion .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jt.CODE39.Code39 FullASCIIConversion 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .ConvertCode39 toCode32	Number	gjd .jrs.CODE39.Convert Code39toCode32 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE39.Convert Code39toCode32 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .LengthforCode39 Length1	Number	gjd .jrs.CODE39.Lengthfor Code39Length1 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE39.Lengthfor Code39Length1 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .LengthforCode39 Length2	Number	gjd .jrs.mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.mode CONTINUOUS .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .TransmitCode39 CheckDigit	Number	gjd .jrs.CODE39.TransmitCode39CheckDigit .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE39.TransmitCode39CheckDigit 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE39 .TriopticCode39	Number	gjd .jrs.CODE39.TriopticCode39 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE39.TriopticCode39 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE93 .LengthforCode93 Length1	Number	gjd .jrs.CODE93.LengthforCode93 Length1 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE93.LengthforCode93 Length1 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	CODE93 .LengthforCode93 Length2	Number	gjd .jrs.CODE93.LengthforCode93Length2 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.CODE93.LengthforCode93Length2 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DATAMATRIX .DPM_Mode	Number	gjd .jrs.DATAMATRIX.DPM_Mode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DATAMATRIX.DPM_Mode 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DATAMATRIX .Decode_Data_ Matrix_Mirror_ Images	Number	gjd .jrs.DATAMATRIX. Decode_Data_Matrix_Mirror_Images .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DATAMATRIX. Decode_Data_Matrix_Mirror_Images 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DATAMATRIX .InverseDataMatrix	Number	gjd .jrs.DATAMATRIX.InverseDataMatrix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .DATAMATRIX.InverseDataMatrix 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DATAMATRIX .GS1_Datamatrix	Number	gjd .jrs.DATAMATRIX.GS1_Datamatrix .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DATAMATRIX.GS1_Datamatrix 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DOTCODE .ECCErasure DotCode	Number	gjd .jrs.DOTCODE.ECCErasureDotCode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DOTCODE.ECCErasureDotCode 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DOTCODE .InverseDotCode	Number	gjd .jrs.DOTCODE.InverseDotCode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DOTCODE.InverseDotCode 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DOTCODE .MirrorDotCode	Number	gjd .jrs.DOTCODE.MirrorDotCode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DOTCODE.MirrorDotCode 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	DOTCODE .Prioritize DotCode	Number	gjd .jrs.DOTCODE.PrioritizeDotCode .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.DOTCODE.PrioritizeDotCode 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	I25 .ConvertI2of5to EAN13	Number	gjd .jrs.I25.ConvertI2of5toEAN13 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.I25.ConvertI2of5toEAN13 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	I25 .Febraban (I2of5)	Number	gjd .jrs.I25.Febraban(I2of5) .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.I25.Febraban(I2of5) 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	I25 .LengthforI2of5 Length1	Number	gjd .jrs.I25.LengthforI2of5Length1 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.I25.LengthforI2of5Length1 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	I25 .LengthforI2of5 Length2	Number	gjd .jrs.I25.LengthforI2of5Length2 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.I25.LengthforI2of5Length2 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	I25 .TransmitI2of5 CheckDigit	Number	gjd .jrs.I25.TransmitI2of5CheckDigit .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.I25.TransmitI2of5CheckDigit 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	MAXICODE	Number	gjd .jrs.MAXICODE .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.MAXICODE 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	PDF-417 .MicroPDF	Number	gjd .jrs.PDF-417.MicroPDF .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.PDF-417.MicroPDF 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	QRCODE .GS1_QR	Number	gjd .jrs.QRCODE.GS1_QR .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.QRCODE.GS1_QR .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	QRCODE .Linked_QR_Mode	Number	gjd .jrs.QRCODE.GS1_QR .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.QRCODE.GS1_QR 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	QRCODE .MicroQREnable	Number	gjd .jrs.QRCODE.MicroQREnable .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.QRCODE.MicroQREnable 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .Bookland_Format	Number	gjd .jrs.UPCEAN.Bookland_Format .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.Bookland_Format 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .BooklandEAN	Number	gjd .jrs.UPCEAN.BooklandEAN .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.BooklandEAN 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .Convert_UPC_ E_to_A	Number	gjd .jrs.UPCEAN.Convert _UPC_E_to_A .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.Convert _UPC_E_to_A 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .Convert_UPC_ E1_to_A	Number	gjd .jrs.UPCEAN.Convert _UPC_E1_to_A .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.Convert _UPC_E1_to_1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .EAN_13_JAN13	Number	gjd .jrs.UPCEAN.EAN_13_JAN13 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.EAN_13_JAN13 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .EAN_8_JAN8	Number	gjd .jrs.UPCEAN.EAN_8_JAN8 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.EAN_8_JAN8 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .EAN_8_JAN_8_ Extend	Number	gjd .jrs.UPCEAN.EAN_8_JAN_8_Extend .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.EAN_8_JAN_8_Extend 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .ISSN_EAN	Number	gjd .jrs.UPCEAN.ISSN_EAN .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.ISSN_EAN 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .Transmit_UPC_E1_ Check_Digit	Number	gjd .jrs.UPCEAN. Transmit_UPC_E1_Check_Digit .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN. Transmit_UPC_E1_Check_Digit 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .TransmitUPC_A CheckDigit	Number	gjd .jrs.UPCEAN.TransmitUPC _ACheckDigit .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.TransmitUPC _ACheckDigit 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UCC_Coupon_ Extended_Code	Number	gjd .jrs.UPCEAN. UCC_Coupon_Extended_Code .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN. UCC_Coupon_Extended_Code 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_EAN_JAN Supplementals	Number	gjd .jrs.UPCEAN. UPC_EAN_JANSupplementals .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN. UPC_EAN_JANSupplementals 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC/EAN /JAN _Supplemental _Redundancy	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC/EAN / JAN_Supplemental_Redundancy .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC/EAN / JAN_Supplemental_Redundancy 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_A	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC_A .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC_A 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_A_ Preamble	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC_A_Preamble .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC_A_Preamble 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_E	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC_E .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC_E 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_E_ Preamble	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC_E_Preamble .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC_E_Preamble 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_E1	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC_E1 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC_E1 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UPC_E1_ Preamble	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UPC_E1_Preamble .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UPC_E1_Preamble 1 .slot 3 commande : sjd,ok
getjobdata setjobdata	.job_run_data. graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	UPCEAN .UserDefined Suppl	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UserDefinedSupp1 .slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UserDefinedSupp1 1 .slot 3 commande : sjd,ok

Tableau 119 BARCODE.configuration.symbology_settings (Continued)

Commande	Paramètre	Sous-paramètre	Plage	Exemple
getjobdata	.job_run_data.	UPCEAN	Number	gjd .jrs.UPCEAN.UserDefinedSupp2
setjobdata	graph.nodes. BARCODE. configuration. symbology_settings .jrs	.UserDefined Supp2		.slot 3 commande : gjd,ok {response} sjd .jrs.UPCEAN.UserDefinedSupp2 1 .slot 3 commande : sjd,ok

uploadjob

La commande `uploadjob` permet de télécharger la tâche sur l'appareil.



REMARQUE : Cette commande nécessite le fichier `zjob` au format base64 comme argument.

Tableau 120 `uploadjob`

Commande	Forme courte	Paramètre	Données	Plage	Exemple
<code>uploadjob</code>	<code>uj</code>	-	<code>zjob</code> (format base64)	-	Uploadjob base64_data commande : <code>uploadjob,ok</code>



REMARQUE : Utilisez un script python pour transférer des fichiers base64 volumineux.

